	Wprowadzenie	1
SIEMENS	Ustawianie maszyny	2
	Obróbka	3
SINUMERIK 840D sl	Sporządzenie programu ShopTurn	4
ShopTurn	Funkcje ShopTurn	5
Obsługa/programowanie	Praca z maszyną ręczną	6
	Program G-Code	7
	Praca z osią B	8
	Praca z dwoma nośnikami narzędzi	9
	Zarządzanie 1 narzędziami	0
Obowiązuje dla S <i>terowanie</i> SINUMERIK 840D sl/840DE sl	Zarządzanie 1 programami	1
<i>Oprogramowanie Wersja</i> NCU oprogramowanie systemowe dla SINUMERIK 840D sl/840DE sl 1.5	Komunikaty, alarmy, 1 dane użytkownika	2
z ShopTurn 7.5	Przykłady 1	3
	Aneks	Α
Wydanie 01/2008	Indeks	B

Dokumentacja SINUMERIK®

Kody wydań

Przed niniejszym wydaniem ukazały się wydania wymienione niżej.

W kolumnie "Uwagi" zaznaczono literą, jaki status mają dotychczasowe wydania.

Oznaczenie statusu w kolumnie "Uwagi":

- A Nowa dokumentacja.
- B.... Niezmieniony przedruk z nowym numerem zamówieniowym.
- **C** Zmieniona wersja jako nowe wydanie.

Wydanie	Nr zamówieniowy	Uwagi
06/2003	6FC5 298-6AD50-0NP2	А
11/2006	6FC5 398-5AP10-1NP0	С
01/2008	6FC5398-5AP10-2NA0	С

Marki

SIMATIC[®], SIMATIC HMI[®], SIMATIC NET[®], SIROTEC[®], SINUMERIK[®] i SIMODRIVE[®] są zarejestrowanymi markami firmy Siemens AG. Pozostałe określenia w niniejszym druku mogą być markami, których używanie przez strony trzecie do swoich celów może naruszać prawa właścicieli.

Dalsze informacje znajdziecie pod: http://www.siemens.com/motioncontrol Może być możliwe wykonywanie dalszych funkcji sterowania, nie opisanych w niniejszej dokumentacji. Nie ma jednak roszczenia do tych funkcji przy dostawie nowego sterowania albo w przypadku usługi serwisowej.

Sprawdziliśmy treść niniejszego druku na zgodność z opisanym sprzętem i oprogramowaniem. Mimo to nie można wykluczyć rozbieżności. Dane w niniejszym druku są jednak regularnie sprawdzane i niezbędne korekty zostaną zawarte w następnych wydaniach. Za propozycje poprawy będziemy wdzięczni.

Zmiany techniczne zastrzeżone.

© Siemens AG 2008

6FC5398-5AP10 - 2NA0

Siemens-Aktiengesellschaft.

01/2008

Słow	o wstępne	
Dokumentacja SINUMERIK		 Dokumentacja SINUMERIK jest podzielona na 3 płaszczyzny: Dokumentacja ogólna Dokumentacja użytkownika Dokumentacja producenta/serwisowa
		 Aktualizowany co miesiąc przegląd publikacji z każdorazowym podaniem dostępnego języka znajdziecie pod: <u>http://www.siemens.com/motioncontrol</u> Postępujcie według punktów menu "Support" → "Technische Dokumentation" → "Druckschriften-Übersicht".
		Internetowe wydanie DOConCD, wydanie DOConWeb, znajdziecie pod: http://www.automation.siemens.com/doconweb
		Informacje dot. oferty szkoleniowej i dot. FAQ (frequently asked qu- estions) znajdziecie w internecie pod: <u>http://www.siemens.com/motioncontrol</u> a tam pod punktem menu "Support".
	Adresat	Niniejsza dokumentacja jest przeznaczona dla osoby obsługującej jednosaniową tokarkę z SINUMERIK 840D sl.
	Korzyść	Niniejszy druk zapozna Was z elementami obsługi i poleceniami ob- sługowymi. Pozwoli Wam ona na celowe reagowanie w przypadkach zakłóceń i podejmowanie odpowiednich środków.
	Zakres standardowy	W niniejszej dokumentacji opisano działanie zakresu standardowego ShopTurn. Uzupełnienia albo zmiany, które zostały dokonane przez producenta maszyny, są przez niego dokumentowane.
		W sterowaniu mogą być możliwe do realizacji dalsze funkcje, nie opi- sane w niniejszej dokumentacji. Nie ma jednak roszczenia do tych funkcji w przypadku dostawy nowego sterowania albo wykonania usługi serwisowej.
		Ze względu na przejrzystość dokumentacja ta zawiera również nie wszystkie informacje szczegółowe dot. wszystkich typów produktu i nie może uwzględniać każdego możliwego przypadku ustawienia, pracy i utrzymania.

Wsparcie techniczne	W przypadku pytań technicznych proszę zwrócić się do następującej hotline:
	Europa / Afryka
	Tel.: +49 180 5050-222
	Fax: +49 180 5050-223
	Internet: http://www.siemens.com/automation/support-request
	Ameryka
	Tel.: +1 423 262 2522
	Fax: +1 423 262 2200
	E-mail: mailto:techsupport.sea@siemens.com
	Azia / strefa Pacvfiku
	Tel.: +86 1064 719 990
	Fax: +86 1064 747 474
	E-mail: mailto:adsupport.asia@siemens.com
	Hotline d/s technologii
	Tel.: +49 (0) 2166 5506-115
	Hotline jest dostępna w dni robocze w godz. 8-17.
	Specyficzne dla kraiów numery telefonów doradztwa technicznego
	znaidziecie w internecie:
	http://www.siemens.com/automation/service&support
Pytania dot. podręcznika	W przypadku pytań (propozycji, korekt) dot. dokumentacji proszę wy- słać telefaks albo e-mail na nastepujacy adres:
	Fax: +49 (0) 9131 98-63315
	E-mail: mailto:motioncontrol.docu@siemens.com
	Formularz telefaksu patrz arkusz na końcu niniejszego druku
Adres internetowy SINUMERIK	http://www.siemens.com/sinumerik

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone. SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - 01/2008

01/2008

	Wskazówki dot. bezpie- czeństwa	Niniejszy podręcznik zawiera wskazówki, których musicie przestrze- gać dla swojego osobistego bezpieczeństwa jak też dla uniknięcia szkód rzeczowych. Wskazówki dot. Waszego osobistego bezpieczeń- stwa są uwydatnione trójkątem ostrzegawczym, wskazówki dot. tylko szkód rzeczowych są bez trójkąta. Zależnie od stopnia zagrożenia wskazówki ostrzegawcze są przedstawiane w kolejności malejącej jak następuje.
⚠		Niebezpieczeństwo oznacza, że nastąpi śmierć albo ciężkie uszkodzenie ciała, gdy od- powiednie środki ostrożności nie zostaną podjęte.
Δ		Ostrzeżenie oznacza, że może nastąpić śmierć albo ciężkie uszkodzenie ciała, gdy odpowiednie środki ostrożności nie zostaną podjęte.
Δ		Ostrożnie z trójkątem ostrzegawczym oznacza, że może wystąpić lekkie uszko- dzenie ciała, gdy odpowiednie środki ostrożności nie zostaną podjęte.
		Ostrożnie bez trójkąta ostrzegawczego oznacza, że może wystąpić szkoda rze- czowa, gdy odpowiednie środki ostrożności nie zostaną podjęte.
		Uwaga oznacza, że może nastąpić niepożądany wynik albo niepożądany stan, gdy odpowiednia wskazówka nie będzie przestrzegana.
		Przy wystąpieniu wielu stopni zagrożenia jest stosowana zawsze wskazówka ostrzegawcza najwyższego stopnia. Gdy we wskazówce ostrzegawczej z trójkątem ostrzegawczym następuje ostrzeżenie przed szkodami osobowymi, wówczas w tej samej wskazówce może być dołączone dodatkowo ostrzeżenie przed szkodami rzeczowymi.
	Personel kwalifikowany	Przynależne urządzenie/system wolno ustawiać i eksploatować tylko zgodnie z niniejszą dokumentacją. Uruchomienie i eksploatację urzą- dzenia/systemu wolno jest prowadzić tylko wykwalifikowanemu per- sonelowi. Personelem kwalifikowanym w rozumieniu technicznych wskazówek dot. bezpieczeństwa, zawartych w niniejszej dokumenta- cji, są osoby uprawnione do uruchamiania, uziemiania i oznakowywa- nia sprzętu, systemów i obwodów prądu według standardów techniki bezpieczeństwa.



	Użycie zgodnie z prze- znaczeniem	Przestrzegajcie co następuje:
		Ostrzeżenie Urządzenie wolno stosować tylko do indywidualnych przypadków przewidzianych w katalogu i opisie technicznym i tylko w połączeniu z urządzeniami i komponentami obcymi dopuszczonymi albo zaleca- nymi przez firmę Siemens. Nienaganna i bezpieczna praca produktu zakłada należyty transport, magazynowanie, ustawienie i montaż jak też staranną obsługę i utrzymanie.
	Budowa dokumentacji	W niniejszej dokumentacji są stosowane następujące bloki informacji, oznaczone piktogramami.
		Orientacja
=?		Informacje w tle
_ ↓		Kolejność czynności obsługowych
0		Objaśnienie parametrów
F		Dodatkowe wskazówki
Ĩ		Opcja softwareowa W przypadku opisanej funkcji chodzi o opcję softwareową. Oznacza to że funkcja działa w sterowaniu, gdy nabyliście odpowiednią opcję.
	Producent maszyny	Gdy do określonych stanów rzeczy są ew. uzupełnienia albo zmiany ze strony producenta maszyny, wskazujemy na to jak następuje:
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
	Wskazówka dot. literatu- ry	Jeżeli o określonych stanach rzeczy możecie przeczytać w dalej idą- cej literaturze, wówczas jest to zaznaczone następująco:
		Literatura:
	Pojęcia	Poniżej ustalamy znaczenie kilku zasadniczych pojęć stosowanych w niniejszej dokumentacji.
		Program Program jest ciągiem instrukcji pod adresem sterowania CNC, który w sumie powoduje obrobienie określonego przedmiotu na maszynie.

Kontur

Przy pomocy konturu jest z jednej strony określany zarys obrabianego przedmiotu.

Z drugiej strony konturem jest nazywana część programu, w której z poszczególnych elementów jest definiowany zarys obrabianego przedmiotu.

Cykl

Cykl, np. gwintowanie otworu, jest to zadany przez ShopTurn podprogram powtarzającej się operacji obróbkowej.

(Po części cykl jest również nazywany funkcją.)

Wrzeciona/osie

Różne wrzeciona/osie są w niniejszej dokumentacji określane jak następuje:

S1: wrzeciono główne

S2: wrzeciono narzędziowe

S3: wrzeciono przechwytujące

C1: oś C wrzeciono główne

C3: oś C wrzeciono przechwytujące

Z3: oś dodatkowa (np. oś, aby wykonywać ruchy wrzecionem przechwytującym)

Producent maszyny może jednak nadać inne określenia.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Jednostka miary

W niniejszej dokumentacji jednostki parametrów są zawsze podawane w systemie metrycznym. Odpowiednie jednostki w systemie calowym możecie odczytać z poniższej tabeli.

Metryczny	Calowy
mm	cali
mm/ząb	cali/ząb
mm/min	cali/min
mm/obr	cali/obr
m/min	stóp/min



01/2008

Notatki

01/2008

Treść

Treść

Wprowa	dzenie	1-17
1.1	ShopTurn	
1.1.1	Przebieg pracy	
1.2	Stanowisko pracy	1-20
1.2.1	Układ współrzędnych	1-21
1.2.2	Pulpity obsługi	
1.2.3	Przyciski pulpitów obsługi	
1.2.4	Pulpity sterownicze maszyny	1-25
1.2.5	Elementy pulpitów sterowniczych maszyny	
1.3	Otoczka graficzna	
1.3.1	Przegląd	
1.3.2	Obsługa poprzez przyciski programowane i sprzętowe	1-32
1.3.3	Widoki programów	
1.3.4	Wprowadzenie parametrów	
1.3.5	Otoczka graficzna CNC-ISO	
1.3.6	ShopTurn Open (PCU 50.3)	
Ustawia	nie maszyny	2-45
2.1	Załączenie i wyłączenie	
2.2	Dosuniecie do punktu odniesienia	2-46
2.2.1	Zezwolenie użytkownika przy Safety Integrated	2-48
2.3	Rodzaje pracy	2-49
2.4	Ustawienia dla maszyny	
2.4.1	Przełączenie jednostki miary (milimetr/cal)	
2.4.2	Przełączenie układu współrzędnych (MKS/WKS)	2-51
2.4.3	Wrzeciona	
2.5	Narzędzia	2-54
2.5.1	Utworzenie nowego narzędzia	2-56
2.5.2	Lista narzędzi	2-57
2.5.3	Ręczny pomiar narzędzia	
2.5.4	Pomiar narzędzia przy pomocy czujnika pomiarowego	
2.5.5	Kompensacja czujnika pomiarowego	2-67
2.5.6	Pomiar narzędzia przy pomocy lupy	
2.6	Pomiar punktu zerowego obrabianego przedmiotu	2-70
2.7	Nullpunktverschiebungen	2-71
2.7.1	Przesunięcia punktu zerowego	2-72
2.7.2	Zdefiniowanie przesunięć punktu zerowego	2-74
2.7.3	Lista przesunięć punktu zerowego	2-75
2.8	Tryb ręczny	2-77
2.8.1	Wybór narzędzia i wrzeciona	2-77



	4.3.2	Utworzenie nowego programu	4-136
	4.3.1	Przegląd	4-134
	4.3	Program łańcucha kroków	4-134
	4.2.6	Pasowania	4-133
	4.2.5	Kalkulator	4-131
	4.2.4	Współrzędne biegunowe	4-130
	4.2.3	Wymiar absolutny i przyrostowy	4-128
	4.2.2	Dosunięcie/odsunięcie do/od cyklu obróbki	4-126
	4.2.1	Płaszczyzny obróbki	4-124
	4.2	Podstawy	4-124
	4.1	Budowa programu	
S	porzadz	enie programu ShopTurn	4-121
	3,12.2	Parametryzowanie licznika obrabianych przedmiotów	
	3.12 1	Ustalenie posuwu w pracy próbnei	3-119
	3 12	Listawienia dla pracy automatycznej	2_110
	3,11.6	Zmiana wycinka	
	3 11 5	Różne widoki obrabianego przedmiotu	3-113
	3.11.3 3.11.1	Zmiana kształtu półfabrykatu dla programu G-Code	3-111 3_112
	3.11.2 3.11.2	Symulacja w czasie rzeczywistym przed obrobką	3-110 2 111
	3.11.1	Symulacja przed obrobką	
	3.11	Symulowanie obróbki	
	3.10	Wyświetlanie funkcji G i funkcji pomocniczych	3-106
	3.9	korygowanie programu	
	0.0		
	3.0		2 104
	37	Zmiana zapisu w pamieci	3-103
	3.6	Sterowanie przebiegiem programu	
	3.5	Uruchomienie obróbki w określonym miejscu programu	
	3.4	Pozycjonowanie przywracające osi	3-95
	3.3	Wyświetlenie aktualnego bloku programu	3-94
	3.2	Wdrożenie programu	3-93
	3.1	Wystartowanie/zatrzymanie obróbki	3-90
0	bróbka		3-89
	2.10	Czasy przebiegu	2-87
	2.9	MDA	2-86
	2.8.5	Ustawienia dla pracy ręcznej	2-84
	2.8.4	Jednokrotne przeskrawanie obrabianego przedmiotu	2-81
	2.8.3	Pozycjonowanie osi	2-81
	2.8.2	Ruchy w oslach	2-79

 $(\mathbf{0})$

()

4.3.3	Sporządzanie bloków programu	
4.3.4	Zmiana bloków programu	
4.3.5	Edytor programów	
4.3.6	Podanie liczby sztuk	
Funkcje	ShopTurn	5-149
5.1	Proste albo kołowe ruchy po torze	
5.1.1	Wybór narzędzia i płaszczyzny obróbki	
5.1.2	Prosta	
5.1.3	Okrąg o znanym punkcie środkowym	
5.1.4	Okrąg o znanym promieniu	
5.1.5	Współrzędne biegunowe	
5.1.6	Prosta biegunowo	
5.1.7	Okrąg biegunowo	
5.2	Wiercenie	
5.2.1	Wiercenie współśrodkowe	5-164
5.2.2	Gwint współśrodkowy	5-166
5.2.3	Wierceni i rozwiercanie	5-167
5.2.4	Wiercenie otworów głębokich	5-169
5.2.5	Gwintowanie otworu	5-171
5.2.6	Frezowanie gwintu	
5.2.7	Pozycje i wzór pozycji	5-175
5.2.8	Dowolne pozycje	
5.2.9	Wzór pozycji linia	
5.2.10	Wzór pozycji siatka	
5.2.11	Wzór pozycji ramka	
5.2.12	Wzór pozycji okrąg pełny	
5.2.13	Wzor pozycji łuk koła	
5.2.14	Włączanie i maskowanie pozycji	
5.2.15	Powtorzenie pozycji	
5.3	Toczenie	5-190
5.3.1	Cykle skrawania	
5.3.2	Cykle wytaczania	
5.3.3	Podcięcia kształt E i F	
5.3.4	Podcięcia gwintu	
5.3.5	l oczenie gwintu	
5.3.6	Obrobka poprawkowa gwintu	
5.3.7	Przecięcie	
5.4	Toczenie konturowe	
5.4.1	Przedstawienie konturu	
5.4.2	Utworzenie nowego konturu	
5.4.3	Sporządzanie elementów konturu	
5.4.4	∠miana konturu	
5.4.5	Skrawanie warstwowe	
5.4.6	Skrawanie pozostały materiał	
5.4.7	wcinanie	

 $(\mathbf{1})$

5.4.8	Wcinanie pozostały materiał5	-226
5.4.9	Toczenie wcinające5	-227
5.4.10	Toczenie wcinające pozostały materiał5	-229
5.5	Frezowanie5	-231
5.5.1	Wnęka prostokątna5	-232
5.5.2	Wnęka kołowa5	-236
5.5.3	Czop prostokątny5	-240
5.5.4	Czop kołowy5	-244
5.5.5	Rowek podłużny5	-247
5.5.6	Rowek kołowy5	-250
5.5.7	Rowek otwarty5	-253
5.5.8	Pozycje5	-259
5.5.9	Wielobok5	-259
5.5.10	Grawura5	-261
5.6	Frezowanie konturowe5	-268
5.6.1	Przedstawienie konturu5	-271
5.6.2	Utworzenie nowego konturu5	-273
5.6.3	Sporządzanie elementów konturu5	-275
5.6.4	Zmiana konturu5	-282
5.6.5	Frezowanie konturowe5	-284
5.6.6	Wstępne wiercenie wnęki konturowej5	-289
5.6.7	Frezowanie wnęki konturowej (zgrubne)5	-293
5.6.8	Wybieranie pozostałego materiału z wnęki konturowej5	-296
5.6.9	Obróbka wykańczająca wnęki konturowej5	-298
5.6.10	Sfazowanie wnęki konturowej5	-302
5.6.11	Frezowanie czopa konturowego (zgrubne)5	-303
5.6.12	Wybieranie pozostałego materiału czopa konturowego5	-306
5.6.13	Obróbka wykańczająca czopa konturowego5	-308
5.6.14	Sfazowanie czopa konturowego5	-311
5.7	Wywołanie podprogramu5	-313
5.8	Powtarzanie bloków programu5	-315
5.9	Obróbka z użyciem wrzeciona przechwytującego5	-316
5.10	Zmiana ustawień programu5	-322
5.11	Wywoływanie przesunięć punktu zerowego5	-323
5.12	Definiowanie transformacji współrzędnych5	-324
5.13	Programowanie cyklu odsunięcia/dosunięcia5	-326
5.14	Wstawienie G-Code w programie łańcucha kroków5	-328
5.15	Przyswajanie5	-330
5.15.1	Przyswajanie cyklu5	-330
5.15.2	Przyswojenie wzoru pozycji5	-331
5.15.3	Przyswojenie obiektu konturowego5	-332

Praca pr	zy pomocy "Maszyna ręczna"	6-333
6.1	Maszyna ręczna	
6.2	Przesunięcia punktu zerowego	
6.3 6.3.1 6.3.2 6.3.3	Zwykła obróbka w rodzaju pracy "ręcznie" Wykonywanie ruchów w osiach Toczenie stożka Toczenie po prostej	
6.4 6.4.1 6.4.2 6.4.3	Bardziej skomplikowana obróbka w rodzaju pracy "ręcznie" . Wiercenie przy pomocy "maszyny ręcznej" Toczenie przy pomocy "maszyny ręcznej" Frezowanie przy pomocy "Maszyna ręczna"	
6.5	Simulacja	
Program	G-Code	7-343
7.1	Sporządzenie programu G-Code	
7.2	Wykonanie programu G-Code	
7.3	Edytor G-Code	
7.4	Parametry obliczeniowe	
Praca z o	osią B	8-353
8.1	Tokarki z osią B	
8.2	Orientacja narzędzia przy toczeniu	
8.3 8.3.1 8.3.2	Frezowania z użyciem osi B Skręt Odsunięcie/dosunięcie	
8.4	Wzór pozycji	
8.5	Pomiar narzędzia	
8.6	Wybór narzędzia dla pracy ręcznej	
Praca z o	dwoma nośnikami narzędzi	9-363
9.1	Tokarki z dwoma nośnikami narzędzi	
9.2	Programowanie z dwoma nośnikami narzędzi	
9.3	Pomiar narzędzia	
Zarządza	anie narzędziami	10-367
10.1	Lista narzędzi, lista zużycia narzędzi i magazyn narzędzi	
10.2	Wpisywanie narzędzi na listę narzędzi	
10.2.1	Utworzenie nowego narzędzia	
10.2.2	Utworzenie wielu ostrzy dla narzędzia	
10.2.3	Utworzenie narzędzia siostrzanego	

	10.3	Sortowanie narzędzi	10-378		
	10.4	Kasowanie narzędzi z listy narzędzi	10-378		
	10.5	Załadowanie narzędzia do magazynu wzgl. rozładowanie z magazynu	10-379		
	10.6	Przeładowanie narzędzia	10-381		
	10.7	Pozycjonowanie magazynu	10-383		
	10.8	Wprowadzenie danych zużycia narzędzia	10-383		
	10.9	Uaktywnienie nadzoru narzędzia	10-384		
	10.10	Zarządzanie miejscami w magazynie	10-386		
Z	arządza	nie programami	11-387		
	11.1	Zarządzanie programami przy pomocy ShopTurn	11-388		
	11.2	Zarządzanie programami przy pomocy ShopTurn auf NCU (HMI-Embedded	d sl) 11-389		
	11.2.1	Otwarcie programu	11-391		
	11.2.2	Wykonanie programu	11-392		
	11.2.3	Wykonanie programu G-Code ze stacji USB/sieciowej	11-393		
	11.2.4	Utworzenie nowego katalogu/programu	11-394		
	11.2.5	Zaznaczenie wielu programów	11-395		
	11.2.6	Kopiowanie/ zmiana nazwy katalogu/programu	11-396		
	11.2.7	Skasowanie katalogu/programu	11-397		
	11.2.8	Zapisanie/wczytanie danych narzędzi / punktu zerowego	11-398		
	11.3	Zarządzanie programami przy pomocy PCU 50.3 (HMI-Advanced)	11-401		
	11.3.1	Otwarcie programu	11-403		
	11.3.2	Wykonanie programu	11-404		
	11.3.3	Załadowanie/rozładowanie programu	11-405		
	11.3.4	Wykonanie programu G-Code z dysku twardego wzgl. stacji dyskietek/sieci	owej11-406		
	11.3.5	Utworzenie nowego katalogu/programu	11-408		
	11.3.6	Zaznaczenie wielu programów	11-409		
	11.3.7	Kopiowanie/zmiana nazwy/przesunięcie katalogu/programu	11-410		
	11.3.8	Skasowanie katalogu/programu	11-412		
	11.3.9	Zapisanie/wczytanie danych narzędzi / punktu zerowego	11-412		
Κ	omunik	aty, alarmy, dane użytkownika	12-415		
	12.1	Komunikaty	12-416		
	12.2	Alarmy	12-416		
	12.3	Dane użytkownika	12-417		
	12.4	Wyświetlenie wersji	12-419		
Ρ	Przykłady				
	13.1	Obróbka standardowa	13-422		
	13.2	Frezowanie konturu	13-434		

Aneks		A-443
А	Skróty	A-444
В	Indeks	I-447



 $(\mathbf{0})$

Wprowadzenie

1.1	ShopTurn	
1.1.1	Przebieg pracy	1-19
1.2	Stanowisko pracy	1-20
1.2.1	Układ współrzędnych	
1.2.2	Pulpity obsługi	
1.2.3	Przyciski pulpitów obsługi	
1.2.4	Pulpity sterownicze maszyny	
1.2.5	Elementy pulpitów sterowniczych maszyny	1-25
1.3	Otoczka graficzna	1-29
1.3.1	Przegląd	
1.3.2	Obsługa poprzez przyciski programowane i sprzętowe	
1.3.3	Widoki programów	
1.3.4	Wprowadzenie parametrów	
1.3.5	Otoczka graficzna CNC-ISO	
1.3.6	ShopTurn Open (PCU 50.3)	

1.1 ShopTurn

		ShopTurn jest oprogramowaniem do obsługi i programowania tokarek, które umożliwia Wam komfortową obsługę maszyny i proste progra- mowanie obrabianych części.
		Oto kilka cech oprogramowania:
	Ustawianie maszyny	Specjalne cykle pomiarowe ułatwiają pomiar narzędzi i obrabianego przedmiotu.
	Wykonanie programu	Wykonywanie programu możecie trójwymiarowo przedstawiać na ekranie. Możecie w prosty sposób kontrolować wynik programowania wzgl.
		Do wykonywania programu kroków roboczych potrzebujecie prawa do zapisu i odczytu.
Ē		Wykonywanie programów kroków roboczych jest opcją programową.
	Sporządzenie programu	Programowanie obrabianego przedmiotu przy pomocy ShopTurn na- stępuje bez trudu, ponieważ jest wspierane graficznie i nie wymaga znajomości G-Code.
		ShopTurn pokazuje program na przejrzystym planie pracy i przedsta- wia poszczególne cykle i elementy konturu na grafice dynamicznej. Wydajny procesor konturu umożliwia wprowadzanie dowolnych kontu- rów.
		Cykl skrawania z rozpoznawaniem pozostałego materiału pozwala na zaoszczędzenie zbędnych czynności obróbkowych.
	Zarządzanie narzędziami	ShopTurn zapamiętuje dane narzędzi. Oprogramowanie może przy tym zarządzać również danymi narzędzi, które nie znajdują się w re- wolwerze.
	Zarządzanie programami	Podobnych programów nie musicie sporządzać od nowa, lecz może- cie je łatwo kopiować i zmieniać.
	Diagnoza zdalna	Ponadto możecie przełączyć z ShopTurn na otoczkę graficzną CNC- ISO. Tam możecie również uaktywnić diagnozę zdalną, która umożli- wia obsługę maszyny poprzez komputer zewnętrzny.

1.1.1 Przebieg pracy

	 W niniejszej instrukcji rozróżnia się dwie następujące typowe sytuacje robocze. Chcecie wykonać program, aby przeprowadzić automatyczną obróbkę. Chcecie najpierw sporządzić program obróbki.
Wykonanie programu	 Zanim będziecie mogli wykonać program, musicie najpierw ustawić swoją maszynę. W tym celu musicie przeprowadzić następujące czynności, w których ShopTurn wspiera Was (patrz punkt "Ustawianie maszyny") Bazowanie do punktu odniesienia maszyny (tylko w przypadku przyrostowego systemu pomiaru drogi) Pomiar narzędzi Ustalenie punktu zerowego obrabianego przedmiotu Wprowadzenie ew. dalszych przesunięć punktu zerowego Gdy zakończyliście ustawianie maszyny, możecie wybrać program i uruchomić automatyczną obróbkę (Patrz punkt "Obróbka").
Sporządzenie programu	 Gdy sporządzacie nowy program, możecie wybrać, czy chcecie utwo- rzyć program kroków roboczych czy program G-Code (patrz "Sporzą- dzenie programu łańcucha kroków" wzgl. "Program G-Code"). Przy sporządzaniu programu kroków roboczych ShopTurn wzywa Was do wprowadzenia wszystkich znaczących parametrów. Postęp programu jest każdorazowo automatycznie przedstawiany na grafice kreskowej. Dodatkowo jesteście przy programowaniu wspierani przez obrazy pomocy, które objaśniają poszczególne parametry kroków obróbki. Naturalnie możecie również wstawić polecenia G-Code do programu kroków roboczych. Program G-Code natomiast musicie sporządzić kompletnie z poleceń G-Code.



1.2 Stanowisko pracy

Do stanowiska pracy ShopTurn należą obok tokarki ze sterowaniem CNC/pozycjonującym również pulpit obsługi i pulpit sterowniczy maszyny.



Szkic stanowiska pracy

Tokarka	ShopTurn możecie stosować na tokarce jednosaniowej z trzema osiami, jednym wrzecionem głównym, jednym narzędziowym i jednym przeciwległym.
Sterowanie	ShopTurn pracuje na sterowaniu CNC SINUMERIK 840D sl z ShopTurn na NCU (HMI-Embedded sl) i PCU 50.3 (HMI-Advanced).
Pulpit obsługi	Komunikacja z ShopTurn następuje poprzez pulpit obsługi.
Pulpit sterowniczy ma- szyny	Przy pomocy pulpitu sterowania maszyny obsługujecie tokarkę.

Wprowadzenie

1.2.1 Układ współrzędnych

Przy obróbce na tokarce wychodzi się z zasady z prostokątnego układu współrzędnych. Składa się on z trzech osi współrzędnych X, Y i Z, równoległych do osi maszyny. Oś współrzędnych Y nie musi być koniecznie ustawiona. Obracalna o dowolny kąt oś wrzeciona Z jest własną osią obrotu i jest określana jako C.

Położenie układu współrzędnych i punktu zerowego maszyny zależy od typu maszyny.



Położenie układu współrzędnych, punktu zerowego maszyny i punktu zerowego obrabianego przedmiotu (przykład)



1.2.2 Pulpity obsługi

Dla PCU możecie alternatywnie stosować jeden z następujących pulpitów obsługi:

OP 010 OP 010C OP 010S OP 012 OP 015 OP 015A OP 015AT TP 015A TP15AT

Na podstawie pulpitu obsługi OP 10 są jako przykład przedstawione komponenty, które są do dyspozycji w celu obsługi sterowania i maszyny obróbkowej.

Przyciski są opisane w następnym punkcie.

Pulpit obsługi OP 010



Pulpit obsługi OP 010

- 1 Ekran
- 2 Przyciski ekranu
- 3 Poziomy pasek przycisków programowanych
- 4 Pionowy pasek przycisków programowanych
- 5 Blok alfanumeryczny
 Blok korekcji/kursora z klawiaturą sterowania i przyciskiem Input
 C Interfeie USD
- 6 Interfejs USB

1.2.3 Przyciski pulpitów obsługi













Alarm Cancel

Skasowanie alarmu, który jest oznaczony tym symbolem.

Channel

Bez znaczenia dla ShopTurn.

Help

Przełączanie między planem pracy i grafiką programowania jak też między maską parametrów z grafiką programowania i maską parametrów z obrazem pomocy.

Next Window

Bez znaczenia dla ShopTurn.

Page Up wzgl. Page Down

Przewijanie do góry albo do dołu w katalogu albo w planie pracy.

Cursor

Poruszanie się między różnymi polami wzgl. wierszami. Przy pomocy kursor w prawo otwarcie katalogu albo programu. Przy pomocy kursor w lewo przełączenie na nadrzędną płaszczyznę katalogów.

Select

Wybór między wieloma zadanymi możliwościami. Przycisk odpowiada przyciskowi programowanemu "Alternatywa".

End

Przesunięcie kursora na ostatnie pole wprowadzania w masce parametrów.

Backspace

- Skasowanie wartości w polu wprowadzania.
- W trybie wstawiania skasowanie znaku znajdującego się przed kursorem.

Tab

Bez znaczenia dla ShopTurn.

Shift

Przy naciśniętym przycisku Shift górny znak na przyciskach z podwójnymi znakami.

Ctrl

Przy pomocy następujących kombinacji przycisków poruszanie się w planie pracy i edytorze G-Code:

- Ctrl + Pos1: Przeskok do początku.
- Ctrl + End: Przeskok na koniec.

Alt

Bez znaczenia dla ShopTurn.

Del

- Skasowanie wartości w polu parametrów.
- W trybie wstawiania skasowanie znaku zaznaczonego kursorem.
- Skasowanie linii obróbki przy symulacji.

Insert

Uaktywnienie trybu wstawiania albo kalkulatora.

Input

- Zakończenie wprowadzania wartości w polu wprowadzania.
- Otwarcie katalogu albo programu.

Alarm - tylko OP 010 i OP 010C

Wywołanie zakresu czynności obsługowych "komunikaty/alarmy". Przycisk odpowiada przyciskowi programowanemu "Lista alarmów".

Program - tylko OP 010 i OP 010C

Wywołanie zakresu czynności obsługowych "program". Przycisk odpowiada przyciskowi programowanemu "Edycja progr.".

Offset - tylko OP 010 i OP 010C

Wywołanie zakresu czynności obsługowych "narzędzia / przesunięcia punktu zerowego".

Przycisk odpowiada przyciskowi programowanemu "Pkt. zer. obr. prz.".

Program Manager - tylko OP 010 i OP 010C

Wywołanie zakresu czynności obsługowych "Menedżer programów". Przycisk odpowiada przyciskowi programowanemu "Program".



CTRL













1.2.4 Pulpity sterownicze maszyny

Tokarka może zostać wyposażona w pulpit sterowniczy maszyny wyprodukowany przez firmę Siemens albo w pulpit specyficzny dla producenta maszyny.

Poprzez pulpity sterownicze maszyny możecie wywoływać akcje w tokarce, na przykład wykonywać ruchy w osiach albo uruchamiać obróbkę.

Dla właśnie aktywnych funkcji świecą się diody odnośnych przycisków na pulpicie.

1.2.5 Elementy pulpitów sterowniczych maszyny



Przycisk wyłącznika awaryjnego

Przycisk należy nacisnąć w sytuacji awaryjnej, tzn. gdy życie ludzkie jest w niebezpieczeństwie albo występuje niebezpieczeństwo uszkodzenia maszyny lub obrabianego przedmiotu.

Wszystkie napędy są zatrzymywane z maksymalnie możliwym momentem hamowania.

Odnośnie dalszych reakcji w wyniku naciśnięcia przycisku wyłącznika awaryjnego proszę przestrzegać danych producenta maszyny.

Reset (cofnięcie)

- Anulowanie wykonywania aktualnego programu.
 Sterowanie CNC pozostaje w synchronizacji z maszyną. Jest ono w położeniu podstawowym i gotowości do następnego przebiegu programu.
- Skasowanie alarmu

Jog

Wybór rodzaju pracy "Maszyna ręcznie".

Teach In

Bez znaczenia dla ShopTurn.

MDA

Wybór rodzaju pracy" MDA".

Auto

Wybór rodzaju pracy "Maszyna Auto".



Repos

⇒∲

Ref Point

1

→I [VAR]

Single Block

Wykonywanie programu pojedynczymi blokami.

Repos

Pozycjonowanie przywracające, ponowne dosunięcie narzędzia do konturu.

Ref Point

Dosunięcie do punktu odniesienia.

Inc Var (Incremental Feed Variable) Ruch ze zmienną wartością przyrostu.

Inc (Incremental Feed) Ruch z zadaną wielkością kroku wynoszącą 1, ..., 10000 przyrostów.

Wartość jednego przyrostu jest zależna od danej maszynowej.

Przestrzegajcie do niniejszego danych producenta maszyny.

Cycle Start Start wykonywania programu.

Cycle Stop Zatrzymanie wykonywania programu.

Przyciski osi Ruch w osi w odpowiednim kierunku.

Rapid

Przesuw szybki w osi (największa prędkość).

WCS MCS

Przełączanie między układem współrzędnych narzędzia (WKS) i układem współrzędnych maszyny.















Override posuwu / przesuwu szybkiego

Zmniejszenie albo zwiększenie zaprogramowanego posuwu wzgl. przesuwu szybkiego.

Zaprogramowany posuw wzgl. przesuw szybki odpowiada 100% i może być regulowany od 0% do 120%, w przesuwie szybkim tylko do 100%.

Wprowadzenie

1.2 Stanowisko pracy

Nowo nastawiony posuw ukazuje się na ekranie w wyświetlaniu statusu posuwu jako wartość absolutna i w procentach.

Feed Stop

Zatrzymanie wykonywania bieżącego programu i zatrzymanie napędów osi.

Feed Start

Kontynuowanie wykonywania programu w aktualnym bloku i zwiększenie posuwu do wartości zadanej w programie.

Override wrzeciona

Obniżenie albo zwiększenie zaprogramowanej prędkości obrotowej wrzeciona.

Zaprogramowana prędkość obrotowa wrzeciona odpowiada 100% i może być regulowana od 50 do 120%. Nowo nastawiona prędkość obrotowa ukazuje się na ekranie w wyświetlaniu statusu wrzeciona jako wartość absolutna i w procentach.

Spindle Dec. – tylko pulpit sterowniczy maszyny OP032S Zmniejszenie zaprogramowanej prędkości obrotowej wrzeciona.

Spindle Inc. – tylko pulpit sterowniczy maszyny OP032S Zwiększenie zaprogramowanej prędkości obrotowej wrzeciona.

100% – tylko pulpit sterowniczy maszyny OP032S Ponowne nastawienie zaprogramowanej prędkości obrotowej wrzeciona.

Spindle Stop Zatrzymanie wrzeciona.

Spindle Start

Wystartowanie wrzeciona.

 $\langle \rangle$

 (\mathcal{F})

Przełącznik z kluczykiem

Przy pomocy przełącznika z zamkiem możecie nastawiać różne prawa dostępu. Przełącznik ma cztery położenia, które są przyporządkowane stopniom ochrony 4 do 7.

Poprzez dane maszynowe można przy pomocy różnych stopni ochrony blokować dostęp do programów, danych i funkcji.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Do przełącznika z zamkiem należą trzy różne klucze, które można wyjmować w podanych położeniach:



Gdy zmienicie położenie klucza, aby zmienić uprawnienie do dostępu, nie jest to natychmiast widoczne na otoczce graficznej. Musicie najpierw uruchomić akcję (np. zamknąć i otworzyć katalog).

Jeżeli PLC znajduje się w stanie stop (migają diody na pulpicie sterowniczym maszyny), ShopTurn nie reaguje na położenie klucza przy rozruchu.

Dalsze stopnie ochrony 0 do 3 może nastawić producent maszyny poprzez hasło. Przy nastawionym haśle ShopTurn nie reaguje na położenie klucza.

1.3 Otoczka graficzna

1.3.1 Przegląd

Podział ekranu



Otoczka graficzna

1 Aktywny rodzaj pracy / zakres czynności obsługowych i podrodzaj obsługi

- 2 Wiersz alarmów i komunikatów
- 3 Nazwa programu
- 4 Ścieżka programu
- 5 Stan kanału i sterowanie programem
- 6 Komunikaty robocze kanału
- 7 Wyświetlenie pozycji osi
- 8 Wyświetlenie
 - aktywne narzędzie T
 - aktualny posuw F
 - aktywne wrzeciono (S1 = wrzeciono główne, S2 = wrzeciono narzędziowe, S3 = wrzeciono przechwytujące)
 - obciążenie wrzeciona w procentach
- 9 Wyświetlanie aktywnych przesunięć punktu zerowego i obrotu
- 10 Okno robocze
- 11 Wiersz dialogowy dla dodatkowych objaśnień
- 12 Poziomy pasek przycisków programowanych
- 13 Pionowy pasek przycisków programowanych
- 14 Przyciski programowane
- 15 Przyciski ekranu

Podrodzaj obsługi	REF: REPOS: INC1 INC10000: INC_VAR:	Dosunięcie do punktu odniesienia Pozycjonowanie przywracające Stały wymiar krokowy Zmienny wymiar krokowy
Stan kanału	RESET aktywny przerwany	
Sterowanie programem	SKP: Maskowanie DRY: Posuw próbn !ROV:Tylko zmiana SBL1:Pojedynczym funkcję w ma SBL2:Wybór w Sho SBL3: (stop po każd M01: Zatrzymanie DRF: Przesunięcie PRT: Test program	bloku w G-Code y posuwu (nie posuwu i przesuwu szybkiego) i blokami (stop po każdym bloku, który wyzwala szynie) pTurn niemożliwy (stop po każdym bloku) lym bloku, również w ramach cyklu) programowane DRF u
Komunikaty robocze kanału	Stop: jest wyma Czekać: nie jest Gdy jest aktywny cz oczekiwania. Jest o wrzeciona.	gana czynność obsługowa. wymagana czynność obsługowa. as oczekiwania, jest wyświetlany pozostały czas n przedstawiany w sekundach albo obrotach
Wyświetlenie pozycji osi	Wyświetlanie wartos do układu współrzęd narzędzia w stosuni Symbole do wyświe sk≑ Oś liniowa zaciś C Oś obrotowa za	ści rzeczywistej w wyświetlaniu pozycji odnosi się dnych ENS. Jest wyświetlana pozycja aktywnego ku do punktu zerowego obrabianego przedmiotu. tlania osi: nięta ciśnięta
Stan posuwu	🕅 Brak zezwolenia	i dla posuwu
Stan wrzeciona	 Brak zezwolenia Wrzeciono nieru Wrzeciono wiruji Wrzeciono wiruji Wrzeciono wiruji Wrzeciono wiruji 	a dla wrzeciona ichome e w prawo e w lewo żenia wrzeciona w procentach może wynosić

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

01/2008

51

Przyciski	ekranu
Μ	



MENU

MACHINE

Maszyna

Wywołanie aktywnego rodzaju czynności obsługowych (maszyna ręcznie, MDA albo maszyna auto).

Powrót

Bez znaczenia dla ShopTurn.

Rozszerzenie

Zmiana poziomego paska przycisków programowanych.

Kolory symboli mają następujące znaczenie:

Żółty: czekanie na czynność obsługową

Czerwony: maszyna zatrzymana

Zielony: maszyna pracuje

Szary: pozostałe

Menu Select

Wywołanie menu podstawowego:

Maszy- na gram Zedycja progr. Lista progr. Alarmów Pkt.zer.	ISO ISO
--	---------

Zamiast ścieżki programowej (4) mogą być również wyświetlane symbole zdefiniowane przez producenta maszyny. Ścieżka programu jest wówczas wyświetlana razem z nazwą programu.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



OFFSET

Otoczka graficzna

1.3.2 Obsługa poprzez przyciski programowane i sprzętowe

Otoczka graficzna ShopTurn składa się z różnych masek, w których jest każdorazowo osiem poziomych i osiem pionowych przycisków programowanych. Przyciski programowane możecie obsługiwać przy pomocy przycisków sprzętowych znajdujących się obok nich. Przy pomocy przycisków programowanych możecie każdorazowo wyświetlić nową maskę.

ShopTurn dzieli się na 3 rodzaje pracy maszyna ręczna/maszyna ręcznie, MDA i maszyna auto) i 4 zakresy czynności obsługowych (menedżer programów, program komunikaty/alarmy i narzędzia/przesunięcia punktu zerowego).

Jeżeli chcecie przełączyć z jednego rodzaju pracy/zakresu czynności obsługowych na inny, naciśnijcie przycisk "Menu Select". Zostanie wyświetlone menu podstawowe i przy pomocy przycisku programowanego możecie wybrać pożądany zakres czynności obsługowych.

Alternatywnie do tego możecie wywoływać zakresy czynności obsługowych również przy pomocy przycisków na pulpicie obsługi.

Rodzaj pracy możecie wybrać w każdym czasie bezpośrednio poprzez przyciski na pulpicie sterowniczym maszyny.

Jeżeli naciśniecie przycisk programowany "Maszyna" w menu podstawowym, zostanie wyświetlona maska aktualnie aktywnego rodzaju pracy.





Wprowadzenie

1.3

Jeżeli wybierzecie inny rodzaj pracy wzgl. inny zakres czynności obsługowych, ulega zmianie zarówno poziomy jak i pionowy pasek przycisków programowanych.



Menu podstawowe

M RĘCZNIE							
1/ Reset							Funkcja G
WKS Ø	Pozycja	[mm]		T,F,S			
х	13.206				ŃCZAK 0.800	D1 Ø	Funkcja pomocnicza
Z	18.380			F	0.000 0.000	90% mm/min	Wszystkie funkcje G
				S1	0.000 0.000	⊠ 100%	
				0%		80% 100%	
_	_	_	-	_	-		
							Wart.rzecz. mks
) на т, s, м	Nastaw ⁰ ppz	.zer.	omiar Arz.	<pre>c</pre>	Pozy- cja	J Skra- wanie	

Rodzaj pracy maszyna ręcznie

Jeżeli w ramach rodzaju pracy wzgl. zakresu czynności obsługowych naciśniecie poziomy przycisk programowany, zmienia się tylko pionowy pasek przycisków programowanych.

M RĘCZNIE							
∥ Reset							Funkcja G
WKS ø	Pozycja	[mm]		T,F,S			Funkcia
х	13.206				ICZAK 0.800	D1	pomocnicza
Z	18.380			F	0.000 0.000	90% mm/min	Wszystkie funkcje G
				S1	0.000 0.000	⊠ 100%	
_	_	_		0%		80% 100%	
		_		_	_	_	
							Wartość rzecz. MKS
) – " т, s, м	JNastaw Popz	t.zer.	omiar rzędzia	50	Pozy- cja	, Skra- wanie	

Rodzaj pracy maszyna ręcznie

M RĘCZNIE							
∥ Reset							() Alternat.
WKS Ø	Pozycja	[mm]		T,F,S	S MKAŃCZAK	D1	
X 7	19 290			13	0.800	Ø	
2	10.300			F	0.000 0.000	90% mm/min	
				S1	0.000 0.000	⊠ 100%	
				0%	•	80% 100%	
Pozycjonowanie	2	-	_	l	Pozycja docelo	wa	Przesuw szybki
				X		abs	
				2		aus	
				F	0.000	mm/min	«
Posuw F za mały					_	\sum	Powrót
🕞 т, ѕ, м	Nastaw ®ppz	.zer. Po .prz. Ina	miar rzędzia		Pozy- cja	J Skra- wanie	

Funkcja w ramach rodzaju pracy maszyna ręcznie



1.3.3 Widoki programów

Program kroków roboczych możecie przedstawiać w różnych widokach.

Menedżer programów

W menedżerze programów możecie zarządzać wszystkimi programami. Poza tym tutaj wybieracie program do wykonania.



Progran -albo-MAAGER Menedżer programów

Menedżer programów wybieracie przyciskiem programowanym "Program" albo przyciskiem "Program Manager".

W ramach katalogu możecie się poruszać przy pomocy przycisków "Kursor do góry" i "Kursor do dołu".

Przyciskiem "Kursor w prawo" otwieracie katalog.

Przyciskiem "Kursor w lewo" docieracie z powrotem do nadrzędnej płaszczyzny katalogów.

Przyciskiem "Kursor w prawo" albo "Input" otwieracie plan pracy programu.
01/2008

Plan pracy daje przegląd poszczególnych kroków obróbkowych programu.

Wprowadzenie

1.3 Otoczka graficzna

PR	OGF	AM				
DEM	OTEI	L_1				Norzodzie
Р	NØ	DEMOTEIL_1			\Box	Naizęuzie ,
3	N90	Skrawanie	V		T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V300m poprzeczne	
V-	N60	Pólfabrykat			KONT_1	Prosta
V-	N5	Część gotowa			KONT_2	
)	N10	Skrawanie	V		T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200m	Pkt.środk.
)	N35	Skraw. pozost. mat.	V		T=SCHRUPPER_55 F0.2/U V250m	okręgu 🦻
)	N30	Skrawanie	$\nabla \nabla \nabla$		T=SCHLICHTER F0.15/U V300m	Promień
M	N15	Wytoczenie	V		T=STECHER F0.15/U V300m X0=120 Z0=-70	okręgu
M	N20	Wytoczenie	$\nabla \nabla \nabla$		T=STECHER F0.15/U V300m X0=120 Z0=-70	Biegu.
722	N25	Gwint podłużny	V		T=GEWINDESTAHL_2 P2mm S400U zewn.	nowo
722	N50	Gwint podłużny	$\nabla \nabla \nabla$		T=GEWINDESTAHL_2 P2mm S400U zewn.	
Zez -	N40	Wiercenie		0+	T=BOHRER F200/min S1000U Z1=10ink	Dosun./
\mathcal{V} -	N45	001 : poz. biegunowo		0+	Z0=0 C0=0 L0=16 C1=90 L1=16 C2=180	odsamiệcie
ģ	N85	wnęka prostokątna	V	0+	T=FRAESER F0.03/Z S1800U X0=0 Y0=0	
END		Koniec programu			N=1	
					(I)	
۶ P	Prosta okrąg	Wierce-	Toczen	ie	Frezo- kontur.	₩ykonaj

Plan pracy



W planie pracy możecie przy pomocy przycisków "Kursor do góry" i "Kursor do dołu" poruszać się między blokami programu.

Przy pomocy przycisku "Help" możecie przełączać między planem pracy i grafiką programową.

Grafika programowa pokazuje kontur obrabianego przedmiotu w formie dynamicznej grafiki kreskowej. Blok programu zaznaczony na planie pracy jest na grafice programowania uwydatniony kolorem.



Grafika programowa



01/2008



Przy pomocy przycisku "Kursor w prawo" możecie w planie pracy otworzyć blok programu. Jest wyświetlana każdorazowo przynależna maska parametrów z grafiką programowania.

Maska parametrów z grafiką programową

Grafika programowania w masce parametrów pokazuje kontur aktualnego kroku obróbki jako grafika kreskowa razem z parametrami.



Maska parametrów z grafiką programową



W ramach maski parametrów możecie przy pomocy przycisków kursora poruszać się między polami wprowadzania.

Przy pomocy przycisku "Help" możecie w masce parametrów przełączać między grafiką programowania i obrazem pomocy.

Maska parametrów z obrazem pomocy

Obraz pomocy w masce parametrów objaśnia poszczególne parametry kroku obróbki.



Maska parametrów z obrazem pomocy

Kolorowe symbole na obrazach pomocy oznaczają co następuje: Żółty okrąg = punkt odniesienia

Czerwona strzałka = narzędzie porusza się przesuwem szybkim Zielona strzałka = narzędzie porusza się posuwem roboczym



1.3.4 Wprowadzenie parametrów







1.3.5 Otoczka graficzna CNC-ISO

		Z otoczki graficznej ShopTurn możecie przełączyć na otoczkę gra- ficzną CNC-ISO. Tam możecie również uaktywnić diagnozę zdalną. Umożliwia ona obsługę sterowania poprzez komputer zewnętrzny.				
=?		Producent maszyny musi włączyć zezwolenie na przełączenie z otoczki graficznej ShopTurn na otoczkę CNC-ISO.				
		Dokładny o Literatur:	/BEMs /BEMs /BAD/, /PG/, /PGA/,	go przestrzegac danych producenta maszyny. zki graficznej CNC-ISO znajdziecie w: I/, Podręcznik obsługi HMI-Embedded sl SINUMERIK 840D sl Podręcznik obsługi HMI-Advanced SINUMERIK 840D/840Di/840D sl Podręcznik programowania Podstawy SINUMERIK 840D/840Di/840D sl Podręcznik programowania Przygotowanie pracy SINUMERIK 840D/840Di/840D sl		
Ť		Diagnoza z	dalna je:	st opcją programową.		
		Dalsze info Literatur:	rmacje n /FB/,	a temat diagnozy zdalnej proszę przeczytać z: Opis działania Funkcje rozszerzające, F3 Diagnoza zdalna		
,	Otoczka graficzna CNC- ISO	> Nacióni		reick programowany "CNC ISO" na poziomym pa-		
	ISO ISO	sku prz	ycisków	programowanych.		
		 Naciśni nowym 	jcie nast pasku p	ępnie przycisk programowany "CNC ISO" na pio- rzycisków programowanych.		

Maszyna	CHAN1		Jog	9 CERRO3C.MPF				
// Kanal R	// Kanal Reset				OUTO.			
	ROV				HOTO			
WKS	Pozycja	F	Przesun rep	os	Wrzeciono	master	S4 🕺	MDA
x	98.518	mm	0.	000	Rzeczyw.	0.000	obr/min 🔒	
z	-11.170	mm	Θ.	999	Zadana	0.000	obr/min	JOG
C11	303.153	grd	0.	000 T	Pozycja	0.000	stopni	
C44	126.000	grd	0.	000 📗		95.000	*	REPOS
C22	0.000	grd	0.	000 _v	Мос		8%	
					Posuw mm	/obr		REF
					Rzeczyw. Zad.	0.000 24000.000	110.0 %	
					Narzędzie			
					 WYKAŃC wstępnie WYKAŃC 	ZAK _04 wybrane narz ZAK _04	D1 ◀ zędzie ◀	
					GØ1	G40		Pojed.
								blokami
Maszyna	Parametry	Prog	ram Usł	ugi	Diagnoza	IBN	ShopTurn	

Otoczka graficzna CNC-ISO

Naciśnijcie przycisk "Menu Select", gdy chcecie powrócić do otoczki graficznej ShopTurn.

-i-

- > Naciśnijcie przycisk programowany "ShopTurn".
- Na otoczce graficznej CNC-ISO naciśnijcie przycisk "Wybór Select".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Diagnoza".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Diagnoza zdalna".



ShopTurn	

Diagnoza zdalna



Diagnoza

Diagnoza zdalna





1.3.6 ShopTurn Open (PCU 50.3)

		2	2	l
•	-	ļ	4	

Oprogramowanie ShopTurn występuje dla PCU 50.3 w wersji Shop-Turn Open.

W przypadku ShopTurn Open zakresy obsługi HMI-Advanced "Usługi", "Diagnoza", "Uruchamianie" i "Parametry" (bez zarządzania narzędziami i przesunięć punktu zerowego) znajdują się bezpośrednio na rozszerzonym pasku przycisków programowanych.

	- gram			narz.	 	
Uslugi	Diagnoza	Urucho- mienie	Parametry			

Dokładny opis zintegrowanych zakresów czynności obsługowych HMI-Advanced znajdziecie w:

Literatura: /BAD/, Podręcznik obsługi HMI-Advanced SINUMERIK 840D/840Di/840D sl

Ma-Pro-Prog. NC Lista

Poza tym niektórym przyciskom programowanym podstawowego paska menu wzgl. paska rozszerzonego producent maszyny może przypisać inne zakresy czynności obsługowych.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



2

Ustawianie maszyny

2.1	Załączenie i wyłączenie	2-46
2.2	Dosunięcie do punktu odniesienia	2-46
2.2.1	Zezwolenie użytkownika przy Safety Integrated	2-48
2.3	Rodzaje pracy	2-49
2.4	Ustawienia dla maszyny	2-50
2.4.1	Przełączenie jednostki miary (milimetr/cal)	2-50
2.4.2	Przełączenie układu współrzędnych (MKS/WKS)	2-51
2.4.3	Wrzeciona	2-52
2.5	Narzędzia	2-54
2.5.1	Utworzenie nowego narzędzia	2-56
2.5.2	Lista narzędzi	2-57
2.5.3	Ręczny pomiar narzędzia	2-63
2.5.4	Pomiar narzędzia przy pomocy czujnika pomiarowego	2-65
2.5.5	Kompensacja czujnika pomiarowego	2-67
2.5.6	Pomiar narzędzia przy pomocy lupy	2-69
2.6	Pomiar punktu zerowego obrabianego przedmiotu	2-70
2.7	Przesunięcia punktu zerowego	2-71
2.7.1	Nastawienie przesunięcia punktu zerowego	2-72
2.7.2	Zdefiniowanie przesunięć punktu zerowego	2-74
2.7.3	Lista przesunięć punktu zerowego	2-75
2.8	Tryb ręczny	2-77
2.8.1	Wybór narzędzia i wrzeciona	2-77
2.8.2	Ruchy w osiach	2-79
2.8.3	Pozycjonowanie osi	2-81
2.8.4	Jednokrotne przeskrawanie obrabianego przedmiotu	2-81
2.8.5	Ustawienia dla pracy ręcznej	2-84
2.9	MDA	2-86
2.10	Czasy przebiegu	2-87



2.1 Załączenie i wyłączenie

Odnośnie włączania i wyłączania sterowania wzgl. maszyny proszę przestrzegać danych producenta maszyny.

Po rozruchu sterowania ukazuje się obraz podstawowy "Maszyna ręcznie".

M RĘCZNIE							
∥ Reset							Funkcja
100 -	Desucio			TEO	_	_	G
X	13.206	LWWJ			ÍCZAK 0.800	D1	Funkcja pomocn.
Z	18.380			F	0.000 0.000	90% mm/min	Wszystkie funk. G
				S1	0.000 0.000	⊠ 100%	
				0%		80% 100%	
							Wart. rzecz. MKS
јњ , т, s, м ј	JUstaw. JPk ⁰ ppz P®ob	t.zer.	omiar arz.	K	ozy- cja	♪ 』Skra- Wanie	

Obraz podstawowy maszyna ręcznie

2.2 Dosunięcie do punktu odniesienia

Wasza tokarka może być wyposażona w absolutny albo przyrostowy system pomiaru drogi. Przyrostowy system pomiaru drogi musi po załączeniu sterowania zostać wywzorcowany, absolutny natomiast - nie.

W przypadku przyrostowego systemu pomiaru drogi wszystkie osie maszyny muszą dlatego dokonać dosunięcia do punktu bazowego, którego współrzędne w odniesieniu do punktu zerowego maszyny są znane.

Kolejność, w jakiej musicie bazować osie, jest zadana przez producenta maszyny. Osie mogą, w zależności od nastawienia przez producenta maszyny, również wszystkie równocześnie wykonywać ruch do punktu odniesienia.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Podczas bazowania do punktu odniesienia działa override posuwu.



Przed bazowaniem do punktu odniesienia współrzędne na wyświetleniu wartości rzeczywistej są nieprawidłowe.

Poza tym nie działają ograniczenia drogi w osiach, ustalone przez producenta maszyny.

Ostrzeżenie

Przy bazowaniu do punktu odniesienia osie wykonują ruch do tego punktu po bezpośredniej drodze.

Dlatego najpierw ustawcie osie w bezpiecznej pozycji, aby uniknąć kolizji podczas bazowania.

Podczas bazowania bezwarunkowo obserwujcie ruchy w osiach w maszynie.

Bazowanie osi

尒



- > Wybierzcie rodzaj pracy "Maszyna ręcznie".
- Naciśnijcie przycisk "Ref Point" na pulpicie sterowniczym maszyny.
- > Wybierzcie oś, w której ma zostać wykonany ruch.
- Naciśnijcie przycisk "+" wzgl. "-".

Wybrana oś wykonuje ruch do punktu odniesienia i zatrzymuje się. Jest wyświetlana współrzędna punktu odniesienia. Oś ulega oznaczeniu symbolem.

Jeżeli naciśnięto przycisk nieprawidłowego kierunku osi, ruch w osi nie następuje.

Przerwanie ruchu w osi



Naciśnijcie przycisk "Feed Stop".
 Oś zatrzymuje się.

Ponowne podjęcie ruchu w osi



Wybierzcie oś, w której ruch ma zostać wykonany, i naciśnijcie pożądany przycisk kierunkowy.

Oś znów wykonuje ruch w kierunku punktu odniesienia. Po bazowaniu wszystkich osi maszyny system pomiaru drogi jest wywzorcowany a ograniczenia drogi w osiach działają. Na wyświetleniu wartości rzeczywistych są pokazywane prawidłowe współrzędne punktu odniesienia.

+ Naciśr Wybrana c

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone. SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BAT) - 01/2008



Ustawienie maszyny 2.2 Dosunięcie do punktu odniesienia

2.2.1 Zezwolenie użytkownika przy Safety Integrated















Gdy w swojej maszynie stosujecie Safety Integrated (SI), musicie przy bazowaniu do punktu odniesienia potwierdzić, że wyświetlana aktualna pozycja osi zgadza się z rzeczywistą pozycją w maszynie. Zezwolenie to jest warunkiem dalszych funkcji Safety Integrated.

Zezwolenia użytkownika dla osi możecie udzielić dopiero wtedy, gdy przedtem dokonaliście jej bazowania.

Wyświetlana pozycja osi odnosi się zawsze do układu współrzędnych maszyny (MKS).

Dla zezwolenia użytkownika przy Safety Integrated potrzebujecie opcji programowej.

Dalsze informacje na temat zezwolenia użytkownika znajdziecie w: Literatur: /FBSI/, Opis działania SINUMERIK Safety Integrated

- > Wybierzcie rodzaj pracy "Maszyna ręcznie".
- Naciśnijcie przycisk "Ref Point" na pulpicie sterowniczym maszyny.
- > Wybierzcie oś, w której ma zostać wykonany ruch.
- Naciśnijcie przycisk "+" wzgl. "-".

Wybrana oś wykonuje ruch do punktu odniesienia i zatrzymuje się. Jest wyświetlana współrzędna punktu odniesienia. Oś ulega oznaczeniu symbolem.

> Naciśnijcie przycisk programowany "Zezwolenie użytkownika".

Otwiera się okno "Zezwolenie użytkownika".

Jest wyświetlana lista wszystkich osi maszynowych z ich aktualnymi pozycjami SI.

- Ustawcie kursor w polu "Zezwolenie" pożądanej osi.
- Uaktywnijcie zezwolenie przez naciśnięcie przycisku programowanego "Alternatywa" albo przycisku "Select".

Wybrana oś jest oznakowywana symbolem w kolumnie "Zezwolenie" jako "niezawodnie bazowana".

Przez ponowne naciśnięcie przycisku "Toggle" wyłączacie aktywność zezwolenia.









Ustawienie maszyny 2.4 Ustawienia dla maszyny

01/2008



W pracy automatycznej możecie wykonać program w całości albo tylko w części. Dodatkowo wykonywanie programu możecie graficznie śledzić na ekranie.

Rodzaj pracy "Maszyna auto" możecie wybrać przyciskiem "Auto".

2.4 Ustawienia dla maszyny

2.4.1 Przełączenie jednostki miary (milimetr/cal)



Jako jednostkę miary dla maszyny dla maszyny możecie ustalić milimetry albo cale. Przełączenie jednostki miary następuje każdorazowo dla całej maszyny, tzn. ShopTurn automatycznie przelicza wszystkie dane na nową jednostkę miary, np.

- Pozycje
- Korekcje narzędzi
- Przesunięcia punktu zerowego

Niezależnie od generalnego ustawienia maszyny możecie jeszcze zmienić jednostkę miary dla pracy ręcznej (patrz punkt "Nastawy dla pracy ręcznej") albo dla poszczególnych programów (patrz punkt "Utworzenie nowego programu"). Te nastawienia jednostki miary odnoszą się w każdym razie tylko do programowanych pozycji. Korekcje narzędzi, przesunięcia punktu zerowego itd. pozostają nadal w jednostce miary całej maszyny.

Jeżeli np. jako jednostkę miary dla całej maszyny nastawiliście milimetr a obrabiany przedmiot jest zwymiarowany w calach, można dla tego programu wybrać cal jako jednostkę miary. Oznacza to, że przy programowaniu możecie wprowadzać pozycje bezpośrednio w calach, korekcje narzędzi, posuwy itd. ustalacie natomiast jak zwykle w milimetrach.

- Przełączcie w rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" na rozszerzony poziomy pasek przycisków programowanych.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "ShopT. ustaw.".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Cale".
 - Cale Jednostka miary: milimetr (przycisk nie jest aktywny)

Cale

2

Jednostka miary: cal (przycisk jest aktywny)

Następuje zapytanie, czy jednostka miary rzeczywiście ma zostać przełączona.

> Naciśnijcie przycisk programowany "OK".

Jest przełączana jednostka miary dla całej maszyny.







2.4.2 Przełączenie układu współrzędnych (MKS/WKS)



Współrzędne na wyświetleniu wartości rzeczywistej odnoszą się albo do układu współrzędnych maszyny albo do układu współrzędnych obrabianego przedmiotu. Układ współrzędnych maszyny (MKS) nie uwzględnia, w przeciwieństwie do układu wsp. obrabianego przedmiotu (WKS), żadnych przesunięć punktu zerowego (patrz punkt. "Przesunięcia punktu zerowego"). Standardowo jako odniesienie dla wyświetlania wartości rzeczywistej jest nastawiony układ współrzędnych obrabianego przedmiotu.

WCS MCS

MKS



> Wybierzcie rodzaj pracy "Maszyna ręcznie" albo "Maszyna auto".

- i -

 \geq

-albo-

Naciśnijcie przycisk programowany, aby ten układ współrzędnych wybrać albo odwołać.



Naciśnijcie przycisk "WCS MCS".





2.4.3 Wrzeciona

		Na masce "Wrzeciona" zapisujecie wymiary wrzecion w Waszej ma- szynie.
	Ręczny pomiar narzędzia	Jeżeli przy ręcznym pomiarze narzędzi chcecie użyć uchwytu wrze- ciona głównego albo przechwytującego jako punkt odniesienia, podaj- cie wymiar uchwytu ZL0 albo ZL1.
=?	Wrzeciono przechwytu- jące	Możecie zmierzyć albo krawędź przednią albo krawędź oporową wrzeciona przeciwległego. Krawędź przednia wzgl. oporowa obowią- zuje wówczas automatycznie jako punkt odniesienia przy ruchach wrzeciona przeciwległego. Jest to ważne przede wszystkim przy prze- chwytywaniu obrabianego przedmiotu przez wrzeciono przeciwległe (patrz punkt "Obróbka przy pomocy wrzeciona przeciwległego").
		Krawędź przednia Krawędź oporowa
		Zwymiarowanie wrzeciona przechwytującego

W przypadku parametru "Mocowanie" proszę przestrzegać danych producenta maszyny.

Wrzeciono główne



Zwymiarowanie wrzeciona głównego





Konik



Zwymiarowanie konika

Długość konika (ZR) i jego średnica (XR) na obrazie wrzeciona są potrzebne do przedstawienia konika w symulacji.

> Wybierzcie zakres czynności obsługowych "Pkt. zer. narz.".



Pkt.zer.

- Naciśnijcie przycisk "Przedłużenie".
 - > Naciśnijcie przycisk programowany "Wrzeciona".
 - > Wprowadźcie parametry.

Nastawy działają natychmiast.

	Parametry	Opis	Jedno- stka
	S1	Granica prędkości obrotowej dla wrzeciona głównego	obr/min
	Zamocowanie	Wrzeciono główne: zewnętrzne albo wewnętrzne mocowanie obrabianego przed- miotu	
	ZL0	Wymiar uchwytu wrzeciona głównego (przyr.)	mm
	S3	Granica prędkości obrotowej dla wrzeciona przechwytującego	obr/min
	Zamocowanie	Wrzeciono przechwytujące: mocowanie obrabianego przedmiotu zewnętrzne albo wewnętrzne	
	Rodzaj szczęk	Wymiarowanie krawędzi przedniej albo oporowej	
	ZL1	Wymiar uchwytu wrzeciona przechwytującego (przyr.)	mm
ZL2		Wymiar oporowy wrzeciona przechwytującego (przyr.)	
	ZL3	Wymiar szczęk wrzeciona przechwytującego (przyr.) - (tylko przy wymiarowaniu krawędzi oporowej)	mm
	XR	Średnica konika	mm
	ZR	Długość konika	mm



2.5 Narzędzia



Przy wykonywaniu programu muszą być uwzględniane różne geometrie narzędzi. Są one wpisane na listę narzędzi jako tak zwane dane korekcyjne narzędzia. Przy każdym wywołaniu narzędzia sterowanie uwzględnia dane korekcyjne narzędzia.

Przy programowaniu musicie więc uwzględnić już tylko wymiary obrabianego przedmiotu z rysunku wykonawczego. Sterowanie następnie samodzielnie oblicza indywidualny tor ruchu narzędzia.

Korekcja długości narzędzia Korekcja długości narzędzia wyrównuje różnice długości w kierunku X i Y między różnymi narzędziami.

Za długość narzędzia jest uważany odstęp między punktem odniesienia nośnika narzędzi T i wierzchołkiem narzędzi. Jeżeli narzędzie jest dla nowego kierunku obróbki inaczej zamocowany w rewolwerze, wynikają inne korekcje długości narzędzia.



Korekcje długości narzędzi

Korekcję długości narzędzia możecie przy pomocy funkcji "Pomiar narzędzia" określić albo ręcznie, albo czujnikiem pomiarowym albo lupą.

Z korekcji długości narzędzia i wartości zużycia (patrz punkt "Wprowadzanie danych zużycia narzędzia") sterowanie oblicza ruchy postępowe.



01/2008

Korekcja promienia narzędzia/ostrza Kontur obrabianego przedmiotu i droga ruchu narzędzia nie są identyczne, ponieważ narzędzie nie może poruszać się swoim punktem środkowym po wykonywanym konturze.

ShopTurn przesuwa zaprogramowany tor narzędzia, zależnie od promienia narzędzia i od kierunku obróbki tak, by ostrze narzędzia przesuwało się dokładnie po zaprogramowanym konturze. Ten przesunięty tor narzędzia nazywa się linią równoległą.



Równoległa przy toczeniu i frezowaniu

Z promienia narzędzia, który jest wpisany na listę narzędzi, i wartości zużycia (patrz punkt "Wprowadzanie danych zużycia narzędzi") sterowanie oblicza przesunięty tor ruchu narzędzia.

Dalsze informacje dot. korekcji promienia znajdziecie w punkcie "Sporządzanie bloków programu".



2.5.1 Utworzenie nowego narzędzia

Nowe narzędzie musicie najpierw wpisać na listę narzędzi, zanim będziecie mogli pracować z jego użyciem. Przy utworzeniu nowego narzędzia ShopTurn udostępnia Wam wybór typów narzędzi. Typ narzędzia określa, jakie dane geometryczne są wymagane i jak są one brane do obliczeń.



Możliwe typy narzędzi

Nóż do wierceń możecie stosować przy wierceniu współśrodkowym i przy toczeniu. Kierunek obrotów musi zostać podany jak w przypadku narzędzia tokarskiego.

- Zamontujcie nowe narzędzie w rewolwerze (patrz też punkt "Wybór narzędzia i wrzeciona").
- W zakresie czynności obsługowych "Pkt. zer. narz." naciśnijcie przycisk programowany "Lista narzędzi".
- Ustawcie kursor w miejscu na liście narzędzi, które narzędzie zajmuje w głowicy rewolwerowej. Miejsce na liście narzędzi musi być jeszcze wolne.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Nowe narzędzie".
- Przy pomocy przycisków programowanych wybierzcie pożądany typ narzędzia i jego położenie.
 Poprzez przycisk programowany "Dalsze" macie dostęp do dodat-

kowych typów narzędzi wzgl. położeń ostrza.

Zostaje utworzone nowe narzędzie i nosi automatycznie nazwę wybranego typu narzędzia.

· ·	

Ş	Ì	2	

Pkt.zer. narzędzia	Lista narzędzi
Nowe > narzędzie	
Zdzierak	Czujnik 3D



- Nadajcie jednoznaczną nazwę narzędzia. Możecie nazwę narzędzia dowolnie uzupełnić wzgl. zmienić. Nazwa narzędzia może zawierać maksymalnie 17 znaków. Są dozwolone litery (bez przegłosów), cyfry, podkreślniki "_", kropki "." i kreski ukośne "/".
- > Wprowadźcie dane korekcyjne narzędzia.

2.5.2 Lista narzędzi



Na listę narzędzi wpisujecie wszystkie parametry narzędzi, które są potrzebne:

- do obliczenia korekcji długości albo promienia narzędzia,
- do obliczenia cykli obróbkowych,
- do przedstawiania narzędzi przy symulacji wykonywania programu.

W zależności od typu narzędzia są wymagane różne parametry.



Zdzierak / nóż do obróbki wykańczającej

2





2

01/2008





Grzybek





Nóż do wierceń

Nóż do wierceń



Ustawienie maszyny 2.5 Narzędzia



6

Czujnik 3D

j	WI	nt	ov	vn	IK	

NAR	ZĘD	ZIA								
Lista	narz	ędzi								0
Miej.	Тур	Nazwa narzędzia	DP	1. ostrze	•				# ⇒⇒	Alternat.
				Dług. X	Dług. Z	Promień	0	Dług.	12	
1		ZDZIERAK_80N	1	78.057	37.260	0.800 ÷	- 93.08	ріуткі 30 15.0	2	Pomiar narzedzia
2	ø	GRZYBEK 8N	1	83.546	26.106	4.000			2	
з										Skasuj
4	22	WIERTŁO_5N	1	82.237	119.689	5.000	118.0		2	narzęuzie
5	Ø	WYKAŃCZAK_35	1	86.687	37.666	0.100 ¢	92.03	35 14.0	2	Rozładuj
6	~	GWINTOWNIK	1	69.398	91.495	10.000	0.300		2	,
7	Π	PRZECINAK_4N	1	84.694	37.361	1.000	4.000	5.0	2	
8		NÓŻ_DO_WIERCEŃ	1	66.369	45.698	0.600	8.000		2	
9	đ	NÓŻ_DO_GWINTOW_3N	1	86.592	36.697	0.000			2	
10										Wytnij
11	₫	FREZ_8N	1	0.000	113.150	8.000		4	2	
12		ZDZIERAK_80N	2	80.657	35.687	0.700 4	93.08	30 13.0	2	Sortuj
13	\mathcal{O}	WYKAŃCZAK_50	1	7.011	33.599	0.200 +	95.05	50 12.0	2	
14	Ŷ	CZUJNIK_3D	1	199.655	5.538	6.000			×	
								1	$\mathbf{\Sigma}$	
b	Lista narz.	Zuż. narz.			iga. 🗣	Przes. pkt.zer.	R metry	R		

Lista narzędzi

Lista narzędzi jest ew. dopasowana przez producenta maszyny.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Numer miejsca w magazynie

Numer miejsca narzędzia, które znajduje się w rewolwerze w pozycji roboczej, ma kolor szary.

Gdy pracujecie z wieloma magazynami, widzicie tutaj najpierw nr magazynu na następnie nr miejsca w ramach magazynu (np. 1/10). Narzędzia, które aktualnie nie znajdują się w magazynie, są wyświetlane bez numeru miejsca. (Przy sortowaniu według miejsca w magazynie znajdujecie te narzędzia na końcu listy narzędzi.)

W przypadku magazynów łańcuchowych albo talerzowych mogą dodatkowo być wyświetlane miejsca wrzeciona i chwytaka podwójnego.

PI.

2

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
Hiejsce wrzeciona
Miejsca dla chwytaków 1 i 2
Typ narzędzia i położenie ostrza Przy pomocy przycisku "Alternatywa" możecie zmienić położenie ostrza narzędzia.
Identyfikacja narzędzia następuje poprzez jego nazwę. Nazwę narzę- dzia można wprowadzić jako tekst albo jako numer (patrz punkt "Utworzenie nowego narzędzia").
Numer duplo narzędzia siostrzanego (zamiennego) (DP 1 = narzędzie oryginalne, DP 2 = pierwsze narzędzie zamienne, DP 3 = drugie narzędzie zamienne itd.)
Dane korekcyjne narzędzia dla każdorazowo wybranego ostrza na- rzędzia (nr D)
Korekcja długości narzędzia w kierunku X Tę wartość możecie określić poprzez funkcję "Pomiar narzędzia" (patrz punkt "Ręczny pomiar narzędzia" wzgl. "Pomiar narzędzia przy pomocy lupy"). Jeżeli narzędzie jest mierzone poza maszyną, tutaj możecie wpisać zmierzoną wartość.
Korekcja długości narzędzia w kierunku Z Tę wartość możecie określić poprzez funkcję "Pomiar narzędzia" (patrz punkt "Ręczny pomiar narzędzia" wzgl. "Pomiar narzędzia przy pomocy lupy"). Jeżeli narzędzie jest mierzone poza maszyną, tutaj możecie wpisać zmierzoną wartość.
Promień wzgl. średnica narzędzia Dla narzędzi frezarskich i wiertarskich możecie również podać średni- cę, w przypadku narzędzi tokarskich tylko promień ostrza. Przesta- wienie z promienia na średnicę następuje poprzez daną maszynową.
Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
Kierunek odniesienia dla kąta uchwytu
Kąt uchwytu narzędzia skrawającego Kąt uchwytu jest uwzględniany przy obróbce podcięć.
Kąt płytki narzędzia skrawającego Kąt płytki jest uwzględniany przy obróbce podcięć.
Skok gwintu gwintownika w mm/obr albo zwojach/"
Średnica otworu w przypadku noża do wierceń
Szerokość pytki przecinaka



01/2008

		ShopTurn potrzebuje szerokości płytki do obliczania cykli wytaczania.
	Długość płytki	Długość płytki narzędzia skrawającego albo przecinaka ShopTurn potrzebuje długości płytki do przedstawiania narzędzi przy symulacji wykonywania programu.
	Н	Kolumna H ukazuje się tylko wtedy, gdy są ustawione dialekty ISO. W kolumnie H jest pokazany numer pamięci korekcji narzędzia, przy- należny do narzędzia.
	Ν	Liczba zębów w przypadku frezu Sterowanie wewnętrznie oblicza z tego posuw na obrót, gdy w pro- gramie zostanie nastawiony posuw w mm/ząb.
	X	Kąt wierzchołka narzędzia w przypadku wiertła Jeżeli przy wierceniu chcecie dokonać zanurzenia do chwytu a nie do wierzchołka narzędzia, sterowanie uwzględnia kąt wierzchołka wiertła.
	Funkcje specyficzne dla	
		Podanie kierunku obrotów wrzeciona Kierunek obrotów wrzeciona odnosi się w przypadku narzędzi napę- dzanych (wiertła i frezy) do wrzeciona narzędziowego, w przypadku narzędzi tokarskich do wrzeciona głównego wzgl. przeciwległego.
8		Jeżeli stosujecie wiertło wzgl. frez przy "wierceniu współśrodkowym" albo "gwincie współśrodkowym", wówczas podany kierunek obrotów odnosi się przez to do kierunku skrawania narzędzia. Wrzeciono główne wiruje wówczas odpowiednio do narzędzia.
		Kierunek obr. wrzeciona w prawo
		Kierunek obr. wrzeciona w lewo
		Wrzeciono nie załączone







2.5.3 Ręczny pomiar narzędzia

W przypadku ręcznego pomiaru ręcznie przesuńcie narzędzie do znanego punktu odniesienia, aby określić wymiary narzędzia w kierunku X i Z. Z pozycji punktu odniesienia nośnika narzędzi i punktu odniesienia ShopTurn oblicza wówczas dane korekcyjne narzędzia.

Jako punkt odniesienia możecie używać albo krawędzi obrabianego przedmiotu albo w przypadku pomiaru w kierunku Z również uchwyt tokarski wrzeciona głównego wzgl. przeciwległego.

Pozycję krawędzi obrabianego przedmiotu podajecie podczas pomiaru. Pozycję uchwytu tokarskiego musicie natomiast podać przed pomiarem (patrz punkt "Wrzeciona").



Punkt odniesienia krawędź obrabianego przedmiotu





Narzędzia

- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "Pomiar narzędzia".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Ręcznie".
- Naciśnijcie przycisk programowany "X" albo "Z", zależnie od tego jaką długość narzędzia chcecie zmierzyć.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Narzędzia".
- Wybierzcie z listy narzędzi narzędzie do pomiaru. Położenie ostrza i promień wzgl. średnica narzędzia muszą już być wpisane na listę narzędzi.



Ustawienie maszyny 2.5 Narzędzia

W tryb

ręczny



 \geq Naciśnijcie przycisk programowany "W tryb ręczny".

Narzędzie jest przejmowany do maski "Pomiar narzędzia".

- Wybierzcie numer ostrza D i numer duplo DP narzędzia. \geq
- Wykonajcie dosunięcia do obrabianego przedmiotu w tym kierun- \triangleright ku, który ma zostać zmierzony i dokonajcie draśnięcia (patrz punkt "Wykonywanie ruchów w osiach").





Pomiar długości X

Pomiar długości Z

Wprowadźcie pozycję krawędzi obrabianego przedmiotu w X0 wzgl. Z0.

Jeżeli dla X0 wzgl. Z0 nie jest wpisana wartość, wartość jest przejmowana z wyświetlenia wartości rzeczywistej.

Naciśnijcie przycisk programowany "Nastaw długość". \geq

Długość narzędzia jest automatycznie obliczana i wpisywana na listę narzędzi. Przy tym położenie ostrza i promień wzgl. średnica narzędzia są automatycznie uwzględniane.

Jeżeli chcecie zapisać pozycję narzędzia po draśnięciu obrabianego przedmiotu, naciśnijcie przycisk programowany "Zapisz pozycję". Następnie możecie np. wykonać ruchy w osiach, aby łatwiej ręcznie zmierzyć pozycję krawędzi obrabianego przedmiotu X0.

- Punkt odniesienia uchwyt \sim ∮Pomiar Ń Joa narz. Ζ Ręcznie > Narzędzia W tryb ręczny
- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk progra- \geq mowany "Pomiar narzędzia".
- Naciśnijcie przyciski programowany "Ręcznie" i "Z". \triangleright
- Wybierzcie punkt odniesienia "uchwyt wrzeciona głównego" albo "uchwyt wrzeciona przechwytującego".
- \geq Naciśnijcie przycisk programowany "Narzędzia".
- Wybierzcie z listy narzędzi narzędzie do pomiaru. Położenie \geq ostrza i promień wzgl. średnica narzędzia muszą już być wpisane na listę narzędzi.

Naciśnijcie przycisk programowany "W tryb ręczny". \geq



Nastaw długość

Zapisz pozycję



Narzędzie jest przejmowany do maski "Pomiar narzędzia".

- > Wybierzcie numer ostrza D i numer duplo DP narzędzia.
- Dokonajcie dosunięcia do uchwytu tokarskiego i dokonajcie draśnięcia (patrz punkt "Wykonywanie ruchów w osiach").



Pomiar długości Z



Naciśnijcie przycisk programowany "Nastaw długość".

Długość narzędzia jest automatycznie obliczana i wpisywana na listę narzędzi. Przy tym położenie ostrza i promień wzgl. średnica narzędzia są automatycznie uwzględniane.

2.5.4 Pomiar narzędzia przy pomocy czujnika pomiarowego

Przy pomiarze automatycznym określacie przy pomocy czujnika pomiarowego wymiary narzędzia w kierunku X i Z. Ze znanej pozycji punktu odniesienia nośnika narzędzi i czujnika pomiarowego Shop-Turn oblicza wówczas dane korekcyjne narzędzia.

Jeżeli chcecie mierzyć swoje narzędzia przy pomocy czujnika pomiarowego, producent maszyny musi w tym celu sporządzić specjalny cykl.

Jeżeli na wrzecionie przeciwległym znajduje się drugi czujnik pomiarowy, producent maszyny musi o tym poinformować w danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Przed właściwym procesem pomiaru musicie wpisać na listę narzędzi położenie ostrza i promień wzgl. średnicę narzędzia. Ponadto musicie przedtem wykalibrować czujnik pomiarowy.





- Załóżcie narzędzie, które chcecie zmierzyć (patrz punkt "Wybór narzędzia i wrzeciona").
- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "Pomiar narzędzia".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Autom.".
- Naciśnijcie przycisk programowany "X" albo "Z", zależnie od tego jaką długość narzędzia chcecie zmierzyć.





Pomiar długości Z

- > Wybierzcie numer ostrza D narzędzia.
- Wybierzcie, czy chcecie użyć czujnika pomiarowego na wrzecionie głównym czy przeciwległym, w przypadku gdy w maszynie znajdują się dwa czujniki.
- Ręcznie ustawcie narzędzie w pobliżu czujnika pomiarowego, tak by można było bez kolizji dosunąć czujnik pomiarowy w odpowiednim kierunku.



> Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Jest uruchamiany automatyczny proces pomiaru, tzn. narzędzie jest z posuwem pomiaru dosuwane do czujnika i cofane.

Długość narzędzia jest obliczana i wpisywana na listę narzędzi. Przy tym położenie ostrza i promień wzgl. średnica narzędzia są automatycznie uwzględniane.



2.5.5 Kompensacja czujnika pomiarowego



Gdy chcecie automatycznie mierzyć swoje narzędzia, musicie przedtem określić pozycję czujnika pomiarowego w przestrzeni maszyny w odniesieniu do punktu zerowego maszyny.

Funkcja "kalibrowanie czujnika pomiarowego" jest do dyspozycji, gdy jest nastawiony wystarczający stopień ochrony.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

W celu kompensacji musicie najechać na czujnik pomiarowy z 4 kierunków (+X, -X, +Z, -Z).

Użyjcie w tym celu narzędzia do kalibrowania, przy pomocy którego będziecie mogli dotknąć czujnika we wszystkich wymaganych kierunkach.



Kalibrowanie czujnika do pomiaru narzędzi przy użyciu narzędzia do kalibrowania

Dla czujnika pomiarowego musi zostać nastawiony typ zdzierak albo nóż do obróbki wykańczającej. Ostrze musi przy tym być zawsze skierowane w kierunku -X i -Z (położenie 3 ostrza). Długość i promień wzgl. średnicę narzędzia do kalibrowania musicie wpisać na listę narzędzi.

Jeżeli na wrzecionie przeciwległym znajduje się drugi czujnik pomiarowy, producent maszyny musi o tym poinformować w danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



⊿†Pomiar

narz

Kompens. czujn. pom.

M

Joc

х	-albo-	

- Załóżcie narzędzie do kalibrowania.
- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "Pomiar narzędzia".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Kompensacja czujnika pomiarowego".
- Naciśnijcie przycisk programowany "X" albo "Z", zależnie od tego, który punkt czujnika pomiarowego chcecie najpierw określić.





Kompensacja czujnika pomiarowego w X Kompensacja czujnika pomiarowego w Z

- Wybierzcie, czy chcecie użyć czujnika pomiarowego na wrzecionie głównym czy przeciwległym, w przypadku gdy w maszynie znajdują się dwa czujniki.
- Wybierzcie kierunek (+ albo -), w którym chcecie dokonać dosunięcia do czujnika pomiarowego.
- Ustawcie narzędzie do kalibrowania w pobliżu czujnika pomiarowego, tak by można było bez kolizji dokonać dosunięcia do pierwszego punktu czujnika pomiarowego.
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje uruchomienie procesu kalibrowania, tzn. narzędzie do kalibrowania jest automatycznie z procesem posuwu dosuwane do czujnika i odsuwane.

Pozycja czujnika pomiarowego jest określana i zapisywana w wewnętrznym obszarze danych.

Powtórzcie to postępowanie dla pozostałych 3 punktów czujnika pomiarowego.

SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BAT) - 01/2008



2.5.6 Pomiar narzędzia przy pomocy lupy



Do określenia wymiarów narzędzia możecie również użyć lupy, jeżeli maszyna ją posiada.

ShopTurn oblicza przy tym dane korekcyjne narzędzia ze znanych pozycji punktu odniesienia nośnika narzędzi i krzyża nitkowego lupy.

- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "Pomiar narzędzia".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Lupa".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Narzędzia".
- Wybierzcie z listy narzędzi narzędzie do pomiaru. Położenie ostrza i promień wzgl. średnica narzędzia muszą już być wpisane na listę narzędzi.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "W tryb ręczny".
- Dosuńcie narzędzie do lupy (patrz punkt "Wykonywanie ruchów w osiach").
- Doprowadźcie do pokrycia się wierzchołka narzędzia P i krzyża nitkowego lupy.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Ustaw długość".

Długości narzędzi są automatycznie obliczane i wpisywane na listę narzędzi. Przy tym położenie ostrza i promień wzgl. średnica narzędzia są automatycznie uwzględniane.



01/2008

2.6 Pomiar punktu zerowego obrabianego przedmiotu



Punktem odniesienia przy programowaniu obrabianego przedmiotu jest zawsze punkt zerowy tego przedmiotu. W celu określenia tego punktu zerowego zmierzcie długość obrabianego przedmiotu i zapiszcie w przesunięciu punktu zerowego pozycję powierzchni czołowej walca w kierunku Z. Oznacza to, że pozycja jest zapisywana w przesunięciu zgrubnym a istniejące wartości w przesunięciu dokładnym są kasowane.

Warunkiem pomiaru obrabianego przedmiotu jest, by w pozycji roboczej znajdowało się narzędzie o znanych długościach (patrz punkt "Wybór narzędzia i wrzeciona").

- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "Punkt zerowy obrabianego przedmiotu".
- Wybierzcie pożądane przesunięcie, w którym ma zostać zapisana pozycja powierzchni czołowej cylindra.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Przes. pkt. zer".
- Ustawcie kursor na pożądanym przesunięciu punktu zerowego.
- Naciśnijcie przycisk programowany "W tryb ręczny".
- Przesuwajcie narzędzie w kierunku Z i draśnijcie obrabiany przedmiot (patrz punkt "Wykonywanie ruchów w osiach").
- > Podajcie pozycję zadaną krawędzi obrabianego przedmiotu Z0.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Nastawienie przesunięcia punktu zerowego".

Jest obliczany punkt zerowy obrabianego przedmiotu a przez to przesunięcie punktu zerowego. Długość narzędzia jest przy tym wliczana automatycznie.

rzykład: pozycja zadana krawędź obr. przedmiotu Z0 = 0 korekcja długości narzędzia Z = 37.6 mm \Rightarrow Z = -37.6

2-70

2.7 Przesunięcia punktu zerowego

Wyświetlanie wartości rzeczywistych współrzędnych osi odnosi się po bazowaniu do punktu odniesienia do punktu zerowego maszyny (M) układu współrzędnych maszyny (MKS). Program obróbki odnosi się natomiast do punktu zerowego obrabianego przedmiotu(W) układu współrzędnych obrabianego przedmiotu (WKS).

Punkt zerowy maszyny i punkt zerowy obrabianego przedmiotu nie muszą być identyczne. Zależnie od rodzaju i zamocowania obrabianego przedmiotu odległość między punktem zerowym maszyny i punktem zerowym obrabianego przedmiotu może się zmieniać. To przesunięcie punktu zerowego jest uwzględniane przy wykonywaniu programu i może składać się z różnych przesunięć.

W przypadku ShopTurn wyświetlenie wartości rzeczywistej pozycji odnosi się do układu współrzędnych ENS. Jest wyświetlana pozycja aktywnego narzędzia w stosunku do punktu zerowego obrabianego przedmiotu.

Przesunięcia dodają się jak następuje:



Przesunięcia punktu zerowego

Gdy punkt zerowy maszyny nie jest identyczny z punktem zerowym obrabianego przedmiotu, jest co najmniej jedno przesunięcie (przesunięcie bazowe albo przesunięcie punktu zerowego), w którym jest zapisana pozycja punktu zerowego obrabianego przedmiotu.

Przesunięcie bazowe

Przesunięcie bazowe jest przesunięciem punktu zerowego, które zawsze działa. Jeżeli nie zdefiniowaliście przesunięcia punktu zerowego, wówczas wynosi ono zero. Przesunięcie bazowe określacie poprzez "Punkt zerowy obrabianego przedmiotu" (patrz punkt "Pomiar punktu zerowego obrabianego przedmiotu") albo "Nastawienie ppz" (patrz punkt "Nastawienie przesunięcia punktu zerowego").



wego

Przesunięcia punktu zero-



nego przedmiotu. Natomiast w przesunięciu dokładnym możecie
wówczas zapisać przesunięcie, które powstaje między starym i no-
wym punktem zerowym obrabianego przedmiotu przy zamocowaniu
nowego obrabianego przedmiotu.

Przesunięcia dokładne muszą zostać ustawione przez producenta maszyny.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Jak możecie ustalać i wywoływać przesunięcia punktu zerowego proszę odczytać z punktu "Definiowanie przesunięć punktu zerowego" i "Wywołanie przesunięć punktu zerowego".

Transformacje współrzęd-Transformacje współrzędnych programujecie zawsze tylko dla okrenych ślonego programu kroków roboczych. Są one definiowane przez: przesuniecie obrót

	skalowanie
	 lustrzane odbicie (Patrz punkt "Definiowanie transformacji współrzędnych")
Przesunięcie całkowite	Przesunięcie całkowite jest sumą wszystkich przesunięć i transforma- cji współrzędnych.

2.7.1 Nastawienie przesunięcia punktu zerowego



Punkt zerowy obrabianego przedmiotu możecie alternatywnie do "punktu zerowego obrabianego przedmiotu" nastawić również poprzez "nastawienie przesunięcia punktu zerowego".

W jakim przesunięciu (aktywne przesunięcie punktu zerowego czy przesunięcie bazowe) jest zapisany nowy punkt zerowy, jest ustalone w danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Gdy wartości w aktywnym przesunięcia punktu zerowego są zapisywane, wartości są zapisywane w przesunięciu zgrubnym a istniejące wartości w przesunięciu dokładnym są kasowane.

Poniżej okna pozycji dla osi jest wyświetlane każdorazowo aktywne przesuniecie punktu zerowego.
2

7		>	Przesuńcie osie maszyny o wierzchnię czołową obrabi nywanie ruchów w osiach"	do pożądanej pozycji, np. ianego przedmiotu (patrz ').	. na po punkt '	- "Wyko-
			Jeżeli nie chcecie zapisać przesunięciu punktu zerow bierzcie inne przesunięcie nej").	punktu zerowego we wła vego ani w przesunięciu b (patrz punkt "Nastawy dła	śnie ał azowy a pracy	ktywnym m, wy- / ręcz-
	Mastaw		W rodzaju pracy "Maszyna mowany "Nastaw ppz".	a ręcznie" naciśnijcie przy	cisk pr	ogra-
		M,	RECZNIE			
		// F	Reset			Z=0
		WKS	G of Pozycja [mm]	T.F.S		
		х	13.206		D1	
		z	18.380	F	0	
				F 0.000 0.000	90% mm/min	
				S1 0.000 B	₫ 100%	
				0%	80% 100%	
						Skasuj
					[
					$\mathbf{\Sigma}$	Powrót
] ;	T,S,M) Nastaw PRt.zer.	Pomiar Darz. Pozy- V cja	Skra- ⁼wanie	
		Ust	tawienie bazowego przesunięcia pl	unktu zerowego		
		\triangleright	Wprowadźcie pożądaną no	owa wartość pozycji dla Z	' wzgl.	X albo
			Y bezpośrednio do wyświe mocy przycisków kursora r	etlenia wartości rzeczywis możecie przełączać międ	tej. Prz zy osia	zy po- ami.
			Naciśnijcie przycisk "Input	"		
		·				
		-all	bo-			
	Z=0		Naciśnijcie przycisk progra tość pozycji ma zostać nas	amowany "Z=0", w przypa stawiona na zero.	ıdku go	dy war-

Nowy punkt zerowy jest zapisywany we właśnie aktywnym przesunięciu punktu zerowego albo przesunięciu bazowym.

Jeżeli chcecie zapisany punkt zerowy ponownie skasować, naciśnijcie przycisk programowany "Skasuj".

SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BAT) - 01/2008

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone.

Skasuj



2.7.2 Zdefiniowanie przesunięć punktu zerowego



2.7.3 Lista przesunięć punktu zerowego

Poszczególne przesunięcia punktu zerowego jak też przesunięcie całkowite są wyświetlane na liście przesunięć punktu zerowego. Właśnie aktywne przesunięcie punktu zerowego ma kolor szary. Ponadto na liście przesunięć punktu zerowego są wyszczególnione aktualne pozycje osi w układzie współrzędnych maszyny i układzie współrzędnych obrabianego przedmiotu.

Jeżeli Wasza tokarka posiada wrzeciono przeciwległe, w skrajnej prawej kolumnie następuje dodatkowe wyświetlenie, które przesunięcie punktu zerowego zostało poddane lustrzanemu odbici dla obróbki w tym wrzecionie. Jeżeli jest to wymagane, możecie cofnąć lustrzane odbicie punktu zerowego.

NARZĘD	ZIA							
						Baza (G	500)	
WKS			MKS					
Х		13.206	i)	K1	115	.528	m	
Ŷ		0.000)	71	ø	຺໑໑໑຺		Pkt. zer. obr. prz.
			mm		~ ~ ~		im	
Z		18.380	mm	21	276	.480	m	Dalsze
	x	Y	Z	хõ	Y Q	zρ	∆∆z	osie
Odn. baz.	0.000	0.000	200.000					Skasui
PPZ1	0.000	0.000	248.970					ppz
	0.000	0.000	0.000					
PPZ2	0.000	0.000	485.250				x	Nastaw X
	0.000	0.000	0.000					
PPZ3	0.000	0.000	0.000					Nastaw Y
F	0.000	0.000	0.000					
Program	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000		
Skala	1.000	1.000	1.000					Nastaw Z
Lustrz. odb.								
Razem	0.000	0.000	200.000	0.000	0.000	0.000		Nastaw
							\sum	wszystkie
Lista	zi Przesi narz.	m.	as∎ Maga- ⊿ zyn	Przes.	R Para	n- VR		

Lista przesunięć punktu zerowego

Przesunięcie bazowe

Odniesienie bazowe

Są wyświetlane współrzędne przesunięcia bazowego. Możecie je tutaj zmienić na liście.

Przesunięcia punktu zerowego

NPV1 ... NPV4

Są wyświetlane współrzędne poszczególnych przesunięć punktu zerowego (1. wiersz przesunięcie zgrubne, 2. wiersz przesunięcie dokładne). Możecie je tutaj zmienić na liście (patrz punkt "Definiowanie przesunięć punktu zerowego").

Przesunięcia dokładne muszą zostać ustawione przez producenta maszyny.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



Ustawienie maszyny 2.7 Przesunięcia punktu zerowego



Dalsze przesunięcia punktu zerowego możecie wyświetlać przy pomocy przycisku "Page Down".

	Transformacje współrzęd- nych	
	Program	Są wyświetlane aktywne współrzędne transformacji "przesunięcie" i kąt nastawiony w transformacji "obrót", o który obraca się układ współ- rzędnych. Tutaj nie możecie zmieniać wartości.
	Skala	Dla poszczególnych osi jest wyświetlany aktywny współczynnik skali transformacji "skalowanie". Tutaj nie możecie zmieniać wartości.
	Lustrzane odbicie	Jest wyświetlana oś odbicia, która została zdefiniowana przez trans- formację "lustrzane odbicie". Tutaj nie możecie zmieniać ustawień.
	Przesunięcie całkowite	
	Całkowite	Jest wyświetlane przesunięcie całkowite wynikające z przesunięcia bazowego i wszystkich aktywnych przesunięć punktu zerowego i transformacji współrzędnych.
	Dalsze osie	Przy pomocy przycisku programowanego "Dalsze osie" możecie do- datkowo wyświetlić trzy osie (2 osie obrotowe, 1 oś liniową) i ustalić ich przesunięcie. Te dodatkowe osie są uaktywniane poprzez dane maszynowe.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
.	Pkt.zer. narzędzia Przes.	W zakresie czynności obsługowych "Punkt zerowy obrabianego przedmiotu" naciśnijcie przycisk programowany "Przesunięcie punktu zerowego".
		Jest wyświetlana lista przesunięć punktu zerowego.



01/2008

2.8 Tryb ręczny

Rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" używajcie zawsze wtedy, gdy ustawiacie maszynę do wykonywania programu albo gdy chcecie wykonywać w maszynie proste ruchy postępowe.

2.8.1 Wybór narzędzia i wrzeciona

Dla czynności przygotowawczych w pracy ręcznej wybór narzędzia i sterowanie wrzecionem następuje każdorazowo centralnie w masce. Dodatkowo do wrzeciona głównego (S1) jest w przypadku narzędzi napędzanych jeszcze wrzeciono narzędziowe (S2). Poza tym Wasza tokarka może być jeszcze wyposażona we wrzeciono przeciwległe.

W pracy ręcznej możecie wybrać narzędzie albo poprzez nazwę albo poprzez numer miejsca w rewolwerze. Gdy wprowadzicie liczbę, ShopTurn szuka najpierw według nazwy a następnie według numeru miejsca. Oznacza to, że gdy np. wprowadzicie "5" a nie ma narzędzia o nazwie "5", zostanie wybrane narzędzie z miejsca 5 w rewolwerze.

Poprzez numer miejsca w rewolwerze możecie również wprowadzić puste miejsce do pozycji roboczej a następnie wygodnie zamontować nowe narzędzie.

Wybór narzędzia

Narzedzia

W tryb

ręczny



-albo-

OFFSET

- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "T, S, M".
- > Wprowadźcie nazwę albo numer narzędzia T.

-albo-

 Naciśnijcie przycisk programowany "Narzędzia" albo przycisk "Offset", aby wywołać listę narzędzi.

-i-

Na liście narzędzi umieśćcie kursor na pożądanym narzędziu.
 Można wybrać tylko jedno narzędzie z rewolweru.

-i-

Naciśnijcie przycisk programowany "W tryb ręczny".

Narzędzie jest przejmowane do okna "T, S, M ... ".

Wybierzcie ostrze narzędzia D albo wprowadźcie numer bezpośrednio do pola.



Ustawienie maszyny 2.8 Tryb ręczny



> Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start".

Narzędzie jest automatycznie wprowadzane do pozycji roboczej a jego nazwa jest wyświetlana w wierszu statusu narzędzia.

Wystartowanie wrzecio-

na	
M N Jog	📑 т,ѕ,м

- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "T, S, M".
- W lewym polu wprowadzania parametru wrzeciono wybierzcie wrzeciono narzędziowe (S2) albo wrzeciono przeciwległe (S3).
- W prawym polu wprowadzania wprowadźcie pożądaną prędkość obrotową wrzeciona wzgl. prędkość skrawania.
- Nastawcie stopień przekładni, w przypadku gdy maszyna dysponuje przekładnią wrzeciona.
- > W polu poniżej wybierzcie kierunek obrotów wrzeciona:



Wrzeciono wiruje w prawo Wrzeciono wiruje w lewo

Obok pola jest wyświetlana funkcja M.

Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start".



Cycle Start

Wrzeciono wiruje.



T,S,M

- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "T, S, M".
- W dolnym polu wrzeciona wybierzcie funkcję "Zatrzymanie wrzeciona".
- Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start".

Wrzeciono zatrzymuje się.

Zmiana prędkości obrotowej wrzeciona



- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "T, S, M".
- > Wprowadźcie pożądaną prędkość obrotową wrzeciona.
- Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start".

Wrzeciono wiruje dalej z nową prędkością obrotową.





Pozycjonowanie wrze-



- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "T, S, M".
- Wybierzcie wrzeciono główne (S1), wrzeciono narzędziowe (S2) albo wrzeciono przeciwległe.
- > W dolnym polu wybierzcie funkcję "Pozycja wrzeciona".
- W polu parametrów "Poz. stop" wprowadźcie pożądaną pozycję wrzeciona (w stopniach).
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start".

Przy zatrzymanym wrzecionie pozycjonowanie odbywa się po najkrótszej drodze.

Przy wirującym wrzecionie aktualny kierunek obrotów jest zachowywany i następuje pozycjonowanie.

2.8.2 Ruchy w osiach



Ruchy w osiach możecie wykonywać poprzez przyciski przyrostowe i przyciski osi albo kółka ręczne. Przy wykonywaniu ruchów poprzez klawiaturę wybrana oś porusza się z zaprogramowanym posuwem ustawiania o ustaloną wielkość kroku.

W zależności od ustawienia dokonanego przez producenta maszyny możecie ruchy w osiach wykonywać równocześnie.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Podczas wykonywania ruchu działa override posuwu/przesuwu szybkiego.



Wykonywanie ruchów w osiach poprzez klawia-





- Jeżeli jest to wymagane, wybierzcie narzędzie (patrz punkt "Wybór narzędzia i wrzeciona").
- Przełączcie w rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" na rozszerzony poziomy pasek przycisków programowanych.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "ShopT. ustaw.".
- Wprowadźcie pożądaną wartość parametru "Posuw ustawiania" w mm/min i mm/obr.

Który z obydwu posuwów jest stosowany przy ruchach w osiach, proszę odczytać z danych producenta maszyny.

Który z obydwu posuwów jest stosowany przy ruchach w osiach, proszę odczytać z danych producenta maszyny



Ustawienie maszyny 2.8 Tryb ręczny



Wykonywanie ruchów |w osiach przy pomocy kółka ręcznego

Odnośnie wyboru i sposobu działania kółek ręcznych proszę przestrzegać danych producenta maszyny.

Ruchy w osiach możecie wykonywać ze stałymi albo zmiennymi wiel-



2.8.3 Pozycjonowanie osi



W pracy ręcznej możecie przesuwać osie do określonych pozycji, aby realizować proste przebiegi obróbki.

Podczas wykonywania ruchu działa override posuwu/przesuwu szybkiego.

- Jeżeli jest to wymagane, wybierzcie narzędzie (patrz punkt "Wybór narzędzia i wrzeciona").
- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "Pozycja".
- > Wprowadźcie pozycję docelową dla osi wykonującej ruch.
- > Podajcie pożądaną wartość posuwu.

-albo-

- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przesuw szybki".
- Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start".

Oś wykonuje ruch do podanej pozycji docelowej. Jeżeli podano pozycje docelowe dla wielu osi, osie wykonują ruch równocześnie.

2.8.4 Jednokrotne przeskrawanie obrabianego przedmiotu

Niektóre półfabrykaty nie posiadają gładkiej wzgl. równej powierzchni. Skorzystajcie z cyklu toczenia, aby np. przetoczyć na płasko powierzchnię czołową przed obróbką właściwą.

Warunkiem prostego skrawania obrabianego przedmiotu w pracy ręcznej jest, by w pozycji roboczej znajdowało się zmierzone narzędzie (patrz punkt "Wybór narzędzia i wrzeciona").

Jeżeli przy pomocy cyklu skrawania chcecie wytoczyć uchwyt tokarski, możecie na narożniku zaprogramować podcięcie (XF2).

Ostrożnie

Narzędzie porusza się po drodze bezpośredniej do punktu startowego skrawania. Przedtem przesuńcie narzędzie do bezpiecznej pozycji, aby uniknąć kolizji przy dosuwaniu.

Funkcji "Repos" nie możecie użyć podczas jednokrotnego przeskrawania.

61



Ustawienie maszyny 2.8 Tryb ręczny





- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "Skrawanie".
- > Wprowadźcie pożądane wartości parametrów.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "OK".

Maska wprowadzania jest zamykana.

M RĘCZNIE					
∥ Reset					_
WKS ø	Pozycja	[mm]	T,F,S		
Х	13.206			ICZAK 0.800	D1
z	18.380		F	0.900	,90%
			S1	0.000 MF	100%
			0%	80	\$ 100%
skrawanie	• • • • • • •	T= WYKAŃCZA	K F1/U V1=100m	wzdł. X0=20	× ←
					Anuluj
ј – " т, ѕ, м	Nastaw 20ppz 0 obi	t. zer. . prz. 2 pomiar narz.		Pozy- cja	kra- vanie

Skrawanie w trybie ręcznym

Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start".

Jest uruchamiany cykl "Skrawanie".

W każdym czasie możecie powrócić do maski parametrów, aby skontrolować i skorygować wprowadzenia.

Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo", aby powrócić do maski wprowadzania.







2

Parametry	Opis	Jedno- stka
F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu". W lewym polu wprowadzania parametru "wrzeciono" możecie wybierać między wrzecionem głównym (S1) i wrzecionem przeciwległym (S3). W prawym polu wpro- wadzania wprowadźcie predkość obrotowa albo predkość skrawania	
Rodzaj obróbk	i obróbka zgrubna	
Położenie	Położenie skrawania:	
Kierunek	Rierunek skrawania (poprzecznie lub wzdłużnie) w układzie wspołrzędnych: Równolegle do osi Z (wzdłużnie) Równolegle do osi X (poprzecznie) zewnętrznie wewnętrznie wewnętrznie X A X X X X X X X X X X X X X X X X X X	
X0	Punkt odniesienia \varnothing (abs)	mm
ZO	Punkt odniesienia (abs)	mm
X1	Punkt końcowy \varnothing (abs) albo punkt końcowy (przyr.)	mm
Z1	Punkt końcowy (abs albo przyr.)	mm
FS	Fazka (n=13) alternatywnie do R	mm
R	Promień (n=13) alternatywnie do FS	mm
XF2	Podcięcie (alternatywnie do FS2 albo R2)	mm
D	Głębokość dosuwu (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
UZ	Naddatek w kierunku Z (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm



2.8.5 Ustawienia dla pracy ręcznej



Dla pracy ręcznej możecie centralnie wybrać funkcje maszyny i przesunięcia punktu zerowego i nastawić jednostkę miary.

Funkcje maszynowe (funkcje M) są to takie funkcje jak np. "zamknięcie drzwi" albo "zwolnienie uchwytu tokarskiego", które są dodatkowo udostępniane przez producenta maszyny.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Pozycje osi i parametry drogi możecie w pracy ręcznej wyświetlać albo w mm albo w calach. Korekcje narzędzi i przesunięcia punktu zerowego pozostają jednak zachowane w pierwotnej jednostce miary, w której maszyna jest nastawiona (patrz punkt "Przełączanie jednostki miary (milimetry/cale)).

Wybór funkcji M



- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "T, S, M".
- W polu parametrów "Pozostałe funkcje M" wprowadźcie numer pożądanej funkcji M.

Z tablicy sporządzonej przez producenta maszyny odczytajcie przyporządkowanie znaczeń i numerów funkcji.

Przykład:

Funkcja M	Opis
M88	Zamknij drzwi

W polu wprowadzania musi zostać wpisane "88", aby drzwi zostały zamknięte.

Funkcja M działa, gdy następnym razem naciśniecie przycisk "Cycle-Start".

Wybór przesunięcia

punktu zerowego



- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "T, S, M".
- > Wybierzcie pożądane przesunięcie punktu zerowego.

-albo-



Naciśnijcie przycisk programowany "Przes. pkt. zer"

-i-

- Ustawcie kursor na pożądanym przesunięciu punktu zerowego.
- -i-



> Naciśnijcie przycisk programowany "W tryb ręczny".

Przesunięcie punktu zerowego działa, gdy następnym razem naciśniecie przycisk "Cycle-Start".

Ustawienie jednostki

miary



- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "T, S, M".
- Wybierzcie jednostkę miary.

Jednostka miary działa w pracy ręcznej, gdy następnym razem naciśniecie przycisk "Cycle-Start".



2.9 MDA







MDA



Przy wykonywaniu poleceń G-Code możecie następująco wpływać na przebieg

- Wykonywanie programu pojedynczymi blokami
- Testowanie programu
- Ustawienie posuwu próbnego

(Patrz punkt "Obróbka")

> Naciśnijcie przycisk "MDA".

Jest otwierany edytor MDA.

WKS ø Pozycja Funl Funkcja X 13.206 T,F,S Funkcja Z 18.380 F 9.880 Ø
WKS ø Pozycja [mn] T,F,S Finkcja X 13.206 T WYKAŃCZAK 3 0.800 D1 Finkcja Z 18.380 F 0.000 0.000 90% Wszyst funkcja
X 13.206 T WYKAŃCZAK 9.880 D1 Pumoc Z 18.380 F 9.909 90% Wszyst funkcje
Z 18.380 F 0.000 90% Wszyst funkcje
S1 0.000 100%
0% 80% 100% Skasuj
MDH prog. M
G1 G94 F1000 S333 M3 Z10¶
M321
Wart.r: MKS

MDA



- Wprowadźcie pożądane polecenia jako G-Code poprzez klawiaturę obsługową.
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start".

Sterowanie wykonuje wprowadzone bloki.

Program sporządzony w pracy MDA, zależnie od nastawienia przez producenta maszyny, jest po całkowitym wykonaniu automatycznie kasowany, albo możecie go usunąć przyciskiem programowanym "Skasuj program MDA".

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



01/2008

2

2.10	Czasy przebiegu	
		Abyście w każdym czasie mogli uzyskać przegląd najważniejszych czasów pracy maszyny, ShopMill udostępnia okno statusu, w którym wyświetla poniższe czasy.
	Program	Pomiar czasu przebiegu programu rozpoczyna się z naciśnięciem przycisku "Cycle-Start" a kończy z NC-Stop wzgl. z NC-Reset. Gdy uruchomicie nowy program, pomiar czasu rozpoczyna się od początku.
1		Przy aktywnym czasie oczekiwania, przy przebiegach programu z testem programu albo posuwem w pracy próbnej pomiar biegnie dalej. Przy NC-Stop albo override posuwu = 0 pomiar czasu zatrzymu- je się.
	Załadowany	Na podstawie wskaźnika postępu programu śledzicie, w jakim procen- cie wywołany program jest już załadowany. Wyświetlenie ukazuje się tylko przy wywołaniu programu wzgl. pod- programu poleceniem EXTCALL albo gdy program jest wykonywany z dysku twardego.
1	Obrabiany przedmiot	Aktualne powtórzenie jak też zaprogramowana liczba powtórzeń pro- gramu (np. obrabiany przedmiot: 15/100) są wyświetlane w przypadku programów kroków roboczych i programów G-Code. Liczba ukazuje się w przypadku programów kroków roboczych, ale tylko wtedy, gdy liczba zaprogramowanych powtórzeń N jest większa od 1 (patrz punkt "Podanie liczby sztuk"). Od zaprogramowanej liczby powtórzeń równej 100000 jest ze względu na miejsce wyświetlane już tylko aktualne powtórzenie programu (np. obrabiany przedmiot: 15). Jeżeli nie ma jeszcze żadnej informacji o aktualnym powtórzeniu pro- gramu, są pokazywane tylko dwie kreski (np. obrabiany przedmiot: /100). Po starcie programu w liczniku jest aktualna liczba powtórzeń 0. Dla liczenia obrabianych przedmiotów podajecie rzeczywistą i zadaną liczbę obrabianych przedmiotów jako nastawienia domyślne (patrz punkt "Parametryzowanie licznika obrabianych przedmiotów").
	Czas zegarowy	Jest wyświetlany aktualny czas zegarowy.
	Data	Jest wyświetlana aktualna data.
	Maszyna	Czas pracy maszyny pokazuje Wam czas od ostatniego rozruchu sterowania.
	Obróbka	Czas obróbki podaje cały czas przebiegu wszystkich wykonywanych programów od ostatniego rozruchu sterowania.
	Stopień obciążenia	System oblicza ze zmierzonego czasu obróbki i aktualnego czasu pracy maszyny rzeczywiste jej obciążenie. Stosunek czasu obróbki do czasu pracy maszyny jest podawany w procentach.







Które czasy pracy są wyświetlane, należy on nastawienia danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

- Wybierzcie rodzaj pracy "Maszyna ręcznie" albo rodzaj pracy "Maszyna Auto".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Czasy pracy".

Okno wyświetlania T,F,S zmienia się na okno "Czasy pracy". Przez ponowne naciśnięcie przycisku programowanego "Czasy pracy" powracacie do okna wyświetlania TFS.

3

Obróbka

3.1	Wystartowanie/zatrzymanie obróbki	3-90
3.2	Wdrożenie programu	3-93
3.3	Wyświetlenie aktualnego bloku programu	3-94
3.4	Pozycjonowanie przywracające osi	3-95
3.5	Uruchomienie obróbki w określonym miejscu programu	3-96
3.6	Sterowanie przebiegiem programu	. 3-101
3.7	Zmiana zapisu w pamięc	. 3-103
3.8	Testowanie programu	. 3-104
3.9	Korygowanie programu	. 3-105
3.10	Wyświetlanie funkcji G i funkcji pomocniczych	. 3-106
3.11 3.11.1 3.11.2 3.11.3 3.11.4 3.11.5 3.11.6	Symulowanie obróbki Symulacja przed obróbką Symulacja w czasie rzeczywistym przed obróbką Symulacja w czasie rzeczywistym podczas obróbki Zmiana kształtu półfabrykatu dla programu G-Code Różne widoki obrabianego przedmiotu. Zmiana wycinka	. 3-107 . 3-109 . 3-110 . 3-111 . 3-112 . 3-113 . 3-117
3.12 3.12.1 3.12.2	Ustawienia dla pracy automatycznej Ustalenie posuwu w pracy próbnej Parametryzowanie licznika obrabianych przedmiotów	3-119 3-119 3-120
	 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 3.9 3.10 3.11 3.11.2 3.11.3 3.11.4 3.11.5 3.11.6 3.12 3.12.1 3.12.2 	 3.1 Wystartowanie/zatrzymanie obrobki 3.2 Wdrożenie programu 3.3 Wyświetlenie aktualnego bloku programu 3.4 Pozycjonowanie przywracające osi 3.5 Uruchomienie obróbki w określonym miejscu programu 3.6 Sterowanie przebiegiem programu 3.7 Zmiana zapisu w pamięc 3.8 Testowanie programu 3.9 Korygowanie programu 3.10 Wyświetlanie funkcji G i funkcji pomocniczych 3.11 Symulacja przed obróbki 3.11.1 Symulacja przed obróbką 3.11.2 Symulacja w czasie rzeczywistym przed obróbką 3.11.3 Symulacja w czasie rzeczywistym podczas obróbki 3.11.4 Zmiana kształtu półfabrykatu dla programu G-Code 3.11.5 Różne widoki obrabianego przedmiotu 3.12 Ustawienia dla pracy automatycznej 3.12.1 Ustalenie posuwu w pracy próbnej 3.12.2 Parametryzowanie licznika obrabianych przedmiotów



Wystartowanie/zatrzymanie obróbki 3.1

	 Przy wykonywaniu programu obróbka w maszynie odbywa się odpo- wiednio do zaprogramowania. Po uruchomieniu programu w pracy automatycznej obróbka przebiega automatycznie.
=?	Program musicie załadować do rodzaju pracy "Maszyna auto" i tam możecie go następnie uruchomić. W każdym czasie możecie jednak zatrzymać program a następnie ponownie podjąć obróbkę. Poza tym macie możliwość graficznego wyświetlania obróbki na ekranie.
	Gdy program jest załadowany w rodzaju pracy "Maszyna auto" i na pulpicie sterowniczym maszyny jest uaktywniony rodzaj pracy "Auto- matyka", możecie wystartować program również wtedy, gdy znajduje- cie się w dowolnym zakresie czynności obsługowych a nie w rodzaju pracy "Maszyna auto". Ta możliwość startu musi zostać uaktywniona w danej maszynowej.
	Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
	Przed wykonaniem programu muszą być spełnione następujące wa- runki:
	System pomiarowy sterowania jest zsynchronizowany z maszyną.Jest program sporządzony w ShopTurn.
	 Niezbędne korekcje narzędzi i przesunięcia punktu zerowego są wprowadzone.
	Producent maszyny uaktywnił niezbędne blokady bezpieczeństwa.
	Programy kroków roboczych, które sporządziliście w starszych wer- sjach ShopTurn, możecie wykonywać również w każdorazowo aktual- nej wersji ShopTurn. Jeżeli starszy program kroków roboczych został raz wykonany w aktualnej wersji ShopTurn, jest on uważany za pro-



> Naciśnijcie przycisk programowany albo sprzętowy "Program".

Jest wyświetlany przegląd katalogów.

gram aktualnej wersji ShopTurn.

Ustawcie kursor na katalogu, w którym chcecie wybrać program. \triangleright





> Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Jest wyświetlany przegląd programów.

- Ustawcie kursor na pożądanym programie.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Wykonaj".

ShopTurn przełącza się automatycznie na rodzaj pracy "Maszyna auto" i ładuje program.

Naciśnijcie przycisk programowany albo sprzętowy "Program".

Jest wyświetlany przegląd katalogów.

- > Ustawcie kursor na katalogu, w którym chcecie wybrać program.
- Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Jest wyświetlany przegląd programów.

- > Ustawcie kursor na pożądanym programie.
- > Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Wybrany program jest otwierany w zakresie czynności obsługowych "Program". Jest wyświetlany plan pracy programu.

- Ustawcie kursor na bloku programu, od którego chcecie wykonywać program.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Wykonaj".

ShopTurn przełącza automatycznie na rodzaj pracy "Maszyna auto", ładuje program i przeprowadza szukanie bloku aż do bloku zaznaczonego (patrz punkt "Uruchomienie obróbki w określonym miejscu programu").

3	

DEMOTEIL_1 G WKS Ø Position [mm] T,F,S X 13.206 Z 18.380 F 8.278 90% S1 8.000 8 000 90% 100% 90% 100% 90% 100% 90% 0.300 90% 100% 90% 0.300 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.000 90% 0.	Funkcja	_SHOPTURN_WPD		∥ Reset			
WKS ø Position [mm] T,F,S X 13.206 T WYKAŃCZAK 3 0.800 D1 3 0.800 Z 18.380 F 0.270 90% 0.300 mm/nin P0% S1 0.000 @ 100% 0.800 100% 0 P N0 DEMOTEIL_1 0 0 0 N60 Półfabrykat: KONT_1 0 0 0 N5 Część gotowa: KONT_2 10 10 N19 Skrawanie: ⊽ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200m 10 N35 Skrawanie: ⊽ T=SCHRUPPER_55 F0.2/U V250m 12 N30 Skrawanie ⊽ T=SCHRUPPER_55 F0.2/U V250m 12	G	DEMOTEIL_1					
X 13.206 Z 18.380 F 0.800 S1 0.800 0.800 100x 0.800 100x S1 0.800 0.800 100x 0.800 0.300 0.800 100x 0.800 100x 0.800 100x 0.800 100x 0.800 100x 1.800 X 1.800 X 1.800 X 1.800 X 1.800 X 1.800 X 1.	Funkcia	F,S	Т,	[mm]	Position		WKS 🦸
Z 18.380 F 8.270 90% <td< td=""><td>1 pomocnicza</td><td>WYKAŃCZAK D1 3 0.800 🥖</td><td>Т</td><td></td><td>13.206</td><td></td><td>Х</td></td<>	1 pomocnicza	WYKAŃCZAK D1 3 0.800 🥖	Т		13.206		Х
S1 9.800 № 189% P NØ DEMOTEIL_1 M99 Skrawanie ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V300n Plan N69 Półfabrykat: KONT_1 N69 Półfabrykat: KONT_2 N19 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200n I N19 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_55 F0.3/U V200n I N35 Skrawanie ▼ T=SCHRUPPER_55 F0.15/U V200n I	Wszystkie funkcje G	0.270 90% 0.300 mm/min	F		18.380		Z
P NØ DEMOTEIL_1 N90 Skrawanie ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V300m Plan N50 Półfabrykat: KONT_1 N5 Część gotowa: KONT_2 N10 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200m IZ N10 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200m IZ N30 Skrawanie ▼ T=SCHLICHTER F0.15/U V300m IZ	%	L 0.000 🖾 100%	s				
P NØ DEMOTEIL_1 N90 Skrawanie ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V300n Plan N50 Półfabrykat: KONT_1 N5 Część gotowa: KONT_2 N10 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200n IZ N35 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_55 F0.2/U V250n IZ N30 Skrawanie ▼ T=SCHLICHTER F0.15/U V300m IZ	3%	80% 100%	0%				
P NØ DEMOTEIL_1 N90 Skrawanie ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V300n Plan N60 Pólfabrykat: KONT_1 N5 Część gotowa: KONT_2 N10 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200n IZ N35 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_55 F0.2/U V250n IZ N30 Skrawanie ▼ T=SCHLICHTER F0.15/U V300m IZ							
N98 Skrawanie ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U Y300n P1an N68 Półfabrykat: KONT_1 N5 Część gotowa: KONT_2 N18 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U Y200n IZ N35 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_55 F0.2/U Y250n IZ N30 Skrawanie ▼ T=SCHLICHTER F0.15/U Y300m IZ					EIL_1	DEMOT	P N
V _ N60 Półfabrykat: KONT_1 N5 Część gotowa: KONT_2 N10 Skrawanie: ⊽ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200m Iz N35 Skraw. pozost. mat. ⊽ T=SCHRUPPER_55 F0.2/U V250m N30 Skrawanie ⊽ T=SCHLICHTER F0.15/U V300m		1.37U V300m Plan	SCHRUPPER_80 F	7 T= \$	anie 🤊	0 Skraw	<u>я</u> , н9
V - N5 Część gotowa: KONT_2 W Ma N10 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200m IZ N35 Skraw. pozost. mat. ▼ T=SCHRUPPER_55 F0.2/U V250m N30 Skrawanie ▼ T=SCHLICHTER F0.15/U V300m			DNT_1	KO	ykat:	0 Pólfab	U 7 NE
N10 Skrawanie: ▼ T=SCHRUPPER_80 F0.3/U V200m IZ N35 Skraw.pozost.mat. ▼ T=SCHRUPPER_55 F0.2/U V250m IZ N30 Skrawanie VVV T=SCHLICHTER F0.15/U V300m IZ)NT_2	KO	jotowa:	Część	V - N!
N35 Skraw.pozost.mat. ∇ T=SCHRUPPER_55 F0.2/U V250n N30 Skrawanie VVV T=SCHLICHTER F0.15/U V300n	rzecz, MKS	1.37U V200m	SCHRUPPER_80 F	7 T= :	anie: 🔨	Ø Skraw	🖌 - N:
N30 Skrawanie VVV T=SCHLICHTER F0.15/U V300m		1.2/U V250m	SCHRUPPER_55 F	7 T=	pozost. mat. 🖪	5 Skraw)_/ - N:
		57U V300m	SCHLICHTER FØ.	7⊽ T =:	anie 🗸	g Skraw	¥ - N:
Niepoprawna nazwa narzędzia: SCHRUPPER_80			R_80	CHRUPPER	zwa narzędzia: 🤤	rawna na	Niepo

Przykład widoku programu w rodzaju pracy "Maszyna auto"

Gdy po raz pierwszy wybieracie do wykonania program, który zawiera cykle "Skrawanie do konturu" albo "Wnęka konturowa", są automatycznie obliczane poszczególne kroki skrawania wzgl. kroki wybierania materiału z wnęki. Ten proces może w zależności od skomplikowania konturu zająć kilka sekund.

Wystartowanie obróbki



Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje start programu i jego wykonywanie od początku wzgl. od zaznaczonego bloku.

Zatrzymanie obróbki

Anulowanie obróbki



Naciśnijcie przycisk "Cycle Stop".

 \geq

Obróbka zatrzymuje się natychmiast, poszczególne bloki programu nie są wykonywane do końca. Przy następnym starcie obróbka jest kontynuowana od tego miejsca, w którym została zatrzymana.



Wystartowanie obróbki z zakresu czynności obsługowych



Naciśnijcie przycisk "Reset". \succ

Wykonywanie programu jest anulowane. Przy następnym starcie obróbka rozpoczyna się od początku.

Program jest załadowany w rodzaju pracy "Automatyka" i jest uaktywniony rodzaj pracy "Automatyka" na pulpicie sterowniczym maszyny.

 \geq Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje start programu i jego wykonywanie od początku. Otoczka graficzna przedtem wybranego zakresu czynności obsługowych pozostaje jednak nadal widoczna.

3.2 Wdrożenie programu







Przy wdrażaniu programu ShopTurn może przerywać obróbkę po każdym bloku programu, który wyzwala ruch albo funkcję pomocniczą w maszynie. W ten sposób możecie przy pierwszym przebiegu programu w maszynie kontrolować pojedynczymi blokami wynik obróbki.

Przy wierceniu cały proces obróbki a przy frezowaniu wnęki obróbka płaszczyzny jest ujmowana w jednym bloku.

Obróbki wiertarskie i obróbki wnęki mogą przy pomocy funkcji "Pojedynczymi blokami dokładnie" być rozszczepiane na pojedyncze bloki. Poza tym przy tym ustawieniu obróbka jest zatrzymywana po każdym elemencie konturu.

Pojedynczymi blokami









Pojedynczymi blokami dokładnie





 Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").

> Naciśnijcie przycisk "Single Block".

> Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Jest wykonywany pierwszy blok programu. Następnie obróbka zatrzymuje się. W wierszu stanu kanału ukazuje się tekst "Stop: blok w wykonywaniu pojedynczymi blokami zakończony".

> Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Jest wykonywany następny blok programu. Następnie obróbka ponownie zatrzymuje się.

Ponownie naciśnijcie przycisk "Single Block", gdy obróbka nie ma już odbywać się pojedynczymi blokami. (Aktywność przycisku jest wówczas cofnięta.)

Gdy teraz ponownie naciśniecie przycisk "Cycle-Start", program jest wykonywany bez przerwań aż do końca.

- Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- Naciśnijcie przyciski programowane "Sterowanie programem"
 i "Pojedynczymi blokami dokładnie", aby każdy dosuw wiercenia
 i każdy ruch frezowania wnęki wykonać jako oddzielny blok.
- Naciśnijcie przycisk "Single Block".
- > Postępujcie jak opisano pod "Pojedynczymi blokami".



3.3 Wyświetlenie aktualnego bloku programu





Jeżeli przy wdrażaniu albo podczas wykonywania programu chcecie mieć dokładniejsze informacje na temat pozycji osi i ważnych funkcji G, możecie włączyć wyświetlanie bloku bazowego.

Z wyświetlania bloku bazowego możecie korzystać zarówno w pracy testowej jak również podczas rzeczywistej obróbki na maszynie. Dla właśnie aktywnego bloku programu są w oknie "Blok bazowy" wyświetlane wszystkie polecenia G-Code, które wyzwalają funkcje w maszynie:

- Absolutne pozycje osi
- Funkcje G pierwszej grupy G
- Dalsze modalne funkcje G
- Dalsze adresy programowane
- Funkcje M

Funkcja wyświetlania bloku bazowego musi być ustawiona przez producenta maszyny.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

- Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Blok bazowy".
- Naciśnijcie przycisk "Single Block", jeżeli chcecie wykonywać program pojedynczymi blokami.
- > Uruchomcie wykonywanie programu.

W oknie "Blok bazowy" są do właśnie aktywnego bloku programu wyświetlane dokładne pozycje osi, modalne funkcje G, itd..







3.4 Pozycjonowanie przywracające osi

Po przerwaniu programu w pracy automatycznej (np. po pęknięciu narzędzia) możecie w pracy ręcznej odsunąć narzędzie od konturu. ShopTurn zapisuje współrzędne pozycji przerwania i w pracy ręcznej wyświetla drogi przebyte w osiach w oknie wartości rzeczywistej. Ta droga jest określana jako "przesunięcie repos".

Przy pomocy funkcji "repos" możecie ponownie dosunąć narzędzie do konturu, aby kontynuować wykonywanie programu.

Nie możecie wyjść poza pozycję przerwania, ponieważ jest ona zablokowana przez sterowanie. Override posuwu/przesuwu szybkiego działa.

Ostrzeżenie

Przy pozycjonowaniu przywracającym osie wykonują ruch z zaprogramowanym posuwem i interpolacją liniową, tzn. po prostej, od aktualnej pozycji do miejsca przerwania. Dlatego najpierw ustawcie oś w bezpiecznej pozycji, aby uniknąć kolizji.

Gdy nie użyjecie funkcji "Repos" po przerwaniu programu i następnym wykonaniu ruchów w osiach w trybie ręcznym, przy przełączeniu na pracę automatyczną i następnym wystartowaniu obróbki ShopTurn wykonuje ruchy w osiach po prostej z powrotem do miejsca przerwania.

Przy pozycjonowaniu przywracającym muszą być spełnione następujące warunki:

- Wykonywanie programu zostało przerwane przy pomocy "Cycle Stop".
- Osie zostały w pracy ręcznej przesunięte z pozycji przerwania do innej pozycji.
- > Naciśnijcie przycisk "Repos".
- Każdą oś do wykonania ruchu wybierzcie kolejno w odpowiednim kierunku.

W osiach jest wykonywany ruch do pozycji przerwania.





01/2008

3.5 Uruchomienie obróbki w określonym miejscu programu

	Jeżeli chcecie wykonać na maszynie tylko określony fragment pro- gramu, nie musicie koniecznie rozpoczynać jego wykonywania od początku lecz możecie wystartować od określonego bloku programu albo tekstu.
=?	Miejsce w programie, od którego chcecie uruchomić obróbkę, jest określane jako "cel". ShopTurn rozróżnia 3 różne typy celów: Cykl ShopTurn Inny blok ShopTurn wzgl. blok G-Code Dowolny tekst
	 W przypadku typu celu "inny blok ShopTurn wzgl. blok G-Code" możecie znów podać cel na 3 różne sposoby: Ustawić kursor na bloku docelowym W przypadku przejrzystych programów jest to prosta droga. Wybrać miejsce przerwania Obróbka jest kontynuowana od tego miejsca, w którym została przedtem przerwana. Jest to komfortowe przede wszystkim w przypadku dużych programów o wielu płaszczyznach. Bezpośrednie podanie celu Ta droga jest możliwa tylko wtedy, gdy znacie dokładne dane celu (płaszczyzna programowa, nazwa programu itd.).
	Po podaniu celu ShopTurn oblicza wówczas dokładny punkt startowy wykonywania programu. W przypadku typów celu "cykl ShopTurn" i "dowolny tekst" obliczenie następuje zawsze na punkt końcowy bloku. Przy obliczaniu punktu startowego wszystkich innych bloków ShopTurn jak też bloków G- Code możecie wybierać spośród czterech wariantów.
Warianty obli	czania1. Obliczanie na konturze: Podczas szukania bloku ShopTurn wykonuje takie same obliczenia jak przy wykonywaniu programu. Następnie cały blok docelowy jest wykonywany identycznie jak przy normalnym wykonywaniu pro- gramu.
	 Obliczanie na punkt końcowy: Podczas szukania bloku ShopTurn wykonuje takie same obliczenia jak przy wykonywaniu programu. Program jest wykonywany od końca wzgl. od następnej zaprogramowanej pozycji bloku docelo- wego.

dzenie celu

3. Bez obliczania

Podczas szukania bloku ShopTurn nie wykonuje żadnych ruchów, tzn. obliczanie jest pomijane aż do bloku docelowego. Parametry wewnętrzne sterowania mają takie same wartości jak przed poszukiwaniem bloku.

Ten wariant jest do dyspozycji tylko w przypadku programów, które składają się bez wyjątku z bloków G-Code.

4. Ze źródła zewnętrznego - bez obliczania

Ten wariant odbywa się jak z obliczaniem na punkt końcowy. W każdym razie podprogramy, które są wywoływane poprzez EXTCALL, są przy obliczaniu pomijane. Tak samo w przypadku programów G-Code, które są wykonywane kompletnie ze stacji zewnętrznych (stacje dyskietek / dyski), obliczanie jest pomijane aż do bloku docelowego.

W ten sposób możecie przyśpieszyć obliczenia.

Uwaga

Funkcje modalne, które są zawarte w nie obliczanym programie, nie są uwzględnianie w wykonywanej części programu. Oznacza to, że w przypadku wariantów "bez obliczania" i "ze źródła zewnętrznego bez obliczania" powinniście wybrać blok docelowy, od którego są zawarte wszystkie informacje konieczne dla obróbki.

Bezpośrednie wprowa-W masce "wskaźnik szukania" bezpośrednio podajecie typ celu "inny blok ShopTurn wzgl. blok G-Code".

> W masce każdy wiersz oznacza jedną płaszczyznę programu. Liczba płaszczyzn rzeczywiście występujących w programie zależy od głębokości kaskadowania programu. 1. płaszczyzna odpowiada zawsze programowi głównemu a wszystkie dalsze płaszczyzny - podprogramom.

> W zależności od tego w której płaszczyźnie programu cel się znajduje, musicie wprowadzić cel w odpowiednim wierszu. Jeżeli cel znajduje się na przykład w podprogramie, który jest wywoływany bezpośrednio z programu głównego, musicie wpisać go w 2. płaszczyźnie programu. Podanie celu musi być zawsze jednoznaczne. Oznacza to np., że dodatkowo w 1. płaszczyźnie programu (program główny) musicie podać cel, gdy podprogram jest w programie głównym wywoływany w 2 różnych miejscach.

Parametry w masce "Wskaźnik szukania" mają następujące znaczenie:

	Numer płaszczyzny programowej
Program:	Nazwa programu (nazwa programu głównego jest
	wpisywana automatycznie)
Ext:	Rozszerzenie pliku
P:	Licznik przebiegów (jeżeli program jest wykonywany
	wiele razy, możecie tutaj podać numer przebiegu, od
	którego obróbka ma być kontynuowana).

		Wiersz: Typ: Cel szukani	Parametr j " " C uwzględnia N-Nr. r Marke z Text ła U-Prg. v Zeile r a: Miejsce wykony	jest nadawany przez ShopTurn Cel szukania w tej płaszczyźnie nie jest any numer bloku znacznik skoku łańcuch znaków wywołanie podprogramu numer wiersza e w programie, od którego ma się rozpocząć ywanie	
	Wybór cyklu ShopTurn				
		 Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki"). 			
		 Ustawci 	e kursor na	a pożądanym bloku docelowym.	
	NC Szuk. Uruchom szukanie	Naciśnijcie przyciski programowane "Szukanie bloku" i "Uruchom szukanie".			
		 Przy po logiczny logiczny Przy po 	wiązanych l vmi w oknie v. jedynczych	blokach programu z wieloma blokami techno- "Szukanie" wybierzcie pożądany blok techno- blokach programu zapytanie nie następuje.	
	\checkmark	Naciśnij	cie przycisł	k programowany "Przejęcie".	
	Przejęcie	 Przy po danej po Przy po 	wiązanych l ozycji starto jedynczych	blokach programu wprowadźcie numer pożą- owej. blokach programu zapytanie nie nastepuje.	
П		Przy szukar liczone.	iu bloku na	a wzorze pozycji pozycje maskowane nie są	
	Przejecie	 Naciśnij 	cie przycisł	k programowany "Przejęcie".	
		Naciśnij	cie przycisk	k "Cycle Start".	
	Cycle Start	ShopTurn p	rzeprowadz	za niezbędne nastawienia wstępne.	
	\bigcirc	> Jeszcze	e raz naciśn	ijcie przycisk "Cycle Start".	
	Cycle Start	Następuje d obrabiany p	losunięcie n rzedmiot je:	narzędzia do nowej pozycji startowej. Następnie st obrabiany od początku bloku docelowego.	
F	Reset	Przyciskiem	"Reset" mo	ożecie przerwać poszukiwanie bloku.	

Umieszczenie kursora na bloku docelowym

"Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").

Wybierzcie wariant obliczania.

Ustawcie kursor na pożądanym bloku docelowym.

Naciśnijcie przycisk programowany "Szukanie bloku".



Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".
 ShopTurn przeprowadza niezbędne nastawienia wstępne.
 Jeszcze raz naciśnijcie przycisk "Cycle Start".
 Następuje dosunięcie narzędzia do nowej pozycji startowej. Następnie w zależności od wariantu obliczania program jest wykonywany od początku albo od końca bloku docelowego.
 Przyciskiem "Reset" możecie przerwać poszukiwanie bloku.

Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt

Wybór miejsca przerwania

Warunkiem jest, by wykonywanie programu było przerwane przy pomocy przycisku "Reset". (ShopTurn zapamiętuje automatycznie miejsce przerwania)

- > Przełączcie z powrotem na rodzaj pracy "Maszyna auto".
- Naciśnijcie przyciski programowane "Szukanie bloku" i "Wskaźnik szukania".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Miejsce przerwania".

ShopTurn wstawia zapamiętane miejsce przerwania jako cel.

- > Wybierzcie wariant obliczania.
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

ShopTurn przeprowadza niezbędne nastawienia wstępne.

Jeszcze raz naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje dosunięcie narzędzia do nowej pozycji startowej. Następnie w zależności od wariantu obliczania program jest wykonywany od początku albo od końca bloku docelowego.

Przyciskiem "Reset" możecie przerwać poszukiwanie bloku.





ShopTurn wzgl. bloku G-

⋟

 \triangleright

≻

 \triangleright



Cycle Star





01/2008

Code







Bezpośrednie podanie celu

- \triangleright Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- Naciśnijcie przyciski programowane "Szukanie bloku" i "Wskaźnik" szukania".
- Wprowadźcie pożądany cel. \triangleright
- Wybierzcie wariant obliczania.
- \triangleright Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

ShopTurn przeprowadza niezbędne nastawienia wstępne.

 \geq Jeszcze raz naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje dosunięcie narzędzia do nowej pozycji startowej. Następnie w zależności od wariantu obliczania program jest wykonywany od początku albo od końca bloku docelowego.

Przyciskiem "Reset" możecie przerwać poszukiwanie bloku.

- Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt \geq "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- Naciśnijcie przyciski programowane "Szukanie bloku" i "Znajdź". \geq
- Wprowadźcie tekst, którego chcecie szukać.
- Wybierzcie, czy szukanie ma się rozpocząć od początku progra- \geq mu czy od pozycji kursora.
- \geq Naciśnijcie przycisk programowany "Znajdź".

Jest zaznaczany blok programu, w którym występuje szukany tekst.

- \geq Naciśnijcie przycisk programowany "Znajdź następny", jeżeli chcecie kontynuować szukanie.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Anuluj" i "Uruchom szuka- \geq nie".
- Przy powiązanych blokach programu z wieloma blokami techno- \geq logicznymi w oknie "Szukanie" wybierzcie pożądany blok technologiczny i naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie". Przy pojedynczych blokach programu zapytanie nie następuje.
- Przy powiązanych blokach programu wprowadźcie numer pożądanej pozycji startowej i naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".



01/2008



Przy pojedynczych blokach programu zapytanie nie następuje.

Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

ShopTurn przeprowadza niezbędne nastawienia wstępne.

Jeszcze raz naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje dosunięcie narzędzia do nowej pozycji startowej. Następnie obrabiany przedmiot jest obrabiany od początku bloku docelowego.

Przyciskiem "Reset" możecie przerwać poszukiwanie bloku.

3.6 Sterowanie przebiegiem programu

Jeżeli podczas obróbki chcecie w międzyczasie sprawdzać już uzyskany wynik, możecie spowodować zatrzymywanie obróbki w zaznaczonych miejscach (zatrzymanie programowane). W ramach programów kroków roboczych zatrzymanie następuje na pozycji "Odstęp bezpieczeństwa".

Jeżeli natomiast niektóre zaprogramowane przy pomocy G-Code operacje obróbkowe nie przy każdym przebiegu programu chcecie wykonywać, specjalnie zaznaczcie te bloki (maskowanie bloków G-Code). W przypadku bloków kroków roboczych jest to niemożliwe.

Poza tym podczas obróbki macie możliwość dopuszczenia przesunięć DRF, tzn. przesunięć przy pomocy kółka ręcznego. Ta funkcja musi być ustawiona przez producenta maszyny.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

- Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- Naciśnijcie przycisk programowany "Sterowanie programem".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Zatrzymanie programowane".
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje start wykonywania programu. Przebieg programu zatrzymuje się przy każdym bloku, dla którego zaprogramowano polecenie G-Code "M01" (patrz punkt "Wstawienie G-Code w programie kroków roboczych").

> Za każdym razem naciskajcie przycisk "Cycle Start".

Wykonywanie programu jest kontynuowane.

Ponownie naciśnijcie przycisk programowany "Zatrzymanie programowane", gdy obróbka ma przebiegać bez programowanego zatrzymywania. Aktywność przycisku programowanego jest wówczas ponownie wyłączona



Zatrzymanie programowane







Zatrzym. programow.





Blok
warunkowy

Umożliwienie przesunięcia DRF



Przesun.	
DRF	

- Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Sterowanie programem".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Blok warunkowy".
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje start wykonywania programu. Bloki G-Code, które rozpoczynają się od znaku "/" przed numerem bloku, nie są wykonywane.

- Ponownie naciśnijcie przycisk programowany "Blok warunkowy", gdy zaznaczone bloki G-Code mają być znów wykonywane w następnym przebiegu programu. Aktywność przycisku programowanego jest wówczas ponownie wyłączona
- Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Sterowanie programem".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przesunięcie DRF".
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje start wykonywania programu. Przesunięcia przy pomocy kółka ręcznego mają bezpośredni wpływ na obróbkę.

Naciśnijcie jeszcze raz przycisk programowany "Przesunięcie DRF", jeżeli nie chcecie już dopuścić przesunięć kółkiem ręcznym podczas obróbki. Aktywność przycisku programowanego jest wówczas ponownie wyłączona



3.7 Zmiana zapisu w pamięci



W rodzaju pracy "Maszyna Auto" możecie zmienić zapis parametrów technologicznych (funkcje pomocnicze, instrukcje programowalne, itd.) w pamięci roboczej NCK. Poza tym mogą być wprowadzane i wykonywane dowolne bloki NC.

Przez zmianę zapisu w pamięci nie są zmieniane programy w pamięci programów obróbki.



Zmiana zapisu z wykonywaniem pojedynczymi blokami







 Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz rozdział "Wybór programu do wykonania").

Naciśnijcie przycisk "Single Block", aby wykonać program blok po bloku.

Program automatycznie zatrzymuje się na najbliższej granicy bloków.

Naciśnijcie przycisk programowany "Zmiana zapisu".

Jest otwierane okno "Zmiana zapisu w pamięci".

- > Wpiszcie pożądane bloki NC, które mają zostać wykonane.
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Wprowadzone bloki są wykonywane. Wykonywanie możecie śledzić w oknie "Zmiana zapisu".

Po "zmianie zapisu" podprogram jest realizowany z treścią REPOSA, co możecie śledzić..

Zmiana zapisu bez wykonywania pojedynczymi blokami







- Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz rozdział "Wybór programu do wykonania").
- Naciśnijcie przycisk "Cycle Stop", aby zatrzymać wykonywanie programu.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Zmiana zapisu".

Jest otwierane okno "Zmiana zapisu w pamięci".

- > Wpiszcie pożądane bloki NC, które mają zostać wykonane.
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Wprowadzone bloki są wykonywane. Wykonywanie bloków możecie śledzić w oknie "Zmiana zapisu w pamięci".



Obróbka 3.8 Testowanie programu

01/2008



П

Gdy wprowadzone bloki są wykonane, możecie dołączyć nowe bloki.

Przerwanie zmiany zapi-





Okno jest zamykane. Możecie teraz dokonać zmiany rodzaju pracy. Po ponownym naciśnięciu "Cycle Start" dalej jest wykonywany program wybrany przed zmianą zapisu.

Naciśnijcie przycisk "Powrót", aby wyjść ze "zmiany zapisu".

3.8 Testowanie programu



Jeżeli przy pierwszym wykonaniu programu na maszynie chcecie uniknąć nieprawidłowej obróbki, przetestujcie przedtem program bez wykonywania ruchów w osiach maszyny.

Przy testowaniu programu ShopTurn przeprowadza kontrolę na następujące niedopuszczalne stany:

- Niezgodność geometryczna
- Brak danych

 \geq

- Niewykonalne powiązania programów i skoki
- Naruszenie przestrzeni roboczej

Błąd składni ShopTurn rozpoznaje automatycznie, gdy ładuje program do rodzaju pracy "Maszyna auto".

Czy ShopTurn wykonuje funkcje pomocnicze podczas testu programu, zależy od nastawień wykonanych przez producenta maszyny.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Podczas testowania programu możecie korzystać z następujących funkcji:

- Zatrzymanie obróbki przy pomocy "zatrzymania programowanego" (patrz punkt "Sterowanie przebiegiem programu")
- Graficzne przedstawienie na ekranie (patrz rozdział "Symulacja w czasie rzeczywistym przed obróbką")



programu

 Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").

- > Naciśnijcie przycisk programowany "Sterowanie programem".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Test programu".
- Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Program jest testowany bez wykonywania ruchów w osiach maszyny.

Ponownie naciśnijcie przycisk programowany "Test Programu", gdy po przebiegu programu chcecie wyłączyć stan testowania. Aktywność przycisku programowanego jest wówczas ponownie wyłączona

3.9 Korygowanie programu

Kor. proar Gdy tylko ShopTurn przy ładowaniu programu do rodzaju pracy "Maszyna auto" rozpozna błąd składni, błąd jest wyświetlany w wierszu alarmów. Możecie wówczas skorygować błąd w edytorze programów.

W zależności od tego, czy po przerwaniu przez ShopTurn program znajduje się w stanie NC-Stop czy w stanie Reset, możecie przeprowadzać różne korekcje.

- Stan NC-Stop: Możecie zmienić tylko bloki, które jeszcze nie zostały wykonane w maszynie wzgl. wczytane do NCK.
- Stan Reset: Możecie zmieniać wszystkie bloki.

•

> Naciśnijcie przycisk programowany "Korekcja programu".

Program jest wyświetlany w zakresie czynności obsługowych "Program", błędny blok jest zaznaczony.

Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo".

Jest wyświetlana maska parametrów.

- > Wprowadźcie korekcje.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Korekcja jest przejmowana do aktualnego programu.

> Naciśnijcie przycisk programowany "Wykonaj".

Program jest ponownie ładowany do rodzaju pracy "Maszyna auto" i możecie uruchomić obróbkę.

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone. SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - 01/2008

Wykonaj



3.10 Wyświetlanie funkcji G i funkcji pomocniczych















Gdy podczas obróbki np. chcecie wiedzieć, czy właśnie korekcja promienia ostrza jest aktywna albo jaka jednostka miary jest stosowana, włączcie wyświetlanie funkcji G albo funkcji pomocniczych.

Pod "Funkcja G" jest wyświetlanych 16 różnych grup. W ramach jednej grupy G jest każdorazowo wyświetlana tylko funkcja G właśnie aktywna w NCK. Poza tym możecie w nagłówku okna odczytać właśnie aktywną transformację.

Alternatywnie do tego są pod "Wszystkie funkcje G" wyszczególniane wszystkie grupy G ze wszystkimi przynależnymi funkcjami G.

Do funkcji pomocniczych zaliczają się ustalone przez producenta maszyny funkcje M i H, które przekazują parametry do PLC i tam wyzwalają reakcje zdefiniowane przez producenta maszyny.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Jest wyświetlanych max pięć funkcji M i trzy funkcje H.

Również przy wykonywaniu programu kroków roboczych możecie wyświetlać funkcje G właśnie aktywne w NCK, ponieważ funkcje ShopTurn są wewnętrznie konwertowane na G-Code.

W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" albo "Maszyna auto" naciśnijcie przycisk programowany "Funkcja G".

Zamiast parametrów T, F i S są teraz przy obróbce wyświetlane właśnie aktywne funkcje G w ramach jednej grupy G. Gdy jeszcze raz naciśniecie przycisk programowany "Funkcja G", ponownie ukaże się wyświetlenie statusu "T, F, S

-albo-

> Naciśnijcie przycisk programowany "Wszystkie funkcje G".

Zamiast parametrów T, F i S są teraz wyszczególniane wszystkie grupy G z funkcjami G. Gdy jeszcze raz naciśniecie przycisk programowany "Wszystkie funkcje G", ponownie ukazuje się wyświetlenie statusu "T, F, S.

-albo-

> Naciśnijcie przycisk programowany "Funkcja pomocnicza".

Zamiast parametrów T, F i S są teraz przy obróbce wyświetlane właśnie aktywne funkcje pomocnicze. Gdy jeszcze raz naciśniecie przycisk programowany "Funkcja pomocnicza", ponownie ukaże się wyświetlenie statusu "T, F, S.

3.11 Symulowanie obróbki Wykonywanie programu możecie graficznie przedstawić na ekranie, aby w prosty sposób skontrolować wynik programowania. Nieprawidłowo zaprogramowane czynności obróbkowe możecie w ten sposób zawczasu rozpoznać i zapobiec błędnej obróbce. Poza tym możecie dzięki prezentacji graficznej śledzić obróbkę w maszynie, gdy widoczność przestrzeni roboczej jest uniemożliwiona np. przez chłodziwo. ShopTurn pokazuje przy tej prezentacji graficznej obrabiany przedmiot, narzędzia, wrzeciono przechwytujące i konik na ekranie w prawidłowych proporcjach. Oznacza to, że dla obrabianego przedmiotu są stosowane wymiary półfabrykatu z nagłówka programu a narzędzia są różnie symbolizowane zależnie od typu i wielkości. Dla przedstawienia wrzeciona przechwytującego i konika wymiary są brane z maski wprowadzania "Wrzeciona" (patrz punkt "Wrzeciona"). W przypadku graficznej prezentacji programów G-Code ShopTurn wyświetla zdefiniowany domyślny kształt prefabrykatu, który możecie dowolnie zmienić. Kontur części gotowej Gdy w programie głównym zaprogramowaliście obróbkę tokarską, przy starcie prezentacji graficznej ShopTurn wyświetla odpowiedni kontur części gotowej. W ten sposób możecie łatwo porównać aktualny kontur z konturem części gotowej i również rozpoznać, gdzie ew. pozostanie reszta materiału. Warianty przedstawienia Przy prezentacji graficznej możecie wybierać spośród trzech wariantów Symulacja przed obróbka Przed obróbką na maszynie możecie w szybkim przebiegu przedstawić na ekranie wykonywanie programu. Osie maszyny nie wykonują przy tym ruchów. Symulacja w czasie rzeczywistym przed obróbką Przed obróbką ma maszynie możecie wykonywanie programu przedstawić graficznie z posuwem w pracy próbnej. Osie maszyny nie wykonują przy tym ruchów. W przeciwieństwie do zwykłej symulacji możecie używać funkcji sterowania programem, tzn. możecie symulację graficzną np. zatrzymać albo wykonywać ją pojedynczymi blokami. Symulacja w czasie rzeczywistym podczas obróbki Podczas wykonywania programu na maszynie możecie śledzić ob-

róbkę na ekranie.

W przypadku wszystkich trzech wariantów macie do dyspozycji następujące widoki:

- Widok w 3 oknach
- Widok boczny
- Widok czołowy
- Model przestrzenny

Drogi ruchu narzędzi są przedstawiane w kolorze: Czerwona linia = narzędzie porusza się przesuwem szybkim Zielona linia = narzędzie porusza się posuwem roboczym

We wszystkich widokach podczas prezentacji graficznej pracuje zegar. Pokazywany czas obróbki (w godzinach/minutach/sekundach) odpowiada w przybliżeniu czasowi, którego wymaga program w czasie obróbki na maszynie (łącznie ze zmianą narzędzi). W przypadkach przerwań programu przy symulacji w czasie rzeczywistym zegarek zatrzymuje się.

Ponadto są jeszcze wyświetlane aktualne współrzędne osi, override i blok programu, który jest właśnie wykonywany. W przypadku zwykłej symulacji jest poza tym jeszcze wyświetlane aktywne narzędzie z numerem ostrza i posuw.

Transformacje

Transformacje są przy symulacji wzgl. symulacji w czasie rzeczywistym przedstawiane różnie:

- Transformacje współrzędnych (przesunięcie, skalowanie,...) są wyświetlane odpowiednio do zaprogramowania.
- Przesunięcia punktu zerowego (G54, ...) prowadzą w prezentacji graficznej tylko do przesunięcia punktu zerowego w kierunku Z.

Wrzeciono przechwytujące Jeżeli przy programowaniu otwieracie albo zamykacie uchwyt tokarski wrzeciona głównego wzgl. przeciwległego, ShopTurn może to przedstawić graficznie tylko wtedy, gdy ta funkcja M jest poprzez dane maszynowe przyporządkowana do cykli.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
3.11.1 Symulacja przed obróbką



=?



Podczas symulacji działa również override posuwu. 0%: Symulacja zatrzymuje się.

≥ 100%: Program jest wykonywany tak szybko, jak to możliwe.
 Override posuwu musi zostać uaktywniony poprzez daną maszynową.
 Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



Wystartowanie symulacji



Naciśnijcie przycisk programowany albo sprzętowy "Program".

Jest wyświetlany przegląd katalogów.

- Ustawcie kursor na katalogu, w którym chcecie symulować program.
- > Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Jest wyświetlany przegląd programów.

- > Ustawcie kursor na programie, który chcecie symulować.
- > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo" albo "Input".

Wybrany program jest wyświetlany w zakresie czynności obsługowych "Program".

> Naciśnijcie przycisk programowany "Symulacja".

Wykonywanie programu jest pokazywane graficznie na ekranie. Osie maszyny nie wykonują przy tym ruchów.

Naciśnijcie przyciski programowane "Szczegóły" i "Pojedynczymi blokami", gdy chcecie wykonywać program pojedynczymi blokami.





3.11.2 Symulacja w czasie rzeczywistym przed obróbką





- Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- Naciśnijcie przyciski programowane "Sterowania programem" i "Test programu".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Posuw w pracy próbnej", w przypadku gdy zaprogramowana prędkość posuwu ma zostać zastąpiona przez prędkość w pracy próbnej.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Symulacja w czasie rzeczywistym".
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Wykonywanie programu jest pokazywane graficznie na ekranie. Osie maszyny nie poruszają się.

- Ponownie naciśnijcie przycisk programowany "Posuw w pracy próbnej", gdy symulacja ma przebiegać z zaprogramowaną prędkością posuwu. Aktywność przycisku programowanego jest wówczas ponownie wyłączona
- Naciśnijcie przycisk programowany "Widok programu", gdy chcecie przełączyć z prezentacji graficznej na widok programu w rodzaju pracy "Maszyna auto". Zapis danych graficznych nadal przebiega w tle.
- Ponownie naciśnijcie jeden z 4 przycisków programowanych widoków grafiki, gdy chcecie przełączyć z powrotem na wyświetlanie grafiki.

3.11.3 Symulacja w czasie rzeczywistym podczas obróbki



Gdy widok przestrzeni roboczej jest podczas obróbki zasłonięty, np. przez chłodziwo, możecie obserwować przebieg obróbki również na ekranie.

Symulacja graficzna w czasie rzeczywistym jest opcją programową.



Symulację obróbki w czasie rzeczywistym możecie włączyć również wtedy, gdy obróbka na maszynie już trwa.

Ta funkcja musi zostać ustawiona poprzez daną maszynową.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



Obróbka 3.11 Symulowanie obróbki



- Załadujcie program w rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- Naciśnijcie przycisk programowany "Symulacja w czasie rzeczywistym".
- Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Obróbka na maszynie jest uruchamiana i graficznie pokazywana na ekranie.

3.11.4 Zmiana kształtu półfabrykatu dla programu G-Code



Programy G-Code nie zawierają opisu kształtu półfabrykatu. Dlatego do prezentacji graficznej ShopTurn używa predefiniowanego kształtu półfabrykatu. Możecie go dowolnie zmienić.

- Symulacja - albo-Sym. w Cz. rzecz Szczegóły > Ustawienia
- > Wybierzcie "Symulację" albo "Symulację w czasie rzeczywistym".
- > Naciśnijcie przyciski programowane "Widok boczny" i "Szczegóły".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Ustawienia".
- Wybierzcie kształt półfabrykatu (walec, rura, prostokąt albo wielokąt).
- > Wprowadźcie pożądane wymiary.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Powrót".

Przy następnym graficznym przedstawieniu programu G-Code wprowadzone wymiary zostaną uwzględnione.



3.11.5 Różne widoki obrabianego przedmiotu





Przy prezentacji graficznej możecie wybierać różne widoki, aby móc optymalnie obserwować aktualną obróbkę albo wyświetlić szczegóły wzgl. widok ogólny obrabianego przedmiotu.

Są do dyspozycji następujące widoki

Widok boczny

Pokazanie obrabianego przedmiotu po części w przekroju podłużnym, po części powierzchnia pobocznicy.

- Widok czołowy
 Obrabiany przedmiot jest pokazywany w przekroju poprzecznym.
 Standardowo jest pokazywana czołowa strona obrabianego
 przedmiotu. Kierunek patrzenia jest przy tym zawsze od przodu na
 powierzchnię przekroju, nawet gdy obróbka następuje od tyłu albo
 z drugiej strony.
- Model przestrzenny
 Model przestrzenny jest trójwymiarowym przedstawieniem obrabianego przedmiotu, który ukazuje się nie przy bieżącej symulacji, lecz dopiero gdy symulację zatrzymacie.
 Model przestrzenny jest opcją programową.
- Widok w 3 oknach

Widok w 3 oknach pokazuje widok boczny i czołowy jak też w przypadku PCU 50.3 model przestrzenny. Zmiana wycinka następuje synchronicznie dla widoku bocznego i czołowego, wycinka modelu przestrzennego nie możecie tutaj zmienić. W przypadku modelu przestrzennego ShopTurn pokazuje na bieżąco tylko obróbkę wiertarską i frezarską, obróbka tokarska jest aktualizowana dopiero przy przełączeniu na wiertarską albo frezarską.

W każdym widoku możecie przedstawiony wycinek jeszcze przesuwać.

Gdy brak jest miejsca w pamięci dla prezentacji graficznej, ShopTurn maskuje półfabrykat. Możecie wówczas ciągle jeszcze widzieć widok boczny i czołowy jako grafikę kreskową.





Obróbka 3.11 Symulowanie obróbki



Widok boczny

> Naciśnijcie przycisk programowany "Widok boczny".



Widok boczny

Informacje dot. zmiany wycinka znajdziecie w punkcie "Zmiana wycinka".





 Naciśnijcie przycisk programowany "Przekrój Z -" albo sprzętowy "Page Down", aby przesunąć przekrój w ujemnym kierunku Z.

Dalsze informacje dot. zmiany wycinka znajdziecie w punkcie "Zmiana wycinka".

PAGE DOWN

albo

Przekrój Z



Model przestrzenny



Naciśnijcie przycisk programowany "Model przestrzenny". \geq



Model przestrzenny

Wyświetlenie modelu przestrzennego

- \succ Naciśnijcie przycisk programowany "Stop", gdy chcecie wyświetlić model przestrzenny dla aktualnego stanu obróbki.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Widok boczny" i "Start", gdy \triangleright chcecie kontynuować symulację.



Zmiana widoku

Naciśnijcie przycisk programowany "Szczegóły", gdy chcecie zmienić widok.

-i-

Naciśnijcie przycisk programowany "Widok \leftarrow " albo "Widok \rightarrow ", \geq aby obrócić obrabiany przedmiot wokół osi X.

```
-albo-
```

Naciśnijcie przycisk programowany "Widok ひ", aby obrócić obra- \geq biany przedmiot wokół osi Z.

-albo-

Naciśnijcie przycisk programowany "Przekrój", aby utworzyć prze- \triangleright krój obrabianego przedmiotu.

- i -

Jeszcze raz naciśnijcie przycisk programowany "Przekrój", gdy \geq model przestrzenny ma znów zostać pokazany jako kompletny.

Dalsze informacje dot. zmiany wycinka znajdziecie w punkcie "Zmiana







Przekrój





Widok w 3 oknach



Naciśnijcie przycisk programowany "Widok w 3 oknach".



Widok w 3 oknach

Informacje dot. zmiany wycinka znajdziecie w punkcie "Zmiana wycinka".

3.11.6 Zmiana wycinka

Jeżeli chcecie przesunąć wycinek prezentacji graficznej, powiększyć go albo pomniejszyć, np. aby obejrzeć szczegóły albo później znów wyświetlić kompletny obrabiany przedmiot, użyjcie zoom albo lupy.

Przy pomocy zoom powiększacie albo pomniejszacie istniejący wycinek wychodząc od środka. Następnie możecie nowy wycinek jeszcze przesuwać.

Przy pomocy lupy możecie natomiast najpierw samemu określić wycinek a następnie powiększyć albo pomniejszyć go.

Nastawy zoom/lupa są specyficzne dla programu, tzn. nastawy pozostają zachowane gdy zmieniacie wycinek i np. przełączycie na plan pracy i z powrotem na grafikę. Gdy następnie symulujecie nowy program, ShopTurn stosuje standardowe nastawienia zoom i lupy. Ale również ze zmienionego wycinka możecie powrócić do standardowego przedstawienia obrabianego przedmiotu.

Poza tym możecie skasować na grafice dotychczas narysowane linie obróbki, aby zachować przejrzystość prezentacji.



Obróbka 3.11 Symulowanie obróbki

01/2008



Naciśnijcie przycisk programowany "Szczegóły". \geq

Pierwotny wycinek



Szczegóły >

> Naciśnijcie przycisk programowany "Do źródła", gdy chcecie \geq przywrócić pierwotną wielkość wycinka.

Jest wyświetlany obrabiany przedmiot we wrzecionie głównym wzgl. przeciwległym.



Zoom

+



albo

Naciśnijcie przycisk programowany "Zoom +" albo przycisk "+", \geq gdy chcecie powiększyć wycinek.

-albo-

Naciśnijcie przycisk programowany "Zoom -" albo przycisk "-", gdy chcecie pomniejszyć wycinek.

-albo-

 \geq

 \geq

Naciśnijcie przycisk kursora, gdy chcecie przesunąć wycinek do \geq góry, do dołu, w lewo albo w prawo.

Jest wyświetlany nowy wycinek.









Skasowanie linii obróbki

DEL

- Naciśnijcie przycisk kursora, gdy chcecie przesunąć lupę do góry, \geq do dołu, w lewo albo w prawo.

szyć wycinek wybrany przy pomocy lupy. -albo-

Naciśnijcie przycisk programowany "Lupa -", gdy chcecie po- \geq mniejszyć wycinek wybrany przy pomocy lupy.

Naciśnijcie przycisk programowany "Lupa +", gdy chcecie powięk-

Naciśnijcie przycisk programowany "Lupa Zoom". \triangleright

Naciśnijcie przycisk programowany "Lupa".

Jest wyświetlana lupa w formie lampki prostokątnej.

Jest wyświetlany nowy wycinek.

Naciśnijcie przycisk "Del".

Dotychczasowe linie obróbki ulegają skasowaniu.

3.12 Ustawienia dla pracy automatycznej



Dla pracy automatycznej skonfigurujcie ustawienia domyślne dla następujących funkcji:

- Przebieg programów w automatyce
 W celu prezentacji graficznej programu można zadać prędkość posuwu dla pracy próbnej
- Licznik obrabianych przedmiotów
 Do liczenia obrabianych przedmiotów w przypadku programów
 G-Code są do dyspozycji liczniki, które wyświetlają liczbę potrzebnych jak też łącznie obrobionych przedmiotów.

3.12.1 Ustalenie posuwu w pracy próbnej



Przed obrobieniem przedmiotu przetestujcie program bez wykonywania ruchów w maszynie. W celu wczesnego rozpoznawania błędów macie do dyspozycji funkcję symulacji w czasie rzeczywistym. Możecie w tym celu użyć zadanego przez siebie posuwu próbnego (patrz punkt "Symulacja w czasie rzeczywistym przed obróbką").

Prędkość posuwu można zmienić podczas bieżącej pracy.



- W rodzaju pracy "Maszyna Auto" przełączcie na rozszerzony poziomy pasek przycisków.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "ShopT. ustaw.".
- W "posuwie w pracy próbnej" wprowadźcie pożądaną prędkość próbną.



Liczba obrabianych
przedmiotów



Przy pomocy "ustawień ShopTurn" możecie wpływać na uaktywnienie licznika i moment zerowania.

Potrzebne i aktualnie obrobione przedmioty są wyświetlane w oknie czasów pracy maszyny (patrz punkt "Czasy pracy").

- W rodzaju pracy "Maszyna Auto" przełączcie na rozszerzony poziomy pasek przycisków.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "ShopT. ustaw.".
- W polu "Zadana liczba obr. przedmiotów" wprowadźcie liczbę potrzebnych przedmiotów.

W "Rzeczywista liczna obrobionych przedmiotów" są wyświetlane przedmioty obrobione od startu programu.

Gdy zdefiniowana liczba przedmiotów jest osiągnięta, wyświetlenie aktualnych przedmiotów jest automatycznie zerowane.

Wybór liczników zależy od ustawienia danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Liczby zadane i rzeczywiste licznika obrabianych przedmiotów mogą być zmieniane również podczas przebiegu programu.

01/2008

Δ

Sporządzenie programu ShopTurn

4.1	Budowa programu	4-122
4.2	Podstawy	4-124
4.2.1	Płaszczyzny obróbki	4-124
4.2.2	Dosunięcie/odsunięcie do/od cyklu obróbki	
4.2.3	Wymiar absolutny i przyrostowy	4-128
4.2.4	Współrzędne biegunowe	4-130
4.2.5	Kalkulator	4-131
4.2.6	Pasowania	4-133
4.3	Program łańcucha kroków	
4.3.1	Przegląd	4-134
4.3.2	Utworzenie nowego programu	4-136
4.3.3	Sporządzanie bloków programu	4-140
4.3.4	Zmiana bloków programu	4-144
4.3.5	Edytor programów	4-145
4.3.6	Podanie liczby sztuk	4-148



4.1 Budowa programu



Program kroków roboczych dzieli się na trzy części:

- nagłówek
- bloki programu
- koniec programu

Części te tworzą plan pracy.



Budowa programu

Nagłówek programu

Nagłówek programu zawiera parametry, które działają w całym programie, np. wymiary półfabrykatu albo płaszczyzny wycofania.

Bloki programu

W blokach programu ustalacie poszczególne kroki obróbkowe. Podajecie przy tym m.in. dane technologiczne i pozycje.



Blok programu

Powiązane bloki programu W przypadku funkcji "toczenie konturowe", "frezowanie konturowe", "frezowanie" i "wiercenie" programujecie bloki technologiczne i kontury wzgl. bloki pozycjonowania. Te bloki programu ulegają automatycznemu powiązaniu przez sterowanie a na planie pracy są wzięte w nawiasy kwadratowe.

W blokach technologicznych podajecie, jak i w jakiej formie ma następować obróbkach, np. najpierw nakiełkowanie a następnie wiercenie. W blokach pozycjonowania ustalacie pozycje operacji wiertarskich wzgl. frezarskich, np. usytuowanie otworów na pełnym okręgu na powierzchni czołowej.

	N35 Nakiełkowanie Bloki technologii N40 Wiercenie Blok N45 801 : koło otworów Blok Blok technologii i blok pozycjonowania Blok
	V N10 SHOPTURN_KONT_023 V N15 SHOPTURN_KONT_024 N20 Skrawanie V N25 Skraw. pozost. mat. V bloki Kontur i blok technologii Kontur i blok technologii
Koniec programu	Zakończenie programu sygnalizuje maszynie, że obróbka obrabiane- go przedmiotu jest zakończona. Poza tym możecie tutaj podać liczbę obrabianych przedmiotów do wykonania.



4.2 Podstawy

4.2.1 Płaszczyzny obróbki

Obróbka może następować w różnych płaszczyznach. Każdorazowo dwie osie współrzędnych ustalają jedną płaszczyznę obróbki. W przypadku tokarek z osią X, Z i C macie do dyspozycji trzy płaszczyzny:

- toczenie
- czoło
- pobocznica

Płaszczyzny obróbki "czoło" i "pobocznica" zakładają, że są ustawione funkcje CNC-ISO "obróbka powierzchni czołowej" (transmit) i "transformacja pobocznicy walca" (Tracyl).

Funkcje te są opcją programową.

W przypadku tokarek z dodatkową osią Y płaszczyzny obróbki są rozszerzone o jeszcze dwie:

- czoło Y
- pobocznica Y

Płaszczyzny czoło i pobocznica nazywają się wówczas "czoło C" i "pobocznica C".

Jeżeli w przypadku osi Y chodzi o oś skośną (tzn. ta oś nie jest prostopadła do innych), możecie również wybrać płaszczyzny obróbki "czoło Y" i "pobocznica Y" i programować ruchy we współrzędnych kartezjańskich. Sterowanie wówczas automatycznie transformuje zaprogramowane ruchy postępowe kartezjańskiego układu współrzędnych na ruchy postępowe osi skośnej.

Dla transformacji zaprogramowanych ruchów postępowych ShopTurn potrzebuje funkcji CNC-ISO "oś skośna" (Traang).

Ta funkcja jest opcją programową.

Wybór płaszczyzny obróbki jest zintegrowany w maskach parametrów poszczególnych cykli wiercenia i frezowania. W przypadku cykli toczenia jak też przy "wierceniu współśrodkowym" i "gwincie współśrodkowym" ShopTurn automatycznie wybiera płaszczyznę "toczenie". Dla funkcji "prosta" i "okrąg" musicie specjalnie podać płaszczyznę obróbki.

Nastawy dla płaszczyzny obróbki działają zawsze modalnie, tzn. tak długo, aż wybierzecie inną płaszczyznę.

4

Płaszczyzny obróbki są zdefiniowane następująco:



	Płaszczyzny obróbki
Toczenie	Płaszczyzna obróbki "toczenie" odpowiada płaszczyźnie Z/X (G18).
Czoło/czoło C	Płaszczyzna obróbki "czoło/czoło C" odpowiada płaszczyźnie X/Y (G17). W przypadku maszyn bez osi Y narzędzia mogą jednak poruszać się tylko w płaszczyźnie Z/X. Dlatego ShopTurn automatycznie transfor- muje wprowadzone przez Was współrzędne X/Y na ruch osi X i osi C. Obróbkę powierzchni czołowej przy pomocy osi C możecie wykorzy- stywać przy wierceniu i frezowaniu, np. gdy chcecie frezować wnękę na powierzchni czołowej. Możecie przy tym każdorazowo wybrać mię- dzy przednią i tylną powierzchnią czołową.
Pobocznica/pobocznica C	Płaszczyzna obróbki "pobocznica/pobocznica C" odpowiada płasz- czyźnie Y/Z (G19). W przypadku maszyn bez osi Y narzędzia mogą jednak poruszać się tylko w płaszczyźnie Z/X. ShopTurn dlatego au- tomatycznie transformuje wprowadzone przez Was współrzędne na ruch osi C i Z. Obróbkę powierzchni pobocznicowej przy pomocy osi C możecie wy- korzystywać przy wierceniu i frezowaniu, np. gdy chcecie frezować na pobocznicy rowek o stałej głębokości. Możecie przy tym każdorazowo wybrać między powierzchnią wewnętrzną i zewnętrzną.
Czoło Y	Płaszczyzna obróbki "czoło Y" odpowiada płaszczyźnie X/Y (G17). Obróbkę powierzchni czołowej przy pomocy osi Y możecie wykorzy- stywać przy wierceniu i frezowaniu, np. gdy chcecie frezować wnękę na powierzchni czołowej. Możecie przy tym każdorazowo wybrać mię- dzy przednią i tylną powierzchnią czołową.

Pobocznica Y

Płaszczyzna obróbki "pobocznica Y" odpowiada płaszczyźnie Y/Z (G19).

Obróbkę powierzchni pobocznicowej przy pomocy osi Y możecie wykorzystywać przy wierceniu i frezowaniu, np. gdy chcecie wykonać wnękę o płaskim dnie na pobocznicy albo otwory, które nie są skierowane do środka. Możecie przy tym każdorazowo wybrać między powierzchnią wewnętrzną i zewnętrzną.

4.2.2 Dosunięcie/odsunięcie do/od cyklu obróbki

Dosunięcie/odsunięcie do cyklu obróbkowego przebiega, jeżeli nie zdefiniowaliście specjalnego cyklu odsunięcia/dosunięcia (patrz punkt "Programowanie cyklu odsunięcia/dosunięcia"), zawsze według takiego samego wzoru. Jeżeli Wasza maszyna posiada konik, możecie go dodatkowo uwzględnić przy wykonywaniu ruchu.

Wycofanie dla cyklu kończy się na odstępie bezpieczeństwa. Dopiero następny cykl wykonuje ruch do płaszczyzny wycofania. Przez to zostaje umożliwione zastosowanie specjalnego cyklu odsunięcia/dosunięcia (patrz punkt "Programowanie cyklu odsunięcia/dosunięcia").

Przy wyborze dróg ruchu ShopTurn uwzględnia zawsze wierzchołek narzędzia, tzn. wydłużenie narzędzia nie jest uwzględniane. Dlatego zwracajcie uwagę, by płaszczyzny wycofania leżały dostatecznie daleko od obrabianego przedmiotu.



Dosunięcie/odsunięcie do/od cyklu obróbki

- Narzędzie porusza się przesuwem szybkim od punktu zmiany narzędzia po najkrótszej drodze do płaszczyzny wycofania, która przebiega równolegle do płaszczyzny obróbki.
- Następnie narzędzie porusza się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.
- Następnie następuje obróbka z zaprogramowanym posuwem obróbki.

01/2008

- Po wykonaniu obróbki narzędzie cofa się prostopadle przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.
- Następnie narzędzie porusza się dalej pionowo przesuwem szybkim do płaszczyzny wycofania.
- Stamtąd narzędzie porusza się przesuwem szybkim po najkrótszej drodze do punktu zmiany narzędzia.
 Jeżeli między operacjami obróbkowymi nie musi być przeprowadzana zmiana narzędzia, narzędzie wykonuje ruch od płaszczyzny wycofania do następnego cyklu obróbki.

Wrzeciono (główne, narzędziowe albo przeciwległe) zaczyna obracać się bezpośrednio po zmianie narzędzia.

Punkt zmiany narzędzia, płaszczyznę wycofania i odstęp bezpieczeństwa definiujecie w nagłówku programu (patrz punkt "Utworzenie nowego programu").



Dosunięcie/odsunięcie przy uwzględnieniu konika

- Narzędzie porusza się przesuwem szybkim od punktu zmiany narzędzia po najkrótszej drodze do płaszczyzny ochronnej XR konika.
- Następnie narzędzie wykonuje przesuwem szybkim dosunięcie w kierunku X do płaszczyzny wycofania.
- Następnie narzędzie porusza się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.
- Następnie następuje obróbka z zaprogramowanym posuwem obróbki.
- Po wykonaniu obróbki narzędzie cofa się prostopadle przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.
- Następnie narzędzie porusza się dalej pionowo przesuwem szybkim do płaszczyzny wycofania.
- Następnie narzędzie porusza się w kierunku X do płaszczyzny ochronnej konika.
- Stamtąd narzędzie porusza się przesuwem szybkim po najkrótszej drodze do punktu zmiany narzędzia. Jeżeli między operacjami obróbkowymi nie musi być przeprowadzana zmiana narzędzia, narzędzie wykonuje ruch od płaszczyzny wycofania do następnego cyklu obróbki.

Uwzględnienie konika

Punkt zmiany narzędzia, płaszczyznę wycofania, odstęp bezpieczeństwa i obszar ochrony konika definiujecie w nagłówku programu (patrz punkt "Utworzenie nowego programu").

4.2.3 Wymiar absolutny i przyrostowy

Przy sporządzaniu programu kroków roboczych możecie wprowadzać pozycje w wymiarze absolutnym albo przyrostowym, zależnie od tego, jak obrabiany przedmiot jest zwymiarowany.

Możecie także stosować łącznie wymiary absolutne i przyrostowe, tzn. podać jedną współrzędną w wymiarze absolutnym a drugą w przyrostowym.

Dla osi poprzecznej (tutaj oś X) jest w danych maszynowych ustalone, czy w wymiarze absolutnym wzgl. przyrostowym jest programowana średnica czy promień.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Wymiar absolutny (ABS)

W przypadku wymiaru absolutnego wszystkie dane dot. pozycji odnoszą się do punktu zerowego aktywnego układu współrzędnych.



Wymiar absolutny

Dane dot. pozycji dla punktów P1 do P4 w wymiarze absolutnym brzmią w odniesieniu do punktu zerowego:

P1: x25 Z-7.5
P2: x40 Z-15
P3: x40 Z-25
P4: x60 Z-35

Wymiar przyrostowy (PRZYR)

01/2008

W przypadku wymiaru przyrostowego, zwanego również wymiarem łańcuchowym, podanie pozycji odnosi się każdorazowo do punktu zaprogramowanego poprzednio. Oznacza to, że wprowadzana wartość odpowiada drodze będącej do przebycia. W zwykłym przypadku znak wprowadzonej wartości przyrostowej nie gra roli. ShopTurn przetwarza tylko wartość absolutną przyrostu. W przypadku niektórych parametrów znak podaje jednak kierunek ruchu. Te wyjątkowe przypadki są zaznaczone w tablicy parametrów poszczególnych funkcji.



Wymiar przyrostowy

Dane pozycji dla punktów P1 do P4 w wymiarze łańcuchowym brzmią:

P1 :x25 z-7.5	(w odniesieniu do punktu zerowego)
P2 :x15 z-7.5	(w odniesieniu do P1)
P3 : z-10	(w odniesieniu do P2)
P4 :x20 z-10	(w odniesieniu do P3)



4.2.4 Współrzędne biegunowe

_

Pozycje możecie podawać przez współrzędne prostokątne albo przez współrzędne biegunowe.

Jeżeli na rysunku warsztatowym punkt jest określony przez wartość w każdej z osi współrzędnych, możecie łatwo wpisać pozycję poprzez współrzędne prostokątne w masce parametrów. W przypadku obrabianych przedmiotów, które są zwymiarowane przy pomocy łuków albo kątów. prostsze jest wprowadzenie pozycji przy pomocy współrzędnych biegunowych.

Współrzędne biegunowe możecie programować tylko w przypadku funkcji "Prosta okrąg" i "Frezowanie konturowe".

Punkt, od którego wychodzi wymiarowanie we współrzędnych biegunowych, nazywa się "biegunem".



Współrzędne biegunowe

Dane pozycji dla bieguna i punktów P1 do P3 we współrzędnych biegunowych brzmią:

Biegun: x30 z30		Z30	(w odniesieniu do punktu zerowego)
P1:	L30	α30°	(w odniesieniu do bieguna)
P2:	L30	α60°	(w odniesieniu do bieguna)
P3:	L30	α90°	(w odniesieniu do bieguna)

4.2.5 Kalkulator

Przy pomocy kalkulatora możecie podczas programowania w prosty sposób obliczać wartości parametrów. Jeżeli np. średnica obrabianego przedmiotu na rysunku jest zwymiarowana tylko pośrednio, tzn. średnica musi zostać obliczona przez zsumowanie wielu innych wymiarów, możecie jej obliczenie dokonać bezpośrednio w polu wprowadzania tego parametru.

Obliczenie wartości parametru następuje zawsze w polu wprowadzania parametru. Możecie przy tym przeprowadzić dowolnie wiele operacji obliczeniowych z następującymi działaniami.

Operatory	
+	dodawanie
-	odejmowanie
*	mnożenie
/	dzielenie
()	nawiasy
MOD	operacja modulo
AND	operator AND
OR	operator OR
NOT	operator NOT
Stałe	
PI	3.14159265358979323846
TRUE	1
FALSE	0
Funkcje	
SIN(x)	sinus x, (x w stopniach)
COS(x)	cosinus x, (x w stopniach)
TAN(x)	tangens x, (x w stopniach)
ATAN2(x,y)	arcus tangens x/y, (x i y w stopniach)
SQRT(x)	pierwiastek kwadratowy z x
ABS(x)	wartość absolutna x

•

Maksymalnie możecie wprowadzić w polu 256 znaków.



Sporządzenie programu ShopTurn **4.2 Podstawy**

_ →		Ustawcie kursor w polu wprowadzania na masce parametrów.
		Naciśnijcie przycisk "Insert" albo "=".
		Kalkulator jest aktywny.
		 Wprowadźcie polecenie obliczeniowe. Możecie używać symboli operacji matematycznych, liczb i prze- cinków.
	→ =	Naciśnijcie przycisk "Input" albo "=".
	albo	Nowa wartość jest obliczana i wyświetlana w polu wprowadzania. Kalkulator jest wyłączany.
H	BACKSPACE	Jeżeli chcecie najpierw skasować starą wartość w polu wprowadza- nia, naciśnijcie przycisk "Backspace".
	Przykład: zużycie narzędzia +0.1	Ustawcie kursor w polu wprowadzania "\(\Delta d\) ługośćX" na liście zu- życia narzędzi.
		∆długośćX ∆długośćZ ∆promień
		0.050 0.000 0.000
		Naciśnijcie przycisk "Insert".
	INSERT	Wprowadźcie instrukcję obliczeniową: + 0.1
	\Rightarrow	Naciśnijcie przycisk "Input".
		∆długośćX∆długośćZ∆promień 0.150 0.000 0.000

Przykład: obliczenie średni-

су



Rysunek obrabianego przedmiotu



> Ustawcie kursor w polu wprowadzania "X" na masce parametrów.

Sporządzenie programu ShopTurn

4.2 Podstawy

- X 30.000 abs
- Naciśnijcie przycisk "Insert".
- Wprowadźcie instrukcję obliczeniową: 30 * 2 + 50
- Naciśnijcie przycisk "Input".

X 110.000 abs

4.2.6 Pasowania





Wymiar pasowania podajecie następująco:

F <podanie średnicy/długości> <klasa tolerancji> <klasa dokładności>

"F" oznacza przy tym, że nastąpi wymiar pasowania.

Przykład: F20h7

 \geq

≻

۶

Możliwe klasy tolerancji: A, B, C, D, E, F, G, H, J, T, U, V, X, Y, Z Duże litery: otwory Małe litery: wałki

Wprowadźcie pasowanie.

Naciśnijcie przycisk "Input".

Możliwe klasy dokładności: 1 do 18, o ile nie są ograniczone przez normę DIN 7150.







wartości granicznej. Jeżeli chcecie wprowadzić małą literę, zaznaczcie kursorem wprowadzoną dużą literę i naciśnijcie przycisk "Select". Po ponownym naci-

Sterowanie oblicza automatycznie wartość średnią z górnej i dolnej

Ustawcie kursor w polu wprowadzania na masce parametrów.

śnięciu tego przycisku ponownie ukaże się duża litera.



Sporządzenie programu ShopTurn 4.3 Program kroków roboczych

4.3 Program kroków roboczych



Dla programów kroków roboczych, które sporządzacie bezpośrednio na maszynie, potrzebujecie opcji softwareowej.

4.3.1 Przegląd

Przy sporządzaniu programu kroków roboczych postępujcie zawsze według następującego schematu:

- Utworzenie nowego programu
- Nadanie nazwy programu
- Wypełnienie nagłówka programu
- Programowanie poszczególnych kroków obróbki

Do wyboru są niżej wymienione kroki obróbki.









>

4.3.2 Utworzenie nowego programu

		Dla każdego nowego przedmiotu, który chcecie obrabiać, utwórzcie nowy program. Program zawiera poszczególne kroki obróbki, które muszą zostać wykonane.
=?		Gdy tworzycie nowy program, jest automatycznie definiowany nagłó- wek i zakończenie programu. W nagłówku programu musicie nastawić następujące parametry, które działają w całym programie.
	PPZ	Przesunięcie punktu zerowego, w którym jest zapisany punkt zerowy obrabianego przedmiotu. Możecie też skasować nastawienie domyślne tego parametru, gdy nie chcecie podawać przesunięcia punktu zerowego.
	Jednostka miary	Nastawienie jednostki miary (milimetry albo cale) w nagłówku progra- mu odnosi się tylko po podawania pozycji w aktualnym programie. Wszystkie inne dane jak posuw albo korekcje narzędzi podajecie w jednostce miary, którą nastawiliście dla całej maszyny.
	Półfabrykat	 Dla półfabrykatu obrabianego przedmiotu musicie zdefiniować kształt (walec, rura, prostokąt albo wielokąt) i wymiary. W: Szerokość półfabrykatu - tylko w przypadku prostokąta L: Długość półfabrykatu - tylko w przypadku prostokąta N: Liczba boków - tylko w przypadku wielokąta L: Długość boku (alternatywnie do SW) - tylko w przypadku wieloką-

ta

SW: Rozwartość klucza (alternatywnie do L) - tylko w przypadku wielokata

XA: Średnica zewnętrzna (abs) - tylko w przypadku walca i rury

- XI: Średnica wewnętrzna (abs albo przyr.) tylko w przypadku rury
- ZA: Wymiar początkowy (abs)
- Wymiar końcowy (abs albo przyr.) ZI:
- ZB: Wymiar obróbkowy (abs albo przyr.)



Półfabrvkat walec

Wycofanie

Obszar wycofania oznacza obszar, poza którym musi być możliwe bezkolizyjne wykonywanie ruchów w osiach.

Dla każdego kierunku dosuwu definiujecie płaszczyznę wycofania, która przy pozycjonowaniu jest przekraczana tylko w kierunku dosuwu. Płaszczyzny wycofania są zależne od kształtu półfabrykatu i rodzaju wycofania (zwykłe, rozszerzone albo wszystkie).

XRA: zewnętrzna płaszczyzna wycofania w kierunku X (abs albo przyr.)

XRI: wewnętrzna płaszczyzna wycofania w kierunku X (abs albo przyr.)

ZRA: zewnętrzna płaszczyzna wycofania w kierunku Z (abs)

ZRI: wewnętrzna płaszczyzna wycofania w kierunku Z (przyr)

Płaszczyzny wycofania XRA i XRI są zawsze umieszczane kołowo wokół półfabrykatu, również w przypadku prostokąta i wielokąta.





Wycofanie rura: zwykłe

Wycofanie rura: wszystkie

4

		Wycofanie dla cyklu kończy się na odstępie bezpieczeństwa. Dopiero następny cykl wykonuje ruch do płaszczyzny wycofania. Przez to zo- staje umożliwione zastosowanie specjalnego cyklu odsunię- cia/dosunięcia (patrz punkt "Programowanie cyklu odsunię- cia/dosunięcia").
6		Zmiana płaszczyzny wycofania działa dlatego już przy odsuwaniu od poprzedniej obróbki (patrz punkt "Zmiana nastaw programowych").
5	Konik	Przy wyborze dróg ruchu ShopTurn uwzględnia zawsze wierzchołek narzędzia, tzn. wydłużenie narzędzia nie jest uwzględniane. Dlatego zwracajcie uwagę, by płaszczyzny wycofania leżały dostatecznie da- leko od obrabianego przedmiotu. Jeżeli maszyna posiada konik, możecie obszar wycofania jeszcze poszerzyć, aby zapobiec kolizji z konikiem przy wykonywaniu ruchów w osiach. Wprowadźcie płaszczyznę wycofania XRR konika w wymiarze abso- lutnym.
	Punkt zmiany narzędzia	 Rewolwer wykonuje ruch swoim punktem zerowym do punktu zmiany narzędzia a następnie wprowadza pożądane narzędzie do pozycji roboczej. Punkt zmiany narzędzia musi leżeć tak daleko poza obsza- rem wycofania, by przy obracaniu rewolweru żadne narzędzie nie mogło sięgnąć w ten obszar. Albo ustalcie aktualną pozycję narzędzia jako punkt zmiany narzędzia (przejęcie punktu zmiany narzędzia) albo musicie współrzędne punktu zmiany narzędzia XT i ZT wprowadzić bezpośrednio do maski para- metrów. Przejęcie punktu zmiany narzędzia jest możliwe tylko wtedy, gdy wy- braliście układ współrzędnych maszyny (MKS).
П		Pamiętajcie, że punkt zmiany narzędzia odnosi się do punktu zerowe- go głowicy rewolwerowej a nie do wierzchołka narzędzia.

Punkt zmiany narzędzia



NC

Nowy

ок 🗸

gram

Program

ShopTurn

INPU.

albo

	Odstęp bezpieczeństwa	Ostęp bezpieczeństwa SC definiuje, jak blisko narzędzie może prze- suwem szybkim dosunąć się do obrabianego przedmiotu. Odstęp bezpieczeństwa musicie wprowadzić bez znaki w wymiarze przyrostowym.
	Granice prędkości obro- towej	Gdy chcecie prowadzić obróbkę ze stałą prędkością skrawania, ShopTurn musi zwiększać prędkość obrotową wrzeciona w miarę jak średnica staje się coraz mniejsza. Ponieważ prędkości obrotowej nie można dowolnie zwiększać, możecie zależnie od kształtu, wielkości i materiału obr. przedmiotu albo uchwytu tokarskiego ustalić granicę prędkości dla wrzeciona głównego (S1) i przeciwległego (S3). Producent maszyny ustala tylko granicę prędkości obrotowej dla ma- szyny, tzn. nie ustala granicy zależnej od obrabianego przedmiotu.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
	Pro-	Naciśnijcie przycisk programowany "Program".



- Wybierzcie katalog, w którym chcecie utworzyć nowy program. \geq
- ۶ Naciśnijcie przyciski programowane "Nowy" i "Program Shop-Turn".
- Wprowadźcie nazwę programu. \triangleright Nazwa programu może zawierać max 24 znaki. Dozwolone są wszystkie litery (oprócz przegłosów), cyfry i podkreślniki (_). ShopTurn automatycznie zastępuje małe litery dużymi.
- Naciśnijcie przycisk programowany "OK" albo przycisk "Input". \triangleright

Jest wyświetlana maska parametrów "Nagłówek programu".



Parametryzowanie nagłówka programu

Przesun. pkt. zer.	Wybierzcie przesunięcie punktu zerowego albo wprowadźcie przesunięcie bezpośrednio w polu wprowadzania albo przyci- skiem programowanym "Przes. punktu zer." wywołajcie listę prze- sunięć punktu zerowego, jeżeli tam chcecie wybrać przesunięcie.
	 Wprowadźcie dalsze parametry.
Przejmij pkt. zm. narz.	Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie punktu zmiany narzędzia", jeżeli aktualną pozycję narzędzia chcecie ustalić jako punkt zmiany.
	Współrzędne narzędzia są przejmowane z parametrów XT i ZT.
	Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".
	Jest wyświetlany plan pracy. ShopTurn automatycznie zdefiniował koniec programu.

4.3.3 Sporządzanie bloków programu

Po utworzeniu nowego programu i wypełnieniu jego nagłówka, definiujecie w blokach programu poszczególne kroki obróbki, konieczne do jej przeprowadzenia.

Dla programu jest do dyspozycji dużo miejsca w pamięci.

Zależnie od potrzebnego miejsca w pamięci możecie jednak zaprogramować tylko ograniczoną liczbę bloków.

• ShopTurn na NCU (HMI-Emdedded sl)

Możecie przy pomocy funkcji "prosta" zaprogramować maksymalnie 1000 bloków albo przy pomocy funkcji "wnęka" maksymalnie 600 bloków.

PCU 50.3 (HMI-Advanced)

Możecie przy pomocy funkcji "prosta" zaprogramować maksymalnie 3500 bloków albo przy pomocy funkcji "wnęka" maksymalnie 2100 bloków.

Bloki programu możecie sporządzać tylko między nagłówkiem i zakończeniem programu. Dla potrzeb programowania macie do dyspozycji następujące grupy funkcji:

- prosta/okrąg
- wiercenie
- toczenie
- toczenie konturu
- frezowanie
- frezowanie konturu
- transformacje

01/2008

4

	Dla każdego kroku obróbki wypełniacie maskę parametrów. Przy wprowadzaniu parametrów wspierają Was różne obrazy pomocnicze, które objaśniają te parametry. Poniżej objaśniono parametry narzędzie, posuw, prędkość obrotowa i obróbka:
T (narzędzie)	 Dla każdej operacji obróbkowej musicie zaprogramować narzędzie. Wybór narzędzia następuje poprzez nazwę i jest już zintegrowany we wszystkich maskach parametrów i cyklach obróbkowych, za wyjątkiem "prosta/okrąg". Gdy tylko narzędzie jest wprowadzone do pozycji roboczej, stają się aktywne korekcje długości narzędzia. Wybór narzędzia działa w przypadku prosta/okrąg samopodtrzymująco (modalnie), tzn. jeżeli następuje po sobie wiele kroków obróbki z tym samym narzędziem, musicie tylko przy 1. prostej/okręgi zaprogramować narzędzie.
D (ostrze)	Dla narzędzi o wielu ostrzach istnieją dla każdego ostrza dane korek- cyjne narzędzi. W przypadku tych narzędzi musicie wybrać albo po- dać numer ostrza, którym chcecie przeprowadzić obróbkę.
	Ostrożnie
	Gdy w przypadku niektórych narzędzi (np. pogłębiacz nożowy z czo- pem prowadzącym albo wiertło wielostopniowe) podacie nieprawidło- wy numer ostrza i wykonacie ruch narzędziem, może dojść do kolizji. Zawsze zwracajcie uwagę, byście wprowadzili prawidłowy numer ostrza.
Korekcja promienia	 ShopTurn automatycznie uwzględnia korekcję promienia narzędzia przy wszystkich cyklach obróbkowych, za wyjątkiem frezowania konturowego i prostej. W przypadku frezowania konturowego i prostej możecie zaprogramować obróbkę do wyboru z albo bez korekcji promienia. Korekcja promienia narzędzia działa w przypadku prostej samopodtrzymująco (modalnie), tzn. musicie cofnąć jej wybór, gdy chcecie wykonać ruch bez korekcji. Korekcja promienia na prawo od konturu Korekcja promienia na lewo od konturu Korekcja promienia na lewo od konturu
	Korekcja promienia wył.
	tem

4

F (posuw)	Posuw F, zwany również posuwem obróbkowym, podaje prędkość, z którą poruszają się osie podczas obróbki. Posuw obróbkowy jest wprowadzany w mm/min, mm/obr albo mm/ząb. W przypadku cykli frezowania posuw jest automatycznie przeliczany zarówno przy zmia- nie z mm/min na mm/obr jak też w kierunku odwrotnym. Wprowadzenie posuwu w mm/ząb jest możliwe tylko przy frezowaniu i gwarantuje, że każda krawędź tnąca frezu skrawa w możliwie najlep- szych warunkach. Posuw na ząb odpowiada drodze liniowej, którą przebywa frez w czasie skrawania przez ząb. W przypadku cykli frezowania i toczenia posuw przy obróbce zgrubnej odnosi się do punktu środkowego frezu wzgl. ostrza. Również przy obróbce wykańczającej, za wyjątkiem konturów z zakrzywieniami wewnętrznymi, gdzie posuw odnosi się do punktu styku między na- rzędziem i obrabianym przedmiotem. Maksymalna prędkość posuwu jest ustalona poprzez dane maszyno- we.
	Przestrzegajcie do niniejszego danych producenta maszyny.
S (prędkość obrotowa wrzeciona)	Prędkość obrotowa wrzeciona S podaje liczbę obrotów wrzeciona na minutę (obr/min) i jest programowana razem z narzędziem. Podanie prędkości obrotowej odnosi się przy obróbce tokarskiej i przy wierce- niu współśrodkowym do wrzeciona głównego (S1) wzgl. wrzeciona przeciwległego (S3) a przy obróbce wiertarskiej i frezarskiej - do wrze- ciona narzędziowego (S2). Start wrzeciona następuje bezpośrednio po wprowadzeniu narzędzia do pozycji roboczej, stop wrzeciona przy zresetowaniu, na końcu pro- gramu albo przy zmianie narzędzia. Kierunek obrotów wrzeciona jest dla każdego narzędzia ustalony na liście narzędzi.
	Alternatywnie do prędkości obrotowej wrzeciona możecie również programować prędkość skrawania. W przypadku cykli frezarskich prędkość obrotowa wrzeciona jest automatycznie przeliczana na prędkość skrawania i odwrotnie.
V (prędkość skrawania)	 Prędkość skrawania V jest prędkością obrotową (m/min) i jest alterna- tywnie do prędkości obrotowej wrzeciona programowana razem z narzędziem. Prędkość skrawania odnosi się przy obróbce tokarskiej i przy wierceniu współśrodkowym do wrzeciona głównego (V1) wzgl. przeciwległego (V3) i odpowiada tutaj prędkości obwodowej obrabia- nego przedmiotu w tym miejscu, które jest właśnie obrabiane. Przy obróbce tokarskiej i frezarskiej prędkość skrawania odnosi się do wrzeciona narzędziowego (V2) i odpowiada prędkości obwodowej, z którą krawędź tnąca narzędzia obrabia obrabiany przedmiot.

01/2008

Obróbka Przy wykonywaniu niektórych cykli możecie wybierać między obróbką zgrubną, dokładną i kompletną. W przypadku określonych cykli frezowania jest również możliwa obróbka wykańczająca obrzeża albo dna. Δ obróbka zgrubna Jedno- albo wielokrotne obrobienie z dosuwem na głebokość $\nabla \nabla \nabla$ obróbka wykańczająca . Obróbka jednokrotna Rand obróbka wykańczająca obrzeża Obróbce wykańczającej jest poddawane tylko obrzeże obiektu WW Boden obróbka wykańczająca dna Obróbce wykańczającej jest poddawane tylko dno obiektu **∀+**₩₩ obróbka kompletna Obróbka zgrubna i dokładna jednym narzędziem w jednym kroku obróbki Jeżeli chcecie przy pomocy dwóch różnych narzędzi prowadzić obróbkę zgrubną i wykańczającą, musicie dwa razy wywołać cykl obróbki (1. blok = obróbka zgrubna, 2. blok = obróbka wykańczająca). Zaprogramowane parametry pozostają przy drugim wywołaniu zachowane. ≻ Ustawcie kursor na planie pracy na wierszu, za którym ma zostać wstawiony nowy blok programu. Poprzez przyciski programowane wybierzcie pożądaną funkcję \geq Prosta Różne okrag (patrz poniższy punkt). Jest wyświetlana przynależna maska parametrów. Wprowadźcie wartości poszczególnych parametrów. \triangleright Naciśnijcie przycisk "Help", gdy chcecie wyświetlić obraz pomocy, \geq Œ który objaśnia poszczególne parametry. HELP Naciśnijcie przycisk programowany "Narzędzia", jeżeli dla para- \geq Narzędzia metru "T" chcecie wybrać narzędzie z listy. - i -Ustawcie kursor na narzędziu, które chcecie użyć do obróbki. \geq - i -Naciśnijcie przycisk programowany "Do programu". Do ≻ programu Wybrane narzędzie jest przejmowane do maski parametrów. Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie". ≻ Przejęcie Wartości są zapisywane a maska parametrów jest zamykana. Jest wyświetlany plan pracy, nowo sporządzony blok programu jest zaznaczany.

4.3.4 Zmiana bloków programu



Parametry w zaprogramowanych blokach ShopTurn możecie później zoptymalizować albo dopasować do nowej sytuacji, np. gdy chcecie zwiększyć posuw albo przesunąć pozycję. Możecie przy tym wszystkie parametry we wszystkich blokach programu zmieniać bezpośrednio w odnośnej masce parametrów.

> Naciśnijcie przycisk programowany "Program".

Jest wyświetlany przegląd katalogów.

- > Ustawcie kursor na katalogu, w którym chcecie otworzyć program.
- > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo" albo "Input".

Są teraz wyświetlane wszystkie programy w tym katalogu.

- > Wybierzcie program, który chcecie zmienić.
- > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo" albo "Input".

Jest wyświetlany plan pracy programu.

- > Ustawcie kursor na planie pracy na pożądanym bloku programu.
- > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo".

Jest wyświetlana maska parametrów wybranego bloku programu.

- > Wprowadźcie zmiany.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie" albo przycisk "Kursor w lewo".

Zmiany są przejmowane do programu.
4.3.5 Edytor programów





Jeżeli chcecie zmienić kolejność bloków programu w ramach programu, skasować bloki albo skopiować z jednego programu do drugiego, korzystajcie z edytora programów.

W edytorze programów macie do dyspozycji następujące funkcje:

• Zaznaczenie

Możecie zaznaczyć równocześnie wiele bloków programu, aby je później np. wyciąć i skopiować.

- Kopiowanie/wstawienie
 Możecie kopiować i wstawiać bloki w ramach programu albo między różnymi programami.
- Wycięcie

•

Bloki programu możecie wycinać a przez to kasować. Bloki programów pozostają jednak w schowku, tak że możecie wstawić bloki w innym miejscu.

- Szukanie W programie możecie szukać według numerów bloków albo dowolnego ciągu znaków.
- Zmiana nazwy W edytorze programów możecie zmienić nazwę konturu, np. gdyście przedtem kontur skopiowali.
- Numerowanie Gdy nowy albo skopiowany blok programu wstawicie między dwa istniejące bloki, wówczas ShopTurn automatycznie nadaje nowy numer bloku. Ten numer bloku może być wyższy od numeru kolejnego bloku. Przy pomocy funkcji "Numerowanie" możecie ponownie narastająco ponumerować bloki programu.



Sporządzenie programu ShopTurn 4.3 Program kroków roboczych

$\left(\right)$	Otwarcie edytora pro- gramów	Wybierzcie program.
		Naciśnijcie przycisk "Przedłużenie".
		Na pionowym pasku przycisków programowanych są wyświetlane przyciski programowane edytora programów.
	Zaznaczenie bloku pro- gramu	Ustawcie kursor na planie pracy na pierwszym albo ostatnim blo- ku, który chcecie zaznaczyć.
	Zaznacz	Naciśnijcie przycisk programowany "Zaznacz".
		Wybierzcie przyciskami kursora wszystkie dalsze bloki programu, które chcecie zaznaczyć.
		Bloki programu są zaznaczone.
	Skopiowanie bloku pro- gramu	 Zaznaczcie pożądany blok lub bloki programu w planie pracy.
	Kopiuj	Naciśnijcie przycisk programowany "Kopiuj".
		Bloki programu są kopiowane do schowka.
	Wycięcie bloku progra- mu	Zaznaczcie pożądany blok lub bloki programu w planie pracy.
	Wytnij	Naciśnijcie przycisk programowany "Wytnij".
		Bloki programu są usuwane z planu pracy i zapisywane w schowku.
	Wstawienie bloku pro- gramu	Skopiujcie albo wytnijcie blok albo bloki programu w planie pracy.
		Ustawcie kursor na bloku programu, za którym ma nastąpić wsta- wienie bloku albo bloków programu.
	Wstaw	Naciśnijcie przycisk programowany "Wstaw".
		Bloki programu są wstawianie do planu pracy programu.

Szukanie	
Znajdź	Naciśnijcie przycisk programowany "Znajdź".
>	 Wprowadźcie numer bloku albo tekst.
	Wybierzcie, czy szukanie ma się rozpocząć od początku progra- mu czy od pozycji kursora.
Znajdź	Naciśnijcie przycisk programowany "Znajdź".
	ShopTurn przeszukuje program. Znalezione pojęcie jest zaznaczane kursorem.
Znajdź następny	Naciśnijcie przycisk programowany "Znajdź następny", jeżeli chcecie kontynuować poszukiwanie.
Zmiana nazwy konturu	Na planie pracy ustawcie kursor na konturze.
Zmień	Naciśnijcie przycisk programowany "Zmień nazwę".
nazwę	> Wprowadźcie nową nazwę konturu.
ок 🗸	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
	Nazwa konturu jest zmieniana i wyświetlana w planie pracy.
Numerowanie bloków programu Nowe merowanie	 Naciśnijcie przycisk programowany "Nowe numerowanie". Bloki programu są numerowane narastająco.
Zamknięcie edytora pro- gramów	
Powrót	Naciśnijcie przycisk programowany "Powrót", aby zamknąć edytor programów.

4.3.6 Podanie liczby sztuk

	Jeżeli chcecie wykonać określoną liczbę sztuk obrabianych przedmio- tów, możecie na końcu programu wprowadzić pożądaną liczbę sztuk. Gdy wystartujecie program, jego wykonanie jest automatycznie tyle razy powtarzane, ile podaliście.
=?	Jeżeli Wasza maszyna dysponuje podajnikiem prętów, możecie na początku programu zaprogramować załadowanie obrabianego przedmiotu a następnie właściwą obróbkę. Na zakończenie obcinacie jeszcze gotowy obrobiony przedmiot i wprowadzacie na zakończenie programu pożądaną liczbę sztuk. W ten sposób obróbka może następować w pełni automatycznie.
	 Otwórzcie blok "Koniec programu", gdy chcecie obrobić więcej niż jeden przedmiot.
	Wprowadźcie liczbę przedmiotów, które chcecie obrobić.
	Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".
Przejęcie	Gdy później uruchomicie program, wykonanie programu jest powta- rzane tyle razy, ile podaliście.
Bez końca	Jeżeli chcecie powtarzać wykonywanie programu bez ograniczenia, naciśnijcie przycisk programowany "Bez końca".
	Przy pomocy "Reset" możecie wówczas przerwać przebieg programu.

5.1	Proste albo kołowe ruchy po torze	5-151
5.1.1	Wybór narzędzia i płaszczyzny obróbki	5-152
5.1.2	Prosta	5-154
5.1.3	Okrąg o znanym punkcie środkowym	5-156
5.1.4	Okrąg o znanym promieniu	5-157
5.1.5	Współrzędne biegunowe	5-159
5.1.6	Prosto biegunowo	5-160
5.1.7	Okrąg biegunowo	5-162
5.2	Wiercenie	5-163
5.2.1	Wiercenie współśrodkowe	5-165
5.2.2	Gwint współśrodkowy	5-167
5.2.3	Wiercenie i rozwiercanie	5-168
5.2.4	Wiercenie otworów głębokoch	5-170
5.2.5	Gwintowanie otworu	5-172
5.2.6	Frezowanie gwintu	5-174
5.2.7	Pozycje i wzór pozycji	5-176
5.2.8	Dowolne pozycje	5-177
5.2.9	Wzór pozycji linia	5-179
5.2.10	Wzór pozycji siatka	5-180
5.2.11	Wzór pozycji ramka	5-183
5.2.12	Wzór pozycji okrąg pełny	5-185
5.2.13	Wzór pozycji łuk koła	5-187
5.2.14	Włączanie i maskowanie pozycji	5-189
5.2.15	Powtórzenie pozycji	5-190
5.3	Toczenie	5-190
5.3.1	Cvkle skrawania	5-190
5.3.2	Cykle wytaczania	5-194
5.3.3	Podciecja kształt E i F	5-197
5.3.4	Podciecia gwintu	
5.3.5	Toczenie awintu	5-200
5.3.6	Obróbka poprawkowa gwintu	5-204
5.3.7	Przecięcie	5-205
5.4	Toczenie konturowe	5-206
5.4.1	Przedstawienie konturu	5-209
5.4.2	Utworzenie nowego konturu	5-211
5.4.3	Sporzadzanie elementów konturu	5-212
5.4.4	Zmiana konturu	5-217
5.4.5	Skrawanie warstwowe	5-219
5.4.6	Skrawanie pozostały materiał	5-224
5.4.7	Wcinanie	
5.4.8	Wcinanie pozostały materiał	
549	Toczenie wcinające	5-229
5.4.10	Toczenie wcinające pozostały materiał	5-231
55	Frezowanie	5-021
0.0	1 1620Wallic	5-231

5

5.5.1	Wnęka prostokątna	5-233
5.5.2	Wnęka kołowa	5-237
5.5.3	Czop prostokątny	5-241
5.5.4	Czop kołowy	5-245
5.5.5	Rowek podłużny	5-248
5.5.6	Rowek kołowy	5-251
5.5.7	Rowek otwarty	5-254
5.5.8	Pozycje	5-260
5.5.9	Wielobik	5-260
5.5.10	Grawura	5-262
5.6	Frezowanie konturowe	5-268
5.6.1	Przedstawienie konturu	5-272
5.6.2	Utworzenie nowego konturu	5-274
5.6.3	Sporządzanie elementów konturu	5-276
5.6.4	Zmiana konturu	5-283
5.6.5	Frezowanie konturowe	5-285
5.6.6	Wiercenie wstępne wnęki konturowej	5-290
5.6.7	Frezowanie wnęki konturowej (zgrubne)	5-294
5.6.8	Wybieranie pozostałego materiału z wnęki konturowej	5-297
5.6.9	Obróbka wykańczająca wnęki konturowej	5-299
5.6.10	Sfazowanie wnęki konturowej	5-303
5.6.11	Frezowanie czopa konturowego (zgrubne)	5-304
5.6.12	Wybieranie pozostałego materiału czopa konturowego	5-307
5.6.13	Obróbka wykańczająca czopa konturowego	5-309
5.6.14	Sfazowanie czopa konturowego	5-312
5.7	Wywołanie podprogramu	5-313
5.8	Powtarzanie bloków programu	5-316
5.9	Obróbka z użyciem wrzeciona przechwytującego	5-317
5.10	Zmiana ustawień programu	5-323
5.11	Wywoływanie przesunięć punktu zerowego	5-324
5.12	Definiowanie transformacji współrzędnych	5-325
5.13	Programowanie cyklu odsunięcia/dosunięcia	5-328
5.14	Wstawienie G-Code w programie kroków roboczych	5-330
5.15	Przyswajanie	5-332
5.15.1	Przyswajanie cyklu	5-332
5.15.2	Przyswojenie wzoru pozycji	5-333
5.15.3	Przyswojenie obiektu konturowego	5-334

5.1 Proste albo kołowe ruchy po torze



Gdy chcecie przeprowadzić zwykłe, tzn. prostoliniowe albo kołowe ruchy po konturze albo taką obróbkę, bez definiowania kompletnego konturu, używajcie funkcji "Prosta" albo "Okrąg".

Przy programowaniu prostej obróbki postępujcie według następującego schematu:

- Ustalenie narzędzia i prędkości obrotowej wrzeciona
- Wybór płaszczyzny obróbki
- Programowanie obróbki
- Ewentualne zaprogramowanie dalszej obróbi

Macie do dyspozycji następujące możliwości obróbki:

- Prosta
- Okrąg o znanym punkcie środkowym
- Okrąg o znanym promieniu
- Prosta ze współrzędnymi biegunowymi
- Okrąg ze współrzędnymi biegunowymi

Gdy chcecie zaprogramować prostą albo okrąg ze współrzędnymi biegunowymi, musicie przedtem zdefiniować biegun.

Ostrożnie

Gdy wprowadzicie narzędzie po prostoliniowym albo kołowym torze do obszaru wycofania zdefiniowanego w nagłówku programu, powinniście również je wyprowadzić. W przeciwnym przypadku w wyniku ruchów postępowych zaprogramowanego następnie cyklu ShopTurn może dojść do kolizji.

		Zanim zaprogramujecie prostą albo okrąg, musicie wybrać narzędzie, wrzeciono jak też prędkość obrotową wrzeciona.
=?		Gdy programujecie kolejno proste albo kołowe ruchy,, nastawy narzę- dzia, wrzeciona, prędkość obrotowa wrzeciona i płaszczyzna obróbki pozostają aktywne tak długo, aż je zmienicie.
		Gdy wybraną płaszczyznę obróbki później zmienicie, współrzędne zaprogramowanego ruchu po konturze automatycznie dopasują się do nowej płaszczyzny obróbki. Tylko w przypadku prostej (prostokątna, nie biegunowa), pierwotnie zaprogramowane współrzędne pozostają.
\rightarrow	Prosta Narzędzie	Naciśnijcie przyciski programowane "Prosta okrąg" i "Narzędzie".
	okrąg >	W polu parametrów "T" wprowadźcie narzędzie.
		-albo-
	Narzędzia	 Naciśnijcie przycisk programowany "Narzędzia", aby wybrać na- rzędzie z listy.
		- i -
		Ustawcie kursor na narzędziu, którego chcecie użyć do obróbki.
		- i -
	Do	Naciśnijcie przycisk programowany "Do programu".
	programu	Narzędzie jest przejmowane do pola parametrów "T".
		 W przypadku narzędzi o wielu ostrzach wybierzcie numer ostrza D.
		 W lewym polu wprowadzania parametru "wrzeciono" wybierzcie wrzeciono główne (S1), wrzeciono narzędziowe (S2) albo wrze- ciono przeciwległe (S3).
		W prawym polu wprowadzania wprowadźcie prędkość obrotową wrzeciona wzgl. prędkość skrawania.

- Wybierzcie między płaszczyznami obróbki toczenie, czoło/czoło C, pobocznica/pobocznica C, czoło Y albo pobocznica Y.
- Wprowadźcie średnicę walca, gdy wybraliście płaszczyznę obróbki pobocznica/pobocznica C.

-albo-

Wprowadźcie kąt pozycjonowania dla obszaru obróbki CP, gdy wybraliście płaszczyznę obróbki czoło Y.

-albo-

- Wprowadźcie punkt odniesienia C0, gdy wybraliście płaszczyznę obróbki pobocznica Y.
- Dokonajcie wyboru, czy wrzeciono ma zostać zaciśnięte czy zwolnione bądź czy nie ma nastąpić żadna zmiana (puste pole wprowadzania).
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Wartości są zapisywane a maska parametrów jest zamykana. Jest wyświetlany plan pracy, nowo sporządzony blok programu jest zaznaczany.

()





5.1.2 Prosta

Jeżeli chcecie zaprogramować prostą we współrzędnych prostokątnych, użyjcie funkcji "prosta".

Narzędzie porusza się po prostej z zaprogramowanym posuwem albo posuwem szybkim od aktualnej pozycji do zaprogramowanej pozycji końcowej.

Korekcja promieniaDo wyboru można prowadzić prostą z korekcją promienia. Korekcja
promienia działa samopodtrzymująco (modalnie), tzn. musicie cofnąć
korekcję, gdy chcecie wykonać ruch bez niej. W każdym razie przy
wielu kolejnych prostych z korekcją promienia wolno jest ją wybrać
tylko w pierwszym bloku programu.

W przypadku pierwszej prostej z korekcją promienia narzędzie porusza się w punkcie początkowym bez a w punkcie końcowym z korekcją promienia. Oznacza to, że przy zaprogramowanym torze prostopadłym zostanie wykonana linia skośna. Dopiero przy drugiej zaprogramowanej prostej z korekcją promienia korekcja ta działa na całej drodze ruchu. Odwrotne zjawisko występuje, gdy korekcja promienia zostanie wyłączona.



Pierwsza prosta z korekcją promienia Pierwsza prosta z cofniętą korekcją promienia

Jeżeli chcecie uniknąć drogi ruchu odbiegającej od zaprogramowanego toru, możecie pierwszą prostą z wybraną wzgl. cofniętą korekcją promienia zaprogramować poza obrabianym przedmiotem. Zaprogramowanie bez podania współrzędnych jest niemożliwe.

01/2008



•	🧖 Prosta okrąg	Prosta >	Naciśnijcie przyciski programowane "Prosta okrąg" i "Prosta".
	Przesuw szybki		Naciśnijcie przycisk programowany "Przesuw szybki", jeżeli chce- cie wykonać ruch przesuwem szybkim a nie z zaprogramowanym posuwem obróbki.

A	Parametry Opis		Jednos-	
			tka	
	Х	Pozycja docelowa w kierunku X (abs albo przyr.)		
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.		
	Z	Pozycja docelowa w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm	
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.		
	Y	Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.)	mm	
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.		
	C1	Pozycja docelowa osi C wrzeciona głównego (abs albo przyr.)	mm	
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.		
	C3	Pozycja docelowa osi C wrzeciona przechwytującego (abs albo przyr.)	mm	
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.		
	Z3	Pozycja docelowa osi dodatkowej (abs albo przyr.)	mm	
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.		
	F	Posuw obróbkowy	mm/obr	
			mm/min	
			mm/ząb	
	Korekcja pro-	Podanie, na której stronie konturu w kierunku ruchu narzędzie prowadzi obróbkę:		
	mienia	Korekcja promienia na prawo od konturu		
		Korekcja promienia na lewo od konturu		
		🕅 Korekcja promienia wył.		
		Ostatnie zaprogramowane nastawienie korekcji promienia jest przejmowane.		

01/2008

5.1.3 Okrąg o znanym punkcie środkowym



=?

Jeżeli chcecie zaprogramować okrąg albo łuk koła o znanym punkcie środkowym we współrzędnych prostokątnych, użyjcie funkcji "Okrąg punkt środkowy".

Narzędzie wykonuje ruch po torze kołowym z posuwem obróbkowym od aktualnej pozycji do zaprogramowanej pozycji docelowej. Shop-Turn oblicza promień okręgu/łuku koła przy pomocy wprowadzonych parametrów interpolacji I i K.



Prosta Okrąg okrąg pkt. środk. > Naciśnijcie przyciski programowane "Prosta okrąg" i "Punkt środkowy okręgu".

Parametry	Opis	
		tka
Kierunek obro-	Kierunek obrotu, w którym następuje ruch od punktu poczatkowego do punktu koń-	
tu	cowego na okręgu:	
	Kierunek obrotu zgodnie z ruchem wskazówek zegara (w prawo)	
	Kierunek obrotu przeciwnie do ruchu wskazówek zegara (w lewo)	
	Płaszczyzna obróbki czoło/czoło C:	
Х	Pozycja docelowa w kierunku X (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Y	Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
1	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku X (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany.	
J	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku Y (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki pobocznica/pobocznica C:	
Y	Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja docelowa w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
J	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku Y (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany.	
К	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku Z (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki czoło Y:	
Х	Pozycja docelowa w kierunku X (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Υ	Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
1	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku X (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany.	
J	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku Y (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany.	

01/2008

	Płaszczyzna obróbki pobocznica Y:	
Υ	Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja docelowa w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
J	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku Y (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany.	
К	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku Z (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany	
	Płaszczyzna obróbki toczenie:	
Х	Pozycja docelowa \varnothing w kierunku X (abs) albo poz. docelowa w kierunku X (przyr)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja docelowa w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
I	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku X (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany.	
К	Odstęp między punktami początkowym i środkowym okręgu w kierunku Z (przyr.)	mm
	Znak liczby jest uwzględniany.	
F	Posuw obróbki	mm/obr
		mm/min
		mm/ząb

5.1.4 Okrąg o znanym promieniu

•

Gdy chcecie zaprogramować okrąg albo łuk koła o znanym promieniu we współrzędnych prostokątnych, użyjcie funkcji "Okrąg promień".

Narzędzie wykonuje ruch po łuku koła o zaprogramowanym promieniu z posuwem obróbkowym od aktualnej pozycji do zaprogramowanej pozycji docelowej. ShopTurn oblicza w tym celu pozycję punktu środkowego okręgu.

Możecie wybrać, czy chcecie wykonać ruch po łuku koła zgodnie z ruchem wskazówek zegara czy w kierunku przeciwnym. Niezależnie od kierunku obrotu są każdorazowo 2 możliwości dotarcia od aktualnej pozycji łukiem o podanym promieniu do pozycji docelowej. Wybór pożądanego łuku koła następuje przez ujemny albo dodatni znak promienia.









Prosta Okrąg okrąg promień > Naciśnijcie przyciski programowane "Prosta okrąg" i "Okrąg promień".

Parametry	Opis	Jednos-
		tka
Kierunek obro-	Kierunek obrotu, w którym następuje ruch od punktu początkowego do punktu koń-	
tu	cowego na okręgu:	
	Rierunek obrotu zgodnie z ruchem wskazówek zegara (w prawo)	
	لآت المعامة Kierunek obrotu przeciwnie do ruchu wskazówek zegara (w lewo)	
	Płaszczyzna obróbki czoło/czoło C:	
Х	Pozycja docelowa w kierunku X (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Υ	Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki pobocznica/pobocznica C:	
Y	Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja docelowa w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki czoło Y:	
Х	Pozycja docelowa w kierunku X (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Υ	Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki pobocznica Y:	
Υ	Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja docelowa w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki toczenie:	
Х	Pozycja docelowa $arnothing$ w kierunku X (abs) albo poz. docelowa w kierunku X (przyr)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja docelowa w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
R	Promień łuku koła	mm
	Znak liczby określa, który łuk koła zostanie wykonany.	
F	Posuw obróbkowy	mm/obr
		mm/min
		mm/ząb

5.1.5 Współrzędne biegunowe

Prosta

okrąg

Biegun >



Jeżeli obrabiany przedmiot jest zwymiarowany od punktu centralnego (bieguna) z podawaniem promienia i kąta, możecie te wymiary korzystnie zaprogramować we współrzędnych biegunowych.

Przed zaprogramowaniem prostej albo okręgu we współrzędnych biegunowych musicie zdefiniować biegun, tzn. punkt odniesienia układu współrzędnych biegunowych.



Biegunowo > Naciśnijcie przyciski programowane "Prosta okrąg", "Biegunowe" i "Biegun".

Parametry	Opis	Jednos- tka
	Płaszczyzna obróbki czoło/czoło C:	
х	Pozycja X bieguna (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Y	Pozycja Y bieguna (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki pobocznica/pobocznica C:	
Y	Pozycja Y bieguna (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja Z bieguna (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki czoło Y:	
Х	Pozycja X bieguna (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Y	Pozycja Y bieguna (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki pobocznica Y:	
Y	Pozycja Y bieguna (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja Z bieguna (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Płaszczyzna obróbki toczenie:	
Х	Pozycja Z bieguna $arnothing$ (abs) albo pozycja X bieguna (przyr)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja Z bieguna (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	

5.1.6 Prosta biegunowo

=?

Jeżeli chcecie zaprogramować prostą we współrzędnych biegunowych, użyjcie funkcji "Prosta biegunowo".

Prosta w biegunowym układzie współrzędnych jest określana przez długość L i kąt α . Kąt odnosi się zależnie od wybranej płaszczyzny obróbki do innej osi. Również kierunek, w którym wskazuje kąt dodatni, zależy od płaszczyzny obróbki.

Płaszczyzna obróbki	Toczenie	Czoło	Pobocz- nica
Oś odniesienia dla kąta	Z	х	Y
Kąt dodatni w kierunku osi	Х	Y	Z

Narzędzie porusza się po prostej posuwem obróbkowym albo przesuwem szybkim od aktualnej pozycji do zaprogramowanego punktu końcowego.

1. prostą we współrzędnych biegunowych po podaniu bieguna musicie zaprogramować w wymiarze absolutnym. Wszystkie dalsze proste albo łuki koła możecie również podawać w wymiarze przyrostowym.

Korekcja promieniaDo wyboru można prowadzić prostą z korekcją promienia. Korekcja
promienia działa samopodtrzymująco (modalnie), tzn. musicie cofnąć
korekcję promienia, gdy chcecie wykonywać ruch bez niej. W każdym
razie w przypadku wielu kolejnych prostych z korekcją promienia mo-
żecie wybrać korekcję tylko w pierwszym bloku.

W przypadku pierwszej prostej z korekcją promienia narzędzie porusza się w punkcie początkowym bez a w punkcie końcowym z korekcją promienia. Oznacza to, że przy zaprogramowanym torze prostopadłym zostanie wykonana linia skośna. Dopiero przy drugiej zaprogramowanej prostej z korekcją promienia korekcja ta działa na całej drodze ruchu. Odwrotne zjawisko występuje, gdy korekcja promienia zostanie wyłączona.



Pierwsza prosta z korekcją promienia

Pierwsza prosta z cofniętą korekcją promienia

Tor zapro-

gramowany

Droga ruchu

01/2008

Jeżeli chcecie uniknąć drogi ruchu odbiegającej od zaprogramowanego toru, możecie pierwszą prostą z wybraną wzgl. cofniętą korekcją promienia zaprogramować poza obrabianym przedmiotem. Zaprogramowanie bez podania współrzędnych jest niemożliwe.



- Naciśnijcie przyciski programowane "Prosta okrąg", "Biegunowo" i "Prosta biegunowo".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Przesuw szybki", jeżeli chcecie wykonać ruch przesuwem szybkim a nie z zaprogramowanym posuwem obróbki.

	Parametry	Opis	Jednos-
U			tka
	L	Odstęp między biegunem i punktem końcowym prostej	mm
	α	Kąt biegunowy (abs albo przyr.)	stopień
		Znak liczby określa kierunek.	
	F	Posuw obróbkowy n	
			mm/min
			mm/ząb
	Korekcja pro-	Podanie, na której stronie konturu w kierunku ruchu narzędzie prowadzi obróbkę:	
	mienia	Korekcja promienia na prawo od konturu	
		د الله المعامة Korekcja promienia na lewo od konturu	
		Korekcja promienia wył.	
		Ostatnie zaprogramowane nastawienie korekcji promienia jest przejmowane.	

5.1.7 Okrąg biegunowo

[J	Ì	Ì
1		-	

=?

Jeżeli chcecie zaprogramować okrąg albo łuk koła we współrzędnych biegunowych, użyjcie funkcji "Okrąg biegunowe".

Okrąg w układzie współrzędnych biegunowych jest określany przez kąt α. Kąt odnosi się zależnie od wybranej płaszczyzny obróbki do innej osi. Również kierunek, w którym wskazuje kąt dodatni, zależy od płaszczyzny obróbki.

Płaszczyzna obróbki	Toczenie	Czoło	Pobocz- nica
Oś odniesienia dla kąta	Z	х	Y
Kąt dodatni w kierunku osi	Х	Y	Z

Narzędzie wykonuje ruch po torze kołowym z posuwem obróbkowym od aktualnej pozycji do zaprogramowanego punktu końcowego (kąt). Promień wynika przy tym z odstępu między aktualną pozycją i zdefiniowanym biegunem. (Punkty początkowy i końcowy na okręgu są w takiej samej odległości od bieguna.)

1. łuk koła we współrzędnych biegunowych po podaniu bieguna musicie zaprogramować w wymiarze absolutnym. Wszystkie dalsze proste albo łuki koła możecie również podawać w wymiarze przyrostowym.



Prosta Biegunowo okrąg >

Okrąg biegun. > Naciśnijcie przyciski programowane "Prosta okrąg", "Biegunowe" i "Okrąg biegunowe".

=	Parametry	Opis	Kierunek
			obrotu
	Kierunek obro-	Kierunek obrotu, w którym następuje ruch od punktu początkowego do punktu koń-	
	tu	cowego na okręgu	
		Rierunek obrotu zgodnie z ruchem wskazówek zegara (w prawo)	
		ি Kierunek obrotu przeciwnie do ruchu wskazówek zegara (w lewo)	
	α	Kąt biegunowy (abs albo przyr.)	stopień
		Znak liczby określa kierunek.	
	F	Posuw obróbkowy	mm/obr
			mm/min
			mm/ząb

01/2008

5.2 Wiercenie

01/2008

Jeżeli chcecie programować różne otwory na powierzchni czołowej albo pobocznicowej, używajcie funkcji wymienionych w niniejszym punkcie.

W przypadku wiercenia programujcie poszczególne kroki robocze w takiej kolejności, w jakiej są one wymagane przy obróbce. Macie do dyspozycji następujące funkcje technologiczne:

- wiercenie współśrodkowe
- gwint współśrodkowy
- nakiełkowanie
- wiercenie
- rozwiercanie
- wiercenie otworów głębokich
- gwintowanie otworu
- frezowanie gwintu

Po cyklach technologicznych programujecie pozycje wzgl. wzory pozycji.

Wszystkie bloki programu, które uczestniczą w procesie wiercenia, są w planie pracy ujęte w nawiasy kwadratowe.

[™] ¬ N35 nakielkowanie	ः T=ZENTRIERER F0.05/min
son service s	↔ T=BOHRER_STIRN F0.02/U
🖸 – N45-001: kolo otworów	∞ Z0=0 X0=10 Y0=5 R30 N30

Przykład: wiercenie

Zaciśnięcie wrzecionaPrzy wierceniu niewspółśrodkowym może mieć sens zaciśnięcie
wrzeciona, aby uniknąć jego obrócenia. Funkcja "Zaciśnięcie wrzecio-
na" musi zostać ustawiona przez producenta maszyny. Producent
maszyny ustala również, czy ShopTurn ma automatycznie zaciskać
wrzeciono, gdy ma to sens dla obróbki, czy też czy sami musicie zde-
cydować, przy jakiej obróbce wrzeciono ma być zaciskane.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Gdy sami możecie decydować, przy jakiej obróbce wrzeciono ma być zaciskane, obowiązuje co następuje:

Pamiętajcie, że zaciśnięcie przy obróbce w płaszczyznach czoło/czoło C i pobocznica/pobocznica C pozostaje aktywne tylko dla procesu wiercenia. Przy obróbce w płaszczyznach czoło Y i pobocznica Y zaciśnięcie działa natomiast modalnie, tzn. pozostaje aktywne tak długo, aż nastąpi zmiana płaszczyzny obróbki albo zaciśnięcie zostanie cofnięte w menu "Prosta okrąg" → "Narzędzie".



5.2.1 Wiercenie współśrodkowe

•		Jeżeli chcecie wykonać otwór w centrum powierzchni czołowej, użyj- cie funkcji "Wiercenie współśrodkowo".
=?		Możecie wybrać, czy przy wierceniu będziecie łamać wióry czy w celu ich połamania będziecie wyprowadzać narzędzie z obrabianego przedmiotu. Podczas obróbki wiruje wrzeciono główne wzgl. przeciwległe. Jako typ narzędzia możecie stosować nie tylko wiertło albo nóż do wierceń ale również frez.
		Narzędzie porusza się przy uwzględnieniu płaszczyzny wycofania i odstępu bezpieczeństwa przesuwem szybkim do zaprogramowanej pozycji.
	Łamanie wiórów	 Narzędzie wierci z zaprogramowanym posuwem F aż do 1. głębo- kości wiercenia. W celu połamania wiórów narzędzie cofa się o wielkość V2 i wierci do następnej głębokości dosuwu, która każdorazowo może być pomniejszana o współczynnik DF. Krok 2 jest tak długo powtarzany, aż końcowa głębokość wiercenia Z1 zostanie osiągnięta a czas przebywania DT upłynie. Narzędzie powraca przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
	Usuwanie wiórów	 Narzędzie wierci z zaprogramowanym posuwem F aż do 1. głębo- kości wiercenia. W celu połamania wiórów narzędzie wysuwa się przesuwem szyb- kim z obrabianego przedmiotu na odstęp bezpieczeństwa i ponow- nie zagłębia się na 1. głębokość dosuwu pomniejszoną o odstęp wcześniejszego zatrzymania obliczony przez sterowanie. Następnie następuje wiercenie do następnej głębokości dosuwu, która każdorazowo może być pomniejszana o współczynnik DF, i narzędzie jest ponownie wycofywane w celu usunięcia wiórów. Krok 3 jest tak długo powtarzany, aż końcowa głębokość wiercenia Z1 zostanie osiągnięta a czas przebywania DT upłynie. Narzędzie powraca przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
51		Gdy np. chcecie wiercić bardzo głębokie otwory, możecie dodatkowo pracować z wirującym wrzecionem narzędziowym. Podajcie najpierw pod "Prosta okrąg" → "Narzędzie" pożądane narzędzie i prędkość obrotową wrzeciona narzędzia (patrz punkt "Wybór narzędzia i płasz- czyzny obróbki). Następnie zaprogramujcie funkcję "Wiercenie współ- środkowo".

•	Wier-	. W W	iercenie spółśr. >	
	Łamanie wiórów	-albo-	Usuwani wiórów	е

- Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie" i "Wiercenie współśrodkowo".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Łamanie wiórów" albo "Usuwanie wiórów".

Parametry	Opis	Jednost-
		ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Chwyt	Zagłębianie, aż chwyt wiertła uzyska zaprogramowaną wartość Z1. Jest przy tym	
	uwzględniany kąt wpisany na listę narzędzi.	
Wierzchołek	Zagłębianie, aż wierzchołek wiertła uzyska zaprogramowaną wartość Z1.	
Z0	Punkt odniesienia (abs)	mm
Z1	Głębokość zagłębiania w odniesieniu do Z0 dla wierzchołka albo chwytu wiertła	mm
	(abs albo przyr.)	
D	Maksymalny dosuw	mm
DF	Wielkość procentowa dla każdego kolejnego dosuwu	%
	DF = 100: wielkość dosuwu pozostaje taka sama	
	DF < 100: Wielkość dosuwu jest zmniejszana w kierunku końcowej głębokości wier-	
	cenia	
	Przykład: DF = 80	
	ostatni dosuw był 4 mm;	
	4 x 80% = 3.2; następna wielkość dosuwu będzie 3.2 mm	
	3.2 x 80% = 2.56; następna wielkość dosuwu będzie 2.56 mm itd.	
V1	Minimalny dosuw	mm
	Parametr V1 jest tylko wtedy, gdy zaprogramowano DF<100%.	
	Jeżeli wielkość dosuwu staje się bardzo mała, można przy pomocy parametru V1	
	zaprogramować dosuw minimalny.	
	V1 < wielkość dosuwu: dosuw z wielkością dosuwu	
	V1 > wielkość dosuwu: Dosuw z wartością zaprogramowaną pod V1	
V2	Wielkość cofnięcia (tylko przy łamaniu wiórów)	mm
	Wielkosc, o ktorą wiertło jest cofane przy łamaniu wiorow.	
וט	Czas oczekiwania, w celu wyjscia narzędzia z materiału	S
		odr
XD	Przesunięcie srodka w kierunku X	mm
	Przesunięcie srodka może np. zostać użyte, aby wykonać pasujący otwor. Potrzeb-	
	ny jest noz do wiercen (typ "noz do wiercen") albo wiertło z płytkami wymiennymi	
	(typ wiento). Normanie wiento nie nadaje się. Maksymalne przesuniecie środka jest zapisane w dopoj maszwoowoj	
	Inaroymanie przeounięcie oroura jeorzapiodne w udnej maozynowej.	



5.2.2 Gwint współśrodkowy

•		Jeżeli chcecie wykonać gwint prawy albo lewy w centrum powierzchni czołowej, użyjcie punkcji "Gwint współśrodkowo".
=?		Podczas obróbki obraca się wrzeciono główne wzgl. przeciwległe. Prędkość obrotową wrzeciona możecie zmienić przy pomocy override wrzeciona, override posuwu nie działa. Możecie wybrać, czy będziecie wiercić w jednym kroku, łamać wióry albo wyjmować narzędzie z obrabianego przedmiotu w celu usunięcia wiórów.
	1 skraw	 Przy uwzględnieniu płaszczyzny wycofania i odstępu bezpieczeństwa narzędzie porusza się przesuwem szybkim do zaprogramowanej pozycji. 1. Narzędzie wierci w kierunku osi wzdłużnej z zaprogramowaną prędkością obrotową wrzeciona S wzgl. prędkością skrawania V do końcowej głębokości wiercenia Z1. 2. Kierunek obrotów wrzeciona zmienia się a narzędzie porusza się z zaprogramowaną prędkością obrotową SR wzgl. prędkością skrawania VR na odstęp bezpieczeństwa.
	Usuwanie wiórów	 Narzędzie wierci w kierunku osi wzdłużnej z zaprogramowaną prędkością obrotową wrzeciona S wzgl. prędkością posuwu V do 1. głębokości dosuwu (maksymalna głębokość dosuwu D). W celu usunięcia wiórów narzędzie wychodzi z obrabianego przedmiotu z prędkością obrotową wrzeciona SR wzgl. prędkością skrawania VR na odstęp bezpieczeństwa. Następnie z prędkością obrotową wrzeciona S wzgl. prędkością posuwu V narzędzie ponownie zagłębia się na 1. głębokość dosu- wu i wierci do następnej głębokości dosuwu. Kroki 2 i 3 są tak długo powtarzane, aż zostanie uzyskana zapro- gramowana końcowa głębokość wiercenia Z1. Kierunek obrotów wrzeciona zmienia się i narzędzie wychodzi z prędkością obrotową SR wzgl. prędkością skrawania VR na odstęp bezpieczeństwa.
	Łamanie wiórów	 Narzędzie wierci w kierunku osi wzdłużnej z zaprogramowaną prędkością obrotową wrzeciona S wzgl. prędkością posuwu V do 1. głębokości dosuwu (maksymalna głębokość dosuwu D). W celu połamania wiórów narzędzie cofa się o wielkość wycofania V2. Następnie narzędzie wierci z prędkością obrotową wrzeciona S wzgl. prędkością posuwu V do następnej głębokości dosuwu. Kroki 2 i 3 są tak długo powtarzane, aż zostanie uzyskana zapro- gramowana końcowa głębokość wiercenia Z1. Kierunek obrotów wrzeciona zmienia się i narzędzie wychodzi z prędkością obrotową SR wzgl. prędkością skrawania VR na od- stęp bezpieczeństwa.

Wiercenie Gwint współśr. >

 Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie" i "Gwintowanie współśrodkowo".

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

W danej maszynowej mogą być jeszcze dokonane przez producenta maszyny określone nastawienia dla współśrodkowego gwintowania

 Parametry	Opis	Jednost-
		ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Р	Skok gwintu	mm/obr
	Skok gwintu odpowiada zastosowanemu narzędziu.	cali/obr
		zwojów/ "
		MODUŁ
1 skraw	Gwint jest wykonywany w jednym skrawie, bez przerywania.	
Usuw. wiórów	W celu usunięcia wiórów wiertło wychodzi z obrabianego przedmiotu.	
Łam. wiórów	W celu połamania wiórów wiertło cofa się o wielkość wycofania V2.	
Z0	Punkt odniesienia (abs)	mm
Z1	Głębokość gwintowania otworu w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr)	mm
D	Maksymalny dosuw (tylko przy usuwaniu albo łamaniu wiórów)	mm
V2	Wielkość cofnięcia (tylko przy łamaniu wiórów)	mm
	Wielkość, o którą wiertło jest cofane przy łamaniu wiórów.	
	V2=automatisch: Wiertło cofa się o jeden obrót.	

otworu.

5.2.3 Wierceni i rozwiercanie

		Gdy chcecie wykonywać otwory na powierzchni czołowej albo po- bocznicowej, używajcie funkcji "Wiercenie" albo "Rozwiercanie".
=?		Przy uwzględnieniu płaszczyzny wycofania i odstępu bezpieczeństwa narzędzie porusza się przesuwem szybkim do zaprogramowanej po-
	Nakiełkowanie	 Narzędzie zagłębia się w obrabiany przedmiot z zaprogramowa- nym posuwem F, aż zostanie uzyskana głębokość albo średnica. Po upływie czasu przebywania DT narzędzie wycofuje się przesu- wem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.
	Wiercenie	 Narzędzie zagłębia się z zaprogramowanym posuwem F w obra- biany przedmiot, aż zostanie uzyskana głębokość końcowa X1 wzgl. Z1.
		 Po upływie czasu przebywania DT narzędzie wycofuje się przesu- wem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.
	Rozwiercanie dokładne	 Narzędzie zagłębia się z zaprogramowanym posuwem F w obra- biany przedmiot, aż zostanie uzyskana głębokość końcowa X1 wzgl. Z1.
		2. Po upływie czasu przebywania DT narzędzie wycofuje się zapro- gramowanym posuwem na odstęp bezpieczeństwa.

Funkcje ShopTurn 5.2 Wiercenie

Wiercenie rozw. d. > Nakiełkowanie -albo-Rozwierc.

-albo-

- Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie" i "Wiercenie rozwiercanie".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Nakiełkowanie", "Wiercenie" albo "Rozwiercanie".

Parametry	Opis	Jednos- tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
FB	Posuw wycofania (tylko przy rozwiercaniu dokładnym)	mm/min
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	Czoło/czoło C - z tyłu	
	Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
	Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y)	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y)	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Średnica	Zagłębianie, aż średnica narzędzia dojdzie do powierzchni obrabianego przedmiotu.	
	Jest przy tym uwzględniany kąt nawiertaka wpisany na listę narzędzi (tylko przy	
	nakiełkowywaniu).	
Chwyt	Zagłębianie, aż chwyt wiertła osiągnie zaprogramowaną głębokość 1. Jest przy tym	
Mierrehelel:	uwzględniany kąt wpisany na listę narzędzi (tylko przy wierceniu).	
WIErzchołek	zagrębianie, az wierzchorek wiertra osiągnie zaprogramowaną grębokość 1 (tylko	
a	przy nakielkowalnu i wierceniu). Środnica pakielka (tylko przy pakielkowaniu – środnica)	mm
Ø 74	Olahalua (i yiko pizy hakierkowaniu - Steunica)	
Ζ1	Głębokość zanurzenia wierzchołka albo chwytu wiertła w odniesieniu do 20	mm
×4	(abs albo przyr.) - (tyrko w przypadku czoło/czoło C i czoło f)	
	Gięborost zanurzenia wierzchorka abo chwytu wierka w odniesieniu do λ_0	11111
DT	(abs abb przyr.) - (tyrko w przypadku pobocznica/pobocznica c r pobocznica r)	0
וט		5 obr

5.2.4 Wiercenie otworów głębokich

01/2008

		Jeżeli chcecie wykonywać głębokie otwory z wieloma krokami dosuwu na powierzchni czołowej albo pobocznicowej, używajcie funkcji "Wier- cenie głębokie".
=?		Możecie wybrać, czy przy wierceniu będziecie łamać wióry czy w celu ich połamania będziecie wyprowadzać narzędzie z obrabianego przedmiotu.
		Przy uwzględnieniu płaszczyzny wycofania i odstępu bezpieczeństwa narzędzie porusza się przesuwem szybkim do zaprogramowanej po- zycji.
	Łamanie wiórów	 Narzędzie wierci z zaprogramowanym posuwem F aż do 1. głębo- kości wiercenia. W celu połamania wiórów narzędzie cofa się o wielkość V2 i wierci do następnej głębokości dosuwu. Krok 2 jest tak długo powtarzany, aż końcowa głębokość wiercenia Z1 zostanie osiągnięta a czas przebywania DT upłynie. Narzędzie powraca przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
	Usuwanie wiórów	 Narzędzie wierci z zaprogramowanym posuwem F aż do 1. głębo- kości wiercenia. W celu usunięcia wiórów narzędzie wychodzi z obrabianego przedmiotu przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa i po- nownie zagłębia się na 1. głębokość dosuwu, pomniejszoną o od- stęp wcześniejszego zatrzymania V3. Następnie następuje wiercenie do następnej głębokości dosuwu i narzędzie jest ponownie cofane. Krok 3 jest tak długo powtarzany, aż zaprogramowana końcowa głębokość wiercenia Z1 zostanie osiągnięta i upłynie czas przeby- wania DT. Narzędzie powraca przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
, ,	Wier- Cenie Wiercenie głębokie >	Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie" i "Wiercenie głę- bokie".



Parametry	Opis	Jednos- tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	Czoło/czoło C - z tyłu	
	Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
	Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y)	
	Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y)	
	Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y)	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Usuw. wiórów	W celu usunięcia wiórów wiertło wychodzi z obrabianego przedmiotu.	
Łam. wiórów	W celu połamania wiórów wiertło wycofuje się o wielkość wycofania V2.	
Chwyt	Zagłębianie, aż chwyt wiertła osiągnie zaprogramowaną głębokość 1.	
	Jest przy tym uwzględniany kąt wpisany na listę narzędzi.	
Wierzchołek	Zagłębianie, aż wierzchołek wiertła osiągnie zaprogramowaną głębokość 1.	
Z1	Głębokość zanurzenia wierzchołka albo chwytu wiertła w odniesieniu do Z0	mm
	(abs albo przyr.) - (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y)	
X1	Głębokość zanurzenia wierzchołka albo chwytu wiertła w odniesieniu do X0	mm
	(abs albo przyr.) - (tylko w przypadku pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
D	Maksymalny dosuw	mm
DF	Wielkość procentowa dla każdego kolejnego dosuwu	%
	DF = 100: wielkość dosuwu pozostaje taka sama	
	DF < 100: Wielkość dosuwu jest zmniejszana w kierunku końcowej głębokości wier-	
	Przykład: DF = 80	
	$4 \times 80\% = 2.2$; pactoppa wielkość docuwu bodzie 2.2 mm	
	$4 \times 60\% = 3.2$, hasiępna wielkość dosuwu będzie 3.2 mini 3.2 x 80% – 2.56; następna wielkość dosuwu będzie 2.56 mm itd	
V1	Minimalny dosuw	mm
V I	Parametr V1 jest tylko wtedy, gdy zaprogramowano DE<100%	
	Jeżeli wielkość dosuwu staje się bardzo mała, można przy pomocy parametru V1	
	zaprogramować dosuw minimalny.	
	V1 < Wielkość dosuwu: dosuw z wielkościa dosuwu	
	V1 > wielkość dosuwu: dosuw z wartością zaprogramowaną pod V1	
V2	Wielkość cofnięcia (tylko przy łamaniu wiórów)	mm
	Wielkość, o którą wiertło jest wycofywane przy łamaniu wiórów.	
	V2=0: Wiertło nie wycofuje się, lecz zatrzymuje się na jeden obrót.	
V3	Odstęp wcześniejszego zatrzymania (tylko przy usuwaniu wiórów)	mm
	Odstęp do ostatniej głębokości dosuwu, do którego wiertło przesuwa się przesuwem	
	szybkim po usunięciu wiórów.	
	automatycznie: Odstęp wcześniejszego zatrzymania jest obliczany przez ShopTurn.	
DT	Czas oczekiwania, w celu wyjścia narzędzia z materiału	S
		U

5.2.5 Gwintowanie otworu

		Jeżeli chcecie gwintować otwór na powierzchni czołowej albo pobocz- nicowej, użyjcie funkcji "Gwintowanie otworu".
=?		Podczas gwintowania otworu możecie zmienić prędkość obrotową wrzeciona przy pomocy override wrzeciona. Override posuwu nie działa. Możecie wybrać, czy będziecie wiercić w jednym kroku, łamać wióry albo wyjmować narzędzie z obrabianego przedmiotu w celu usunięcia wiórów. Przy uwzględnieniu płaszczyzny wycofania i odstępu bezpieczeństwa narzędzie porusza się przesuwem szybkim do zaprogramowanej po- zycji. Narzędzie wykonuje ruch przy zatrzymanym wrzecionie przesuwem szybkim do płaszczyzny wycofania a następnie na odstęp bezpie- czeństwa. Tam wrzeciona zaczyna obracać się i następuje synchronizacja po- suwu i obrotów. Narzędzie wykonuje ruch dalej przesuwem szybkim do zaprogramo- wanej pozycji.
	1 skraw	 Narzędzie wierci z zaprogramowaną prędkością obrotową wrze- ciona S wzgl. prędkością skrawania V aż do głębokości gwinto- wania X1 wzgl. Z1. Kierunek obrotów wrzeciona zmienia się a narzędzie porusza się z zaprogramowaną prędkością obrotową SR wzgl. prędkością skrawania VR na odstęp bezpieczeństwa.
	Usuwanie wiórów	 Narzędzie wierci z zaprogramowaną prędkością obrotową wrze- ciona S wzgl. prędkością posuwu V do 1. głębokości dosuwu (maksymalna głębokość dosuwu D). W celu usunięcia wiórów narzędzie wychodzi z obrabianego przedmiotu z prędkością obrotową wrzeciona SR wzgl. prędkością skrawania VR na odstęp bezpieczeństwa. Następnie z prędkością obrotową wrzeciona SR wzgl. prędkością posuwu VR narzędzie ponownie zagłębia się do 1. głębokości do- suwu z zatrzymaniem wyprzedzającym 1 mm, prędkość obrotowa wrzeciona zmienia się na S wzgl. prędkość posuwu na V, a na- stępnie narzędzie wierci do następnej głębokości dosunięcia. Kroki 2 i 3 są tak długo powtarzane, aż zaprogramowana końco- wa głębokość wiercenia X1 wzgl. Z1 będzie uzyskana. Kierunek obrotów wrzeciona zmienia się i narzędzie wychodzi z prędkością obrotową SR wzgl. prędkością skrawania VR na od- stęp bezpieczeństwa.
	Łamanie wiórów	 Narzędzie wierci z zaprogramowaną prędkością obrotową wrze- ciona S wzgl. prędkością posuwu V do 1. głębokości dosuwu (maksymalna głębokość dosuwu D). W celu połamania wiórów narzędzie cofa się o wielkość wycofania V2. Następnie narzędzie wierci z prędkością obrotową wrzeciona S wzgl. prędkością posuwu V do następnej głębokości dosuwu.



Wier-

cenie

Gwintow.

Gwint

- Kroki 2 i 3 są tak długo powtarzane, aż zaprogramowana końcowa głębokość wiercenia X1 wzgl. Z1 będzie uzyskana.
- Kierunek obrotów wrzeciona zmienia się i narzędzie wychodzi z prędkością obrotową SR wzgl. prędkością skrawania VR na odstęp bezpieczeństwa.

W danych maszynowych może być jeszcze dokonanych przez producenta maszyny kilka nastawień gwintowania otworu.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie", "Gwint" i "Gwintowanie otworu".

Parametry Opis Jednostka T, D, S, V Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu". D mm/obr Skok gwintu Skok gwintu odpowiada zastosowanemu narzędziu. cali/obr zwojów/" MODUŁ: na przykład typowy w przypadku ślimaków zazębiających się z kołem zę-MODUŁ batym. Zwojów/"" na przykład typowy w przypadku gwintów rurowych. Przy wprowadzaniu w zwojach/" wpisujcie w pierwsze pole parametrów liczbę całkowitą przed przecinkiem a w drugie i trzecie pole liczbę po przecinku jako ułamek. 13 2zwojów/" 13,5 zwojów/" wpiszcie np. następujaco: 1/ SR Prędkość obrotowa wrzeciona dla wycofania obr/min VR m/min Prędkość skrawania dla wycofania (alternatywnie do SR) Wybrać z 8 różnych położeń: Położenie Czoło/czoło C - z przodu • Czoło/czoło C - z tyłu Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz • Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) • Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (0)Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny. Gwint jest wykonywany w jednym skrawie, bez przerywania. 1 skraw Usuw, wiórów W celu usunięcia wiórów wiertło wychodzi z obrabianego przedmiotu. Łam. wiórów W celu połamania wiórów wiertło cofa się o wielkość wycofania V2. Z1 Głębokość gwintowania otworu w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) - (tylko w mm przypadku czoło/czoło C i czoło Y) X1 Głębokość gwintowania otworu w odniesieniu do X0 (abs albo przyr) - (tylko w przymm padku pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)



5-172



D	Maksymalny dosuw (tylko przy usuwaniu albo łamaniu wiórów)	mm
V2	Wielkość wycofania (tylko przy łamaniu wiórów) Wielkość, o która wiertło iest wycofywane przy łamaniu wiórów.	mm
	V2=automatisch: Wiertło cofa się o jeden obrót.	

5.2.6 Frezowanie gwintu

¢		Jeżeli chcecie frezować dowolny gwint wewnętrzny albo zewnętrzny na powierzchni czołowej, użyjcie funkcji "Frezowanie gwintu".
=?		W przypadku gwintów metrycznych (skok gwintu P w mm/obr) Shop- Turn wyposaża parametr głębokości gwintu K w wartość obliczoną ze skoku gwintu. Wartość tą można zmienić. Wartość domyślna musi zostać uaktywniona poprzez daną maszyno- wą.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
6		Wprowadzony posuw odnosi się do obróbki. Wyświetlany jest jednak posuw punktu środkowego frezu. Dlatego w przypadku gwintów we- wnętrznych jest wyświetlana mniejsza wartość a w przypadku gwintów zewnętrznych większa wartość niż wprowadzono.
		Możecie wybrać, czy chcecie frezować gwint prawy czy lewy.
	Gwint wewnętrzny	 Narzędzie wykonuje ruch przesuwem szybkim do punktu środko- wego gwintu na płaszczyźnie wycofania a następnie na odstęp bezpieczeństwa. Narzędzie opisuje obliczony przez sterowanie okrąg dosuwowy a następnie porusza się z zaprogramowanym posuwem po torze spiralnym na średnicę gwintu. Gwint jest frezowany po torze spiralnym w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara lub przeciwnym (zależnie od gwintu lewego albo prawego). Narzędzie wychodzi z obrabianego przedmiotu po torze spiralnym z zaprogramowanym posuwem. Narzędzie wycofuje się przesuwem szybkim na odstęp bezpie- czeństwa.
	Gwint zewnętrzny	 Narzędzie porusza się przesuwem szybkim do punktu startowego na płaszczyźnie wycofania a następnie na odstęp bezpieczeństwa. Narzędzie opisuje obliczony przez sterowanie okrąg dosuwowy a następnie porusza się z zaprogramowanym posuwem po torze spiralnym na średnicę gwintu. Gwint jest frezowany po torze spiralnym w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara lub przeciwnym (zależnie od gwintu lewego albo prawego). Narzędzie wychodzi z obrabianego przedmiotu po torze spiralnym z zaprogramowanym posuwem.

Frezowanie gwintu

5. Narzędzie wycofuje się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.

- Wier-Gwint cenie

 \succ

>

Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie", "Gwint" i "Frezowanie gwintu".

Parametry	Opis	Jednos- tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	 Wybrać z 6 różnych położeń: Czoło/czoło C - z przodu Czoło/czoło C - z tyłu Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y) Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obróbk	i ∕obróbka zgrubna ✓✓✓✓ obróbka wykańczająca	
Kierunek	 Zależnie od kierunku obrotów wrzeciona jest przy zmianie kierunku również zmie- niany kierunek obróbki (współbieżny/przeciwbieżnie). Z0 do Z1: Obróbka rozpoczyna się na powierzchni obrabianego przedmiotu Z0 (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y) Z1 do Z0: Obróbka rozpoczyna się na głębokości gwintu (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y) 	
	 X0 do X1: Obróbka rozpoczyna się na powierzchni obrabianego przedmiotu X0 (tylko w przypadku pobocznicy Y) X1 do X0: Obróbka rozpoczyna się na głębokości gwintu (tylko w przypadku po- bocznicy Y) 	
Gw. wew.	Gwint wewnętrzny	
Gw. zew.	Gwint zewnętrzny	
Gw. lewy Gw. prawy	Gwint lewy Gwint prawy	
NT	Liczba zębów ostrza płytki frezu. Mogą być stosowane płytki jedno lub wielozębne. Wymagane ruchy są tak wykony- wane przez cykl, że przy osiągnięciu pozycji końcowej gwintu wierzchołek dolnego zęba płytki frezarskiej pokrywa się z zaprogramowaną pozycją końcową. W zależ- ności od geometrii ostrza płytki frezu należy uwzględnić drogę wyjścia narzędzia z materiału na dnie obrabianego otworu.	
Z1	Długość gwintu (abs albo przyr.) - (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y)	mm
X1	Długość gwintu (abs albo przyr.) – (tylko w przypadku pobocznicy Y)	mm
Ø	Średnica nominalna gwintu, przykład: średnica nominalna M12=12mm	mm
P	Skok gwintu Jeżeli płytka frezu posiada wiele zębów ostrza,, wówczas skok gwintu jest zależny od użytego narzędzia.	mm/obr cali/obr zwojów/" MODUŁ

01/2008

К	Głębokość gwintu	mm
DXY	Dosuw na skraw (tylko przy obróbce zgrubnej) - (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y)	mm %
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)	
DYZ	Dosuw na skraw (tylko przy obróbce zgrubnej) – (tylko w przypadku pobocznicy Y)	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)	%
U	Naddatek (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
α0	Kąt startowy	stopień

5.2.7 Pozycje i wzór pozycji

Po technologiach wiercenia (nakiełkowanie, gwintowanie otworu, ...) musicie zaprogramować pozycje.

Macie do dyspozycji następujące wzory pozycji:

Dowolne pozycje Pozycjonowanie na jednej linii, na siatce albo na ramce Pozycjonowanie na pełnym okręgu albo łuku koła Możecie kolejno zaprogramować wiele wzorów pozycji (razem max 20 technologii i wzorów pozycji). Dosuwanie do nich następuje w zaprogramowanej kolejności. Przedtem zaprogramowane technologie i następnie zaprogramowane pozycje ulegają automatycznemu powiązaniu. Kolejność obróbki 1. Najpierw następuje przejście wszystkich zaprogramowanych pozycji z pierwszym zaprogramowanym narzędziem (np. wiertłem do nakiełków). Obróbka pozycji rozpoczyna się zawsze w punkcie odniesienia. W przypadku siatki obróbka następuje najpierw w kierunku 1. osi a następnie meandrowo. Ramka i koło otworów są obrabiane w kierunku ruchu wskazówek zegara. 2. Następnie wszystkie zaprogramowane pozycje są obrabiane drugim narzędziem. 3. Ten proces jest powtarzany tak długo, aż każda zaprogramowana technologia zostanie wykonana we wszystkich zaprogramowanych pozycjach. Droga ruchu narzędzia W ramach wzoru pozycji jak też przy dosuwie do następnego wzoru następuje wychodzenie na odstęp bezpieczeństwa a następnie dosunięcie do nowej pozycji wzgl. nowego wzoru przesuwem szybkim. Wyświetlanie / masko-Możecie wyświetlać i wyłączać wyświetlanie dowolnych pozycji (patrz wanie pozycji punkt "Włączanie i maskowanie pozycji").

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone.

SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - wydanie 01/2008

5.2.8 Dowolne pozycje



Skasuj

wszystkie

Jeżeli chcecie programować dowolne pozycje na powierzchni czołowej albo pobocznicowej, używajcie funkcji "Dowolne pozycje".

ShopTurn dokonuje dosunięcia do poszczególnych pozycji w podanej kolejności.

W jednym bloku programu możecie podać maksymalnie 8 pozycji. Jeżeli chce zaprogramować jeszcze dalsze dowolne pozycje, musicie jeszcze raz wywołać funkcję "Dowolne pozycje".

- Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie", "Pozycje" i "Dowolne pozycje".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Skasuj wszystkie", jeżeli chcecie skasować wszystkie zaprogramowane pozycje.

Parametry	Opis	Jednos- tka
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	Czoło/czoło C - z tyłu	
	Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
Prostok/biegun	Zwymiarowanie we współrzędnych prostokątnych albo biegunowych	mm
	(tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y)	
Pro-	Zwymiarowanie we współrzędnych prostokątnych albo walcowych	mm
stok/walcowe	(tylko w przypadku pobocznica/pobocznica C)	
	Czoło/czoło C i czoło Y - prostokątne:	
Z0	Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm
CP	Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki (tylko w przypadku czoło Y)	stopień
X0	Współrzędna X 1. pozycji (abs)	mm
Y0	Współrzędna Y 1. pozycji (abs)	mm
X1 X7	Współrzędna X dalszych pozycji (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Y1 Y7	Współrzędna Y dalszych pozycji (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	

	Czoło/czoło C i czoło Y - biegunowe:	
Z0	Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm
СР	Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki (tylko w przypadku czoło Y)	stopień
C0	Współrzędna C 1. pozycji (abs)	stopień
L0	1. pozycja otworu w odniesieniu do osi Y (abs)	mm
C1 C7	Współrzędna C dalszych pozycji (abs albo przyr.)	stopień
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
L1 L7	Odstęp pozycji (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Pobocznica/pobocznica C - prostokątne:	
X0	Średnica walca $arnothing$ (abs)	mm
Y0	Współrzędna Y 1. pozycji (abs)	mm
Z0	Współrzędna Z 1. pozycji (abs)	mm
Y1Y7	Współrzędna Y dalszych pozycji (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z1Z7	Współrzędna Z dalszych pozycji (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Pobocznica/pobocznica C - walcowe:	
C0	Współrzędna C 1. pozycji (abs)	stopień
Z0	1. pozycja otworu w odniesieniu do osi Z (abs)	mm
C1C7	Współrzędna C dalszych pozycji (abs albo przyr.)	stopień
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z1 Z7	Dalsze pozycje w osi Z (abs albo przyr)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Pobocznica Y:	
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
C0	Punkt odniesienia	stopień
Y0	Współrzędna Y 1. pozycji (abs)	mm
Z0	Współrzędna Z 1. pozycji (abs)	mm
Y1Y7	Współrzędna Y dalszych pozycji (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z1Z7	Współrzędna Z dalszych pozycji (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	



5.2.9 Wzór pozycji linia

		Jeż my lini	żeli chcecie zaprogramować dowolną liczbę pozycji w takich sa- ch odstępach na jednej linii, skorzystajcie z funkcji "Wzór pozycji a".
_ ₹	Wier- cenie Pozy- cje >		Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie", "Pozycje" i "Li- nia/siatka/ramka".
	Atematywa	•	W polu parametru "Linia/siatka/ramka" wybierzcie wzór pozycji "Linia".

₿	Parametry	Opis	Jednos- tka
	Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
		Czoło/czoło C - z przodu	
		Czoło/czoło C - z tyłu	
		Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
		Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
		Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y)	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y)	
		Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y)	
		Czoło/czoło C:	
	Z0	Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm
	X0	Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm
	Y0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm
	α0	Kąt obrotu linii, w odniesieniu do osi X	stopień
		Kąt dodatni: Linia zostaje obrócona przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	
		Kąt ujemny: Linia zostaje obrócona zgodnie z ruchem wskazówek zegara.	
		Pobocznica/pobocznica C:	
	XO	Średnica walca \varnothing (abs)	mm
	YO	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm
	ZO	Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm
	α0	Kąt obrotu linii, w odniesieniu do osi Y	stopień
		Kąt dodatni: Linia zostaje obrócona przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	
		Kąt ujemny: Linia zostaje obrocona zgodnie z ruchem wskazowek zegara.	
	70		
	20	Vyspołrzędna z punktu odniesienia (abs)	mm ataniań
	CP	Kąt pozycjonowania dla zakresu obrobki	stopien
	XU	Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm
	10	Vysporizeuna i punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	(IIII) stopioń
	αU	Kat dodatni: Linia zostaje obrócona przeciwnie do ruchu wskazówsk zogora	SUPIEII
		Nąt uodatni. Enna zostaje obrocona przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	
		Net ajerniny. Einia zostaje obrocona zgodnie z ruchem wskazowek zegala.	

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone. SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - wydanie 01/2008 01/2008

	Pobocznica Y:	
X0	Współrzędna X punktu odniesienia (abs)	mm
C0	Punkt odniesienia	stopień
Y0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm
Z0	Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm
α0	Kąt obrotu linii, w odniesieniu do osi Y	stopień
	Kąt dodatni: Linia zostaje obrócona przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	
	Kąt ujemny: Linia zostaje obrócona zgodnie z ruchem wskazówek zegara.	
L	Odstęp pozycji	mm
Ν	Liczba pozycji	

5.2.10 Wzór pozycji siatka



Parametry	Opis	Jednos- tka
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	Czoło/czoło C - z tyłu	
	Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	

,

	Czoło/czoło C:				
Z0	Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm			
X0	Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm			
Y0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm			
α0	Kąt obrotu siatki	stopień			
	Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.				
	Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.				
αX	Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X	stopień			
	Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.				
	Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.				
αY	Kąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi Y	stopień			
	Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.				
	Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.				
L1	Odstęp kolumn w kierunku X	mm			
L2	Odstęp wierszy w kierunku Y	mm			
N1	Liczba kolumn w kierunku X				
N2	Liczba wierszy w kierunku Y				
	Pobocznica/pobocznica C:				
X0	Średnica walca $arnothing$ (abs)	mm			
YO	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm			
Y0 Z0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm mm			
Υ0 Ζ0 α0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki	mm mm stopień			
Υ0 Ζ0 α0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	mm mm stopień			
Υ0 Ζ0 α0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara	mm mm stopień			
Υ0 Ζ0 α0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X	mm mm stopień stopień			
Υ0 Ζ0 α0 αΧ	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	mm mm stopień stopień			
Υ0 Ζ0 α0 αΧ	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara	mm mm stopień stopień			
Υ0 Ζ0 α0 αΧ αΥ	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt scięcia siatki jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt scięcia siatki w odniesieniu do osi Y	mm mm stopień stopień			
Υ0 Ζ0 α0 αΧ αΥ	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt scięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	mm mm stopień stopień stopień			
Υ0 Ζ0 α0 αΧ αΥ	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt scięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	mm mm stopień stopień			
Υ0 Ζ0 α0 αΧ αΥ L1	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt scięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt scięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara	mm mm stopień stopień mm			
Y0 Z0 α0 αX αY L1 L2	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt scięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Odstęp kolumn w kierunku Y	mm mm stopień stopień stopień mm			
Y0 Z0 α0 αX ΔY L1 L2 N1	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt scięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Odstęp kolumn w kierunku Y	mm mm stopień stopień mm mm			
Y0 Z0 α0 αX ΔY L1 L2 N1 N2	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt scięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt sięticia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Odstęp kolumn w kierunku Y Odstęp wierszy w kierunku Z Liczba kolumn w kierunku Z	mm mm stopień stopień mm mm			
Z0 Współrzędna Z punktu odniesienia (abs) mm CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki stopień X0 Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) mm x0 Kąt obrotu siatki stopień x0 Kąt obrotu siatki stopień x0 Kąt odotatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara kąt scięcia siatki, w odniesieniu do osi X x1 Kąt ścięcia siatki, iest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara x4 Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi Y kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara x4 Kąt ścięcia siatki jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara x4 Kąt ścięcia siatki w odniesieniu ko osi Y mm mm L1 Odstęp kolumn w kierunku X mm mm L2 Odstęp kolumn w kierunku X mm mm X0 Współrzędna X punktu odniesienia (abs) mm mm C0 Punkt odniesienia pierwsza pozycja (abs) mm Z0	1	Czoło Y·	1		
--	-----------	---	---------	--	--
CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obrôbki stopień X0 Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) mm α0 Kąt obrotu siatki stopień α0 Kąt obrotu siatki stopień α4 Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara stopień κąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień κąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień κąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień κąt sicjęcia siatki w odniesieniu do osi Y stopień Kąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi Y stopień Kąt ścięcia kiest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm Kąt dostęp wierszy w kierunku X mm mm L2 Odstęp kolumn w kierunku X mm mm N1 Liczba wierszy w kierunku Y mm mm N2 Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza	70	Współrzedna Z punktu odniesienia (abs)	mm		
No Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) mm Y0 Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) mm x0 Kąt obrotu siatki stopień x0 Kąt obrotu siatki jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara stopień x4 kąt cijecia siatki jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień x4 kąt cijecia siatki w odniesieniu do osi Y stopień x4 kąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi Y stopień x4 kąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi Y stopień x4 kąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi Y stopień x4 kąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi Y stopień x4 kąt ścięcia siatki w odniesienia osi Y stopień x4 kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm L1 Odstęp kolumn w kierunku X mm L2 Odstęp kolumn w kierunku X mm N2 Liczba kolumn w kierunku X mm N2 Liczba kolumn w kierunku X mm N2 Uiczba koluma X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) mm X0 Współrz	CP	Kat pozvcionowania dla zakresu obróbki			
No Mappinzedna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) mm α0 Kąt obrotu siatki stopień α2 Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara stopień αX Kąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi X stopień Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień κąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara stopień κąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień κąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień κąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm L1 Odstęp kolumn w kierunku X mm L2 Odstęp kolumn w kierunku X mm N1 Liczba wierszy w kierunku Y mm N2 Liczba wierszy w kierunku Y mm X0 Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) mm α0 Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. kąt ujołny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem	XO	Współrzedna X punktu odniesienia - pierwsza pozycia (abs)	mm		
α0 Kąt obrotu siatki stopień α0 Kąt obrotu siatki stopień Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień αX Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X stopień Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień κąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień κąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara stopień κąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara stopień Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara mm L1 Odstęp kolumn w kierunku X mm L2 Odstęp kolumn w kierunku X mm N1 Liczba kolumn w kierunku X mm N2 Liczba kolumn w kierunku Y mm X0 Współrzędna Z punktu odniesienia (abs) mm C0 Punkt odniesienia pierwsza pozycja (abs) mm α0 Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. κąt dobru siatki<	YO	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm		
ColKqt dodatni: Šiatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kqt dodatni: Šiatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kqt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku X L2mmL2Odstęp kolumn w kierunku X L2mmN2Liczba kolumn w kierunku X L2mmN2Liczba kolumn w kierunku Y Liczba kolumn w kierunku X N2mmN2Liczba vierszy w kierunku Y Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesienia - pierwsza pozycja (abs) mmmmα0Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńα2Kqt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem w	α0	Kat obrotu sjatki	stopień		
Kąt ujermy: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńαXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi YstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku XmmL2Odstęp kolumn w kierunku XmmN1Liczba kolumn w kierunku XmmN2Liczba kolumn w kierunku XmmN3Liczba kolumn w kierunku XmmN4Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńK4Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.K4Kqt scięcia siatki, w odniesieniu do osi Xkqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraK4Kqt scięcia siatki, w odn	uo	Kat dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	etep.e		
αXKqt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńαXKqt ścięcia siatki pest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kqt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńL1Odstęp kolumn w kierunku XmmL2Odstęp wierszy w kierunku YmmN1Liczba kolumn w kierunku XmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmN2Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńαXKqt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kqt dodatni: Siatka jest obracana zgo		Kat ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara			
Kat dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara L1stopieńL1Odstęp kolumn w kierunku X L2mmL2Odstęp wierszy w kierunku Y Liczba wierszy w kierunku YmmN1Liczba kolumn w kierunku X Liczba wierszy w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmX0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesieniapierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jes	αX	Kat ściecja siatki, w odniesienju do osi X	stopień		
Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńL1Odstęp kolumn w kierunku X L2mmN1Liczba kolumn w kierunku X Liczba kolumn w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku Y Liczba wierszy w kierunku YmmN2Liczba kolumn w kierunku X Liczba kolumn w kierunku XmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmN3Liczba wierszy w kierunku YmmN4Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka je	u./(Kat dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara			
αYKặt ścięcia siatki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńL1Odstęp kolumn w kierunku X L2mmN1Liczba kolumn w kierunku YmmN2Liczba kolumn w kierunku YmmX0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesieniapierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mm20Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mma0Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kąt újemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt údodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt újemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt údodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt údodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara <b< td=""><td></td><td>Kat ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara</td><td></td></b<>		Kat ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara			
α1Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku XmmL2Odstęp wierszy w kierunku YmmN1Liczba kolumn w kierunku XmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmX0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesieniapierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mma0Kąt obrotu siatki Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńaXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńaYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńaYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku YmmmmL2Odstęp kolumn w kierunku YmmL3Odstęp kolumn w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku Zmm	aV	Kat ściecia siatki w odniesieniu do osi Y	stopień		
Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku XmmL2Odstęp wierszy w kierunku YmmN1Liczba kolumn w kierunku XmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmPobocznica Y:X0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesieniastopieńY0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt obrotu siatkistopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraαXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaramm <tr< td=""><td>u i</td><td>Kat dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara</td><td></td></tr<>	u i	Kat dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara			
L1Odstęp kolumn w kierunku XmmL2Odstęp wierszy w kierunku YmmN1Liczba kolumn w kierunku XmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmPobocznica Y:X0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesieniastopieńY0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt obrotu siatkistopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.αXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku ZmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm		Kat ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara			
L1Ddstęp wierszy w kierunku YmmN1Liczba kolumn w kierunku XmmN2Liczba wierszy w kierunku YmmPobocznica Y:xmmX0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesieniastopieńY0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt obrotu siatkistopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.αXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi Xstopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi Xstopieńkąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodn	11	Odstęp kolumn w kierunku X	mm		
Liczba kolumn w kierunku XN2Liczba kolumn w kierunku YPobocznica Y:X0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)C0Punkt odniesieniaY0Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)Z0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)a0Kąt obrotu siatkix4 dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.κąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegaraαXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XKąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek	12	Odstęp wierszy w kierunku Y	mm		
N2Liczba wierszy w kierunku YPobocznica Y:mmX0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesieniastopieńY0Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt obrotu siatkistopieńα2Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.stopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.stopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńαXKąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńαXKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba wierszy w kierunku Zmm <td>N1</td> <td>Liczba kolumn w kierunku X</td> <td></td>	N1	Liczba kolumn w kierunku X			
Pobocznica Y:mmX0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesieniastopieńY0Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt obrotu siatkistopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.stopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.stopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.stopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńαXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi Xstopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba wierszy w kierunku Zmm	N2	Liczba wierszy w kierunku Y			
X0Współrzędna X punktu odniesienia (abs)mmC0Punkt odniesieniastopieńY0Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt obrotu siatkistopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.αXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi Xstopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm		Pobocznica Y:			
C0Punkt odniesieniastopieńY0Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt obrotu siatkistopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.stopieńKąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.stopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.stopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm	X0	Współrzędna X punktu odniesienia (abs)	mm		
Y0Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmZ0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt obrotu siatkistopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.αXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarammμLodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarammμL0dstęp kolumn w kierunku YmmL1Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm	C0	Punkt odniesienia	stopień		
Z0Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)mmα0Kąt obrotu siatkistopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.αXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi Xstopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńκąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarammμKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi Xstopieńκąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammμKąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammμOdstęp kolumn w kierunku YmmL1Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku ZmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm	Y0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm		
α0Kąt obrotu siatkistopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Mąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Mąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Mąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Mąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Mąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku Y N2mmN1Liczba kolumn w kierunku ZmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm	Z0	Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm		
κąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara. Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt újemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńμL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm	α0	Kąt obrotu siatki	stopień		
κąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.stopieńαXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegaraKąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarastopieńKąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm		Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.			
αXKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm		Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.			
κąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńL1Odstęp kolumn w kierunku Y L2mmN1Liczba kolumn w kierunku Zmm	αΧ	Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X	stopień		
κąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńαYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi XstopieńKąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegarakąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YMN2Liczba wierszy w kierunku ZM		Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara			
αYKąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarastopieńL1Odstęp kolumn w kierunku Y Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku Y Liczba wierszy w kierunku Zmm		Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara			
Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegarammL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YmmN2Liczba wierszy w kierunku Zmm	αY	Kąt ścięcia siatki, w odniesieniu do osi X	stopień		
Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegaraL1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YLiczba wierszy w kierunku Z		Kąt dodatni: Siatka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara			
L1Odstęp kolumn w kierunku YmmL2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YLiczba wierszy w kierunku Z		Kąt ujemny: Siatka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara			
L2Odstęp wierszy w kierunku ZmmN1Liczba kolumn w kierunku YN2Liczba wierszy w kierunku Z	L1	Odstęp kolumn w kierunku Y	mm		
N1 Liczba kolumn w kierunku Y N2 Liczba wierszy w kierunku Z	L2	Odstęp wierszy w kierunku Z	mm		
N2 Liczba wierszy w kierunku Z	N1	Liczba kolumn w kierunku Y			
	N2	Liczba wierszy w kierunku Z			

Funkcje ShopTurn

5.2 Wiercenie



Przy pomocy tej funkcji może zostać zaprogramowana dowolna liczba pozycji, gdy pozycje te leżą na ramce w takich samych odstępach. Odstępy mogą być różne w każdej z dwóch osi.

Jeżeli chcecie zaprogramować ramkę rombową, wprowadźcie kąt αX wzgl. αY .

- Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie", "Pozycje" i "Linia/siatka/ramka".
- W polu parametru "Linia/siatka/ramka" wybierzcie wzór pozycji "Ramka".

Ì	Parametry	Opis	Jednos- tka	
	Położenie	Wyhrać z 8 różnych położeń:		
	1 Olozenie	• $C_{20}h/c_{20}h$ C_{-2} przedu		
		$ C_{2} cho/c_{2} cho C_{-2} t t t t t $		
		Bohocznica/pohocznica C - wewpatrz		
		Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz		
		Fobocznica/pobocznica C - zewnątiz		
		Czoło Y - z pizodu (tylko gdy jest os Y)		
		• Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest os Y)		
		Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest os Y)		
		Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y)		
		Czoło/czoło C:		
	ZO	Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm	
	X0	Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)		
	Y0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)		
	α0	Kąt obrotu ramki		
		Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.		
		Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.		
	αX	Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi X	stopień	
		Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.		
		Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.		
	αY	Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi Y	stopień	
		Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.		
		Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara.		
	L1	Odstęp kolumn w kierunku X	mm	
	L2	Odstęp wierszy w kierunku Y	mm	
	N1	Liczba kolumn w kierunku X		
	N2	Liczba wierszy w kierunku Y		
	1			

X0

Y0

Pobocznica/pobocznica C:

Współrzędna Y punktu odniesienia -

Średnica walca \varnothing (abs)

	ı —
	mm
pierwsza pozycja (abs)	mm
pierwsza pozycja (abs)	mm
	stop
zeciwnie do ruchu wskazówek zegara	
odnie z ruchem wskazówek zegara	
· M	-

Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm	
Kąt obrotu ramki sto		
Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara		
Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara		
Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi X	stopień	
Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara		
Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara		
Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi Y	stopień	
Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara		
Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara		
Odstęp kolumn w kierunku Y		
Odstęp wierszy w kierunku Z	mm	
Liczba kolumn w kierunku Y	mm	
Liczba wierszy w kierunku Z		
Czoło Y:		
Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm	
Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki	stopień	
Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm	
Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm	
Kąt obrotu ramki	stopień	
Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara		
Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara		
Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi X	stopień	
Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara		
Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara		
Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi Y	stopień	
Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara		
Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara		
Odstęp kolumn w kierunku X	mm	
Odstęp wierszy w kierunku Y	mm	
Liczba kolumn w kierunku X		
Liczba wierszy w kierunku Y		
	 Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt obrotu ramki Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Odstęp kolumn w kierunku Y Odstęp wierszy w kierunku Z Liczba kolumn w kierunku Y Liczba kolumn w kierunku Y Liczba kolumn w kierunku Z Czoło Y: Współrzędna Z punktu odniesienia (abs) Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki Współrzędna X punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs) Kąt odatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi X Kąt dodatni: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt dodatni: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi Y Kąt dodatni: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem	

	Pobocznica Y:	
X0	Współrzędna X punktu odniesienia (abs)	mm
C0	Punkt odniesienia	stopień
Y0	Współrzędna Y punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm
Z0	Współrzędna Z punktu odniesienia - pierwsza pozycja (abs)	mm
α0	Kąt obrotu ramki	stopień
	Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	
	Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara	
αX	Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi X	stopień
	Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	
	Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara	
αY	Kąt ścięcia ramki w odniesieniu do osi Y	stopień
	Kąt dodatni: Ramka jest obracana przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	
	Kąt ujemny: Ramka jest obracana zgodnie z ruchem wskazówek zegara	
L1	Odstęp kolumn w kierunku Y	mm
L2	Odstęp wierszy w kierunku Z	mm
N1	Liczba kolumn w kierunku Y	
N2	Liczba wierszy w kierunku Z	

5.2.12 Wzór pozycji okrąg pełny



Jeżeli chcecie zaprogramować dowolnie wiele pozycji na okręgu o zdefiniowanym promieniu, użyjcie funkcji "Wzór pozycji okrąg".

Z liczby pozycji ShopTurn oblicza odstęp (kąt) między poszczególnymi pozycjami. Odstęp ten ma zawsze taką samą wielkość.

Możecie wybrać, czy narzędzie ma się dosuwać do następnej pozycji po prostej czy po torze kołowym. Przesuw szybki do pozycjonowania po torze kołowym jest ustalony w danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny. Jeżeli w rowku kołowym zechcecie dokonać po prostej dosunięcia do następnej pozycji, może powstać naruszenie konturu.



Dosunięcie do pozycji po prostej albo torze kołowym

Wier-	Pozy- cje >
\square	
O Attematywa	

- Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie", "Pozycje" i "Okrąg/łuk koła".
- W polu parametru "Okrąg pełny/łuk koła" wybierzcie wzór pozycji "Okrąg pełny".

	ka
Położenie Wybrać z 8 różnych położeń:	
Czoło/czoło C - z przodu	
• $Czoło/czoło C - z tyłu$	
 Pobocznica/pobocznica C - wewnatrz 	
Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) Dekoarnicz X - wawasta (tylko gdy iest oś X) 	
 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest os Y) Pobocznica X - zewpatrz (tylko gdy iest oś Y) 	
Czoło/czoło C:	
Współśrodko- Umieścić pełny okrag współśrodkowo na powierzchni czołowej	
wo/pozaśr. Umieścić pełny okrag nie współśrodkowo na powierzchni czołowej	
Z0 Współrzedna Z punktu odniesienia (abs)	mm
X0 Współrzedna X punktu odniesienia (abs) - (tylko przy pozaśrodkowy	vm) mm
Y0 Współrzedna Y punktu odniesienia (abs) - (tylko przy pozaśrodkowy	/m) mm
α_0 Kat startowy: kt 1. otworu w odniesieniu do osi X.	stopień
Kat dodatni: okrag jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek ze	egara.
Kat ujemny: okrąg jest obracany zgodnie z ruchem wskazówek zeg	ara.
R Promień okręgu pełnego	mm
Pobocznica/pobocznica C:	
X0 Srednica walca \emptyset (abs)	mm
Z0 Współrzedna Z punktu odniesienia (abs)	mm
$\alpha 0$ Kat startowy: kat 1. otworu w odniesieniu do osi Y.	stopień
Kat dodatni: Okrag jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek z	edara.
Kąt ujemny: Okrąg jest obracany zgodnie z ruchem wskazówek zeg	jara.
Czoło Y:	
Współśrodk./ Umieścić pełny okrąg współśrodkowo na powierzchni czołowej	
pozaśrodk. Umieścić pełny okrąg nie współśrodkowo na powierzchni czołowej	
Z0 Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm
CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki	stopień
X0 Współrzędna X punktu odniesienia (abs) - (tylko pozaśrodkowo) (alt	ternatywnie do mm
Y0 C0)	mm
C0 Współrzędna Y punktu odniesienia (abs) - (tylko pozaśrodkowo) (alt	ternatywnie do mm
LO LO)	mm
α0 Punkt odniesienia (abs) - (tylko pozaśrodkowo) (alternatywnie do X0	D) stopień
Punkt odniesienia (abs) - (tylko pozaśrodkowo) (alternatywnie do Y	D)
Kąt startowy: Kąt 1. otworu w odniesieniu do osi X.	
R Kąt dodatni: Okrąg jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek z	egara. mm
Pozycjonowa- Kąt ujemny: Okrąg jest obracany zgodnie z ruchem wskazówek zeg	jara.
nie Promień okręgu pełnego	
Prosta: dosunięcie do następnej pozycji następuje przesuwem szyb	kim po prostej.
Okrąg: dosunięcie do następnej pozycji następuje po torze kołowyr	n z posuwem
ustalonym w danej maszynowej.	

	Pobocznica Y:	
X0	Współrzędna X punktu odniesienia (abs)	mm
C0	Punkt odniesienia	
Y0	Współrzędna Y punktu odniesienia (abs)	mm
Z0	Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm
α0	Kąt startowy: kąt 1. otworu w odniesieniu do osi Y.	stopień
	Kąt dodatni: Okrąg jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	
	Kąt ujemny: Okrąg jest obracany zgodnie z ruchem wskazówek zegara.	
R	Promień okręgu pełnego	mm
Pozycjonow.	Prosta: Dosunięcie do następnej pozycji następuje przesuwem szybkim po prostej.	
	Okrąg: dosunięcie do następnej pozycji następuje po torze kołowym z posuwem	
	ustalonym w danej maszynowej.	
Ν	Liczba pozycii na okregu	

5.2.13 Wzór pozycji łuk koła



Jeżeli chcecie zaprogramować dowolną liczbę pozycji na łuku koła o zdefiniowanym promieniu, użyjcie funkcji "Wzór pozycji łuk koła".

Możecie wybrać, czy narzędzie ma się dosuwać do następnej pozycji po prostej czy po torze kołowym (szczegółowy opis patrz punkt "Wzór pozycji okrąg".



- > Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie", "Pozycje" i "Okrąg/łuk koła".
- W polu parametru "Okrąg pełny/łuk koła" wybierzcie wzór pozycji \triangleright "Łuk koła".

	Parametry	Opis	Jednos-
Ð			tka
	Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
		Czoło/czoło C - z przodu	
		Czoło/czoło C - z tyłu	
		Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
		Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
		 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	

5

	Czoło/czoło C:			
Współśrodk./	Umieścić pełny okrag współśrodkowo na powierzchni czołowej			
pozaśrodk.	Umieścić pełny okrąg nie współśrodkowo na powierzchni czołowej			
70	Manálmandan Zinunku admininin (aka)			
20 X0	wsporizędna z punktu odniesienia (abs)			
YO	wsportzędna z punktu odniesienia (abs) - (tylko przy pozasrodkowym)			
α 0	Kat startown: Kat 1. stworu w edniesieniu de esi X	riini ctonioń		
a o	Kat dodotni: Okrag jost obrocony przeciwnie do ruchu wekczówek zogora	stopien		
	Kat ujempy: Okrag jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.			
R	Promień	mm		
	Pobocznica/pobocznica C:			
xo	\dot{S} rednica walca \emptyset (abs)	mm		
ZO	Współrzedna Z punktu odniesienia (abs)	mm		
α0	Kat startowy: kat 1. otworu w odniesieniu do osi Y	stopień		
a o	Kat dodatni: Okrag jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	etepien		
	Kat ujemny: Okrag jest obracany zgodnie z ruchem wskazówek zegara.			
	Czoło Y:			
Współśr./	Umieścić pełny okrag współśrodkowo na powierzchni czołowej.			
, pozaśrodk.	Umieścić pełny okrag nie współśrodkowo na powierzchni czołowej.			
70				
20	Wspołrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm atau ia é		
CP	Kąt pozycjonowania dla zakresu obrobki Man ślasada a X puplitu odniacjania (cha) – (tulka pozośradkowa) (oltaractuwnia do	stopien		
XU	wsporzędna x punktu odniesienia (abs) - (tylko pozasrodkowo) (alternatywnie do	mm		
f0 C0	CU) Wanétrzadna V punktu adniaciania (abs) (tvlka pozačradkowa) (alternativunia do	mm		
	vvsporrzędna Y punktu odniesienia (abs) - (tylko pozasrodkowo) (alternatywnie do			
20 cr0	LU) Punkt odniesienia (abs) - (tylko pozaśrodkowo) (alternatywnie do X0)			
uo	Punkt odniesienia (abs) - (tylko pozaśrodkowo) (alternatywnie do X0)	Stopicii		
	Kat startowy: kat 1. otworu w odniesieniu do osi X			
R	Kat dodatni: Okrag jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	mm		
Pozycionow.	Kat ujemny: Okrag jest obracany zgodnie z ruchem wskazówek zegara.			
,.,	Promień			
	Prosta: dosunięcie do następnej pozycji następuje przesuwem szybkim po prostej.			
	Okrag: dosunięcie do następnej pozycji następuje po torze kołowym			
	z posuwem ustalonym w danej maszynowej.			
	Pobocznica Y:			
X0	Współrzedna X punktu odniesienia (abs)	mm		
CO	Punkt odniesienia	stopień		
Y0	Współrzedna Y punktu odniesienia (abs)	mm		
Z0	Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm		
α0	Kąt startowy: kąt 1. otworu w odniesieniu do osi Y.	stopień		
	Kąt dodatni: Okrąg jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.			
	Kąt ujemny: Okrąg jest obracany zgodnie z ruchem wskazówek zegara.			
R	Promień	mm		
Pozycjonow.	Prosta: dosunięcie do następnej pozycji następuje przesuwem szybkim po prostej.			
	Okrąg: dosunięcie do następnej pozycji następuje po torze kołowym			
	z posuwem ustalonym w danej maszynowej.			
α1	Kąt przełączania; po wykonaniu pierwszego otworu, następuje pod tym kątem do-	stopień		
	suwanie do następnych pozycji.			
	Kąt dodatni: Dalsze pozycje są obracane przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.			
	Kąt ujemny: Dalsze pozycje są obracane zgodnie z ruchem wskazówek zegara			
Ν	Liczba pozycji na okręgu podziałowym			



5.2.14 Włączanie i maskowanie pozycji



W poniższych wzorach pozycji możecie włączać i wyłączać dowolne pozycje

- Wzór pozycji linia
- Wzór pozycji siatka
- Wzór pozycji ramka
- Wzór pozycji okrąg pełny
- Wzór pozycji łuk koła

Pozycje maskowane są pomijane przy wykonywaniu.







5.2.15 Powtórzenie pozycji



Jeżeli chcecie jeszcze raz dokonać dosunięcia do już zaprogramowanych pozycji, możecie to szybko zrealizować przy pomocy funkcji "Powtórzenie pozycji".

Każdemu wzorowi pozycji ShopTurn automatycznie nadaje numer i wyświetla go na planie pracy obok numeru bloku.

_	_				
Р	NØ	SHOPTURN			
3	NS	Skrawanie ⊽		T=SCHRUPPER F	
V	N10	SHOPTURN_KONT_01			
M	N15	Skrawanie ⊽		T=SCHRUPPER F	
% ~	1 N20	Nakiełkowanie	ð	T=Zentrierer	
∦≃	- N25	Wiercenie	å	T=BOHRERmante	
7	J <mark>N30</mark>	001:szereg otworów	ð	X0=45 Y0=0 Z0	Wzór pozycji 001
iin a	N35 r	Nakiełkowanie	+	T=Zentrierer	
K.	- N40	Wiercenie	0	T=BOHRER F100	
Φ	J N45	002: koło otworów	0	Z0=15 X0=3 Y0	
n a a	1 NSØ	Gwintowanie otworu	0	T=Gewindebohr	Powtórzenie
-J	NSS	Powtórz. pozycji	00	1: Lochreihe	—wzoru pozycji 001
END	Kor	iec programu			

Powtórzenie wzoru pozycji



Wiercenie Powtórzenie pozycji >

- Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie" i "Powtórzenie pozycji".
- > Wprowadźcie numer wzoru pozycji, który chcecie powtórzyć.



5.3

Toczenie

1		 Jeżeli Wasza tokarka dysponuje osią Y i chcecie przy toczeniu pracować z pozycją Y ≠ 0, postępujcie następująco: 1. Pod grupą funkcji "Prosta okrąg" wybrać płaszczyznę obróbki "toczenie" (patrz punkt "Wybór narzędzia i płaszczyzny obróbki"). 2. Pod grupą funkcji "Prosta okrąg" zaprogramować prostą do pożądanej pozycji Y (patrz punkt "Prosta"). 3. Zaprogramować funkcję toczenia.
		Pozycja Y pozostaje zachowana tak długo, aż wybierzecie płaszczy- znę obróbki "toczenie".
5.3.1	Cykle skrawania	
		Gdy chcecie skrawać narożniki na konturach zewnętrznych albo we- wnętrznych, wzdłużnie albo poprzecznie, używajcie cykli toczenia.
=?		Rodzaj obróbki (zgrubna, wykańczająca) możecie wybrać dowolnie.
	Obróbka zgrubna	Przy obróbce zgrubnej są wykonywane skrawy równoległe do osi, aż do zaprogramowanego naddatku na obróbkę. Jeżeli nie zaprogramo- waliście naddatku, wówczas przy obróbce zgrubnej następuje skra- wanie aż do konturu końcowego.
		Przy obróbce zgrubnej ShopTurn ew. zmniejsza zaprogramowaną głębokość dosuwu D tak, by powstały skrawy o takiej samej wielkości. Jeżeli np. całkowita wielkość dosuwu wynosi 10 a wybraliście głębo- kość pojedynczego dosuwu wynoszącą 3, powstałyby skrawy 3, 3, 3 i 1. ShopTurn zmniejsza teraz głębokość dosuwu na 2.5, aby powstały 4 skrawy o takiej samej wielkości.
		Czy narzędzie na końcu każdego skrawu dokonuje przejścia po kontu- rze o wielkość dosuwu D, aby usunąć pozostały narożnik materiału, czy też natychmiast odsuwa się, zależy od kąta między konturem i ostrzem narzędzia. Od jakiego kąta następuje dosunięcie, jest zapisane w danej maszy- nowej.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
		Jeżeli narzędzie na końcu skrawu nie dokonuje dosunięcia na kontu- rze, cofa się przesuwem szybkim o odstęp bezpieczeństwa albo o wartość zapisaną w danej maszynowej. ShopTurn uwzględnia zaw- sze wartość mniejszą, ponieważ w przeciwnym przypadku przy skra- waniu na konturach wewnętrznych może dochodzić do naruszenia konturu.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



Obróbka wykańczająca Obróbka wykańczająca następuje w tym samym kierunku co zgrubna. Przy obróbce wykańczającej ShopTurn automatycznie wybiera i cofa korekcję promienia narzędzia. Skrawanie konturu zewnętrznego wzdłużne Obróbka zgrubna równoległa do osi Dosunięcie/odsunięcie 1. Narzędzie porusza się przesuwem szybkim najpierw na płaszczyznę wycofania a następnie na odstęp bezpieczeństwa. 2. Narzędzie wykonuje przesuwem szybkim ruch do 1. głębokości dosuwu. 3. 1. skraw jest wykonywany z posuwem obróbkowym. 4. Narzędzie wykonuje z posuwem obróbkowym ruch po konturze i cofa się przesuwem szybkim (patrz punkt "Obróbka zgrubna"). 5. Narzędzie przesuwa się przesuwem szybkim do punktu startowego następnego dosuwu. 6. Następne przejście narzędzia jest wykonywany z posuwem obróbkowym. 7. Kroki 4 do 6 są powtarzane tak długo, aż będzie uzyskana głębokość końcowa. 8. Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa. Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie" i "Skrawanie". \geq Tocze-Skrawanie nie Poprzez przycisk programowany wybierzcie jeden z trzech cykli



01/2008

 Poprzez przycisk programowany wybierzcie jeden z trzech cykli skrawania:
 Zwykły cykl skrawania prosta -albo Cykl skrawania prosta z zaokrągleniami albo fazkami -albo Odd skrawania za skrazmi zachrazlaniami i fazkami

Cykl skrawania ze skosami, zaokrągleniami i fazkami



Parametry	Opis	Jednos- tka		
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".			
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna			
Położenie	Położenie skrawania:			
Kierunek	Kierunek skrawania (poprzecznie lub wzdłużnie) w układzie współrzędnych:			
	Równolegle do osi Z (wzdłużnie) Równolegle do osi X (poprzecznie)			
	Zewnętrzne Wewnętrzne Zewnętrzne Wewnętrzne			
X0	Punkt odniesienia \varnothing (abs)	mm		
Z0	Punkt odniesienia (abs)	mm		
X1	Punkt końcowy $arnothing$ (abs) albo punkt końcowy (przyr)	mm		
Z1	Punkt końcowy (abs albo przyr.)	mm		
D	Głębokość dosuwu (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm		
UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm		
UZ	Naddatek w kierunku Z (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm		
FSn	Fazka (n=1 do 3) alternatywnie do Rn	mm		
Rn	Zaokrąglenie (n=1 do 3) alternatywnie do FSn	mm		
Xm-Zm-α1-α2	Wybór, które z parametrów Xm, Zm, α1 i α2 mają być wyświetlane – (tylko w przy- padku cyklu skrawania ze skosami, zaokrągleniami i fazkami)			
Xm	Punkt pośredni $arnothing$ (abs) albo punkt pośredni (przyr)	mm		
Zm	Punkt pośredni (abs albo przyr.)	mm		
α1	Kąt 1. odcinka (tylko w przypadku cyklu skrawania ze skosami, zaokrągleniami i fazkami)	stopień		
α2	Kąt 2. odcinka (tylko w przypadku cyklu skrawania ze skosami, zaokrągleniami i fazkami)	stopień		



5.3.2 Cykle wytaczania



5. Narzędzie wycofuje się przesuwem szybkim o D + odstęp bezpie-

czeństwa.

- 6. Narzędzie wytacza na przemian w 1. i 2. wytoczeniu każdorazowo o głębokość dosuwu 2D, aż do osiągnięcia głębokości końcowej T1 (3) i (4). Między poszczególnymi wytoczeniami narzędzie wycofuje się przesuwem szybkim każdorazowo o D + odstęp bezpieczeństwa. Po ostatnim wytoczeniu narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.
- Wszystkie dalsze wytoczenia są wykonywane na przemian bezpośrednio aż do głębokości końcowej T1 (5) do (8). Między poszczególnymi wytoczeniami narzędzie każdorazowo wycofuje się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.

Obróbka wykańczająca

- 1. Narzędzie porusza się przesuwem szybkim najpierw na płaszczyznę wycofania a następnie na odstęp bezpieczeństwa.
- 2. Narzędzie porusza się z posuwem obróbkowym po jednym zboczu do dołu i po dnie do środka.
- Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.
- 4. Narzędzie porusza się z posuwem obróbkowym po drugim zboczu do dołu i po dnie do środka.
- Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.
- > Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie" i "Wytoczenie".
- Poprzez przycisk programowany wybierzcie jeden z trzech cykli wytaczania:

zwykły cykl wytaczania

-albo-

Cykl wytaczania ze skosami, zaokrągleniami albo fazkami -albo-

Cykl wytaczania na skosie ze skosami, zaokrągleniami albo fazkami



Tocze-Nie Vytoczenie >

Ü
M





Parametry	Opis	Jednos- tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna	
	obróbka wykańczająca	
	✓ + ✓ obróbka kompletna	
Położenie	Położenie wytoczenia:	
Punkt odnie- sienia	Punkt odniesienia:	
X0	Punkt odniesienia \emptyset (abs)	mm
Z0	Punkt odniesienia (abs)	mm
B1	Szerokość wytoczenia, u dołu (przyr.)	mm
B2	Szerokość wytoczenia, u góry (przyr.) alternatywnie do B1 - (tylko przy wytoczeniu ze skosami, zaokrągleniami)	mm
T1	Głębokość wytoczenia w punkcie odniesienia (abs albo przyr.)	mm
T2	Głębokość wytoczenia w stosunku do punktu odniesienia (abs albo przyr.) alterna- tywnie do T1 –	mm
	(tylko przy wytoczeniu w skosie ze skosami, zaokrągleniami i fazkami)	
α0	Kąt skosu, w którym ma zostać wykonane wytoczenie – (tylko przy wytoczeniu w skosie ze skosami, zaokrągleniami i fazkami)	stopień
	Kąt może przyjmować wartości między -180° i +180°.	
	Wytoczenie wzdłużne: $\alpha_0 = 0^\circ \Rightarrow$ równoległa do osi Z	
	Wytoczenie poprzeczne: $\alpha_0 = 0^\circ \Rightarrow$ równoległa do osi X	
	Kąt dodatni odpowiada obrotowi osi X w kierunku osi Z	
α1, α2	Kąt zbocza (nie przy zwykłym cyklu wytaczania)	stopien
	Przez oddzielne kąty zboczy można opisywać wytoczenia asymetryczne. Kąty mogą	
FS	Fazka (n=1 _4) alternativwnie do R (nie przy zwykłym cyklu wytaczania)	mm
R	Zackradenie $(n-1, 4)$ alternativnie do FS (nie przy zwykłym cyklu wytaczania)	mm
D	D=0: 1 skraw jest realizowany bezpośrednio do dłebokości końcowej T1	
	D>0: 1, i 2, skraw sa wykonywane na przemian o głębokość dosuwu D, aby	
	uzyskać lepsze odprowadzanie wiórów i uniknąć złamania narzędzia.	
	Wszystkie dalsze skrawy są wykonywane bezpośrednio na głębokość końcową T1.	
	Dosuw boczny dla skrawania naprzemiennego jest określany automatycznie w cy-	
	klu.	
	Skrawanie naprzemienne jest niemożliwe, gdy narzędzie może dojść do dna wyto- czenia tylko w jednej pozycji.	
U	Naddatek równoległy do konturu w kierunku X i Z (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do UX i UZ)	mm
1		1



	UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej) - (alternatywnie do U)	mm
	UZ	Naddatek w kierunku Z (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej) - (alternatywnie do U)	mm
	N	Liczba wytoczeń (N=165535)	
Γ	Р	Odstęp wytoczeń (przyr)	mm
		Przy N=1 P nie jest wyświetlane	

5.3.3 Podcięcia kształt E i F

Jeżeli chcecie toczyć podcięcia według DIN509 o kształtach E albo F, używajcie funkcji "Podcięcie kształt E" albo "Podcięcie kształt F".



Dosunięcie/odsunięcie

- 1. Narzędzie porusza się przesuwem szybkim najpierw na płaszczyznę wycofania a następnie na odstęp bezpieczeństwa.
- 2. Podcięcie jest wykonywany w jednym przejściu z posuwem obróbkowym rozpoczynając na zboczu aż do odstępu powrotu.
- 3. Narzędzie wycofuje się przesuwem szybkim z powrotem na płaszczyznę wycofania.



Podcięcie kształt E

Podcięcie kształt F



- Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie" i "Podcięcie".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Podcięcie kształt E" albo "Podcięcie kształt F".

01/2008



Parametry	Opis	Jednos-
		tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Położenie podcięcia kształt E:	
	Położenie podcięcia kształt F:	
Wielkość pod-	Wielkość podcięcia według tablicy DIN:	
cięcia	Promień/głębokość, np.: E1.0x0.4 (podcięcie kształt E) albo	
	F0.6x0.3 (podcięcie kształt F)	
X0	Punkt odniesienia dla wymiarowania $arnothing$ (abs)	mm
Z0	Punkt odniesienia dla wymiarowania (abs)	mm
X1	Naddatek w kierunku X \varnothing (abs) albo naddatek w kierunku X (przyr)	mm
Z1	Naddatek w kierunku Z (abs albo przyr.) - (tylko w przypadku podcięcia kształt F)	mm
V	Odstęp powrotu X ∅ (abs) albo odstęp powrotu X (przyr)	mm

5.3.4 Podcięcia gwintu



Jeżeli chcecie programować podcięcia gwintu wg DIN76 dla obrabianych przedmiotów z gwintem metrycznym, użyjcie funkcji "Podcięcie gwint DIN" albo "Podcięcie gwint".

Dosunięcie/odsunięcie

- 1. Narzędzie porusza się przesuwem szybkim najpierw na płaszczyznę wycofania a następnie na odstęp bezpieczeństwa.
- 2. 1. przejście narzędzia jest wykonywane z posuwem obróbkowym rozpoczynając od zbocza wzdłuż kształtu podcięcia aż do odstępu bezpieczeństwa.
- 3. Narzędzie porusza się przesuwem szybkim do następnej pozycji startowej.
- 4. Kroki 2 i 3 są powtarzane tak długo, aż podcięcie gwintu zostanie całkowicie wykonane.
- 5. Narzędzie wycofuje się przesuwem szybkim z powrotem na płaszczyznę wycofania.

Przy obróbce wykańczającej narzędzie porusza się aż do odstępu powrotu V.



Podcięcie gwintu

Funkcje ShopTurn 5.3 Toczenie



Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie" i "Podcięcie".

 Naciśnijcie przycisk programowany "Podcięcie gwint DIN" albo "Podcięcie gwint".

0	Parametry	Opis	Jednos- tka
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna	
		 ✓ ✓ obróbka wykańczająca ✓ + ✓ obróbka kompletna 	
	Położenie	Położenie podcięcia gwintu:	
	Ρ	Skok gwintu wybrać z zadanej tablicy DIN albo wprowadzić - (tylko w przypadku podcięcia gwintu DIN)	mm/obr
	X0	Punkt odniesienia \varnothing (abs)	mm
	Z0	Punkt odniesienia (abs)	mm
	X1	Naddatek w kierunku X ∅ (abs) albo Naddatek w kierunku X (przyr) – (tylko w przypadku podcięcia gwintu)	mm
	Z1	Naddatek w kierunku Z (abs albo przyr.) – (tylko w przypadku podcięcia gwintu)	mm
	R1, R2	Promień1, promień2 (przyr.) - (tylko w przypadku podcięcia gwintu)	mm
	α	Kąt zagłębiania	stopień
	V	Odstęp powrotu X Ø (abs) albo odstęp powrotu X (przyr)	mm
	D	Dosuw (przyr) - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
	U	Naddatek równoległy do konturu w kierunku X i Z (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do UX i UZ)	mm
	UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej) - (alternatywnie do U)	mm
	UZ	Naddatek w kierunku Z (przyr.) - (tylko przy obróbce zgrubnej) - (alternatywnie do U)	mm

5.3.5 Toczenie gwintu

		Jeżeli chcecie toczyć gwint zewnętrzny albo wewnętrzny o stałym albo zmiennym skoku, użyjcie funkcji "gwint podłużny", "gwint stożkowy" albo "gwint poprzeczny".
=?		Gwinty mogą być zarówno jedno- lub wielozwojne. Gwint prawy albo lewy określacie przez kierunek obrotów wrzeciona i kierunek posuwu.
		Dosuw następuje automatycznie ze stałą głębokością albo stałym przekrojem skrawania.
		 Przy stałej głębokości dosuwu z jednego przejścia narzędzia na drugie zwiększa się przekrój skrawania. Po obróbce zgrubnej naddatek jest zbierany w jednym przejściu narzędzia. Przy małych głębokościach gwintów stała głębokość dosuwu mo-że prowadzić do lepszych warunków skrawania. Przy stałym przekroju skrawania siła skrawania pozostaje stała przez wszystkie przejścia narzędzia i głębokość dosuwu zmniejsza się.
		W przypadku gwintów metrycznych (skok gwintu P w mm/obr) Shop- Turn wyposaża parametr głębokości gwintu K w wartość obliczoną ze skoku gwintu. Wartość tą można zmienić. Wartość domyślna musi zostać uaktywniona poprzez daną maszyno- wą.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
		Cykl zakłada wrzeciono o regulowanej prędkości obrotowej z syste- mem pomiaru drogi.
	Dosunięcie/odsunięcie	 Narzędzie porusza się przesuwem szybkim do płaszczyzny wyco- fania. Gwint z przebiegiem wyprzedzającym: Narzędzie porusza się przesuwem szybkim do pierwszej pozycji startowej przesuniętej do przodu o wyprzedzenie gwintu W. Gwint z wejściem:
		 Narzędzie porusza się przesuwem szybkim do pozycji startowej przesuniętej do przodu o wejście gwintu W2. 3. 1. przejście narzędzia następuje ze skokiem P do wyjścia gwintu R. 4. Gwint z przebiegiem wyprzedzającym: Narzędzie porusza się przesuwem szybkim na odstęp powrotu V a następnie do następnej pozycji startowej. Gwint z wejściem: Narzędzie porusza się przesuwem szybkim na odstęp powrotu V a następnie do następnej pozycji startowej. 5. Kroki 3 i 4 są tak długo powtarzane, aż gwint będzie kompletnie

- Funkcje ShopTurn
 5.3 Toczenie
- Narzędzie wycofuje się przesuwem szybkim z powrotem na płaszczyznę wycofania.



Gwint podłużny

Przerwanie obróbki gwintu jest w każdym czasie możliwe dzięki funkcji "szybkie cofnięcie". Gwarantuje ona, że przy cofaniu narzędzie nie uszkodzi zwoju gwintu.

- Gwint podłużny -albo-Gwint stożkowy Gwint poprzeczny
- > Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie" i "Gwint".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Gwint podłużny", "Gwint stożkowy" albo "Gwint poprzeczny".

Parametry	Opis	Jednos-
		tka
T, D, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Р	Skok gwintu	mm/obr
		cali/obr
		zwojów/"
		MODUŁ
G	Zmiana skoku - tylko przy P = mm/obr albo cal/obr	
	G = 0 Skok gwintu P nie zmienia się.	
	G > 0 Skok gwintu P powiększa się na obrót o wartość G.	
	G < 0 Skok gwintu P zmniejsza się na obrót o wartość G.	
	Jeżeli skok początkowy i końcowy gwintu jest znany, można będącą do zaprogra-	
	mowania zmianę skoku obliczyć następująco:	
	$ P_{e}^{2} - P^{2} $	
	G = [mm/obr ²]	
	2*Z ₁	
	Oznaczają przy tym:	
	Pe Końcowy skok gwintu [mm/obr]	
	P Początkowy skok gwintu [mm/obr]	
	Z ₁ Długość gwintu [mm]	
	Większy skok powoduje większy odstęp między zwojami gwintu na obrabianym	

5-200

5

5

	przedmiocie.	
Liniowo:	Dosuw ze stałą głębokością skrawania (tylko przy obróbce zgrubnej)	
Degresywnie:	Dosuw ze stałym przekrojem skrawania (tylko przy obróbce zgrubnej)	
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna	
	obróbka wykańczająca	
	✓ + ✓ ✓ ✓ obróbka kompletna	
Gwint wew.	Gwint wewnętrzny	
Gwint zew.	Gwint zewnętrzny	
X0	Punkt odniesienia dla wymiarowania $arnothing$ (abs)	mm
Z0	Punkt odniesienia dla wymiarowania (abs)	mm
Χ1/Χα	Skos gwintu \varnothing (abs albo przyr.) – (tylko przy gwincie stożkowym)	mm/sto-
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	pień
X1	Długość gwintu Ø (abs) albo długość gwintu (przyr) - (tylko w przypadku gwintu po-	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzgledniany	
71	Długość gwintu (abs albo przyr) - (tylko w przypadku gwintu podłużnego i stożkowe-	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
W	Wyprzędzenie gwintu (przyr)	mm
	Punktem startowym gwintu jest punkt odniesienia przesunięty do przodu i wyprze- dzenie gwintu W (X0, Z0). Wyprzedzenia gwintu możecie użyć, gdy poszczególne	
W2	również poczatek gwintu.	mm
	Wejście gwintu (przyr)	
	Wejścia gwintu możecie użyć, gdy nie możecie dokonać bocznego dosuwu do wy-	
\//2-P	konywanego gwintu, lecz musicie dokonac zagłębienia w materiał (przykład: rowek	mm
VVZ-IX	Weiście gwintu = wviście gwintu (przyr.)	
R	Wyjście gwintu (przyr)	mm
	Wyjścia gwintu możecie użyć, gdy na końcu gwintu chcecie wykonać wyjście sko-	
	śne (przykład: rowek smarowy na wałku).	
К	Głębokość gwintu (przyr)	mm
	Gdy wartość jest obliczana przez ShopTurn, pole ma kolor szary. Wartość można	
	jednak mimo to zmienić i pole ma wówczas kolor biały. Zaprogramowany paddatek Liject odcimowany od zadanci głobokości gwintu K a	
	pozostała reszta jest rozdzielana na liczbe przejść narzedzia przy obróbce zgrubnej.	
	Cykl samodzielnie oblicza poszczególne aktualne głębokości dosuwu w zależności	
	od podanego podziału na przejścia narzędzia.	
α	Skos dosuwu jako kąt - alternatywnie do skosu dosuwu jako zbocze	stopień
	$\alpha > 0$: Dosuw wzdłuż tylnej powierzchni nośnej $\alpha < 0$: Dosuw wzdłuż przedniej powierzchni pośnej	
	$\alpha = 0$: dosuw wzdaż przedniej powierzenim nosnej $\alpha = 0$: dosuw prostopadle do kierunku skrawanja	
	Jeżeli dosuwanie ma się odbywać wzdłuż powierzchni nośnych, wartość absolutna	
	tego parametru może maksymalnie wynosić połowę kąta zbocza narzędzia.	
I	Skos dosuwu jako powierzchnia nośna (przyr.) - alternatywnie do skosu dosuwu	mm
	јако кат	
	I > 0: Dosuw wzdłuż tylnej powierzchni nośnej	
	I < 0: Dosuw wzdłuż przedniej powierzchni nośnej	
¥ .	Dosuw wzdłuż powierzchni nośnej	
	Dosuw ze zmianą powierzchni nośnej (alternatywnie)	
N.	Zamiast po jednej powierzchni nośnej możecie dokonywać dosuwania po obydwu powierzchniach, aby nie obciążać zawsze tego samego ostrza narzędzia. Dzięki temu można zwiekszyć zwotocóć porzedzia.	
V	temu można zwiększyć żywotność narzędzia.	

	α > 0: Start na tylnej powierzchni nośnej	
	α < 0: Start na przedniej powierzchni nośnej	
AS	Liczba skrawów zgrubnych albo pierwsza głębokość dosuwu (tylko przy obróbce	mm
	zgrubnej)	
	Przy przełączaniu między liczbą przejść narzędzia przy skrawaniu zgrubnym i	
	pierwszym dosuwem jest każdorazowo wyświetlana przynależna wartość.	
U	Naddatek na obróbkę wykańczającą (przyr) - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
NN	Liczba skrawów jałowych (tylko przy obróbce wykańczającej)	
	W celu polepszenia jakości powierzchni narzędzi przechodzi jeszcze NN razy	
	wzdłuż głębokości gwintu K.	
V	Odstęp powrotu (przyr.)	mm
Q	Przesunięcie kąta startowego przy gwintach jednozwojnych, tzn. kąt, który określa	stopień
	punkt początkowy zwoju gwintu na obwodzie części toczonej (-360° <q<360°).< td=""><td></td></q<360°).<>	
	Np. Q = 30.0	
	Punkt początkowy gwintu leży na 30°.	

Gwint wielozwojny

Przebieg ruchów w przypadku gwintów jedno- i wielozwojnych jest w zasadzie taki sam.



> Umieśćcie kursor na polu parametrów "Q".

O Atternatywa > Naciśnijcie przycisk programowany "Alternatywa".

Zamiast parametru "Q" są wyświetlane parametry gwintu wielozwojnego.

-	Parametry	Opis	Jednos-
			tka
	L	Liczba zwojów gwintu (max 6)	
		Zwoje gwintu są umieszczane równomiernie na obwodzie części toczonej, przy	
		czym 1. zwój leży zawsze na 0°.	
		Jeżeli ma zostać wykonany gwint wielozwojny, którego 1. zwój nie rozpoczyna się	
		na 0°, musi dla każdego zwoju zostać zaprogramowany cykl i dla Q wpisane odpo-	
		wiednie przesunięcie kąta startowego.	
	A	Głębokość zmiany zwoju (przyr)	mm
		Najpierw kolejna obróbka wszystkich zwojów gwintu do uzyskania głębokości zmia-	
		ny zwoju A, następnie kolejna obróbka zwojów do głębokości 2A itd. aż do uzyska-	
		nia głębokości końcowej.	
		A=0: Głębokość zmiany gwintu nie jest uwzględniana, tzn. obróbka każdego zwoju	
		na gotowo, zanim zostanie rozpoczęta obróbka zwoju następnego.	
	N	1 z L zwojów	
		N ≠ 0: obróbka tylko zwoju N	
		N = 0: obróbka wszystkich zwojów	
	Р	Zwój startowy P = 1 L tylko w przypadku N=0	
		Gdy P > 1, zwoje o niższym numerze nie są uwzględniane przy obróbce.	

5.3.6 Obróbka poprawkowa gwintu



Jeżeli chcecie obrabiać gwint później, np. gdy podczaj jego nacinania pękła płytka tnąca narzędzia, użyjcie funkcji "Obróbka poprawkowa gwintu".

ShopTurn uwzględnia przy tym przesunięcie kątowe zwoju gwintu, które powstaje przez ponowne zamontowanie obrabianego przedmiotu.

- Wyłączcie wrzeciono.
- Wybierzcie rodzaj pracy "Maszyna ręcznie".
- Wprowadźcie narzędzie do zwoju gwintu.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie" i "Gwint".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Punkt synchronizacji", gdy narzędzie do gwintowania jest dokładnie w zwoju gwintu.
- Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
- W polu parametrów "Q" (przesunięcie kąta startowego) wprowadźcie wartość 0.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".
- Na tyle odsuńcie narzędzie do gwintowania, by było bez kolizji możliwe dosunięcie do punktu odniesienia (X0, Z0).
- Załadujcie program do rodzaju pracy "Maszyna auto" (patrz punkt "Uruchomienie/zatrzymanie obróbki").
- > Umieśćcie kursor na bloku programu toczenie gwintu.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Szukanie bloku" i "Uruchom szukanie".
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

ShopTurn przeprowadza niezbędne nastawienia wstępne.

Jeszcze raz naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Następuje dosunięcie narzędzia do nowej pozycji startowej i uruchomienie obróbki poprawkowej gwintu. Jest przy tym uwzględniane przesunięcie kątowe.



5.3.7 Przecięcie

¢		Jeżeli chcecie obcinać części obrotowo-symetryczne (np. śruby, sworznie albo rury), użyjcie funkcji "Przecięcie".
=?		Na krawędzi części gotowej możecie zaprogramować fazkę albo za- okrąglenie. Do głębokości X1 możecie pracować ze stałą prędkością skrawania V albo prędkością obrotową S, od tego miejsca obróbka następuje tylko ze stałą prędkością obrotową. Od głębokości X1 możecie również zaprogramować zredukowany posuw FR wzgl. zredukowaną prędkość obrotową SR, aby dopasować prędkość do zmniejszonej średnicy.
		Poprzez parametr X2 wprowadzacie głębokość końcową, do której chcecie dojść przy obcinaniu. W przypadku rur np. nie musicie prowa- dzić obcinania aż do środka, wystarczy trochę więcej niż grubość ścianki.
	Dosunięcie/odsunięcie	 Narzędzie porusza się przesuwem szybkim najpierw na płaszczy- znę wycofania a następnie na odstęp bezpieczeństwa. Ew. z posuwem obróbkowym jest wykonywana fazka albo zaokrą- glenie. Przecinanie jest wykonywane z posuwem obróbkowym aż do głę- bokości X1. Przecinanie jest kontynuowane ze zmniejszonym posuwem FR i zmniejszoną prędkością obrotową RS do głębokości X2. Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
		Jeżeli Wasza maszyna jest do tego przystosowana, możecie wysunąć uchwyt obrabianego przedmiotu, który zamocuje odcięty obrabiany przedmiot. Wysunięcie uchwytu obrabianego przedmiotu musi uzy- skać zezwolenie w danej maszynowej.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



6





> Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie" i "Przecięcie".

Ð	Parametry	Opis	Jednost- ka
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	SV	Granica prędkości obrotowej dla stałej prędkości skrawania (tylko w przypadku V)	obr/min
	X0	Punkt odniesienia \varnothing (abs)	mm
	Z0	Punkt odniesienia (abs)	mm
	FS	Fazka alternatywnie do R	mm
	R	Zaokrąglenie alternatywnie do FS	mm
	X1	Głębokość dla zmniejszenia posuwu \varnothing (abs) albo głębokość dla zmniejszenia posuwu (przyr)	mm
	FR	Posuw zmniejszony	mm/obr
	SR	Zmniejszona prędkość obrotowa	obr/min
	Chwytak obra-	tak: wysunąć uchwyt obrabianego przedmiotu	
	bianych przedmiotów	nie: nie wysuwać uchwytu obrabianego przedmiotu	
	ХМ	Głębokość, przy której jest wysuwana szuflada	mm
	X2	Głębokość końcowa $arnothing$ (abs) albo głębokość końcowa (przyr.)	mm



5.4 Toczenie konturowe



Jeżeli chcecie programować i wykonywać proste albo skomplikowane kontury, używajcie funkcji "Toczenie konturu". Kontur składa się z poszczególnych elementów, przy czym zdefiniowany kontur obejmuje co najmniej dwa a maksymalnie 250 elementów. Dodatkowo możecie między elementami konturu programować fazki, zaokrąglenia, podcięcia albo przejścia styczne.

Zintegrowany procesor konturu oblicza punkty przecięcia poszczególnych jego elementów przy uwzględnieniu zależności geometrycznych i umożliwia Wam przez to wprowadzanie elementów niewystarczająco zwymiarowanych.

Przy obróbce konturu możecie uwzględnić kontur półfabrykatu, który musicie wprowadzić przed konturem części gotowej. Poza tym możecie wybierać między następującymi technologiami obróbki:

- skrawanie warstwowe
- wcinanie
- toczenie wcinające

W przypadku tych 3 różnych technologii możecie każdorazowo prowadzić obróbkę zgrubną, wybieranie pozostałego materiału i obróbkę wykańczającą.

Dla skrawania podłużnego programowanie wygląda na przykład następująco:

- Wprowadzenie konturu półfabrykatu Jeżeli przy skrawaniu do konturu chcecie jako kształt półfabrykatu uwzględnić jego kontur (a nie walec bądź naddatek), musicie przed konturem części gotowej zdefiniować kontur półfabrykatu. Kontur
- półfabrykatu składacie kolejno z różnych elementów.2. Wprowadzenie konturu części gotowej Kontur części gotowej składacie kolejno z różnych elementów.
- Skrawanie do konturu (obróbka zgrubna) Kontur jest obrabiany w kierunku wzdłużnym wzgl. poprzecznym albo równolegle do konturu.
- Wybieranie pozostałego materiału (obróbka zgrubna) Przy skrawaniu konturu ShopTurn rozpoznaje automatycznie pozostały materiał. Przy pomocy odpowiedniego narzędzia można go wybrać bez obrabiania całego konturu.
- Skrawanie do konturu (obróbka wykańczająca) Jeżeli przy obróbce zgrubnej zaprogramowaliście naddatek, kontur jest obrabiany jeszcze raz.

Wszystkie kroki obróbki występujące przy obróbce konturu są na planie pracy ujęte w nawiasy kwadratowe.

Ρ	NØ	PRZYKŁAD		
	N5	Skrawanie	∇	
V	₇ N10	Półfabrykat:		
V	- N15	Część gotowa:		
	- N20	Skrawanie	∇	
d de la constante de la consta	- N25	Skraw. pozost. mat.	∇	
	[_] <mark>№30</mark>	Skrawanie		
END		Koniec programu		

Przykład: skrawanie konturu

Jeżeli Wasza maszyna dysponuje osią Y i chcecie przy toczeniu pracować z pozycją Y \neq 0 , postępujcie następująco:

- 1. Pod grupą funkcji "Prosta okrąg" wybrać płaszczyznę obróbki "toczenie" (patrz punkt "Wybór narzędzia i płaszczyzny obróbki").
- 2. Pod grupą funkcji "Prosta okrąg" zaprogramować prostą do pożądanej pozycji Y (patrz punkt "Prosta").
- 3. Zaprogramować funkcję toczenia.

Pozycja Y pozostaje zachowana tak długo, aż wybierzecie płaszczyznę obróbki "toczenie".



5.4.1 Przedstawienie konturu



ShopTurn przedstawia kontur na planie pracy jako jeden blok programu. Gdy otworzycie ten blok, poszczególne elementy konturu są wyszczególniane symbolicznie i wyświetlane jako grafika kreskowa.



Przedstawienie symboliczne Poszczególne elementy konturu są we wprowadzonej kolejności przedstawiane symbolicznie obok okna grafiki.

Element konturu	Symbol	Znaczenie
Punkt startowy	\oplus	Punkt startowy konturu
Prosta do góry	Ť	Prosta w rastrze 90°
Prosta do dołu	Ļ	Prosta w rastrze 90°
Prosta w lewo	←	Prosta w rastrze 90°
Prosta w prawo	→	Prosta w rastrze 90°
Prosta dowolnie	/	Prosta o dowolnym nachyleniu
Łuk koła w prawo	\sim	Okrąg
Łuk koła w lewo	\sim	Okrąg
Biegun	Ľ	Prosta przekątnie albo okrąg we współrzędnych bieguno- wych
Zakończenie kontu- ru	END	Koniec opisu konturu

Różne kolory symboli informują o ich statusie:

Przedni plan	Tło	Znaczenie
-	czerwony	Kursor na nowym elemencie
czarny	czerwony	Kursor na aktualnym elemencie
czarny	biały	Element normalny
czerwony	biały	Element aktualnie nie jest aktualnie
		oglądany (będzie oglądany dopiero
		wtedy, gdy zostanie wybrany kurso-
		rem)

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone. SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - wydanie 01/2008 01/2008

Synchronicznie do bieżącego wprowadzania elementów konturu jest w oknie grafiki wyświetlany postęp programowania konturu.



Graficzne przedstawienie konturu przy toczeniu konturowym

Utworzony element konturu może przy tym przybierać postać różnych rodzajów linii i kolorów:

czarny: zap

zielony kreskowany:

- zaprogramowany kontur
- pomarańczowy: aktualny element konturu
 - element alternatywny
- niebieski kropkowany: element częściowo określony

Skalowanie układu współrzędnych dopasowuje się do zmian całego konturu.

Oś symetrii konturu jest przedstawiana jako linia kropkowo-kreskowa.

Położenie układu współrzędnych jest jednocześnie wyświetlane w oknie grafiki.



5.4.2 Utworzenie nowego konturu

•		Dla każdego konturu, który chcecie skrawać, musicie utworzyć własny kontur.
=?		Gdy tworzycie nowy kontur, musicie najpierw ustalić punkt startowy. ShopTurn definiuje następnie automatycznie koniec konturu. Macie możliwość rozpoczęcia konturu od elementu przejściowego do półfabrykatu. Poza tym możecie dla punktu startowego wprowadzić dodatkowe polecenia (max 40 znaków) w formie G-Code.
	Polecenia dodatkowe	Poprzez dodatkowe polecenia G-Code możecie na przykład progra- mować posuwy i polecenia M (patrz na ten temat również punkt "wy- konywanie dokładnych przejść konturu" w punkcie "Sporządzanie elementów konturu"). Należy jednak zwracać uwagę, by dodatkowe polecenia nie kolidowały z wygenerowanym G-Code konturu. Dlatego nie stosujcie poleceń G-Code grupy 1 (G0, G1, G2, G3), żadnych współrzędnych w płaszczyźnie i żadnych poleceń G-Code, które wy- magają oddzielnego bloku.
1		Jeżeli chcecie utworzyć kontur, który ma być podobny do już istnieją- cego, możecie również skopiować stary kontur, zmienić jego nazwę i tylko zmienić wybrane elementy konturu. Jeżeli natomiast identycznego konturu chcecie użyć w innym miejscu w programie, nie wolno jest zmienić nazwy kopii. Zmiany jednego konturu będą wówczas automatycznie przyjmowane do konturu o tej samej nazwie.
Ì	Konturu Nowy konturu >	Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie konturu" i "Nowy kontur".
		 Wprowadźcie nazwę nowego konturu. Nazwa konturu musi być jednoznaczna.
	nk 🗸	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
		Jest wyświetlana maska wprowadzania dla punktu startowego kontu- ru.
		Wprowadźcie parametry.
		Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".
	ri zejęcie	Wprowadźcie poszczególne elementy konturu (patrz punkt "Spo- rządzanie elementów konturu").

01/2008



È.	Parametry	Opis	Jednos-
			tka
	Х	Punkt startowy w kierunku X \varnothing (abs)	mm
	Z	Punkt startowy w kierunku Y (abs)	mm
	Przejście na	FS: fazka jako element przejściowy na początku konturu	mm
	początku kon-	Zaokrąglenie jako element przejściowy na początku konturu	mm
	turu	FS=0 albo R=0: bez elementu przejściowego	
		Położenie elementu przejściowego w odniesieniu do punktu startowego konturu	
	Polecenie	Dodatkowe polecenia G-Code; patrz na ten temat wyżej.	
	dodatkowe		

5.4.3 Sporządzanie elementów konturu







Po utworzeniu nowego konturu i ustaleniu punktu startowego, zdefiniujcie poszczególne elementy konturu, z których kontur składa się.

Przy definicji konturu macie do dyspozycji następujące elementy:

- prosta pionowa
- prosta pozioma
- prosta ukośna
- okrag/łuk koła

Dla każdego elementu konturu wypełniacie własną maskę parametrów. Przy wprowadzaniu parametrów wspierają Was różne obrazy pomocnicze, które objaśniają te parametry.

Jeżeli do niektórych pól nie wpiszecie wartości, ShopTurn zakłada, że te wartości są nieznane i próbuje je obliczyć z innych parametrów.

W przypadku konturów, dla których wprowadziliście więcej parametrów, niż bezwarunkowo konieczne, może dojść do sprzeczności. W takim przypadku spróbujcie wprowadzić mniej parametrów i jak najwięcej parametrów pozostawić do obliczenia przez ShopTurn.

Między dwoma elementami konturu możecie jako element przejściowy wybrać promień, fazkę albo w przypadku prostych elementów konturu również podcięcie. Element przejściowy jest zawsze dołączany na końcu elementu konturu. Wybór elementu przejściowego konturu następuje w masce parametrów każdorazowego elementu konturu.

Elementy przejściowe

konturu

		Element przejściowy konturu możecie zastosować zawsze wtedy, gdy jest punkt przecięcia obydwu sąsiadujących elementów i można go obliczyć z wprowadzonych wartości. W przeciwnym przypadku musi- cie użyć elementów konturu prosta/okrąg.
		Wyjątkiem jest koniec konturu. Tam możecie, chociaż nie ma punktu przecięcia z innym elementem, również zdefiniować zaokrąglenie albo fazkę jako element przejściowy do półfabrykatu.
	Polecenia dodatkowe	Dla każdego elementu konturu możecie wprowadzić polecenia dodat- kowe w formie G-Code. Dodatkowe polecenia (max 40 znaków) wpisujecie w rozszerzonej masce parametrów (przycisk programowany "Wszystkie parametry").
5		Poprzez dodatkowe polecenia G-Code możecie programować na przykład posuwy i polecenia M. Należy jednak zwracać uwagę, by dodatkowe polecenia nie kolidowały z wygenerowanym G-Code kon- turu. Dlatego nie stosujcie poleceń G-Code grupy 1 (G0, G1, G2, G3), żadnych współrzędnych w płaszczyźnie i żadnych poleceń G-Code, które wymagają oddzielnego bloku.
	Dalsze funkcje	Przy programowaniu konturu są do dyspozycji następujące dalsze funkcje:
		 Styczna do elementu poprzedzającego Przejście do elementu poprzedzającego możecie zaprogramować jako styczną. Wybór dialogowy Jeżeli z dotychczas wpisanych parametrów wynikają dwie różne możliwości poprowadzenia konturu, musicie wybrać jedną z nich. Zamknięcie konturu Od aktualnej pozycji możecie zamknąć kontur przy pomocy pro- stej do punktu startowego.
	Wykonywanie dokład- nych przejść konturu	Przy obróbce wykańczającej konturu ma miejsce sterowanie z płyn- nym przechodzeniem między blokami (G64). Oznacza to, że przejścia konturu jak narożniki, fazki albo zaokrąglenia ew. nie są dokładnie obrabiane.
		Jeżeli chcecie temu zapobiec, są dwie różne możliwości przy progra- mowaniu (użyć dodatkowego polecenia albo zaprogramować oddziel- ny posuw dla elementu przejściowego).
		 Polecenie dodatkowe Dla konturu na poniższym rysunku zaprogramujcie najpierw prostą pionową i jako parametr wprowadźcie polecenie dodatkowe "G9" (zatrzymanie dokładne pojedynczymi blokami). Następnie zapro- gramujcie prostą poziomą. Narożnik zostanie obrobiony dokładnie, ponieważ posuw na końcu prostej pionowej wynosi przez krótki czas zero.

5

01/2008



Wygładzanie elementów konturu

Posuw element przejściowy Gdy jako element przejściowy wybraliście fazkę albo promień, wprowadźcie w parametrze "FRC" zmniejszony posuw. Dzięki wolniejszej obróbce element przejściowy jest wykonywany dokładniej.



- > Przyciskiem programowanym wybierzcie element konturu.
- W masce wprowadzania wprowadźcie wszystkie dane, które wynikają z rysunku obrabianego przedmiotu (np. długość prostej, pozycja końcowa, przejście do następnego elementu, kąt nachylenia itd.).
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Element jest dodawany do konturu.

- > Powtarzajcie to postępowanie aż kontur będzie kompletny.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Zaprogramowany kontur jest przejmowany do planu pracy.

Gdy w przypadku poszczególnych elementów konturu chcecie wyświetlić dalsze parametry, np. aby wprowadzić jeszcze dodatkowe polecenia, naciśnijcie przycisk programowany "Wszystkie parametry".

Styczna do elementu	Podczas wprowadzania danych elementu konturu możecie zaprogra-
poprzedzającego	mować przejście do elementu poprzedzającego jako styczna.
Styczna do poprz.	Naciśnijcie przycisk programowany "Styczna do poprz.".
	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego α2 jest nastawiany na 0°. W polu wprowadzania parametru ukazuje się wybór "stycznie".
Wybór dialogowy	Podczas wprowadzania dialogowego elementu konturu mogą wynik- nąć dwie możliwości poprowadzenia konturu, z których jedną musicie wybrać.
Wybór dialogowy	Naciśnijcie przycisk programowany "Wybór dialogowy", aby prze- łączyć między obydwoma różnymi możliwościami poprowadzenia konturu.
	W oknie grafiki wybrany kontur jest przedstawiany w formie czarnej linii ciągłej, kontur alternatywny jako zielona linia kreskowa.
Zamknięcie konturu	Kontur musi być zawsze zamknięty. Jeżeli nie chcecie sami sporzą- dzać wszystkich elementów konturu od punktu startowego do punktu startowego, możecie zamknąć kontur od aktualnej pozycji do punktu startowego.
Zamknij	Naciśnijcie przycisk programowany "Zamknij kontur".
Kontu	ShopTurn sporzadza prosta od aktualnej pozvcij do punktu startowe-
	go.
Element przejściowy na końcu konturu	go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy.
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu.
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo".
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania.
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Podajcie element przejściowe.
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Podajcie element przejściowe. > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Podajcie element przejściowe. > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie". > Ustawcie kursor na końcu konturu ^{END}.
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Podajcie element przejściowe. > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie". > Ustawcie kursor na końcu konturu ^{END}. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo".
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Podajcie element przejściowe. > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie". > Ustawcie kursor na końcu konturu ^{END}. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo".
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Podajcie element przejściowe. > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie". > Ustawcie kursor na końcu konturu ^{END}. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Wybierzcie pożądane położenie elementu przejściowego.
Element przejściowy na końcu konturu	 go. Gdy sporządziliście wszystkie elementy konturu, możecie jeszcze na jego końcu zdefiniować element przejściowy do półfabrykatu, zanim przejmiecie kontur do planu pracy. > Ustawcie kursor na ostatnim elemencie konturu. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Podajcie element przejściowe. > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie". > Ustawcie kursor na końcu konturu ^{END}. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Podajcie przycisk programowany "Przejęcie". > Maciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Jest otwierana przynależna maska wprowadzania. > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo".

A	Parametry	Opis dla elementu konturu "prosta"	Jednos-
			tka

5

Х	Pozycja końcowa w kierunku X \varnothing (abs) albo pozycja końcowa w kierunku X (przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Pozycja końcowa w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
L	Długość prostej	mm
α1	Kąt nachylenia w odniesieniu do osi Z	stopień
α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopień
	Przejście styczne: α2=0	
FB	Posuw dla elementu konturu prosta	mm/obr
Przejście do	FS: Fazka jako element przejściowy do następnego elementu konturu	mm
następnego	R: Zaokrąglenie jako element przejściowy do następnego elementu konturu	mm
elementu	Podcięcie: podcięcie (gwint, gw. DIN, kształt E albo kształt F) jako element przej-	
	ściowy do następnego elementu konturu	
Z1	Długość 1 (przyr.) - (tylko w przypadku gwintu)	mm
Z2	Długość 2 (przyr.) - (tylko w przypadku gwintu)	mm
R1	Promień 1 (przyr.) - (tylko w przypadku gwintu)	mm
R2	Promień 2 (przyr.) - (tylko w przypadku gwintu)	mm
Т	Głębokość (przyr.) - (tylko w przypadku gwintu)	mm
Р	Skok gwintu (tylko w przypadku gwintu DIN)	mm/obr
α	Kąt zagłębiania (tylko w przypadku gwintu DIN)	stopień
Wielkość pod-	Wielkość podcięcia według tablicy DIN (tylko w przypadku kształtu E i kształtu F):	
cięcia	Promień/głębokość, np.: E1.0x0.4 (podcięcie kształt E) albo	
	F0.6x0.3 (podcięcie kształt F)	
FRC	Posuw dla elementu przejściowego fazka albo promień	mm/obr
CA	Naddatek dla późniejszego szlifowania	mm
	Naddatek na szlifowanie na prawo od konturu (patrząc od punktu startowego)	
	Naddatek na szlifowanie na lewo od konturu (patrząc od punktu startowego)	
Polecenie	Dodatkowe polecenia G-Code; patrz na ten temat wyżej	
dodatkowe		

	Parametry	Opis dla elementu konturu "okrąg"	Jednos-
U			tka
	Kierunek obro- tu	Obrót w kierunku ruchu wskazówek zegara Obrót przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	
	R	Promień okręgu	mm
	X	Pozycja końcowa w kierunku X \varnothing (abs) albo pozycja końcowa w kierunku X (przyr.) Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	mm
	Z	Pozycja końcowa w kierunku Z (abs albo przyr.) Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	mm
	1	Pozycja punktu środkowego okręgu w kierunku X ∅ (abs) oder Pozycja punktu środkowego okręgu w kierunku X (przyr.) Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	mm
	К	Pozycja punktu środkowego okręgu w kierunku Z (abs albo przyr.) Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	mm
	α1	Kąt startowy w odniesieniu do osi Z	stopień

α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopień
	Przejście styczne: α2=0	
β1	Kąt końcowy w odniesieniu do osi Z	stopień
β2	Kąt rozwarcia okręgu	stopień
FB	Posuw dla elementu konturu okrąg	mm/obr
Przejście do	FS: Fazka jako element przejściowy do następnego elementu konturu	mm
następnego	R: Zaokrąglenie jako element przejściowy do następnego elementu konturu	mm
elementu		
FRC	Posuw dla elementu przejściowego fazka albo promień	mm/obr
CA	Naddatek dla późniejszego szlifowania	mm
	Naddatek na szlifowanie na prawo od konturu (patrząc od punktu startowego)	
<u></u>	Naddatek na szlifowanie na lewo od konturu (patrząc od punktu startowego)	
Polecenie	Dodatkowe polecenia G-Code; patrz na ten temat wyżej	
dodatkowe		

Ð	Parametry	Opis dla końca konturu	Jednos- tka
	Przejście na końcu konturu	Położenie elementu przejściowego w odniesieniu do punktu końcowego konturu	

5.4.4 Zmiana konturu



Już sporządzony kontur możecie później jeszcze zmienić. Możecie poszczególne elementy konturu

- dołączyć,
- zmienić,
- wstawić albo
- skasować.

Gdy w programie są zdefiniowane dwa kontury o takiej samej nazwie, zmiany jednego konturu są automatycznie przejmowane do konturu o takiej samej nazwie.

- > Na planie pracy wybierzcie kontur.
- > Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo".

Są wyszczególniane poszczególne elementy konturu.

- > Ustawcie kursor na ostatnim elementem przed końcem konturu.
- Przyciskiem programowanym wybierzcie pożądany element konturu.
- > Wprowadźcie parametry do maski wprowadzania.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Pożądany element jest dołączany do konturu.




Przejęcie	Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".
	Element konturu jest przejmowany do konturu. Kolejne elementy kor turu są automatycznie aktualizowane odpowiednio do jego nowego stanu.
Skasowanie elementu konturu	 Na planie pracy wybierzcie kontur.
	Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo".
	Są wyszczególniane poszczególne elementy konturu.
	> Ustawcie kursor na elemencie konturu, który chcecie skasować.
Skasuj element	Naciśnijcie przycisk programowany "Skasuj element".
ок 🗸	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
	Wybrany element konturu jest kasowany.

5.4.5 Skrawanie warstwowe



Gdy chcecie obrabiać kontury w kierunku wzdłużnym wzgl. poprzecznym albo równolegle do konturu, używajcie funkcji "Skrawanie".



Skrawanie warstwowe

Zanim będziecie mogli skrawać kontur, musicie go najpierw wprowadzić.

Przy skrawaniu ShopTirn uwzględnia półfabrykat, który może składać się z walca, naddatku na konturze części gotowej albo z dowolnego konturu półfabrykatu. Kontur półfabrykatu musicie zdefiniować przed konturem części gotowej jako zarys zamknięty.

Jeżeli kontury półfabrykatu i części gotowej nie przecinają się, Shop-Turn ustala zamknięcie między półfabrykatem i częścią gotową.

Jeżeli kąt między prostą i osią Z jest większy od 1°, zamknięcie jest wykonywane do góry, jeżeli kąt jest mniejszy/równy 1°, zamknięcie jest wykonywane w bok.



01/2008

skrawania





Zmienna głębokość skrawania

Wielkość procentowa dla zmiennej głębokości skrawania jest ustalona w danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Dociągnięcie po kontu- rze	Aby zapobiec pozostaniu narożników resztowych przy obróbce zgrub- nej, możecie spowodować "zawsze dociąganie po konturze". Są przy tym zbierane noski, które pozostają na konturze przy każdym skrawie na końcu (na dnie geometrii ostrza). Przy pomocy ustawienia "bez dociągania po konturze" można przy- spieszyć obróbkę. Powstające narożniki resztowe nie są przy tym w każdym razie rozpoznawane i obrabiane. Dlatego bezwarunkowo przed obróbką skontrolujcie zachowanie się przy pomocy symulacji. Przy nastawieniu "automatycznie" ruch narzędzia wzdłuż konturu jest wykonywany tylko wtedy, gdy kąt między ostrzem i konturem przekra- cza określoną wartość. Kąt jest ustalony w danej maszynowej.
	Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
Podział na skrawy	Jeżeli chcecie uniknąć powstania bardzo cienkich skrawów w wyniku krawędzi konturu, możecie ustawić podział na skrawy na tych krawę- dziach. Przy obróbce krawędzie dzielą kontur na poszczególne seg- menty i dla każdego z tych segmentów podział na skrawy następuje oddzielnie.
Ograniczenie zakresu obróbki	Jeżeli np. określoną część konturu chcecie obrobić innym narzędziem, możecie ograniczyć obszar obróbki, tak że jest obrabiana tylko pożą- dana jego część. Możecie zdefiniować między 1 i 4 liniami granicznymi.
Przerwanie posuwu	Gdy chcecie zapobiec powstawaniu zbyt długich wiórów przy obróbce, możecie zaprogramować przerwanie posuwy. Parametr DI podaje drogę, po przebyciu której ma nastąpić przerwanie posuwu. Ustalenie czasu przerwania wzgl. drogi wycofania następuje w danych maszynowych.
	Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
Rodzaj obróbki	Rodzaj obróbki (zgrubna albo wykańczająca) możecie dowolnie wy- brać. Przy obróbce zgrubnej konturu są wytwarzane skrawy równole- głe o maksymalnej zaprogramowanej głębokości dosuwu. Obróbka zgrubna jest prowadzona aż do zaprogramowanego naddatku.
	Przy obróbce wykańczającej możecie dodatkowo wprowadzić nadda- tek korekcyjny U1, tak że możecie albo wielokrotnie skrawać wykań- czająco (dodatni naddatek korekcyjny) albo zmniejszyć kontur (nadda- tek ujemny). Obróbka wykańczająca następuje w tym samym kierunku co zgrubna.

01/2008

Jeżeli chcecie prowadzić obróbkę zgrubną a następnie dokładną, musicie dwa razy wywołać cykl obróbki (1. blok - obróbka zgrubna, 2. blok = obróbka dokładna). Zaprogramowane parametry pozostają przy drugim wywołaniu zachowane.

Jeżeli chcecie przeprowadzić wielokrotną obróbką wykańczającą, musicie cykl obróbki zaprogramować odpowiednią liczbę razy.



Toczenie Skrawanie konturu

Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie konturu" i "Skra-≻ wanie".

Parametry	Opis
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna
	✓ ✓ ✓ obróbka wykańczająca
Kierunek	Kierunek skrawania: wzdłużnie, poprzecznie a
skrawania	
Strona obróbki	Strona obróbki:
	Przy kierunku skrawania wzdłużnie i równoleg
	na
	Przy kierunku skrawania poprzecznie i równol
	strona tylna
Kierunek ob-	Kierunek obróbki:
róbki	↑: od wewnątrz na zewnątrz

	obrobka wykanczająca	
Kierunek	Kierunek skrawania: wzdłużnie, poprzecznie albo równolegle do konturu	
skrawania		
Strona obróbki	Strona obróbki:	
	Przy kierunku skrawania wzdłużnie i równolegle do konturu: zewnętrzna i wewnętrz-	
	na	
	Przy kierunku skrawania poprzecznie i równolegle do konturu: strona czołowa albo	
	strona tylna	
Kierunek ob-	Kierunek obróbki:	
róbki	↑: od wewnątrz na zewnątrz	
	\downarrow : od zewnątrz do wewnątrz	
	←: od strony czołowej do tylnej	
	→: od strony tylnej do czołowej	
	Kierunek obróbki jest zależny od kierunku skrawania wzgl. wyboru narzędzia.	
D	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej (przyr.)	mm
DX	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej w kierunku X (przyr) - (tylko przy	mm
	równoległej do konturu alternatywnie do D)	
DZ	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej w kierunku Z (przyr) - (tylko przy	mm
	równoległej do konturu alternatywnie do D)	
←	Na końcu skrawu nie dociągać po konturze	
1	Na końcu skrawu zawsze dociągać po konturze	
I.	Na końcu skrawu automatycznie dociągać po konturze	
L4 L4-	Podział na skrawy równomierny	
Lt∓	Podział na skrawy ustawić na krawędziach	
ŧ	Stała głębokość skrawania	
1	Zmienna głębokość skrawu - (tylko przy ustawieniu podziału na skrawy na krawę-	
	dziach)	

Jednos-

tka

U	Naddatek w kierunku X i Z (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie	mm
	do UX i UZ)	
UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do	mm
	U)	
UZ	Naddatek w kierunku Z (ink) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
Naddatek	Naddatek korekcyjny kontur albo nie - (tylko przy obróbce wykańczającej)	
U1	Naddatek korekcyjny w kierunku X i Z (przyr.) - (tylko w przypadku naddatku)	mm
	wartość dodatnia: naddatek korekcyjny pozostaje	
	wartość ujemna: naddatek korekcyjny jest usuwany dodatkowo do naddatku na ob-	
	róbkę wykańczającą	
DI	Droga, po której następuje przerwanie posuwu - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
BL	Opis półfabrykatu: walec, naddatek albo kontur (tylko przy obróbce zgrubnej)	
XD	Naddatek albo wymiar cylindra w kierunku X Ø (abs) – (tylko w przypadku walca)	mm
	Naddatek albo wymiar walca w kierunku X (przyr.) - (tylko w przypadku walca)	
	Naddatek do konturu w kierunku X (przyr) - (tylko w przypadku naddatku)	
ZD	Naddatek albo wymiar walca w kierunku Z (abs albo przyr.) – (tylko w przypadku	mm
	walca)	
	Naddatek do konturu w kierunku Z (przyr) - (tylko w przypadku naddatku)	
Ograniczenie	Ograniczenie zakresu obróbki albo nie	
ХА	Granica X (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ХВ	Granica X (abs albo przyr) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZA	Granica Z (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZB	Granica Z (abs albo przyr.) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
Podcięcia	Obrabianie elementów podcięć albo nie	
FR	Posuw zagłębiania przy podcięciu	mm/obr

5.4.6 Skrawanie pozostały materiał

Skraw. poz.

mat.



Jeżeli chcecie obrabiać materiał, który pozostał przy obróbce do konturu, użyjcie funkcji "Pozostały materiał".

=?

Ē

Przy skrawaniu do konturu ShopTurn automatycznie rozpoznaje ew. pozostały materiał i generuje zaktualizowany kontur półfabrykatu.

Materiał, który pozostał jako naddatek na obróbkę wykańczającą nie jest tą resztą materiału. Przy pomocy funkcji "Pozostały materiał" możecie obrobić nadmierny materiał przy pomocy odpowiedniego narzędzia.

Funkcja "Pozostały materiał" jest opcją programową.



Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie konturu" i "Skrawanie pozostałego materiału".





Jednos-

tka

Parametry	Opis
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna
Kierunek skrawania	Kierunek skrawania: wzdłużnie, poprzecznie albo równolegle do konturu.
Strona obróbki	Strona obróbki: Przy kierunku skrawania wzdłużnie i równolegle do konturu: zewnętrzna i na Przy kierunku skrawania poprzecznie i równolegle do konturu: strona czo strona tylna
Kierunek ob- róbki	Kierunek obróbki: ↑: od wewnątrz na zewnątrz ↓: od zewnątrz do wewnątrz ←: od strony czołowej do strony tylnej →: od strony tylnej do czołowej Kierunek obróbki jest zależny od kierunku skrawania.
D	Głebokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej (przyr.)
DX	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej w kierunku X (przyr) - (t równoległej do konturu alternatywnie do D)
DZ	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej w kierunku Z (przyr) - (t równoległej do konturu alternatywnie do D)
	Na końcu skrawu nie dociągać po konturze Na końcu skrawu zawsze dociągać po konturze Na końcu skrawu automatycznie dociagać po konturze
	Podział na skrawy równomierny Podział na skrawy ustawić na krawędziach
	Stała głębokość skrawania Zmienna głębokość skrawu - (tylko przy ustawieniu podziału na skrawy n dziach)
U	Naddatek w kierunku X i Z (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alte do UX i UZ)
UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alterna U)
UZ	Naddatek w kierunku Z (ink) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatyv
Naddatek	Naddatek korekcyjny kontur albo nie - (tylko przy obróbce wykańczające
U1	Naddatek korekcyjny w kierunku X i Z (przyr.) - (tylko w przypadku nadda wartość dodatnia: naddatek korekcyjny pozostaje wartość ujemna: naddatek korekcyjny jest usuwany dodatkowo do nadda róbkę wykańczającą
DI	Droga, po której następuje przerwanie posuwu - (tylko przy obróbce zgru
Ograniczenie	Ograniczenie zakresu obróbki albo nie
XA	Granica X (abs) - (tylko przy ograniczeniu)
VB	

Kierunek ob-	Kierunek obróbki:	
róbki	↑: od wewnątrz na zewnątrz	
	↓: od zewnątrz do wewnątrz	
	←: od strony czołowej do strony tylnej	
	\rightarrow : od strony tylnej do czołowej	
	Kierunek obróbki jest zależny od kierunku skrawania.	
D	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej (przyr.)	mm
DX	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej w kierunku X (przyr) - (tylko przy	mm
	równoległej do konturu alternatywnie do D)	
DZ	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej w kierunku Z (przyr) - (tylko przy	mm
	równoległej do konturu alternatywnie do D)	
←	Na końcu skrawu nie dociągać po konturze	
1	Na końcu skrawu zawsze dociągać po konturze	
lt.	Na końcu skrawu automatycznie dociągać po konturze	
ι	Podział na skrawy równomierny	
└ _{╏╋┯}	Podział na skrawy ustawić na krawędziach	
11	Stała głębokość skrawania	
<u>t</u>	Zmienna głębokość skrawu - (tylko przy ustawieniu podziału na skrawy na krawę-	
	dziach)	
U	Naddatek w kierunku X i Z (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie	mm
	do UX i UZ)	
UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do	mm
	U)	
UZ	Naddatek w kierunku Z (ink) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
Naddatek	Naddatek korekcyjny kontur albo nie - (tylko przy obróbce wykańczającej)	
U1	Naddatek korekcyjny w kierunku X i Z (przyr.) - (tylko w przypadku naddatku)	mm
	wartość ujemna: naddatek korekcyjny pozostaje	
	róbke wykańczajaca	
DI	Droga, po której następuje przerwanie posuwu - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
Ograniczenie	Ograniczenie zakresu obróbki albo nie	
XĂ	Granica X (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ХВ	Granica X (abs albo przyr) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZA	Granica Z (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZB	Granica Z (abs albo przyr.) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
Podcięcia	Obrabianie elementów podcięć albo nie	
FR	Posuw zagłebiania przy podcieciu	mm/obr

wzdłużnie i równolegle do konturu: zewnętrzna i wewnętrz-

poprzecznie i równolegle do konturu: strona czołowa albo



5.4.7 Wcinanie



Wcinanie

Zanim zaprogramujecie wytoczenie, musicie najpierw wprowadzić jego kontur.

2	Jeżeli wytoczenie jest szersze niż aktywne narzędzie, szerokość jest skrawana w wielu skrawach. Narzędzie jest przy tym przy każdym wcięciu przesuwane o (maksymalnie) 80% swojej szerokości.
Półfabrykat	Przy wcinaniu ShopTurn uwzględnia półfabrykat, który może się skła- dać z walca, naddatku na konturze części gotowej albo dowolnego konturu półfabrykatu.
Ograniczenie zakresu obróbki	Jeżeli np. określoną część konturu chcecie obrobić innym narzędziem, możecie ograniczyć obszar obróbki, tak że jest obrabiana tylko pożą- dana jego część.
Przerwanie posuwu	Gdy chcecie zapobiec powstawaniu zbyt długich wiórów przy obróbce, możecie zaprogramować przerwanie posuwy.
Rodzaj obróbki	Rodzaj obróbki (zgrubna albo wykańczająca) możecie dowolnie wy- brać.
	Dokładniejsze informacje możecie każdorazowo odczytać z punktu "Skrawanie".

Jeżeli chcecie wykonać dowolnie uformowane wytoczenie, użyjcie funkcji "Wcinanie".



•	



Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie konturu" i "Wcinanie".

		-		
r == '		- 1	r-	
	1		' =	-
=		=,	ι =	

Parametry	Opis	Jednos-
		tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Rodzaj obróbki		
	obróbka wykańczająca	
Kierunek	Kierunek skrawania: wzdłużnie albo poprzecznie	
skrawania		
Strona obrobki	Strona obrobki:	
	Przy kierunku skrawania wzołuznie: zewnętrzna albo wewnętrzna Przy kierunku skrawania poprzecznie: stropa czelowa albo stropa tylpa	
D	Fizy Neruliku Sklawalila poprzecznie. Subila czołowa albo subila tyliła	mm
	1. Cronico weinonia perzodzie (przyr.) (tulko strong ozołowa alba strong tulno)	
XDB	2. Granica wcinania narzędzie (przyr.) - (tylko strona czołowa albo strona tylna)	mm
U	Naddatek w kierunku X i Z (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do UX i UZ)	mm
UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
UZ	Naddatek w kierunku Z (ink) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
Naddatek	Naddatek korekcyjny kontur albo nie - (tylko przy obróbce wykańczającej)	
U1	Naddatek korekcyjny w kierunku X i Z (przyr.) - (tylko w przypadku naddatku)	mm
	wartość dodatnia: naddatek korekcyjny pozostaje	
	wartość ujemna: naddatek korekcyjny jest usuwany dodatkowo do naddatku na obróbkę wykańczającą	
DI	Droga, po której następuje przerwanie posuwu - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
BL	Opis półfabrykatu: walec, naddatek albo kontur (tylko przy obróbce zgrubnej)	
XD	Naddatek albo wymiar cylindra w kierunku X \varnothing (abs) – (tylko w przypadku walca)	mm
	Naddatek albo wymiar walca w kierunku X (przyr.) - (tylko w przypadku walca)	
	Naddatek do konturu w kierunku X (przyr) - (tylko w przypadku naddatku)	
ZD	Naddatek albo wymiar walca w kierunku Z (abs albo przyr.) – (tylko w przypadku	mm
	walca)	
	Naddatek do konturu w kierunku Z (przyr) - (tylko w przypadku naddatku)	
Ograniczenie	Ograniczenie zakresu obróbki albo nie	
ХА	Granica X (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ХВ	Granica X (abs albo przyr) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZA	Granica Z (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZB	Granica Z (abs albo przyr.) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
N	Liczba wcięć	



5.4.8 Wcinanie pozostały materiał



Jeżeli chcecie obrabiać materiał, który pozostał po wcinaniu, użyjcie funkcji "Wcinanie pozostały materiał".

Przy wcinaniu ShopTurn automatycznie rozpoznaje ew. pozostały materiał i generuje zaktualizowany kontur półfabrykatu. Materiał, który pozostał jako naddatek na obróbkę wykańczającą nie jest tą resztą materiału. Przy pomocy funkcji "Wcinanie pozostały materiał" możecie obrabiać pozostały materiał przy pomocy odpowiedniego narzędzia.

Funkcja "Wcinanie pozostałego materiału" jest opcją programową.



Toczenie konturu pozost. Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie konturu" i "Wcinanie pozostały".

Parametry	Opis	Jednos- tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna obróbka wykańczająca	
Kierunek skrawania	Kierunek skrawania: wzdłużnie albo poprzecznie	
Strona obróbki	Strona obróbki:	
	Przy kierunku skrawania wzdłużnie: zewnętrzna albo wewnętrzna	
	Przy kierunku skrawania poprzecznie: strona czołowa albo strona tylna	
D	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej (przyr.)	mm
XDA	1. Granica wcinania narzędzie (przyr.) - (tylko strona czołowa albo strona tylna)	mm
XDB	2. Granica wcinania narzędzie (przyr.) - (tylko strona czołowa albo strona tylna)	mm
U	Naddatek w kierunku X i Z (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do UX i UZ)	mm
UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
UZ	Naddatek w kierunku Z (ink) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
Naddatek	Naddatek korekcyjny kontur albo nie - (tylko przy obróbce wykańczającej)	
U1	Naddatek korekcyjny w kierunku X i Z (przyr.) - (tylko w przypadku naddatku) wartość dodatnia: naddatek korekcyjny pozostaje wartość ujemna: naddatek korekcyjny jest usuwany dodatkowo do naddatku na ob- róbkę wykańczającą	mm
DI	Droga, po której następuje przerwanie posuwu - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
Ograniczenie	Ograniczenie zakresu obróbki albo nie	
ХА	Granica X (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ХВ	Granica X (abs albo przyr) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZA	Granica Z (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZB	Granica Z (abs albo przyr.) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
N	Liczba wcięć	

5.4.9 Toczenie wcinające

Gdy chcecie wykonać dowolnie uformowane wytoczenie, użyjcie funkcji "Toczenie wcinające".

W przeciwieństwie do wcinania w przypadku toczenia wcinającego po każdym wcięciu następuje również skrawanie boczne, tak że czas obróbki jest znacznie krótszy. W przeciwieństwie do skrawania możecie przy toczeniu wcinającym obrabiać również kontury, w przypadku których jest konieczne prostopadłe wchodzenie narzędzia.



Toczenie wcinające

Do toczenia wcinającego jest potrzebne specjalne narzędzie. Zanim zaprogramujecie cykl "Toczenie wcinające", musicie najpierw wprowadzić pożądany kontur.

?	Półfabrykat	Przy toczeniu wcinającym ShopTurn uwzględnia półfabrykat, który może składać się z walca, naddatku na konturze części gotowej albo dowolnego konturu półfabrykatu.
	Ograniczenie zakresu obróbki	Jeżeli np. określoną część konturu chcecie obrobić innym narzędziem, możecie ograniczyć obszar obróbki, tak że jest obrabiana tylko pożą- dana jego część.
	Przerwanie posuwu	Gdy chcecie zapobiec powstawaniu zbyt długich wiórów przy obróbce, możecie zaprogramować przerwanie posuwy.
	Rodzaj obróbki	Rodzaj obróbki (zgrubna albo wykańczająca) możecie dowolnie wy- brać.
		Dokładniejsze informacje możecie każdorazowo odczytać z punktu "Skrawanie".





Toczenie
 Konturu
 Toczenie
 wcinające >

Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie konturu" i "Toczenie wcinające".

Parametry	Opis	Jednos- tka
T, D, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
FX	Posuw w kierunku X	mm/obr
FZ	Posuw w kierunku Z	mm/obr
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna obróbka wykańczająca	
Kierunek skrawania	Kierunek skrawania: wzdłużnie albo poprzecznie	
Strona obróbki	Strona obróbki: Przy kierunku skrawania wzdłużnie: zewnętrzna albo wewnętrzna Przy kierunku skrawania poprzecznie: strona czołowa albo strona tylna	
D	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej (przyr.)	mm
XDA	1. Granica wcinania narzędzie (przyr.) - (tylko strona czołowa albo strona tylna)	mm
XDB	2. Granica wcinania narzędzie (przyr.) - (tylko strona czołowa albo strona tylna)	mm
U	Naddatek w kierunku X i Z (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do UX i UZ)	mm
UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
UZ	Naddatek w kierunku Z (ink) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
Naddatek	Naddatek korekcyjny kontur albo nie - (tylko przy obróbce wykańczającej)	
U1	Naddatek korekcyjny w kierunku X i Z (przyr.) - (tylko w przypadku naddatku) wartość dodatnia: naddatek korekcyjny pozostaje wartość ujemna: naddatek korekcyjny jest usuwany dodatkowo do naddatku na ob- róbkę wykańczającą	mm
DI	Droga, po której następuje przerwanie posuwu - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
BL	Opis półfabrykatu: walec, naddatek albo kontur (tylko przy obróbce zgrubnej)	
XD	Naddatek albo wymiar cylindra w kierunku X ∅ (abs) – (tylko w przypadku walca) Naddatek albo wymiar walca w kierunku X (przyr.) - (tylko w przypadku walca) Naddatek do konturu w kierunku X (przyr) - (tylko w przypadku naddatku)	mm
ZD	Naddatek albo wymiar walca w kierunku Z (abs albo przyr.) – (tylko w przypadku walca) Naddatek do konturu w kierunku Z (przyr) - (tylko w przypadku naddatku)	mm
Ograniczenie	Ograniczenie zakresu obróbki albo nie	
ХА	Granica X (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ХВ	Granica X (abs albo przyr) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZA	Granica Z (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZB	Granica Z (abs albo przyr.) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
N	Liczba wcięć	

5.4.10 Toczenie wcinające pozostały materiał





Jeżeli chcecie obrabiać materiał, który pozostał przy toczeniu wcinającym, użyjcie funkcji "Toczenie wcinające pozostały materiał".

Przy toczeniu wcinającym ShopTurn automatycznie rozpoznaje ew. pozostały materiał i generuje zaktualizowany kontur półfabrykatu. Materiał, który pozostał jako naddatek na obróbkę wykańczającą nie jest tą resztą materiału. Przy pomocy funkcji "Toczenie wcinające pozostały materiał" możecie obrabiać nadmiar materiału przy pomocy odpowiedniego narzędzia.

Funkcja "toczenie wcinające" jest opcją programową.



Foczenie konturu pozost. > Naciśnijcie przyciski programowane "Toczenie konturu" i "Toczenie wcinające pozostały".

0	Parametry	Opis	Jednos-
			tka
	T, D, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	FX	Posuw w kierunku X	mm/obr
	FZ	Posuw w kierunku Z	mm/obr
	obróbka wy- kańczająca	obróbka zgrubna obróbka wykańczająca	
	obróbka wy-	Kierunek skrawania: wzdłużnie albo poprzecznie	
	kańczająca		
	Strona obróbki	Strona obróbki:	
		Przy kierunku skrawania wzdłużnie: zewnętrzna albo wewnętrzna	
		Przy kierunku skrawania poprzecznie: strona czołowa albo strona tylna	
	D	Głębokość dosuwu dla procesu obróbki zgrubnej (przyr.)	mm
	XDA	1. Granica wcinania narzędzie (przyr.) - (tylko strona czołowa albo strona tylna)	mm
	XDB	2. Granica wcinania narzędzie (przyr.) - (tylko strona czołowa albo strona tylna)	mm
	U	Naddatek w kierunku X i Z (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do UX i UZ)	mm
	UX	Naddatek w kierunku X (przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
	UZ	Naddatek w kierunku Z (ink) – (tylko przy obróbce zgrubnej) – (alternatywnie do U)	mm
	Naddatek	Naddatek korekcyjny kontur albo nie - (tylko przy obróbce wykańczającej)	

5

U1	Naddatek korekcyjny w kierunku X i Z (przyr.) - (tylko w przypadku naddatku)	mm
	wartość dodatnia: naddatek korekcyjny pozostaje	
	wartość ujemna: naddatek korekcyjny jest usuwany dodatkowo do naddatku na ob-	
	róbkę wykańczającą	
DI	Droga, po której następuje przerwanie posuwu - (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
Ograniczenie	Ograniczenie zakresu obróbki albo nie	
ХА	Granica X (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ХВ	Granica X (abs albo przyr) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZA	Granica Z (abs) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
ZB	Granica Z (abs albo przyr.) - (tylko przy ograniczeniu)	mm
N	Liczba wcięć	



5.5 Frezowanie

01/2008



Gdy chcecie frezować proste kształty geometryczne na powierzchni czołowej albo pobocznicowej, używajcie funkcji wymienionych w niniejszym punkcie.

Przy frezowaniu macie do dyspozycji następujące kształty geometryczne:

- wnęka prostokątna
- wnęka kołowa
- czop prostokątny
- czop kołowy
- rowek podłużny
- rowek kołowy
- rowek otwarty
- wielobok
- grawura

Gdy chcecie frezować wnęki, czopy albo rowki tylko w jednej pozycji, podajcie pozycję w bloku technologicznym. Gdy natomiast chcecie frezować te kształty w wielu pozycjach, musicie zaprogramować pozycje wzgl. wzór pozycji w oddzielnym bloku po bloku technologicznym.

Blok technologiczny i blok pozycjonowania są na planie pracy ujmowane w nawiasach kwadratowych.

Ρ	N5	SHOPTURN	
<u>ب</u>	<mark>N10</mark> ر	Wnęka prostokątna	∇
ģ.	- N35	Wnęka prostokątna	$\nabla \nabla \nabla$
\mathbb{Z}	- N15	001: szereg otworów	ı
¢.	- N40	002: koło otworów	
\mathcal{N}	№45	004: pozycje	
END		Koniec programu	

Przykład: frezowanie

Przy frezowaniu może na przykład przy prostopadłym zagłębianiu w materiał mieć sens zaciśnięcie wrzeciona, aby zapobiec jego obróceniu. Funkcja "Zaciśnięcie wrzeciona" musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.

Producent maszyny ustala również, czy ShopTurn ma automatycznie zaciskać wrzeciono, gdy ma to sens dla obróbki, czy też czy sami musicie zdecydować, przy jakiej obróbce wrzeciono ma być zaciskane.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Zaciśnięcie wrzeciona

Gdy sami możecie decydować, przy jakiej obróbce wrzeciono ma być zaciskane, obowiązuje co następuje:

Pamiętajcie, że przy obróbce w płaszczyznach czoło/czoło C i pobocznica/pobocznica C zaciśnięcie jest po dokonaniu zagłębienia automatycznie zwalniane. Przy obróbce w płaszczyznach czoło Y i pobocznica Y zaciśnięcie działa natomiast modalnie, tzn. pozostaje aktywne tak długo, aż nastąpi zmiana płaszczyzny obróbki albo zaciśnięcie zostanie cofnięte w menu "Prosta okrąg" --> "Narzędzie".

5.5.1 Wnęka prostokątna

			-	
Γ.			ā	
		đ		
	۰.	12		

Gdy chcecie frezować dowolną wnękę prostokątną na powierzchni czołowej albo pobocznicowej, użyjcie funkcji "Wnęka prostokątna".

Są przy tym do dyspozycji następujące warianty obróbki:

- Frezowanie wnęki prostokątnej z materiału pełnego.
- Wiercenie wstępne na środku wnęki, gdy np. frez nie skrawa przez środek (programować kolejno bloki programu wiercenie, wnęka prostokątna i pozycja).

Dosunięcie/odsunięcie

- Narzędzie porusza się przesuwem szybkim do punktu środkowego wnęki na wysokość płaszczyzny wycofania i dokonuje dosunięcia na odstęp bezpieczeństwa.
- 2. Narzędzie zagłębia się w materiał zależnie od wybranej strategii.
- Obróbka wnęki następuje z wybranym rodzajem obróbki zawsze od wewnątrz na zewnątrz.
- Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.



5

Rodzaj obróbki Przy frezowaniu wnęki prostokątnej możecie dowolnie wybrać rodzaj obróbki: Obróbka zgrubna Przy obróbce zgrubnej są kolejno od środka obrabiane poszczególne płaszczyzny wnęki aż do osiągnięcia głębokości Z1 wzgl. X1. Obróbka wykańczająca • Przy obróbce wykańczającej jest zawsze najpierw obrabiane obrzeże. Dosunięcie do obrzeża następuje przy tym po ćwierćokręgu, który przechodzi w zaokrąglenie narożnika. Przy ostatnim dosuwie jest poczynając od środka wykonywana obróbka wykańczająca dna. Obróbka wykańczająca obrzeża Obróbka wykańczająca obrzeża następuje tak jak obróbka wykańczająca, odpada tylko ostatnie dosunięcie (obróbka wykańczająca dna). Obróbka wykańczająca obrzeża • Przy sfazowaniu jest ścinana górna krawędź wnęki. Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Wnęka" ۶ Frezo-Wnęka wanie i "Wnęka prostokątna". Wnęka prostok. Jeżeli chcecie frezować fazkę a przy obróbce wykańczającej promień

Jeżeli chcecie frezować fazkę a przy obróbce wykańczającej promień narożnika był R=0, wówczas przy fazowaniu musicie w parametrze R wprowadzić promień frezu do obróbki wykańczającej

Parametry	Opis	Jednost-
		ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	 Czoło/czoło C - z tyłu 	
	 Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz 	
	 Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz 	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
$\square \bigcirc$	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku (czoło Y/pobocznica Y, jak też	
	czoło C/pobocznica C gdy przy obróbce zgrubnej zagłębianie następuje współśrod-	
	kowo)	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna	
	obrobka wykanczająca	
	obróbka wykańczająca na obrzeżu	
	Sfazowanie	
Poj. poz.	Frezowanie wnęki prostokątnej w zaprogramowanej pozycji (X0, Y0, Z0, L0, C0,	
Wzór pozycji	CP).	
	Frezowanie wielu wnęk prostokątnych na wzorze pozycji (np. okrąg albo siatka).	

Γ

	Pozycja pojedyncza czoło/czoło C:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki prostokątnej.	
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
LO	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
CO	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość wnęki w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub-	mm
	nej i wykańczającej)	
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY– (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczają- cej)	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)	%
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczajacej)	mm
UXY	Naddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki)) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza- iacej)	mm
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób-	mm
FS	ce zyrubnej i wykanozającej/ Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
75	Szerokość razki (przyr.) - (tyko przy siązowaniu)	
25	Grębokość zagrębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy	mm
	sfazowaniu)	
	Pojedyncza pozycja pobocznica/pobocznica C: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki prostokątnej.	
YO	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm staniań
Z0	Punkt odniesienia kąt biegunowo (aternatywnie do 10) Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
X0	Średnica walca \varnothing (abs)	mm
X1	Głębokość wnęki w odniesieniu do X0 \varnothing (abs albo przyr.)) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczają- cej)	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)	%
	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X)) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) Naddotek w placzowienie (krzeg wneki)) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczaj	mm
012	inaddatek w płaszczyznie (brzeg wnęki)) – (tylko przy obrobce zgrubnej i wykancza-	111111
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej)	mm
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
	Pojedyncza pozycja czoło Y:	
CD	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki prostokątnej.	otonioń
XO	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
YO	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
LO	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
C0	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
ZU 71	Puriκt ouniesienia w kierunku ∠ (abs) Głebokość wneki w odniesieniu do 70 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub-	mm mm
	nej i wykańczającej) Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY– (tylko przy obróbce zorubnej i wykańczając	mm
	Cej)	
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)	%
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej)	mm

UXY	Naddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza-	mm
UZ	jącej) Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób-	mm
FS	ce zgrubnej i wykanczającej) Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głabokość zacłabienia wierzchołka parzedzia (abs albo przyr.) - (tylko przy	mm
-		
	Pojedvnoza pozvoja pobocznica Y:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki prostokątnej.	
C0	Punkt odniesienia	stopień
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
20	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
XU X1	Punkt odniesienia (abs) Głabakość wpaki w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub-	mm
	nei i wykańczającej)	
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczają-	mm
	cej)	
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)	%
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej)	mm
UYZ	Naddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza- jacej)	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej)	mm
FS	Szerokość fazki (przvr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głebokość zagłebienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy	mm
	sfazowaniu)	
W	Szerokość wnęki	mm
L	Długość wnęki	mm
R	Promień na narożnikach wnęki	mm
α0	Kąt obrotu wnęki	stopień
	Czoło: α0 odnosi się do osi X, przy biegunowym punkcie odniesienia do pozycji C0	
	Pobocznica: α0 odnosi się do osi Y	
Zagłębianie	Strategia zaglębiania	
	Spiralnie: Zagrębianie po inni spiralnej Pupkt środkowy frazu porusza się po linii śrubowaj określonej przez promień i dła-	
	hokość na obrót Gdy jest uzyskana dłebokość jednego dosuwu jest jeszcze wyko-	
	nywany jeden pełny okrąg w płaszczyźnie.	
	Ruchem wahliwym: Zagłębianie ruchem wahliwym po osi środkowej wnęki	
	Punkt środkowy frezu wykonuje ruch wahliwy po prostej, aż do uzyskania dosunię-	
	cia na głębokości. Gdy głębokość jest uzyskana, droga w płaszczyźnie jest wyko-	
	nywana jeszcze raz bez dosuwu na głębokość.	
	Srodkowo: Zagłębianie prostopadłe na srodku wnęki Obliczene dobakcóć docuwu jest uzyckiwane ruchem prostopadłum na środku	
	voliczona głębokość dosuwu jesi uzyskiwana ruchem prostopaciym na srouku	
	Wskazówka: Przy tym ustawieniu frez musi skrawać przez środek albo konieczne	
	jest wiercenie wstepne.	
EP	Maksymalny skok zagłębiania (tylko przy zagłębianiu po linii spiralnej)	mm/obr
	Skok linii spiralnej może być mniejszy ze względu na warunki geometryczne.	
ER	Promień zagłębiania (tylko przy zagłębianiu spiralnym)	mm
	Promień nie może być większy niż promień frezu, ponieważ w przeciwnym przypad-	
	ku pozostanie materiał. Poza tym zwracajcie uwagę, by wnęka nie została naruszo-	
EW	Kąt zagłębiania (tylko przy zagłębianiu ruchem wahliwym)	stopień
FZ	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y - zadłebia-	mm/zab
	nie współśrodkowe)	mm/min
FX		/
IA	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku pobocznica/pobocznica C i po-	mm/ząb



5.5.2 Wnęka kołowa

•		Jeżeli chcecie frezować dowolną wnękę kołową na powierzchni czo- łowej albo pobocznicowej, użyjcie funkcji "Wnęka kołowa".
=?	Obróbka płaszczyznowa	 Są do dyspozycji następujące warianty obróbki: Frezowanie wnęki kołowej z materiału pełnego. Najpierw wiercenie wstępne na środku wnęki, gdy np frez nie skrawa przez środek (zaprogramować kolejno bloki programu wiercenie, wnęka kołowa i pozycja). Do frezowania przy użyciu funkcji "wnęka kołowa" macie do dyspozycji dwie metody, płaszczyznowy i spiralny sposób pracy: Przy wybieraniu płaszczyznowym materiał jest wybierany poziomymi "warstwami".
	Dosunięcie/odsunięcie	 Narzędzie porusza się przesuwem szybkim do punktu środkowego wnęki na wysokość płaszczyzny wycofania i dokonuje dosunięcia na odstęp bezpieczeństwa. Narzędzie zagłębia się w materiał zależnie od wybranej strategii. Obróbka wnęki następuje z wybranym rodzajem obróbki zawsze od wewnątrz na zewnątrz. Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
	Rodzaj obróbki	 Przy frezowaniu wnęki kołowej możecie dowolnie wybrać rodzaj obróbki: Obróbka zgrubna Przy obróbce zgrubnej są kolejno od środka obrabiane poszcze-gólne płaszczyzny wnęki aż do osiągnięcia głębokości Z1 wzgl. X1. Obróbka wykańczająca Przy obróbce wykańczającej jest zawsze najpierw obrabiane obrzeże. Przy tym dosunięcie do brzegu wnęki następuje po ćwierćokręgu, który przechodzi w zaokrąglenie wnęki. Przy ostatnim dosuwie jest poczynając od środka wykonywana obróbka wykańczająca dna. Obróbka wykańczająca obrzeża Obróbka wykańczająca obrzeża następuje tak jak obróbka wykańczająca dna). Sfazowanie Przy sfazowaniu jest ścinana górna krawędź wnęki.

01/2008

	Obróbka spiralna	Przy wybieraniu spiralnym materiał jest wybierany ruchem spiralnym aż do dna wnęki.
	Dosunięcie/odsunięcie	 Narzędzie porusza się przesuwem szybkim do punktu środkowego wnęki na wysokość płaszczyzny wycofania i dokonuje dosunięcia na odstęp bezpieczeństwa. Dosuw na pierwszą średnicę obróbki. Obróbka wnęki następuje z wybranym rodzajem obróbki na głębo- kość wnęki. Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
	Rodzaj obróbki	 Przy frezowaniu wnęki kołowej możecie dowolnie wybrać rodzaj obróbki: Obróbka zgrubna Przy obróbce zgrubnej wnęka jest obrabiana ruchami spiralnymi od góry do dołu. Na głębokości wnęki jest wykonywany pełny okrąg, aby usunąć pozostały materiał. Narzędzie jest cofane od obrzeża i dna wnęki po ćwierćokręgu i przesuwem szybkim odsuwane na odstęp bezpieczeństwa. Ten przebieg powtarza się od wewnątrz na zewnątrz, aż wnęka będzie kompletnie obrobiona. Obróbka wykańczająca Przy obróbce wykańczającej jest najpierw ruchem spiralnym obrabiane obrzeże aż do dna. Na głębokości wnęki jest wykonywany pełny okrąg, aby usunąć pozostały materiał. Dno jest frezowane spiralnie od zewnątrz do wewnątrz. Ze środka wnęki następuje ruchem szybkim wycofanie narzędzia na odstęp bezpieczeństwa. Obróbka wykańczająca obrzeża Przy obróbce wykańczającej obrzeża najpierw jest obrabiane obrzeże ruchem spiralnym do dna. Na głębokości wnęki jest wykonywany pełny okrąg, aby usunąć pozostały materiał. Moróbka wykańczające obrzeża Przy obróbce wykańczającej obrzeża najpierw jest obrabiane obrzeże ruchem spiralnym do dna. Na głębokości wnęki jest wykonywany pełny okrąg, aby usunąć pozostały materiał. Narzędzie jest cofane od obrzeża i dna wnęki po ćwierćokręgu i przesuwem szybkim odsuwane na odstęp bezpieczeństwa.
→	Frezo- Wnęka kołowa	 Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Wnęka" i "Wnęka kołowa".



₿	Parametry	Opis	Jednos- tka
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
		Czoło/czoło C - z przodu	
		 Czoło/czoło C - z tyłu 	
		Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
		Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
		 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku (czoło Y/pobocznica Y, jak też	
		czoło C/pobocznica C gdy przy obróbce zgrubnej zagłębianie następuje współśrod-	
		kowo)	
		Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
	Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna	
		obróbka wykańczająca	
		obróbka wykańczająca na obrzeżu	
	Placzozyznami	Stazowanie (tylko przy obrobce płaszczyznowej) Wybiorania matoriału wpoki płaszczyznomi	
	Spiralnie	Wybieranie materiału wnęki piaszczyznami Wybieranie materiału wnęki ruchem spiralnym	
	Poi poz	Frezowanie wneki kołowej w zaprogramowanej pozycji (X0, X0, Z0, L0, C0, CP)	
	Wzór poz.	Frezowanie więk kołowych na wzorze pozycji (np. okrąg albo siatka).	
		Pozycja pojedyncza czoło/czoło C:	
	VO	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej.	
	YO	Punkt odniesienia w kierunku X (abs) Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
	LO	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
	C0	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
	Z0 71	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs) Głebokość wneki w odniesieniu do 70 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub-	mm mm
		nej i wykańczającej) Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY– (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczają-	mm
		cej)	
		Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)	%
	DZ	Płaszczyznami: Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
		kanczającej) Spiralpia:	
		Skok maksymalny linii spiralnej	mm/obr
	UXY	Naddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza- jącej)	mm
	UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej)	mm
	FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
	ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
		Pozycja pojedyncza pobocznica/pobocznica C:	
	NO	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej.	
	10 C0	Punkt odniesienia w kierunku Y Punkt odniesienia kat biegunowo (alternatywnie do Y0)	mm stopień
	ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm

Funkcje ShopTurn 5.5 Frezowanie

0	1/	2	00)8	3

X0

X1 Głębokość wnęki w odniesieniu do X0 Ø (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) mm DYZ Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) mm DX Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm) mm DX Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) mm UYZ Naddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) mm UYZ Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) mm UX Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm FS Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm ZFS Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm Pojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. mm X0 Punktem odniesienia w kierunku X (abs) mm mm	
DYZZgrubnej i wykanczającej) Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczają- cej) Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)mm %DXDosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej)mmUYZNaddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza- jącej) Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej)mmUXSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmZFSSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Pojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki X0mm	
cej) Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)%DXDosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej)mmUYZNaddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza- jącej) Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej)mmUXSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmFSGłębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmZFSSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmPojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. X0mm	
Dosuw w praszczyźnie w %. stosunek dosuwu w praszczyźnie (mm) do stednicy frezu (mm)DXDosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej)mmUYZNaddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza- jącej) Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej)mmUXSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmFSGłębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmZFSSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmPojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. X0mm	
DXDosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)mmUYZNaddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej)mmUXSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) FSGłębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmZFSSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmPojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. X0mm	
UYZkańczającej) Naddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza- jącej) Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej)mmUXSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmZFSSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmZFSSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmZFSSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mmZFSSzerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)mm	
OTZ Naduatek w plaszczyżnie (bizeg wnęki) – (tylko przy obrobce zgrubnej i wykańczające i wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób-ce zgrubnej i wykańczającej) UX Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) FS Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) ZFS Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Pojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki mm	
Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej) UX Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm FS Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm ZFS Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm Pojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. mm CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki mm X0 Punkt odniesienia w kierunku X (abs) mm	
UX ce zgrubnej i wykańczającej) UX Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) FS Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) ZFS sfazowaniu) ZFS Pojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki X0 Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	
FS Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm ZFS Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm Pojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. mm CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki mm X0 Punkt odniesienia w kierunku X (abs) mm	
ZFS sfazowaniu) mm Pojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki mm X0 Punkt odniesienia w kierunku X (abs) mm	
ZFS Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm Pojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. mm CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki mm X0 Punkt odniesienia w kierunku X (abs) mm	
Pojedyncza pozycja czoło Y: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy wnęki kołowej. CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki mm X0 Punkt odniesienia w kierunku X (abs) mm	
CP Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki mm X0 Punkt odniesienia w kierunku X (abs) mm	
X0 Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	
Y0 Punkt odniesienia w kierunku Y mm	
L0 Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0) mm	
C0 Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0) stopie	۰ń
Z0 Punkt odniesienia w kierunku Z (abs) mm	
Z1 Głębokość wnęki w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub- mm	
DXY – Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY– (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczaja- mm	
Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy %	
DZ Dosuw maksymalny na olebokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zorubnej i wys. I mm.	
kańczającej)	
UXY Naddatek w płaszczyźnie (brzeg wnęki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza- mm	
Jącej) UZ Naddatek na obróbke wykańczająca na dłebokości (dno wneki) – (tylko przy obrób- mm.	
ce zgrubnej i wykańczającej)	
FS Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) mm	
ZFS Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy mm	
sfazowaniu)	
Pojedyncza pozycja pobocznica Y: Dupitom odpianiania jest zawaza punkt śradkowy wpaki kolowej	
Punkterni odniesienia jest zawsze punkt słodkowy wnęki kołowej.	λή
Y0 Punkt odniesienia w kierunku Y mm	,11
70 Punkt odniesienia w kierunku 7 (abs)	
X0 Punkt odniesienia (abs)	
X1 Głębokość wnęki w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub- mm	
nej i wykańczającej)	
DYZ Maksymalny dosuw w płaszczyżnie YZ – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczają- mm	
Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy %	
frezu (mm)	
DX Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	
Kanczającej) UVZ Naddatek w płaszczyźnie (brzeg wneki) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza-	
UX Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno wnęki) – (tylko przy obrób- mm	
ce zgrubnej i wykańczającej)	
TO Szerokość ragłębienie wierzchołke parzedzie (abs albo przyr.) - (tylko przy. mm.	
Ø Średnica wneki mm	
Zagłębianie Strategia zagłębiania (tylko przy wariancie obróbki "płaszczyznami")	
Spiralnie: zagłębianie po linii spiralnej	

	 Punkt środkowy frezu porusza się po linii śrubowej określonej przez promień i głę- bokość na obrót. Gdy jest uzyskana głębokość jednego dosuwu, jest jeszcze wyko- nywany jeden pełny okrąg w płaszczyźnie. Posuw: posuw obróbkowy Współśrodkowo: Zagłębianie prostopadłe na środku wnęki Obliczona głębokość dosuwu jest uzyskiwana ruchem prostopadłym na środku wnęki. Posuw: posuw dosuwu jak zaprogramowano pod FZ Wskazówka: Przy zagłębianiu prostopadłym na środku wnęki frez musi skrawać przez środek albo konieczne jest wiercenie wstępne. 	
EP	Maksymalny skok zagłębiania (tylko przy zagłębianiu po linii spiralnej)	mm/obr
	Skok linii spiralnej może być mniejszy ze względu na warunki geometryczne.	
ER	Promień zagłębiania (tylko przy zagłębianiu spiralnym) Promień nie może być większy niż promień frezu, ponieważ w przeciwnym przypad- ku pozostanie materiał. Poza tym zwracajcie uwagę, by wnęka nie została naruszo- na.	mm
FZ	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y - zagłębia- nie współśrodkowe)	mm/ząb mm/min
FX	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku pobocznica/pobocznica C i po- bocznica Y - zagłębianie współśrodkowe)	mm/ząb mm/min

5.5.3 Czop prostokątny



Gdy chcecie frezować różne czopy prostokątne, korzystajcie z funkcji "czop prostokątny".

Macie przy tym do dyspozycji następujące kształty z albo bez zaokrąglenia narożnika



Czop prostokątny

Dodatkowo do pożądanego czopa prostokątnego, musicie jeszcze zdefiniować czop półfabrykatu. Czop półfabrykatu ustala zakres, poza którym nie ma materiału, tzn. tam ruch odbywa się przesuwem szybkim. Czop półfabrykatu nie może przecinać się z sąsiednimi czopami półfabrykatu i jest przez ShopTurn automatycznie umieszczany współśrodkowo wokół czopu części gotowej.

Czop jest obrabiany tylko z jednym dosuwem. Jeżeli chcecie prowadzić obróbkę z wieloma dosuwami, musicie wielokrotnie programować funkcję "czop prostokątny" z coraz mniejszym naddatkiem na obróbkę wykańczającą. Dosunięcie/odsunięcie

- Narzędzie wykonuje ruch przesuwem szybkim do punktu startowego na wysokość płaszczyzny wycofania i wykonuje dosunięcie na odstęp bezpieczeństwa. Punkt startowy leży na dodatniej osi X obróconej o α0.
- Narzędzie jest dosuwane do konturu czopa z boku po półokręgu z posuwem obróbkowym. Najpierw następuje dosuw na głębokość obróbki, następnie ruch w płaszczyźnie. Czop jest obrabiany zależnie od zaprogramowanego kierunku obrotu obróbki (współbieżnie/przeciwbieżnie) w kierunku ruchu wskazówek zegara albo przeciwnie.
- Gdy nastąpiło jednokrotne obejście czopu, narzędzie opuszcza kontur po półokręgu i następuje dosuw do następnej głębokości obróbki.
- Następuje ponowne dosunięcie do czopa po półokręgu i jednokrotne jego obejście. To postępowanie jest tak długo powtarzane, aż zostanie osiągnięta zaprogramowana głębokość czopa.
- Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.



Dosunięcie i odsunięcie do czopa prostokątnego po półokręgu

Rodzaj obróbki

Przy frezowaniu czopa prostokątnego możecie dowolnie wybrać rodzaj obróbki:

- Obróbka zgrubna Przy obróbce zgrubnej następuje obchodzenie czopa, aż zostanie osiągnięty zaprogramowany naddatek.
- Obróbka wykańczająca Jeżeli zaprogramowaliście naddatek, czop jest obchodzony aż do uzyskania głębokości Z1.
- Sfazowanie
 Przy sfazowaniu jest ścinany górny brzeg czopa prostokątnego.



Funkcje ShopTurn 5.5 Frezowanie

Frezo-

wanie

Czop prostokątny



ľ

Czop

Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Czop" i "Czop prostokątny".

Parametry	Opis	Jednos- tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 6 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	 Czoło/czoło C - z tyłu 	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y)	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obróbki	obróbka zorubna	
	obróbka wykańczająca	
	Sfazowanie	
Poj. poz.	Frezowanie czopu prostokątnego w zaprogramowanej pozycji (X0, Y0, Z0, L0, C0,	
Wzór poz.	CP).	
	Frezowanie wielu czopów prostokątnych na wzorze pozycji (okrąg albo siatka).	
	Pozycja pojedyncza czoło/czoło C:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy czopa prostokątnego.	
XO	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
YO	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
LO	Punkt odniesienia długosć biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
C0	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopien
20	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
21	Głębokość czopa w odniesieniu do 20 (abs albo przyr.) – (tylko przy obrobce zgrub- nej i wykańczającej)	mm
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej)	mm
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie (obrzeże czopa) – (tylko przy	mm
117	Obrobce zgrubnej i wykańczającej) Naddatak po obróbko wykończające po globokości (globokość czero) – (tułko zaroj	
UΖ	obróbce zgrubnej i wykańczającej)	[1][[1]
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo- waniu)	mm

01/2008

۰			•
		Pojedyncza pozycja czoło Y:	
		Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy czopa prostokątnego.	
	СР	Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki	stopień
	X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
	YO	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
l	LO	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
l	C0	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
	20	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
	Ζ1	Głębokość czopa w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub- nej i wykańczającej)	mm
	DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej)	mm
	UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie (obrzeże czopa) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	mm
	UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (głębokość czopa) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	mm
	FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
	ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo- waniu)	mm
-		Pojedyncza pozycja pobocznica Y:	
		Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy czopa prostokątnego.	
l	C0	Punkt odniesienia	stopień
l	Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
	ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
	X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
	X1	Głębokość czopa w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	mm
	DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej)	mm
	UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie (obrzeże czopa) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	mm
	UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (głębokość czopa) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	mm
	FS	Szerokość fazki (przvr.) - (tvlko przv sfazowaniu)	mm
	ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo- waniu)	mm
ľ	W	Szerokość czopa cześci gotowej	mm
	L	Długość czopa cześci gotowej	mm
ŀ	R	Promień na krawedziach czopa (promień narożnika)	mm
-	αÛ	Kat obrotu czopa	stopień
	40	Czoło: α 0 odnosi się do osi X, przy biegunowym punkcie odniesienia do pozycji C0	otopion
ļ		Podocznica: αU odnosi się do osi Y	
ļ	W1	Szerokość czopa półfabrykatu (ważne dla określenia pozycji dosuwu)	mm
l	L1	Długość czopa półfabrykatu (ważne dla określenia pozycji dosuwu)	mm

5.5.4 Czop kołowy

Gdy chcecie frezować czop kołowy, korzystajcie z funkcji "czop kołowy".

Dodatkowo do pożądanego czopa kołowego, musicie jeszcze zdefiniować czop półfabrykatu. Czop półfabrykatu ustala zakres, poza którym nie ma materiału, tzn. tam ruch odbywa się przesuwem szybkim. Czop półfabrykatu nie może przecinać się z sąsiednimi czopami półfabrykatu i jest przez ShopTurn automatycznie umieszczany współśrodkowo wokół czopu części gotowej.

Czop jest obrabiany tylko z jednym dosuwem. Jeżeli chcecie prowadzić obróbkę z wieloma dosuwami, musicie wielokrotnie programować funkcję "czop kołowy" z coraz mniejszym naddatkiem na obróbkę wykańczającą.

Dosunięcie/odsunięcie

- 1. Narzędzie wykonuje ruch przesuwem szybkim do punktu startowego na wysokość płaszczyzny wycofania i wykonuje dosunięcie na odstęp bezpieczeństwa. Punkt startowy leży na dodatniej osi X.
 - 2. Narzędzie jest dosuwane do konturu czopa z boku po półokręgu z posuwem obróbkowym. Najpierw następuje dosuw na głębokość obróbki, następnie ruch w płaszczyźnie. Czop jest obrabiany zależnie od zaprogramowanego kierunku obrotu obróbki (współbieżnie/przeciwbieżnie) w kierunku ruchu wskazówek zegara albo przeciwnie.
 - 3. Gdy nastąpiło jednokrotne obejście czopu, narzędzie opuszcza kontur po półokręgu i następuje dosuw do następnej głębokości obróbki.
 - 4. Następuje ponowne dosunięcie do czopa po półokręgu i jednokrotne jego obejście. To postępowanie jest tak długo powtarzane, aż zostanie osiągnięta zaprogramowana głębokość czopa.
 - 5. Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.

Narzędzie X Ódsunięcie Dosunięcie od konturu do konturu Czop kołowy

Dosunięcie i odsunięcie do czopa kołowego po półokręgu

Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Czop" i "Czop ۶ kołowy".

Parametry	Opis	Jednos-
		tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 6 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	 Czoło/czoło C - z tyłu 	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y)	
Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.		
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna	
	Obiobka wykaliczająca Stazowanie	
Poj. poz.	Frezowanie czopa kołowego w zaprogramowanej pozycji (X0, Y0, Z0, L0, C0, CP).	
Wzór pozycji	Frezowanie wielu czopów kołowych we wzorze pozycji (np. pełny okrąg albo siatka).	
	Pozycja pojedyncza czoło/czoło C:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy czopa kołowego.	
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
L0	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
C0	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość czopa w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub-	mm
	nej i wykańczającej)	







Czop kołowy



5-246

Funkcj	e ShopTurn
5.5	Frezowanie

DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
	kańczającej)	
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie (obrzeże czopa) – (tylko przy	mm
	obróbce zgrubnej i wykańczającej)	
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (głębokość czopa) – (tylko przy	mm
	obróbce zgrubnej i wykańczającej)	
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo-	mm
	waniu)	
	Pojedyncza pozycja czoło Y:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy czopa kołowego.	
СР	Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
LO	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
CO	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość czopa w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub-	mm
	nej i wykańczającej)	
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
	kańczającej)	
UXY	Naddatek na obróbke wykańczajaca w płaszczyźnie (obrzeże czopa) – (tylko przy	mm
	obróbce zgrubnej i wykańczającej)	
UZ	Naddatek na obróbke wykańczająca na głebokości (głebokość czopa) – (tylko przy	mm
	obróbce zarubnej i wykańczającej)	
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głebokość zagłebienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo-	mm
	Pojedyncza pozycja pobocznica Y:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy czopa kołowego.	
CO	Punkt odniesienia	stopień
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość czopa w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub-	mm
	nej i wykańczającej)	
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
	kańczającej)	
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie (obrzeże czopa) – (tvlko przy	mm
	obróbce zgrubnej i wykańczającej)	
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głebokości (głebokość czopa) – (tvlko przy	mm
	obróbce zgrubnej i wykańczającej)	
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głebokość zagłebienia wierzchołka narzedzia (abs albo przvr.) - (tvlko przv sfazo-	mm
_	waniu)	
a	Śrędnica czona części gotowaj	mm
Ø1	Sreanica czopa połrabrykatu (wazne dla okreslenia pozycji dosuwu)	mm



5.5.5 Rowek podłużny

•		Gdy chcecie frezować dowolny rowek podłużny na powierzchni czo- łowej albo pobocznicowej, użyjcie funkcji "rowek podłużny".
=?		 Są przy tym do dyspozycji następujące warianty obróbki: Frezowanie rowka podłużnego z materiału pełnego. Wiercenie wstępne na środku rowka, gdy np. frez nie skrawa przez środek (programować kolejno bloki programu wiercenie, wnęka prostokątna i pozycja).
	Dosunięcie/odsunięcie	 Narzędzie porusza się przesuwem szybkim na wysokości płasz- czyzny wycofania do punktu środkowego rowka i dokonuje dosuwu na odstęp bezpieczeństwa. Narzędzie zagłębia się w materiał zależnie od wybranej strategii. Obróbka rowka podłużnego odbywa się z wybranym rodzajem obróbki zawsze od wewnątrz do zewnątrz. Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
	Rodzaj obróbki	 Przy frezowaniu rowka wzdłużnego możecie dowolnie wybrać rodzaj obróbki: Obróbka zgrubna Przy obróbce zgrubnej są kolejno rozpoczynając od środka obrabiane poszczególne płaszczyzny rowka aż do uzyskania głębokości Z1 wzgl. X1. Obróbka wykańczająca Przy obróbce wykańczającej jest zawsze najpierw obrabiane obrzeże. Przy tym następuje dosunięcie do brzegu rowka po ćwierćokręgu, który przechodzi w zaokrąglenie narożnika. Przy ostatnim dosuwie jest poczynając od środka wykonywana obróbka wykańczająca dna. Obróbka wykańczająca obrzeża Obróbka wykańczająca obrzeża następuje tak jak obróbka wykańczająca dna. Sfazowanie Przy sfazowaniu jest ścinana krawędź na górnym obrzeżu.



Funkcje ShopTurn 5.5 Frezowanie

Frezo-

- wanie

Rowek podłużny



Rowek

 Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Rowek" i "Rowek podłużny".

Parametry	Opis	Jednos- tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	 Wybór położenia: Czoło/czoło C - z przodu Czoło/czoło C - z tyłu Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku (czoło Y/pobocznica Y, jak też czoło C/pobocznica C gdy przy obróbce zgrubnej zagłębianie następuje współśrod- kowo) Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obróbki	obróbka zgrubna obróbka wykańczająca obróbka wykańczająca na obrzeżu Sfazowanie	
Pojed. pozycja Wzór pozycji	Frezowanie rowka podłużnego w zaprogramowanej pozycji (X0, Y0, Z0, L0, C0, CP). Frezowanie rowków podłużnych na wzorze pozycji (np. okrąg albo siatka).	
X0 Y0 L0 C0 Z0 Z1 DXY DZ UXY UZ FS ZFS	Pozycja pojedyncza czołoczoło C: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy rowka podłużnego. Punkt odniesienia w kierunku X (abs) Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0) Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0) Punkt odniesienia w kierunku Z (abs) Głębokość rowka w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub- nej i wykańczającej) Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej) Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej) Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno rowka) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej) Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo- waniu)	mm mm stopień mm mm % mm mm mm mm
	Pozycja pojedyncza pobocznica/pobocznica C: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy rowka podłużnego.	
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
CO	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
Z0 X0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs) Średnica walca ∅ (abs)	mm mm
X0 Y0 L0 C0 Z0 Z1 DXY DZ UXY UZ FS ZFS Y0 C0 Z0 X0	Pozycja pojedyncza czoło/czoło C: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy rowka podłużnego. Punkt odniesienia w kierunku X (abs) Punkt odniesienia w kierunku Y Punkt odniesienia w kierunku Z (abs) Głębokość rowka w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub- nej i wykańczającej) Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej) Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej) Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno rowka) – (tylko przy obrób- ce zgrubnej i wykańczającej) Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu) Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo- waniu) Pozycja pojedyncza pobocznica/pobocznica C: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy rowka podłużnego. Punkt odniesienia w kierunku Y Punkt odniesienia w kierunku Y Punkt odniesienia w kierunku Y Punkt odniesienia w kierunku Y Punkt odniesienia w kierunku Z (abs) Średnica walca Ø (abs)	mr mr mr mr mr mr mr mr mr mr mr

X1	Głębokość rowka w odniesieniu do X0 $arnothing$ (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce	mm
	zgrubnej i wykańczającej)	
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
	kańczającej)	
UYZ	Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykań-	mm
	czającej)	
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno rowka) – (tylko przy obrób-	mm
	ce zgrubnej i wykańczającej)	
FS	Szerokość fazki - tylko przy sfazowaniu	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo-	mm
	waniu)	
	Pojedyncza pozycja czoło Y:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy rowka podłużnego.	
CP	Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki	stopień
X0 X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
10	Punkt odniesienia w kierunku f	mm
CO	Punkt odniesienia kat biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość rowka w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub-	mm
DVV	nej i wykańczającej) Doguw makaymalaw w plaszczyźnie XX	
DAT	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	70
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
	kańczającej) Na dotal w starze świe (skreste szuke) – (telka sze skajka z zwale si i wskajć	
UXY	Naddatek w płaszczyznie (obrzeże rowka) – (tylko przy obrobce zgrubnej i wykan-	mm
UZ	Naddatek na obróbke wykańczajaca na ołebokości (dno rowka) – (tylko przy obrób-	mm
-	ce zgrubnej i wykańczającej)	
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy stazo-	mm
	Pojedvnoza pozvoja pobocznica Y:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy rowka podłużnego.	
C0	Punkt odniesienia	stopień
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
20	Punkt odniesienia (abs)	mm
X0 X1	Głebokość rowka w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub-	mm
	nej i wykańczającej)	
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
אח	i irezu (mm) – (tytko przy obrobce zgrubnej i wykanczającej) Dosuw maksymalny na ołebokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
	kańczającej)	
UYZ	Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykań-	mm
UX	naddatek na obrobkę wykanczającą na głębokości (dno rowka) – (tylko przy obrób-	mm
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo-	mm
	waniu)	
W	Szerokość rowka	mm
L	Długość rowka	mm
α0	Kąt obrotu rowka	stopień
	Czoło: α 0 odnosi się do osi X, przy biegunowym punkcie odniesienia do pozycji C0	
	Pobocznica: α0 odnosi się do osi Y	

5

Zagłębianie	Strategia zagłębiania	mm
	Współśrodkowo: Zagłębianie prostopadłe na środku rowka podłużnego	
	Na środku wnęki następuje ruch na głębokość dosuwu.	
	Wskazówka: Przy tym ustawieniu frez musi skrawać przez środek.	
	Ruchem wahliwym: zagłębianie ruchem wahliwym na osi środkowej rowka podłuż-	
	nego	
	Punkt środkowy frezu wykonuje ruch wahliwy po prostej, aż do uzyskania dosunię-	
	cia na głębokości. Gdy głębokość jest uzyskana, droga w płaszczyźnie jest wyko-	
	nywana jeszcze raz bez dosuwu na głębokość.	
EW	Kąt zagłębiania (tylko przy ruchu wahliwym)	stopień
FZ	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y - zagłębia- nie współśrodkowe)	mm/ząb mm/min
FX	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku pobocznica/pobocznica C i po- bocznica Y - zagłębianie współśrodkowe)	mm/ząb mm/min

5.5.6 Rowek kołowy

		Gdy chcecie frezować jeden albo wiele rowków kołowych o takiej sa- mej wielkości na okręgu albo łuku koła, użyjcie funkcji "rowek kołowy".
=?	Wielkość narzędzia	 Pamiętajcie, że przy obróbce rowka kołowego nie wolno jest zejść poniżej minimalnej wielkości frezu Obróbka zgrubna: 1/2 szerokości rowka W - naddatek UXY ≤ średnica frezu Obróbka wykańczająca: 1/2 szerokości rowka W ≤ średnica frezu Obróbka wykańczająca na obrzeżu: Naddatek UXY ≤ średnica frezu
	Rowek pierścieniowy	Jeżeli chcecie wykonać rowek pierścieniowy, musicie dla parametru liczba N i kąt rozwarcia α_1 wprowadzić następujące wartości: $\alpha_1 = 360^\circ$
	Dosunięcie/odsunięcie	 Narzędzie porusza się przesuwem szybkim na wysokości płasz- czyzny wycofania do punktu środkowego półokręgu na końcu row- ka i wykonuje dosunięcie na odstęp bezpieczeństwa. Następnie z posuwem obróbkowym narzędzie zagłębia się w ob- rabiany przedmiot, przy czym jest uwzględniany dosuw max w kie- runku Z (przy obróbce czoła) i w kierunku X (przy obróbce pobocz- nicy) jak też naddatek. Rowek kołowy jest obrabiany zależnie od kierunku obrotu obróbki (przeciwbieżnie albo współbieżnie) w kie- runku ruchu wskazówek zegara albo przeciwnie.



	 Gdy pierwszy rowek kołowy jest wykonany, narzędzie przesuwa się przesuwem szybkim do płaszczyzny wycofania. Następuje dosunięcie do następnego rowka kołowego po prostej albo okręgu a następnie obróbka. Przesuw szybki dla pozycjonowania po torze kołowym jest ustalo- ny w danej maszynowej. Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
	 Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
Rodzaj obróbki	 Przy frezowaniu rowka kołowego możecie dowolnie wybrać rodzaj obróbki: Obróbka zgrubna Przy obróbce zgrubnej są kolejno, od punktu środkowego pół-okręgu na końcu rowka, obrabiane poszczególne płaszczyzny rowka, aż zostanie osiągnięta głębokość Z1. Obróbka wykańczająca Przy obróbce wykańczającej jest zawsze najpierw obrabiane obrzeże aż do osiągnięcia głębokości Z1. Dosunięcie do obrzeża następuje przy tym po ćwierćokręgu, który przechodzi w zaokrą-glenie. Przy ostatnim dosuwie jest poczynając od środka półokręgu wykonywana obróbka wykańczająca dna. Obróbka wykańczająca obrzeża Obróbka wykańczająca obrzeża następuje tak jak obróbka wykańczająca, odpada tylko ostatnie dosunięcie (obróbka wykańczająca dna). Sfazowanie Przy sfazowaniu jest ścinana krawędź na górnym obrzeżu.



Frezo-Rowek - wanie Rowek kołowy

>

Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Rowek" \triangleright i "Rowek kołowy".

A	Parametry	Opis	Jednos-
			tka
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	FZ	Posuw dosuwu na głębokość	mm/ząb
			mm/min
	Położenie	Może być wybieranych 8 różnych położeń:	
		 Czoło/czoło C - z przodu 	
		 Czoło/czoło C - z tyłu 	
		 Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz 	
		Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
		 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	

	Zacisnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku (czoło Y/pobocznica Y, jak też czoło C/pobocznica C gdy przy obróbce zgrubnej zagłębianie następuje współśrod- kowo)	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obrobki	 obróbka zgrubna obróbka wykańczająca obróbka wykańczająca na obrzeżu 	
	Sfazowanie	
Okrag pełny	Pozycionowanie rowków kołowych na okregu pełnym. Odstęp między kolejnymi	
	rowkami kołowymi jest zawsze taki sam i jest obliczany przez sterowanie	
Okrag cze-	Pozycionowanie rowków kołowych na łuku koła. Odsten miedzy dwoma kolejnymi	
ściowy	rowkami kołowymi można okraślić poprzez kat o?	
SCIOWY		
X0 Y0 L0 C0	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy okręgu lub łuku koła. Punkt odniesienia w kierunku X (abs) Punkt odniesienia w kierunku Y Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0) Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0) Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm mm stopień
Z1	Głębokość rowka w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub- nej i wykańczającej)	mm
	kańczającej)	mm
UXY	Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykań- czającej)	mm
FS ZFS	Szerokość fazki (abs) - (tylko przy sfazowaniu) Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo- waniu)	mm mm
Y0 C0 Z0 X0 X1 DX UYZ FS ZFS	Pobocznica/pobocznica C: Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy okręgu lub łuku koła. Punkt odniesienia w kierunku Y Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0) Punkt odniesienia w kierunku Z (abs) Średnica walca Ø (abs) Głębokość rowka w odniesieniu do X0 Ø (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej) Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej) Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykań- czającej) Szerokość fazki (abs) - (tylko przy sfazowaniu) Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo- waniu) Czoło Y:	mm stopień mm mm mm mm mm
CP X0 Y0 L0 C0 Z0 Z1 DZ UXY FS ZFS	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy okręgu lub łuku koła. Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki Punkt odniesienia w kierunku X (abs) Punkt odniesienia w kierunku Y Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0) Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0) Punkt odniesienia w kierunku Z (abs) Głębokość rowka w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrub- nej i wykańczającej) Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej) Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykań- czającej) Szerokość razki (abs) - (tylko przy sfazowaniu) Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo- waniu)	stopień mm mm stopień mm mm mm mm mm
	01/2008	
---	---------	
Ο		

	Pobocznica Y:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy okręgu lub łuku koła.	
CO	Punkt odniesienia	stopień
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość rowka w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	mm
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy- kańczającej)	mm
UYZ	Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykań- czajacej)	
FS	Szerokość fazki (abs) - (tylko przy sfazowaniu) mm	
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo- waniu)	mm
W	Szerokość rowka mm	
R	Promień rowka kołowego m	
α0	Kąt startowy	stopień
	$\alpha 0$ odnosi się na powierzchni czołowej do osi X, na powierzchni pobocznicowej do osi Y	
α1	Kąt rozwarcia rowka	stopień
α2	Kąt przełączania (tylko w przypadku łuku koła)	stopień
N	Liczba rowków	
Pozycjonowa- nie	Prosta: Dosunięcie do następnej pozycji następuje przesuwem szybkim po prostej. Okrąg: Dosunięcie do następnej pozycji następuje po torze kołowym z posuwem ustalonym w danej maszynowej.	

5.5.7 Rowek otwarty

Jeżeli chcecie wybierać materiał z rowka otwartego, użyjcie funkcji "rowek otwarty". W zależności od właściwości obrabianego przedmiotu i maszyny wybieracie między następującymi strategiami obróbki: frezowanie frezem jednozębnym • frezowanie posuwem wgłebnych • Frezowanie frezem jed-W szczególności w przypadku materiałów hartowanych metoda ta jest nozębnym stosowana do obróbki zgrubnej i do przygotowania konturu przy użyciu powlekanych frezów VHM. Jako preferowana strategia obróbki zgrubnej HSC frez jednozębny gwarantuje, że narzędzie nigdy nie ulegnie pełnemu zagłębieniu. Przez to jest dokładnie dotrzymywane ustawione "zachodzenie". Warunki brzegowe przy Obróbka zgrubna • frezowaniu frezem jed-1/2 szerokości rowka W – naddatek UXY ≤ średnica frezu nozębnym Obróbka wykańczająca • 1/2 szerokości rowka W ≤ średnica frezu Obróbka wykańczajaca obrzeża • Naddatek UXY ≤ średnica frezu Szerokość rowka • co najmniej 1,15 x średnica frezu + naddatek najwyżej 2 x średnica frezu + 2 x naddatek Dosuw promieniowy

5	5.5 Frezowanie	5
		co najmniej 0,02 x średnica frezu co najwyżej 0,25 x średnica frezu • Maksymalna głębokość dosuwu ≤ wysokość skrawania frezu
H		Pamiętajcie, że wysokości skrawania frezu nie można sprawdzić. Maksymalny dosuw promieniowy jest zależny od frezu. Dla twardych materiałów wybierajcie mniejszy dosuw.
	Dosunięcie/odsunięcie	 Narzędzie porusza się przesuwem szybkim do punktu początko- wego przed rowkiem i przy tym zachowuje odstęp bezpieczeństwa. Następuje dosuw narzędzia na głębokość skrawania. Obróbka rowka otwartego następuje z wybranym rodzajem obróbki zawsze na całej długości rowka. Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
	Rodzaj obróbki	 Przy wybieraniu materiału z rowków otwartych możecie dowolnie wybrać rodzaj obróbki. Obróbka zgrubna Obróbka zgrubna następuje kołowymi ruchami frezu. Podczas tych ruchów frez jest ruchem ciągłych coraz dalej dosuwany w płaszczyźnie. Gdy frez przejdzie przez cały rowek, cofa się rów- nież ruchami kołowymi i w ten sposób zdejmuje następną warstwę (głębokość dosuwu) w kierunku Z. Ten proces powtarza się tyle razy, aż zostanie osiągnięta ustawiona głębokość rowka plus naddatek. Obróbka wykańczająca Przy obróbce wykańczającej ścianek frez porusza się wzdłuż ścianek rowka, przy czym jest on również znów stopniowo dosu- wany w kierunku Z. Przy tym frez wykonuje ruch o odstęp bezpie- czeństwa nad początek i koniec rowka, aby na jego całej długości zagwarantować równomierną powierzchnię ścianki. Obróbka wykańczająca obrzeża Obróbka wykańczająca obrzeża Obróbka wykańczająca dna Przy obróbce wykańczające dna frez wykonuje ruch w gotowym rowku raz w jedną i raz w drugą stronę. Obróbka wykańczająca wstępna Jeżeli na ściankach rowka pozostaje za dużo materiału, nadmier- ne narożniki są zbierane na wymiar obróbki wykańczającej.
	Frezowanie posuwem wgłębnym	Frezowanie posuwem wgłębnym jest preferowaną strategią wybiera- nia materiału z wnęk i rowków dla "niestabilnych" maszyn i geometrii obrabianych przedmiotów.

01/2008

Funkcje ShopTurn

	 Przy tej strategii siły działają w istocie tylko wzdłuż osi narzędzia, tzn. prostopadle do powierzchni wykonywanej wnęki/rowka (w przypadku płaszczyzny XY w kierunku Z). Dlatego narzędzie prawie nie ulega zginaniu. Dzięki osiowemu obciążeniu narzędzia również w przypadku niestabilnych obrabianych przedmiotów prawie nie ma niebezpieczeństwa występowania wibracji. Głębokość skrawania może zostać wyraźnie zwiększona. Dzięki tak zwanym frezom do frezowania wgłębnego uzyskujecie większą żywotność dzięki mniejszej wibracji przy dużych wysięgach.
Warunki brzegowe przy frezowaniu posuwem wgłębnym	 Maksymalny dosuw promieniowy Dosuw maksymalny jest zależny od szerokości ostrza frezu. Długość kroku Boczna długość kroku wynika z pożądanej szerokości rowka, średnicy frezu i naddatku. Wycofanie Wycofanie następuje przez odsunięcie narzędzia po zagłębieniu pod kątem 45°, gdy kąt opasania jest mniejszy niż 180°. W innym przypadku następuje wycofanie prostopadłe jak przy wierceniu. Odsunięcie Odsunięcie Odsunięcie następuje prostopadle do opasanej powierzchni. Odstęp bezpieczeństwa Wykonajcie ruch na odstęp bezpieczeństwa poza koniec obrabia- nego przedmiotu, aby uniknąć zaokrągleń ścianek rowka na koń- cach. Pamiętajcie, że szerokości ostrza frezu dla maksymalnego dosuwu promieniowego nie można sprawdzić.
Dosunięcie/odsunięc	 Narzędzie wykonuje ruch przesuwem szybkim do punktu począt- kowego przed rowkiem na odstęp bezpieczeństwa. Obróbka rowka otwartego następuje z wybranym rodzajem obrób- ki zawsze na całej długości rowka. Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
KOQZĄJ ODPODKI	 Przy wybieraniu materiału z rowkow otwartych możecie dowolnie wybrać rodzaj obróbki. Obróbka zgrubna Obróbka zgrubna rowka następuje sekwencyjnie wzdłuż rowka przez prostopadłe ruchy zanurzania frezu z posuwem roboczym. Następnie następuje wycofanie i ruch pozycjonowania do następ- nego punktu zagłębiania. Wzdłuż rowka, na przemian z przesunięciem o połowę dosuwu następuje zagłębianie na lewej i prawej ściance. Pierwsza opera- cja zagłębienia następuje na brzegu rowka z zetknięciem się frezu z obrabianym przedmiotem w połowie dosuwu minus odstęp bez- pieczeństwa. Jeżeli przy tym odstęp bezpieczeństwa jest większy



niż dosuw, następuje to w powietrzu. Maksymalna szerokość rowka musi dla tego cyklu być mniejsza niż dwukrotność szerokości frezu plus naddatek.

Po każdym ruchu zagłębiania frez cofa się również z posuwem roboczym o odstęp bezpieczeństwa. Następuje to w miarę możliwości tzw. metodą Retract, tzn. przy opasaniu frezu wynoszącym mniej niż 180° cofa się on od dna pod kątem 45° w kierunku przeciwnym do dwusiecznej kąta obszaru opasania.

Następnie frez przesuwa się przesuwem szybkim nad materiał. Obróbka wykańczająca

Przy obróbce wykańczającej ścianek frez porusza się wzdłuż ścianek rowka, przy czym jest on również znów stopniowo dosuwany w kierunku Z. Przy tym frez wykonuje ruch o odstęp bezpieczeństwa nad początek i koniec rowka, aby na jego całej długości zagwarantować równomierną powierzchnię ścianki.

- Obróbka wykańczająca obrzeża
 Obróbka wykańczająca obrzeża następuje tak jak obróbka wykańczająca, odpada tylko ostatnie dosunięcie (obróbka wykańczająca dna).
- Obróbka wykańczająca dna Przy obróbce wykańczającej dna frez wykonuje ruch w gotowym rowku raz w jedną i raz w drugą stronę.
- Obróbka wykańczająca wstępna Jeżeli na ściankach rowka pozostaje za dużo materiału, nadmierne narożniki są zbierane na wymiar obróbki wykańczającej.
- Sfazowanie
 Przy sfazowaniu jest ścinana krawędź górnego obrzeża rowka.



R owek otwart v

Frezowanie > Naciśnijcie przyciski programowane "Rowek" i "Otwarty rowek".

	_	
•		
	_	
	_	

Parametry	Opis	Jednos- tka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Mogą być wybierane 4 różne położenia: • Czoło/czoło C • Pobocznica/pobocznica C • Czoło Y (tylko gdy jest oś Y) • Pobocznica Y (tylko gdy jest oś Y)	
\square	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y) Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	

Rodzaj obróbk	i 🗸 obróbka zgrubna	
	obróbka wykańczająca wstępna	
	obróbka wykańczająca obrzeżą	
	obróbka wykańczająca dna	
	Sfazowanie	
Strategia ob-	Frezowanie frezem jednozębnym:	
róbki	Ruch kołowy frezu wzdłuż rowka i z powrotem.	
	Frezowanie posuwem wgłębnym:	
	Sekwencyjne ruchy zagłębiania z ruchami wiercenia wzdłuż osi narzędzia.	
Kierunek fre-	Ruch współbieżny - przy frezowaniu frezem jednozębnym	
zowania	Ruch przeciwbieżny - przy frezowaniu frezem jednozębnym	
	ruch przeciwb. + ruch wspoł przy trezowaniu treżem jednozębnym (tylko obrobka zgrubna)	
Poj. pozycja	Wybieranie mat. rowka w zaprogramowanej pozycji (X0, Y0, Z0, L0, C0, CP).	
Wzór poz.	Wybieranie mat. wielu rowków na wzorze pozvcii (np. pełny okrag albo siatka)	
	Pojedvnoza pozvoja czoło/czoło C	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy rowka	
XO	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
YO	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
70	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
71	Głebokość rowka w odniesieniu do 70 (abs albo przyr.) – pie przy stazowaniu	mm
	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
DAT	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm) – tylko w przypadku obróbki zgrubnej	70
D7	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – nie przy obróbce zgrubnej (tylko	mm
02	frezowanie posuwem wołebnym) obróbce wykańczającej dna i stazowaniu	
	Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – nie przy obróbce wykańczającej ob-	mm
0/1	róbce wykańczającej obrzeża i sfazowaniu	
117	Naddatek na obróbke wykańczająca na debokości (dno rowka) – nie przy obróbce	mm
02	wykańczającej obróbce wykańczającej obrzeża i sfazowaniu	
FS	Szerokość fazki (przyr) – tylko przy sfazowaniu	mm
ZES	Głebokość zadłebienia wierzchołka parzedzia (abs albo przyr.) – tylko przy sfazo-	
210		
	Pojedvocza pozycja pobocznica/nobocznica C·	
	Punktem odniesienia jest zawsze nunkt środkowy rowka	
VO	Punkt odniesienia jest zawsze punkt słoukowy towka.	mm
10 C0	Punkt odniesienia w kieruinku T	stonień
70	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do 10)	mm
20	r_{abs}	mm
X1	Steulica waica \mathscr{D} (abs)	mm
	Grębokość rówka w odniesieniu do XU \bigotimes (abs albo przyr.) – nie przy srazowaniu Matwarzalaw do zaraz źnie XZ	mm
DIZ	Maksymainy dosuw w płaszczyznie YZ	0/_
	Dosuw w praszczyznie w %: stosunek dosuwu w praszczyznie (mm) do srednicy	/0
אס	rezu (mm) – tylko przy obrobce zgrubnej	mm
	Dosuw maksymainy na głębokość (kierunek X) – nie przy obrobce zgrubnej (tylko	
	nezowanie posuwem wgrębnym), obrobce wykanczającej dna i stazowaniu	mm
012	INaddatek w płaszczyznie (obrzeze rowka) – nie przy obrobce wykanczającej, ob-	
	robce wykanczającej obrzeza i stazowaniu	mm
UX	Naddatek na obrobkę wykanczającą na głębokości (dno rowka) – nie przy obróbce	111111
	wykańczającej, obróbce wykańczającej dna i sfazowaniu	

FS	Szerokość fazki (przyr) – tylko przy sfazowaniu	mm
XFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) – tylko przy sfazo-	
	waniu	
	Pojedyncza pozycja czoło Y:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy rowka.	
СР	Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki	
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
LO	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
C0	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość rowka w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – nie przy sfazowaniu	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm) - nie przy obróbce zgrubnej	
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – nie przy obróbce zgrubnej (tylko	mm
	frezowanie posuwem wgłębnym), obróbce wykańczającej dna i sfazowaniu	
UXY	Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – nie przy obróbce wykańczającej, ob-	mm
	róbce wykańczającej obrzeża i sfazowaniu	
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno rowka) – nie przy obróbce	mm
	wykańczającej, obróbce wykańczającej dna i sfazowaniu	
FS	Szerokość fazki (przyr) - nie przy sfazowaniu	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) – nie przy sfazowa-	mm
	niu	
	Pojedyncza pozycja pobocznica Y:	
	Punktem odniesienia jest zawsze punkt środkowy rowka.	
C0	Punkt odniesienia	
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	
X0	Punkt odniesienia (abs)	
X1	Głębokość rowka w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.) – nie przy sfazowaniu	
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: Stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm) - tylko przy obróbce zgrubnej	
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – nie przy obróbce zgrubnej (tylko	mm
	frezowanie posuwem wgłębnym), obróbce wykańczającej dna i sfazowaniu	
UYZ	Naddatek w płaszczyźnie (obrzeże rowka) – nie przy obróbce wykańczającej, ob-	mm
	róbce wykańczającej obrzeża i sfazowaniu	
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (dno rowka) – nie przy obróbce	mm
	wykańczającej, obróbce wykańczającej dna i sfazowaniu	
FS	Szerokość fazki (przyr) – tylko przy sfazowaniu	mm
XFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) – tylko przy sfazo-	mm
	waniu	
W	Szerokość rowka	mm
L	Długość rowka	mm
α0	Kąt obrotu rowka	stopień
	Czoło: α0 odnosi się do osi X, przy biegunowym punkcie odniesienia do pozycji C0	
	Pobocznica: α0 odnosi się do osi Y	
L		1

5.5.8 Pozycje





Gdy chcecie frezować wnękę, czop albo rowek wzdłużny w wielu pozycjach, musicie zaprogramować własny blok pozycjonowania.

Warunkiem frezowania w wielu pozycjach jest, byście w cyklu frezowania nastawili "wzór pozycji".

Rov	vek podłużny	
т	FREZ_7	D1
F	0.100 m	m∕ząb
V .	160 m	/min 👘
Cz	oło Z prz	zodu
Obre	Obróbka: ⊽	
	Wzór pozycji	

Wzór pozycji

Dalsze informacje dot. dowolnych pozycji albo wzorów pozycji znajdziecie w punkcie "Wiercenie".



- > Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie" i "Pozycje".
- > Przyciskiem programowanym wybierzcie pożądany wzór pozycji.
- > Dalej postępujcie tak, jak opisano w punkcie "Wiercenie".

5.5.9 Wielobok

Gdy chcecie frezować wielobok o dowolnej liczbie boków, użyjcie funkcji "wielobok".

=?

Macie przy tym do dyspozycji m. in. następujące kształty z i bez zaokrąglenia narożników lub fazek:



Wielobok

Dosunięcie/odsunięcie

- Narzędzie wykonuje ruch przesuwem szybkim do punktu startowego na wysokość płaszczyzny wycofania i wykonuje dosunięcie na odstęp bezpieczeństwa.
- Narzędzie dokonuje po ćwierćokręgu dosunięcia do wieloboku z posuwem obróbkowym. Najpierw następuje dosuw na głębokość obróbki, następnie ruch w płaszczyźnie. Wielobok jest obrabiany

zależnie od zaprogramowanego kierunku obróbki (współbieżny/przeciwbieżny) w kierunku ruchu wskazówek zegara lub przeciwnym.

- Gdy pierwsza płaszczyzna jest obrobiona, narzędzie opuszcza kontur po ćwierćokręgu i następuje dosuw na następną głębokość obróbki.
- Dosunięcie do wieloboku następuje ponownie po ćwierćokręgu. Jest to powtarzane tak długo, aż zostanie uzyskana zaprogramowana głębokość wieloboku.
- 5. Narzędzie wycofuje się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa.

Wielobok o więcej niż dwu bokach jest obrabiany spiralnie, w przypadku jedno- i dwuboku każdy bok jest obrabiany pojedynczo.



Dosunięcie i odsunięcie do/od wieloboku po ćwierćokręgu



Frezo-Wielobok > Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie" i "Wielobok".

Parametry Opis Jednostka T, D, F, S, V Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu". Położenie Mogą być wybierane 3 różne położenia: • Czoło/czoło C - z przodu • Czoło/czoło C - z tyłu Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y) (\bigcirc) Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny. Rodzaj obróbk obróbka zgrubna obróbka wykańczająca obróbka wykańczająca obrzeża Sfazowanie

0	1,	/2	0	U	в	

Ø	Średnica półfabrykatu	mm
Z0	Punkt odniesienia (abs)	mm
Ν	Liczba krawędzi (1, 2,)	
SW	Rozstaw klucza (alternatywnie do L) - (tylko w przypadku N = 1 albo N = parzysta)	mm
L	Długość boku (alternatywnie do rozstawu klucza)	mm
α0	Kąt obrotu 1. boku w odniesieniu do osi X	stopień
	α 0 > 0: Wielobok jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	
	α 0 < 0: Wielobok jest obracany w kierunku ruchu wskazówek zegara	
FS1	Fazka w płaszczyźnie XY (alternatywnie do R1) - (od 3 boków)	
R1	Zaokrąglenie w płaszczyźnie XY (alternatywnie do FS1) - (od 3 boków)	mm
Z1	Punkt końcowy Z1 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańczającej)	mm
FS	Szerokość fazki (abs) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo-	
	waniu)	
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
	kańczającej)	
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY- (tylko przy obróbce zgrubnej i wykańcza-	mm
	jącej)	%
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	
	frezu (mm)	
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości – (tylko przy obróbce zgrubnej,	mm
	wykańczającej)	
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie – (tylko przy obróbce zgrubnej i	mm
1	wykańczającej)	

5.5.10 Grawura

•		Jeżeli chcecie grawerować tekst wzdłuż linii albo łuku koła, użyjcie funkcji "grawura". Pożądany tekst możecie jako "tekst stały" bezpośrednio wprowadzić w polu tekstu albo jako "tekst ze zmiennej" przyporządkować poprzez zmienną.
=?		Podczas grawerowania ShopTurn używa pisma proporcjonalnego, tzn. poszczególne znaki mają różną szerokość.
	Dosunięcie/odsunięcie	 Narzędzie wykonuje ruch przesuwem szybkim do punktu startowego na wysokość płaszczyzny wycofania i wykonuje dosunięcie na odstęp bezpieczeństwa. Narzędzie porusza się przesuwem dosuwu FZ wzgl. FX na głębokość obróbki Z1 wzgl. X1 i frezuje znak. Narzędzie wycofuje się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeństwa i porusza się po prostej do następnego znaku. Kroki 2 i 3 są powtarzane tak długo, aż zostanie wyfrezowany kompletny tekst.
	Zmienna teksty	 Macie rożne możliwości kształtowania tekstów ze zmiennych: Data i czas zegarowy Na przykład możecie na obrabianych przedmiotach umieszczać datę i czas zegarowy wykonania. Wartości daty i czasu zegaro- wego są czytane z NCK. Liczba sztuk

	Przy pomocy zmiennej liczba sztuk macie możliwość wyposażania obrabianych przedmiotów w bieżący numer seryjny. Możecie przy tym ustalić format (liczba miejsc, zera na początku). Zmienna "liczba sztuk" jest definiowana jako zmienna użytkownika (_E_PART[0]) w module danych GUD7. Przy pomocy wieloznaczników (#) formatujecie miejsce, w którym rozpoczynają się wyprowadzane liczby sztuk.
1	Jeżeli dla pierwszego obrabianego przedmiotu nie chcecie wypro- wadzić liczby sztuk 1, możecie podać wartość addytywną (np. (<#,_E_PART[0] + 100>). Wyprowadzona liczba sztuk zostanie wówczas zwiększona o tę wartość (np. 101, 102, 103,).
	 Liczby Przy wyprowadzaniu liczb (np. wyników pomiaru) możecie dowol- nie wybrać format wyprowadzania (miejsca przed i po przecinku) grawerowanej liczby. Tekst Zamiast stałego tekstu w polu tekstu grawury możecie zadać gra- werowany tekst również przy pomocy zmiennej tekstowej (np.
Pismo w lustrzanym od- biciu	 VARTEXT="ABC123"). Jeżeli zaprogramujecie grawurę w płaszczyznach obróbki "czoło z tyłu" albo "pobocznica wewnątrz", powstaje pismo w lustrzanym odbiciu. Aby również tutaj uzyskać pismo normalne, musicie najpierw zaprogramować lustrzane odbicie (patrz punkt "Definiowanie transformacji współrzędnych") a następnie funkcję "Grawura". Na wrzecionie przechwytującym, gdzie jest z zasady aktywne lustrzane odbicie w Z, zachowanie się jest odwrotne. Tutaj musicie w przypadku "czoło z przodu" albo "pobocznica zewnętrzna" zaprogramować kolejne lustrzane odbicie, aby uzyskać normalne pismo. Przy obróbce czoła typowe jest lustrzane odbicie X albo Y, przy obróbkach pobocznicy Y albo Z. Pamiętajcie przy tym, byście przed lustrzanym odbiciem znajdowali się w tej samej płaszczyźnie obróbki. (Odnośnie zmiany płaszczyzny obróbki patrz punkt "Wybór narzędzia i płaszczyzny obróbki".)
	Jeżeli chcecie na odwrót w płaszczyznach obróbki "czoło z przodu" i "pobocznica zewnętrzna" wzgl. "czoło z tyłu" i "pobocznica we- wnętrzna" grawerować na wrzecionie przechwytującym pismo w lustrzanym odbiciu, zaprogramujcie najpierw lustrzane odbicie a następnie wprowadźcie normalny tekst w funkcji "grawura".

	Pełny okrąg	Jeżeli chcecie równomiernie rozmieścić znaki na okręgu, nie musicie obliczać kąta rozwarcia α 2 między pierwszym i ostatnim znakiem, lecz wprowadźcie po prostu α 2=360°. ShopTurn automatycznie umieszcza wówczas znaki równomiernie na okręgu.
→	Frezo- Grawura wanie	Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie" i "Grawura".
	Małe litery Małe litery	 Naciśnijcie przycisk programowany "Małe litery", jeżeli chcecie wprowadzić małe litery. Po ponownym naciśnięciu możecie ponownie wprowadzać duże litery.
	Znaki specjalne	
	Znak specjalny	Naciśnijcie przycisk programowany "Znak specjalny", gdy jest potrzebny znak, którego nie ma na klawiaturze.
		Jest otwierane okno "Znaki specjalne".
		Ustawcie kursor na pożądanym znaku.
	DK	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
		Pożądany znak jest wstawiany do tekstu.
f		Przycisk specjalny "Znak specjalny" nie we wszystkich językach jest dostępny.
	Wprowadzenie daty	
	Zmienna > Data	Naciśnijcie przyciski programowane "Zmienna" i "Data", gdy chce- cie wygrawerować aktualną datę.
		Data jest wstawiana w formacie europejskim (<dd>.<mm>.<yyyy>).</yyyy></mm></dd>
51		Aby uzyskać inny sposób zapisu, musicie odpowiednio dopasować format zadany w polu tekstu. Aby dana była np. grawerowana zgodnie z amerykańskim sposobem zapisu (miesiąc/dzień/rok => 8/16/04), zmieńcie format na <m>/<d>/<yy>.</yy></d></m>
	Wprowadzenie czasu	
	Zmienna > Czas zegarowy	Naciśnijcie przyciski programowane "Zmienna" i "Czas zegarowy", gdy chcecie wygrawerować aktualny czas zegarowy.
		Czas zegarowy jest wstawiany w formacie europejskim (<time24>).</time24>
E		Aby uzyskać czas zegarowy zgodnie z pisownią amerykańską, zmień- cie format na <time12>.</time12>
		Przykład:

Wprowadzenie tekstu: Czas: <TIME24> Wykonanie: czas: 16.35 Czas: <TIME12> Czas: 04.35 PM

Wprowadzenie liczby	y
sztuk	

Zmienna >	L. sztuk	
Zinienna >	000123	



Zmienna	wprowadzenie
liczby	

Zmienna >	Liczba
	123.456

Naciśnijcie przyciski programowane "Zmienna" i "Liczba sztuk 000123", jeżeli chcecie grawerować liczbę sztuk o stałej liczbie miejsc z zerami na początku.

Tekst formatu <#####,_E_PART[0]> jest wstawiany i powracacie do pola grawury z paskiem przycisków programowanych.

Ustalcie liczbę miejsc przez dopasowanie liczby wieloznaczników
 (#) w polu grawury.

Gdyby podana liczba miejsc (np. #) nie wystarczała do przedstawienia liczby sztuk, ShopTurn automatycznie zwiększa wymaganą liczbę miejsc.

- albo -

Naciśnijcie przyciski programowane "Zmienna" i "Liczba sztuk 123", gdy chcecie grawerować liczbę sztuk bez zer na początku.

Tekst formatu <#,_E_PART[0]> jest wstawiany i powracacie do pola grawury z paskiem przycisków programowanych.

Gdyby podana liczba miejsc nie wystarczała do przedstawienia liczby sztuk (np. 123), ShopTurn automatycznie zwiększa wymaganą liczbę miejsc.

Jeżeli np. po przerwaniu chcecie kontynuować produkcję z bieżącą liczbą sztuk, wprowadźcie wartość addytywną. Wyprowadzona liczba sztuk zostanie wówczas zwiększona o tę wartość.

Naciśnijcie przyciski programowane "Zmienna" i "Liczba 123.456", gdy chcecie grawerować dowolną liczbę w określonym formacie.

Tekst formatu <#.###,_VAR_NUM> jest wstawiany i powracacie do pola grawury z paskiem przycisków programowanych.

Ustalcie przy pomocy wieloznaczników #.###, w jakim formacie miejsc ma być grawerowana liczba zdefiniowana pod VARNUM.

Gdy np. pod VARNUM zapisaliście 12.35, macie następujące możliwości sformatowania zmiennej.

Wprowadzenie	Wypro-	Znaczenie
	wadzenie	
<#,_VAR_NUM>	12	Miejsca przed przecinkiem
		nie sformatowane, bez
		miejsc po przecinku
<####,_VAR_NUM>	0012	4 miejsca przed przecinkiem,
		zera na początku, bez miejsc
		po przecinku
< #,_VAR_NUM>	12	4 miejsca przed przecinkiem,
		spacje na początku, bez
		miejsc po przecinku
<#.,_VAR_NUM>	12.35	Miejsca przed i po przecinku
		nie sformatowane
<#.#,_VAR_NUM>	12.4	Miejsca przed przecinkiem
		nie sformatowane, 1 miejsce
		po przecinku (zaokrąglone)
<#.##,_VAR_NUM>	12.35	Miejsca przed przecinkiem
		nie sformatowane, 2 miejsca
		po przecinku (zaokrąglone)
<#.####,_VAR_NUM>	12.3500	Miejsca przed przecinkiem
		nie sformatowane, 4 miejsca
		po przecinku (zaokrąglone)

Gdyby miejsce przed kropką dziesiętną było niewystarczające do przedstawienia wprowadzonej liczby, jest automatycznie zwiększane. Jeżeli podana liczba miejsc jest większa niż liczba, która ma być grawerowana, wówczas format wyprowadzenia jest automatycznie wypełniany odpowiednią liczbą zer przed i po przecinku.

Do formatowania przed kropką dziesiętną możecie do wyboru używać również znaków pustych.

Zamiast VARNUM możecie również zastosować dowolną inną zmienną liczbową (np. R0).



Naciśnijcie przyciski programowane "Zmienna" " i Tekst ze \geq zmiennej", jeżeli tekst do grawerowania (max 200 znaków) chcecie przejąć ze zmiennej.

Tekst formatu <Text, VARTEXT> jest wstawiany i powracacie z powrotem do pola grawury z paskiem przycisków programowanych. Możecie zamiast VARTEXT użyć również dowolnej innej zmiennej tekstowej.

Naciśnijcie przycisk programowany "Skasuj tekst", jeżeli chcecie \geq

usunąć cały tekst.

8 8 Tekst formatu dla zmiennych jest zawsze wstawiany w aktualnej pozycji kursora.

Przyciski programowane "Małe litery", "Znak specjalny", "Zmienna" i "Skasuj tekst" są widoczne tylko wtedy, gdy ustawiliście kursor w polu wprowadzania tekstu grawury.

A	Parametry	Opis	Jednos-
			tka
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	Położenie	Może być wybieranych 8 różnych położeń:	
		Czoło/czoło C - z przodu	
		CZ0ł0/CZ0ł0 C - Z tyłu Pobocznica/pobocznica C wownatrz	
		 Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz 	
		 Czoło Y - z przodu (tylko adv jest oś Y) 	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	$\square (\bigcirc)$	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y i pobocznica Y)	
		Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
	Ustawienie	ABC Ustawienie tekstu w linii	
		BC Ustawienie tekstu na łuku koła	
		ABC Ustawienie tekstu na łuku koła	
	Punkt odnie- sienia	Położenie punktu odniesienia w ramach tekstu	
	Tekst grawury	Maksymalnie 91 znaków	
	,	Czoło/czoło C:	
	X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	Mm
	LO	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
	Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
	CO	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
	Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
	Z1	Głębokość obróbki (przyr)	mm
	FZ	Posuw dosuwu na głębokość	mm/min
			mm/ząb
	W	Wysokość znaków	mm
	DX1	Odstęp znaków	mm
	DX2	Szerokość całkowita (alternatywnie do DX1) - (tylko przy ustawieniu liniowym)	mm
	α1	Ustawienie tekstu (tylko przy ustawieniu liniowym)	stopień
	α2	Kat rozwarcia (alternatywnie do DX1) - (tylko przy ustawieniu łukowym)	stopień
	~_	Punktem środkowym łuku koła jest punkt zerowy obrabianego przedmiotu.	·
		Pobocznica/pobocznica C:	
	Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
	CO	Punkt odniesienia (alternatywnie do Y0) - (tylko przy ustawieniu liniowym)	mm
	R	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do Y0) - (tylko przy ustawieniu	mm
		łukowym)	
	ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
	α0	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0) - (tylko przy ustawieniu łu-	stopień



prum	
anie	Ð

		i
	kowym)	
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość obróbki (przyr)	mm
FX	Posuw dosuwu na głębokość	mm/min
		mm/ząb
W	Wysokość znaków	mm
DY1	Odstęp znaków	mm
DY2	Szerokość całkowita (alternatywnie do DY1) - (tylko przy ustawieniu liniowym)	mm
α1	Ustawienie tekstu (tylko przy ustawieniu liniowym)	stopień
α2	Kąt rozwarcia (alternatywnie do DY1) - (tylko przy ustawieniu łukowym)	stopień
YM	Punkt środkowy łuku koła (abs.) - (tylko przy ustawieniu łukowym)	mm
CM	Punkt środkowy łuk koła (abs) - (alternatywnie do YM)	stopień
ZM	Punkt środkowy łuku koła (abs.) - (tylko przy ustawieniu łukowym)	mm
	Czoło Y:	
CP	Kąt pozycjonowania dla zakresu obróbki	
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	Mm
L0	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do X0)	mm
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
CO	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0)	stopień
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość obróbki (przyr)	mm
FZ	Posuw dosuwu na głębokość	mm/min
		mm/ząb
W	Wysokość znaków	mm
DX1	Odstęp znaków	mm
DX2	Szerokość całkowita (alternatywnie do DX1) - (tylko przy ustawieniu liniowym)	mm
α1	Ustawienie tekstu (tylko przy ustawieniu liniowym)	stopień
α2	Kąt rozwarcia (alternatywnie do DX1) - (tylko przy ustawieniu łukowym)	stopień
	Punktem środkowym łuku koła jest punkt zerowy obrabianego przedmiotu.	
	Pobocznica Y:	
CO	Punkt odniesienia	mm
Y0	Punkt odniesienia w kierunku Y	mm
R	Punkt odniesienia długość biegunowo (alternatywnie do Y0) - (tylko przy ustawieniu	mm
	łukowym)	
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
α0	Punkt odniesienia kąt biegunowo (alternatywnie do Y0) - (tylko przy ustawieniu łu-	stopień
	kowym)	
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość obróbki (przyr)	mm
FX	Posuw dosuwu na głębokość	mm/min
		mm/zab
W	Wysokość znaków	mm
DY1	Odstep znaków	mm
DY2	Szerokość całkowita (alternatywnie do DY1) - (tylko przy ustawieniu liniowym)	mm
α1	Ustawienie tekstu (tylko przy ustawieniu liniowym)	stopień
a2	Kat rozwarcia (alternatywnie do DY1) - (tylko przy ustawieniu łukowym)	stopień
YM	Punkt środkowy łuku koła (abs.) - (tylko przy ustawieniu łukowym)	mm
ZM	Punkt środkowy łuku koła (abs.) - (tylko przy ustawieniu łukowym)	mm
- IVI		1



5.6

Frezowanie konturowe	
	Gdy chcecie frezować prosty albo skomplikowany kontur, użyjcie funkcji "frezowanie konturu". Możecie definiować kontury otwarte albo zamknięte (wnęki, wysepki, czopy) i obrabiać przy pomocy frezowania konturowego albo cykli frezowania.
	Kontur składa się z poszczególnych elementów, przy czym zdefinio- wany kontur obejmuje co najmniej dwa a maksymalnie 250 elemen- tów. Dodatkowo między elementami konturu możecie programować fazki, zaokrąglenia albo przejścia styczne.
	Zintegrowany procesor konturu oblicza punkty przecięcia poszczegól- nych jego elementów przy uwzględnieniu zależności geometrycznych i umożliwia Wam przez to wprowadzanie elementów niewystarczająco zwymiarowanych.
	Przy frezowaniu konturu musicie zawsze najpierw zaprogramować geometrię konturu a następnie technologię. Albo możecie obrabiać dowolne kontury przy pomocy frezowania kon- turowego, wnęki z wysepkami i bez albo czopy.
Dowolne kontury	Obróbkę dowolnych konturów otwartych albo zamkniętych programu- jecie zazwyczaj jak następuje:
	 Wprowadzenie konturu Kontur składacie kolejno z różnych elementów. Frezowanie konturowe (obróbka zgrubna) Kontur jest obrabiany przy uwzględnieniu różnych strategii dosu- nięcia i odsunięcia. Frezowanie konturowe (obróbka wykańczajaca)

- Frezowanie konturowe (obróbka wykańczająca) Jeżeli przy obróbce zgrubnej zaprogramowaliście naddatek, kontur jest obrabiany jeszcze raz.
- Frezowanie konturowe (sfazowanie) Gdy przewidzieliście ścięci krawędzi, sfazujcie obrabiany przedmiot przy pomocy specjalnego narzędzia.
- Kontury wnęk albo wy-
sepekKontury wnęk i wysepek muszą być zamknięte, tzn. punkt startowy
i końcowy konturu pokrywają się. Możecie również frezować wnęki,
które wewnątrz zawierają jedną lub wiele wysepek. Wysepki mogą
również częściowo być położone poza wnęką albo się przecinać.
Pierwszy podany kontur ShopTurn interpretuje jako kontur wnęki,
wszystkie następne jako wysepki.

01/2008

Obróbkę wnęk konturu z wysepkami programujcie np. jak następuje:

- Wprowadzenie konturu wnęki Kontur wnęki składacie kolejno z różnych elementów konturu.
- 2. Wprowadzenie konturu wysepki Kontur wysepki wprowadźcie za konturem wnęki.
- Nakiełkowanie otworu wstępnego wnęki konturowej Jeżeli chcecie wykonać wiercenie wstępne pod wnękę, możecie najpierw wykonać nakiełek, aby zapobiec poślizgowi wiertła.
- Wiercenie wstępne wnęki konturowej Gdy przy wybieraniu materiału z wnęki chcecie dokonać prostopadłego zagłębienia narzędzia a nie macie do dyspozycji frezu z zębem czołowym, możecie wykonać wiercenie wstępne.
- Wybieranie materiału wnęki konturowej z wysepką (zgrubne) Kontur wnęki z wysepkami jest obrabiany przy uwzględnieniu różnych strategii zagłębiania narzędzia.
- Wybieranie pozostałego materiału (obróbka zgrubna) Przy wybieraniu materiału z wnęki ShopTurn automatycznie rozpoznaje pozostały resztę materiału. Przy pomocy odpowiedniego narzędzia możecie go wybrać bez ponownej obróbki całej wnęki.
- Obróbka wykańczająca wnęki konturowej z wysepką (obrzeże/dno) Gdy przy obróbce zgrubnej zaprogramowaliście naddatek na obrzeżu/dnie, obrzeże/dno jest obrabiane jeszcze raz.

Wszystkie kroki obróbki występujące przy frezowaniu konturu są na planie pracy ujmowane w nawiasy kwadratowe.



Przykład: wybieranie materiału wnęki konturowej

Kontury czopa	Kontury czopa muszą być zamknięte, tzn. punkt startowy o końcowy konturu pokrywają się. Możecie zdefiniować wiele czopów, które mo- gą się też przecinać. Pierwszy podany kontur ShopTurn interpretuje jako kontur półfabrykatu, wszystkie dalsze jako czop.		
	Obróbkę czopa konturu programujcie np. jak następuje:		
	 Wprowadzenie konturu półfabrykatu Półfabrykat ustala obszar, poza którym nie ma materiału, tzn. tam ruchy są wykonywane przesuwem szybkim. Między konturem pół- fabrykatu i konturem czopu jest następnie wybierany materiał. 		
	2. Wprowadzenie konturu czopa		
	Kontur czopa wprowadzacie po konturze półłabrykatu.		
	Jest zbierany materiał wokół czopa		
	4. Wybieranie pozostałego materiału (obróbka zgrubna)		
	Przy frezowaniu ShopTurn automatycznie rozpoznaje pozostały materiał. Przy pomocy odpowiedniego narzędzia możecie wybrać ten materiał, bez ponownej obróbki całego czopu.		
	 Obróbka wykańczająca czopa konturowego (obrzeże/dno) Jeżeli przy obróbce zgrubnej zaprogramowaliście naddatek, obrzeże/dno czopa jest obrabiane jeszcze raz. 		
	 Frezowanie czopa konturowego Jeżeli przewidzieliście ścięcie krawędzi, sfazujcie następnie obra- biany przedmiot. 		
Zaciśnięcie wrzeciona	Przy frezowaniu konturowym może na przykład przy prostopadłym zagłębianiu w materiał mieć sens zaciśnięcie wrzeciona, aby uniknąć jego obrócenia. Funkcja "Zaciśnięcie wrzeciona" musi zostać ustawio- na przez producenta maszyny. Producent maszyny ustala również, czy ShopTurn ma automatycznie zaciskać wrzeciono, gdy ma to sens dla obróbki, czy też czy sami musicie zdecydować, przy jakiej obróbce wrzeciono ma być zaciska- ne.		
	Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.		
	 Gdy sami możecie decydować, przy jakiej obróbce wrzeciono ma być zaciskane, obowiązuje co następuje: Pamiętajcie, że przy obróbce w płaszczyznach czoło/czoło C i pobocznica/pobocznica C zaciśnięcie jest po dokonaniu zagłębienia automatycznie zwalniane. Przy obróbce w płaszczyznach czoło Y i pobocznica Y zaciśnięcie działa natomiast modalnie, tzn. pozostaje aktywne tak długo, aż nastąpi zmiana płaszczyzny obróbki albo zaciśnięcie zostanie cofnięte w menu "Prosta okrąg"> "Narzedzie". 		



5.6.1 Przedstawienie konturu



ShopTurn przedstawia kontur na planie pracy jako jeden blok programu. Gdy otworzycie ten blok, poszczególne elementy konturu są wyszczególniane symbolicznie i wyświetlane jako grafika kreskowa.



Przedstawienie symboliczne Poszczególne elementy konturu są we wprowadzonej kolejności przedstawiane symbolicznie obok okna grafiki.

Element konturu	Symbol	Znaczenie
Duplet stortoury		
	∇	
Prosta do góry	Ť	Prosta w rastrze 90°
Prosta do dołu	Ļ	Prosta w rastrze 90°
Prosta w lewo	←	Prosta w rastrze 90°
Prosta w prawo	→	Prosta w rastrze 90°
Prosta dowolnie	2	Prosta o dowolnym nachyleniu
Łuk koła w prawo	\sim	Okrąg
Łuk koła w lewo	<u>^</u>	Okrąg
Zakończenie kontu- ru	END	Koniec opisu konturu

Różne kolory symboli informują o ich statusie:

Przedni plan	Tło	Znaczenie
-	czerwony	Kursor na nowym elemencie
czarny	czerwony	Kursor na aktualnym elemencie
czarny	biały	Normalny element
czerwony	biały	Element aktualnie nie jest aktualnie oglądany (będzie oglądany dopiero wtedy, gdy zostanie wybrany kurso- rem)

01/2008

Przedstawienie graficzne

Synchronicznie do bieżącego wprowadzania elementów konturu jest w oknie grafiki wyświetlany postęp programowania konturu.



Graficzne przedstawienie konturu przy frezowaniu konturowym

Utworzony element konturu może przy tym przybierać postać różnych rodzajów linii i kolorów:

- czarny:
- zaprogramowany kontur
- pomarańczowy: aktualny element konturu
 - zielony kreskowany: element alternatywny
- niebieski kropkowany:
 element częściowo określony

Skalowanie układu współrzędnych dopasowuje się do zmian całego konturu.

Położenie układu współrzędnych jest jednocześnie wyświetlane w oknie grafiki.



5.6.2 Utworzenie nowego konturu

Dla każdego konturu, który chcecie frezować, musicie utworzyć własny kontur. Kontury są zapisywane na końcu programu. Gdy tworzycie nowy kontur, musicie najpierw ustalić punkt startowy. ShopTurn definiuje następnie automatycznie koniec konturu. Dla punktu startowego możecie wprowadzić dowolne polecenia dodatkowe (max 40 znaków) w formie G-Code. Polecenia dodatkowe Poprzez dodatkowe polecenia G-Code możecie na przykład programować posuwy i polecenia M (patrz na ten temat również punkt "wykonywanie dokładnych przejść konturu" w punkcie "Sporządzanie elementów konturu"). Należy jednak zwracać uwagę, by dodatkowe polecenia nie kolidowały z wygenerowanym G-Code konturu. Dlatego nie stosujcie poleceń G-Code grupy 1 (G0, G1, G2, G3), żadnych współrzędnych w płaszczyźnie i żadnych poleceń G-Code, które wymagają oddzielnego bloku. Jeżeli chcecie utworzyć kontur, który ma być podobny do już istniejącego, możecie również skopiować stary kontur, zmienić jego nazwę i tylko zmienić wybrane elementy konturu. Jeżeli natomiast identycznego konturu chcecie użyć w innym miejscu w programie, nie wolno jest zmienić nazwy kopii. Zmiany jednego konturu będą wówczas automatycznie przyjmowane do konturu o tej samej nazwie. \geq Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie Frezo-Frezow. wanie konturu" i "Nowy kontur". konturu > Nowy kontur \triangleright Wprowadźcie nazwe nowego konturu. Nazwa konturu musi być jednoznaczna. Naciśnijcie przycisk programowany "OK". \succ OK 🗸 Jest wyświetlana maska wprowadzania dla punktu startowego konturu. Możecie podać współrzędne kartezjańskie albo biegunowe. Punkt startowy w ukła-Wybierzcie płaszczyznę obróbki. \geq dzie kartezjańskim Wprowadźcie punkt startowy konturu. \triangleright Jeżeli jest to pożądane, wprowadźcie polecenia dodatkowe \geq w formie G-Code.

Przejęcie

Parametry	Opis	Jednost- ka
Położenie	Wybrać z 4 różnych położeń:	
0.0200	Czoło/czoło C	
	Pobocznica/pobocznica C	
	Czoło Y (tylko gdy jest oś Y)	
	Pobocznica Y (tylko gdy jest oś Y)	
	Czoło/czoło C i czoło Y kartezjański:	
X	Punkt startowy w kierunku X (abs)	mm
Y	Punkt startowy w kierunku Y (abs)	mm
	Czoło/czoło C i czoło Y biegunowy:	
Х	Pozycja bieguna w kierunku X (abs)	mm
Y	Pozycja bieguna w kierunku Y (abs)	mm
∟1	Odstęp między biegunem i punktem startowym konturu (abs)	mm
φ1	Kąt biegunowy między biegunem i punktem startowym konturu (abs)	stopień
	Pobocznica/pobocznica C kartezjański:	
Ø	Pobocznica walca	mm
Y	Punkt startowy w kierunku Y (abs) – (jest obliczany z Y α albo na odwrót)	mm
Υα	Kąt startowy (abs) - jest obliczany z Y albo na odwrót)	stopień
Z	Punkt startowy w kierunku Z (abs)	mm
	Pobocznica/pobocznica C biegunowy:	
Ø	Pobocznica walca	mm
Y	Pozycja bieguna w kierunku Y (abs)	mm
Z	Pozycja bieguna w kierunku Z (abs)	mm
L1	Odstęp między biegunem i punktem startowym konturu (abs)	mm
φ1	Kąt biegunowy między biegunem i punktem startowym konturu (abs)	stopień

Punkt startowy w ukła- dzie biegunowym		Wybierzcie płaszczyznę obróbki.
Biegun	\triangleright	Naciśnijcie przycisk programowany "Biegun".
	\triangleright	Wprowadźcie pozycję bieguna we współrzędnych kartezjańskich.
		Wprowadźcie punkt startowy konturu we współrzędnych bieguno- wych.
		Jeżeli jest to pożądane, wprowadźcie polecenia dodatkowe w formie G-Code.
Przejęcie	۶	Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".
	\triangleright	Wprowadźcie poszczególne elementy konturu (patrz punkt "Spo-

rządzanie elementów konturu").

Wprowadźcie poszczególne elementy konturu (patrz punkt "Spo-

> Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

- **o-**
- vvprowadzcie poszczegolne elementy konturu (patrz punkt "Spo-

 \triangleright



01/2008

	Pobocznica Y kartezjański:	
Y	Punkt startowy w kierunku Y (abs)	mm
Z	Punkt startowy w kierunku Z (abs)	mm
	Pobocznica Y biegunowy:	
Υ	Pozycja bieguna w kierunku Y (abs)	mm
Z	Pozycja bieguna w kierunku Z (abs)	mm
L1	Odstęp między biegunem i punktem startowym konturu (abs)	mm
φ1	Kąt biegunowy między biegunem i punktem startowym konturu (abs)	stopień
Polecenie	Dodatkowe polecenia G-Code; patrz na ten temat wyżej.	
dodatkowe		

5.6.3 Sporządzanie elementów konturu

		Po utworzeniu nowego konturu i ustaleniu punktu startowego, zdefi- niujcie poszczególne elementy konturu, z których kontur składa się.
=?		Przy definicji konturu macie do dyspozycji następujące elementy:
	*·>	prosta pozioma
	\$	prosta pionowa
	X	prosta skośna
	√ • ``	 okrąg/łuk koła
		Dla każdego elementu konturu wypełniacie własną maskę parame- trów. Współrzędne prostej poziomej albo pionowej wprowadzajcie w układzie kartezjańskim, w przypadku elementów konturu prosta przekątna i okrąg/łuk koła możecie wybierać między współrzędnymi kartezjańskimi i biegunowymi. Gdy wprowadzacie współrzędne biegu- nowe, musicie przedtem zdefiniować biegun. Jeżeli już zdefiniowali- ście biegun dla punktu startowego, możecie współrzędne biegunowe do niego odnosić. Oznacza to, że w tym przypadku nie musicie defi- niować kolejnego bieguna.
	Wprowadzenie parame- trów	Przy wprowadzaniu parametrów wspierają Was różne obrazy pomoc- nicze, które objaśniają te parametry.
		Jeżeli do niektórych pól nie wpiszecie wartości, ShopTurn zakłada, że te wartości są nieznane i próbuje je obliczyć z innych parametrów.
		W przypadku konturów, dla których wprowadziliście więcej parame- trów, niż bezwarunkowo konieczne, może dojść do sprzeczności. W takim przypadku spróbujcie wprowadzić mniej parametrów i jak najwięcej parametrów pozostawić do obliczenia przez ShopTurn.
	Kierunek obróbki	Przy frezowaniu konturowym kontur jest wykonywany zawsze w za-

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone.

SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - wydanie 01/2008

programowanym kierunku. Przez zaprogramowanie konturu zgodnie z ruchem wskazówek zegara lub w kierunku przeciwnym możecie określić, czy kontur jest obrabiany z frezowaniem współbieżnym czy przeciwbieżnym (patrz poniższa tablica).

Kontur zewnętrzny		
Pożądany kier. obr. przy obróbce	Kierunek obr. wrzeciona w prawo	Kierunek obr. wrzeciona w lewo
Ruch współbieżny	Programowanie w kierunku ruchu wska- zówek zegara, korekcja promienia frezu po lewej	Programowanie przeciwnie do ruchu wskazówek zegara, korekcja promienia frezu po prawej
Ruch przeciwbieżny	Programowanie przeciwnie do ruchu wskazówek zegara, korekcja promienia frezu po prawej	Programowanie w kierunku ruchu wska- zówek zegara, korekcja promienia frezu po lewej

Kontur wewnętrzny				
Pożądany kier. obr. przy	Kierunek obr. wrzeciona w prawo	Kierunek obr. wrzeciona w lewo		
obrobce				
Ruch współbieżny	Programowanie przeciwnie do ruchu	Programowanie w kierunku ruchu wska-		
	wskazówek zegara, korekcja promienia	zówek zegara, korekcja promienia frezu		
	frezu po lewej	po prawej		
Ruch przeciwbieżny	Programowanie w kierunku ruchu wska-	Programowanie przeciwnie do ruchu		
	zówek zegara, korekcja promienia frezu	wskazówek zegara, korekcja promienia		
	po prawej	frezu po lewej		

Elementy przejściowe konturu	Między dwoma elementami konturu możecie jako element przejściowy zaprogramować zaokrąglenie albo fazkę. Element przejściowy jest zawsze dołączany na końcu elementu konturu. Wybór elementu przejściowego konturu następuje w masce parametrów każdorazowe- go elementu konturu.
	Element przejściowy konturu możecie zastosować zawsze wtedy, gdy jest punkt przecięcia obydwu sąsiadujących elementów i można go obliczyć z wprowadzonych wartości. W przeciwnym przypadku musi- cie użyć elementów konturu prosta/okrąg.
	Tzn. w przypadku konturu zamkniętego możecie zaprogramować również element przejściowy od ostatniego do pierwszego elementu. Po zaprogramowaniu elementu przejściowego punkt startowy leży wówczas poza konturem.
Polecenia dodatkowe	Dla każdego elementu konturu możecie wprowadzić dodatkowe pole- cenia dodatkowe w formie G-Code. Np. możecie dla okręgu jako ele- mentu konturu zaprogramować specjalny posuw. Dodatkowe polecenia (max 40 znaków) wpisujecie w rozszerzonej masce parametrów (przycisk programowany "Wszystkie parametry").
	Poprzez dodatkowe polecenia G-Code możecie programować na przykład posuwy i polecenia M. Należy jednak zwracać uwagę, by dodatkowe polecenia nie kolidowały z wygenerowanym G-Code kon- turu. Dlatego nie stosujcie poleceń G-Code grupy 1 (G0, G1, G2, G3),

01/2008



Dalsze funkcje

żadnych współrzędnych w płaszczyźnie i żadnych poleceń G-Code, które wymagają oddzielnego bloku.

Przy programowaniu konturu są do dyspozycji następujące dalsze funkcje:

- Styczna do elementu poprzedzającego Przejście do elementu poprzedzającego możecie zaprogramować jako styczną.
- Wybór dialogowy Jeżeli z dotychczas wpisanych parametrów wynikają dwie różne możliwości poprowadzenia konturu, musicie wybrać jedną z nich.
- Zamknięcie konturu Od aktualnej pozycji możecie zamknąć kontur przy pomocy prostej do punktu startowego.



- > Przyciskiem programowanym wybierzcie element konturu.
- W masce wprowadzania wprowadźcie wszystkie dane, które wynikają z rysunku obrabianego przedmiotu (np. długość prostej, pozycja końcowa, przejście do następnego elementu, kąt nachylenia itd.).
- Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Element jest dodawany do konturu.

- > Powtarzajcie to postępowanie aż kontur będzie kompletny.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Zaprogramowany kontur jest przejmowany do planu pracy.

Gdy w przypadku poszczególnych elementów konturu chcecie wyświetlić dalsze parametry, np. aby wprowadzić jeszcze dodatkowe polecenia, naciśnijcie przycisk programowany "Wszystkie parametry".

Gdy chcecie wprowadzić elementy konturu prosta przekątna i okrąg/łuk koła we współrzędnych biegunowych, musicie przedtem zdefiniować biegun.

- Naciśnijcie przyciski programowane "Dalsze" i "Biegun".
- Wprowadźcie współrzędne bieguna.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Biegun jest zdefiniowany. Teraz możecie w masce wprowadzania dla elementów konturu "prosta przekątna" i "okrąg/łuk koła" wybrać między układem kartezjańskim i biegunowym.



Ð	Parametry	Opis dla elementu konturu "prosta"	Jednost- ka
		Czoło/czoło C i czoło Y kartezjański:	
	Х	Punkt końcowy w kierunku X (abs albo przyr)	mm
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Y	Punkt końcowy w kierunku Y (abs albo przyr)	mm
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	L	Długość prostej	mm
	α1	Kąt startowy w stosunku do osi X	stopień
	α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopień
		Przejście styczne: α2=0	
		Czoło/czoło C i czoło Y biegunowy:	
	L1	abs: odstęp między biegunem i punktem końcowym	mm
		przyr: odstęp między ostatnim punktem i punktem końcowym	mm
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	φ1	abs: kąt biegunowy między biegunem i punktem końcowym	stopień
		przyr: kąt biegunowy między ostatnim punktem i punktem końcowym	stopień
		Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone. SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - wydanie 01/2008



L	Długość prostej	mm
α1	Kąt startowy w stosunku do osi X	stopień
α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopień
	Przejście styczne: α2=0	
V	Pobocznica/pobocznica C kartezjański:	
Ŷ	Punkt koncowy w kierunku Y (abs albo przyr) - (jest obliczany z Y α albo na odwrot)	
~	wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	otonioń
Υα	Kąt koncowy (abs albo przyr.) - (jest obliczany z Y albo na odwrot)	stopien
7	wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Punkt koncowy w kierunku Z (abs albo przyr.)	
	wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
	Diugosc prostej	
α1	Kąt startowy w stosunku do osi Y	stopien
α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopien
	Przejście styczne: α2=0	
	Pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y biegunowy:	
L1	abs: odstęp między biegunem i punktem końcowym	mm
	przyr: odstęp między ostatnim punktem i punktem końcowym	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
φ1	abs: kąt biegunowy między biegunem i punktem końcowym	stopień
	przyr: kąt biegunowy między ostatnim punktem i punktem końcowym	stopień
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
L	Długość prostej	mm
α1	Kąt startowy w stosunku do osi Y	stopień
α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopień
	Przejście styczne: α2=0	
	Pohosznica V kortoziański	
V	Pobocznica i kartezjanski.	
r	Puliki koncowy w kierunku f (abs albo przyr)	
7	Puplet końcowy. Z (obc. olbo. przyr.)	
2	Puliki kolicowy Z (abs albo pizyi.)	
	vymiar przyrostowy. znak liczby jest uwzględniany. Dkracóć przetej	
	Diugosc prostej	(()(()
α1	Kąt startowy w stosunku do osi Y	stopien
α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopien
	Przejscie styczne: α2=0	
Przejście do	FS: Fazka jako element przejściowy do następnego elementu konturu	mm
nast. elementu	R: Zaokrąglenie jako element przejściowy do następnego elementu konturu	mm
Polecenie	Dodatkowe polecenia G-Code; patrz na ten temat wyżej.	
dodatkowe		



Parametry	Opis dla elementu konturu "okrąg"	Jednost-
		ka
Klerunek obro-	Dbrót w kierunku ruchu wskazówek zegara	
tu		
	Obrót przeciwnie do ruchu wskazówek zegara	
R	Promień okregu	mm
~	Czoło/czoło C i czoło i kartezjaliski:	m m
^	Puliki kolicowy w kieruliku X (abs albo pizyr)	mm
V	wymiar przyrostowy. znak liczby jest uwzględniany.	~~~
Т	Puliki kolicowy w kieruliku f (abs albo pizyr)	111111
	wymiar przyrostowy. znak liczby jest uwzględniany.	~~~
1	Punki słodkowy okręgu w kierunku X (abs albo przyr)	mm
	wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
J	Punkt srodkowy okręgu w kierunku Y (abs albo przyr)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	at a mi a ré
α1	Kąt startowy w stosunku do osli X	stopien
α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopien
	Przejscie styczne: α2=0	
β1	Kąt koncowy w stosunku do osi X	stopien
β2	Kąt rozwarcia okręgu	stopien
	Czoło/czoło C i czoło Y biegunowy:	
L1	abs: odstep miedzy biegunem i punktem końcowym	mm
	przyr: odstęp między ostatnim punktem i punktem końcowym	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzgledniany	
<u>ر</u> م1	abs: kat biegunowy między biegunem i punktem końcowym	stopień
Ψ	przyr: kat biegunowy między ostatnim punktem i punktem końcowym	stopień
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzgledniany.	otopion.
12	abs: odstep miedzy biegunem i punktem środkowym	mm
	przyr: odstęp między ostatnim punktem i punktem środkowym okregu	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzgledniany.	
62	abs: kat biegunowy między biegunem i punktem środkowym okregu	stopień
ψz	przyr: kat biegunowy miedzy ostatnim punktem i punktem środkowym okregu	stopień
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzgledniany.	
a1	Kat startowy w stosunku do osi X	stopień
a ?	Kat w stosunku do elementu poprzedzającego	stopień
uΖ	Przejście styczne: $\alpha 2=0$	
Q1	Kat końcowy w stosunku do osi X	stopień
рт 0 0	Kat rozwarcja okregu	stopień
βZ		
Pobocznica/pobocznica C karteziański:		
Y Punkt końcowy w kierunku Y (abs albo przyr) - (iest obliczany z Yg albo pa oc		mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby iest uwzgledniany.	
Υα	Kat końcowy (abs albo przyr.) - (jest obliczany z Y albo na odwrót)	stopień
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzgledniany.	
Z Punkt końcowy w kierunku Z (abs albo przvr.)		mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzgledniany.	
J	Punkt środkowy okręgu w kierunku Y (abs albo przyr)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	



lα	Punkt środkowy okregu w kierunku Y (abs albo przyr)	stopień
30	Wymiar przyrostowy znak liczby jest uwzględniany	otopion
к	Punkt środkowy okregu w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
IX .	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany	
~ 1	Kat startowy w stosunku do osi Y	stopień
u1	Kat w stosunku do elementu poprzedzającego	stopień
αΖ		Stopich
	Kat końcowy w stocujsku do osi V	stopioń
β1	Kąt kolicowy w stosuliku do osi f	stopień
β2	Kąt rozwarcia okręgu	stopien
	Pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y biegunowy:	
L1	abs: odstęp między biegunem i punktem końcowym	mm
	przyr: odstęp między ostatnim punktem i punktem końcowym	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
თ 1	abs: kat biegunowy miedzy biegunem i punktem końcowym	stopień
Ψ.	przyr: kat biegunowy miedzy ostatnim punktem i punktem końcowym	stopień
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzgledniany	
12	abs: odstep miedzy biegunem i punktem środkowym	mm
LZ	przyr: odstep między ostatnim punktem i punktem środkowym okregu	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany	
	abe: kat biegupowy między biegupem i punktem środkowym okregu	stopień
φz	przyr: kat biegunowy między ostatnim punktem i punktem środkowym okręgu	stopień
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany	Stopleri
	Voyiniai przyrostowy, znak liczby jest uwzgiędniany. Kat startowy w stasupku do osi V	
α1	Kąt statowy w stosuliku do osi i	atoniań
α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopien
	Przejscie styczne: α2=0	stopien
ß 1	Kąt końcowy w stosunku do osi Y	stopień
р 1 в 2	Kąt rozwarcia okręgu	stopień
pΖ		
	Pobocznica Y kartezjański:	
Y	Punkt końcowy w kierunku Y (abs albo przyr)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
Z	Punkt końcowy w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
J	Punkt środkowy okręgu w kierunku Y (abs albo przyr)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
К	Punkt środkowy okręgu w kierunku Z (abs albo przyr.)	mm
	Wymiar przyrostowy: znak liczby jest uwzględniany.	
α1	Kąt startowy w stosunku do osi Y	stopień
α2	Kąt w stosunku do elementu poprzedzającego	stopień
	Przejście styczne: $\alpha 2=0$	
ß1	Kat końcowy w stosunku do osi Y	stopień
רי ג י	Kat rozwarcja okregu	stopień
µ∠ Przejścia do	ES: Eazka jako element przejściowy do pactophogo elementy kontyry	mm
nast elementu	1 0. 1 azka jako element przejsciowy do następnego elementu konturu P: Zaokradlenie jako element przejściowy do pastoppogo elementu konturu	mm
Delegenia	Dedetkowo poloconio C. Codo: potrz no tomotomotorio	
dedetkourt	Doualkowe polecenia G-Coue, paliz na ten temat wyzej	
uouatkowe		

5.6.4 Zmiana konturu





	Zmiana wyboru dialogo- wego	Gdy podczas wprowadzania danych elementu konturu wynikną dwie możliwości poprowadzenia konturu i wybraliście nieprawidłową alter- natywę, możecie później zmienić wybór. Jeżeli jednoznaczny kontur wynikł już z innych parametrów, wybór dialogowy już nie ukazuje się.
		Otwórzcie maskę wprowadzania elementu konturu.
	Zmiana	Naciśnijcie przycisk programowany "Zmiana wyboru".
	wyboru	Są ponownie wyświetlane obydwie możliwości poprowadzenia kontu- ru.
	Wybór dialogowy	Naciśnijcie przycisk programowany "Wybór dialogowy", aby prze- łączyć między obydwoma różnymi możliwościami poprowadzenia konturu.
	Przejęcie	Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie dialogu".
	dialogu	Wybrana alternatywa jest przejmowana.
	Wstawienie elementu konturu	Na planie pracy wybierzcie kontur.
		Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo".
		Są wyszczególniane poszczególne elementy konturu.
		Ustawcie kursor na elemencie konturu, za którym chcecie wstawić nowy element.
		> Przyciskiem programowanym wybierzcie nowy element konturu.
	↓ ↓ ↓	Wprowadźcie parametry do maski wprowadzania.
	Przejęcie	Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".
		Element konturu jest przejmowany do konturu. Kolejne elementy kon- turu są automatycznie aktualizowane odpowiednio do jego nowego stanu.
61		Gdy wstawiacie element do konturu, pozostałe elementy są przelicza- ne dopiero wtedy, gdy wybierzecie kursorem symbol pierwszego na- stępnego elementu obok okna grafiki.
		Ewentualnie punkt końcowy wstawionego elementu nie będzie paso- wać do punktu startowego elementu następnego. W takim przypadku ShopTurn wyświetla komunikat błędu "Sprzeczna geometria". Gdy chcecie usunąć sprzeczność, wstawcie linię skośną bez wprowadza-

nia wartości parametrów.



Funkcje ShopTurn 5.6 Frezowanie konturowe

01/2008

Skasowanie elementu konturu	Na planie pracy wybierzcie kontur.
	 Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo". Są wyszczególniane poszczególne elementy konturu.
Skasuj element	 > Ustawcie kursor na elemencie konturu, ktory chcecie skasowac. > Naciśnijcie przycisk programowany "Skasuj element". > Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
	Wybrany element konturu jest kasowany.

5.6.5 Frezowanie konturowe

		Gdy chcecie obrabiać kontury otwarte albo zamknięte, używajcie funkcji "frezowanie". Zanim będziecie frezować kontur, musicie go najpierw wprowadzić. Obróbka może być prowadzona w dowolnym kierunku, tzn. zgodnie lub przeciwnie do kierunku zaprogramowanego.
f		Dla obróbki w kierunku przeciwnym kontury mogą składać się z mak- symalnie 170 elementów (łącznie z fazkami/zaokrągleniami). Cechy szczególne (poza wartościami posuwu) dowolnego wprowa- dzania G-Code nie są uwzględniane przy frezowaniu konturowym przeciwnie do kierunku konturu.
=?		Przy frezowaniu konturowym możecie wybrać rodzaj obróbki (zgrub- na, wykańczająca, fazowanie). Jeżeli chcecie prowadzić obróbkę zgrubną a następnie wykańczającą, musicie dwa razy wywołać pro- gram obróbki (1. blok = obróbka zgrubna, 2. blok = obróbka wykań- czająca). Zaprogramowane parametry pozostają przy drugim wywoła- niu zachowane.
		Ponadto możecie określić, czy chcecie obrabiać kontur z korekcją promienia frezu czy wykonywać ruch po torze punktu środkowego.
	Korekcja promienia frezu 괜 题	Zaprogramowany kontur możecie obrabiać z korekcją promienia frezu na prawo albo na lewo od konturu. Możecie przy tym wybierać między różnymi trybami dosunięcia i odsunięcia jak też strategiami dosunięcia i odsunięcia.

X

Tryb dosunięcia/odsunięcia

Dosunięcia wzgl. odsunięcia do/od konturu możecie przeprowadzać po ćwierćokręgu, półokręgu albo po prostej.

W przypadku ćwierćokręgu wzgl. półokręgu musicie podać promień toru punktu środkowego a w przypadku prostej - odstęp krawędzi zewnętrznej frezu od punktu startowego wzgl. punktu końcowego konturu.

Przy dosuwaniu i odsuwaniu narzędzia możecie również wybierać różne tryby. Oznacza to np. dosunięcie po ćwierćokręgu a odsunięcie po półokręgu.



Dosunięcie po prostej, po ćwierćokręgu i po półokręgu

Strategia dosuniecia/odsuniecia Dosunięcie w płaszczyźnie następuje najpierw w kierunku Z na głębokość a następnie w płaszczyźnie XY. Odsunięcie następuje w kolejności odwrotnej. Przy dosunięciu/odsunięciu przestrzennym ruch następuje równocześnie na głębokość i w płaszczyźnie. Przy dosuwaniu i odsuwaniu możecie również wybierać różne strategie, np. dosunięcie w płaszczyźnie, odsunięcie przestrzenne. Tor punktu środkowego Gdy chcecie pracować bez korekcji promienia frezu, zaprogramowany kontur jest frezowany na torze punktu środkowego. Dosunięcie i odsunięcie jest przy tym możliwe po prostej albo prosto-

padle. Prostopadłe dosunięcie/odsunięcie możecie np. stosować przy konturach zamknietych.

01/2008

Korekcja promienia row- ka	Gdy frezujecie kontur na powierzchni pobocznicowej (płaszczyzna obróbki pobocznica/pobocznica C), możecie pracować z korekcją ścianki rowka lub bez.
	 Korekcja ścianki rowka wył. ShopTurn tworzy rowki o ściankach równoległych, gdy średnica narzędzia jest równa średnicy frezu. Gdy szerokość rowka jest większa niż średnica narzędzia, nie po- wstają ścianki równoległe. Korekcja ścianki rowka wł. ShopTurn wytwarza rowki o ściankach równoległych, również gdy szerokość rowka jest większa niż średnica narzędzia.
	Gdy chcecie pracować z korekcją ścianki rowka, nie możecie progra- mować konturu rowka, lecz wyobrażany tor punktu środkowego sworznia prowadzonego w rowku, przy czym sworzeń ten musi poru- szać się wzdłuż każdej ścianki. Szerokość rowka określacie poprzez parametr D.





Frezow.

Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie \succ konturu" i "Frezowanie konturowe".

Parametry	Opis	Jednost-
		ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	 Czoło/czoło C - z tyłu 	
	 Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz 	
	 Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz 	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y, jak też	
	w przypadku czoło C/pobocznica C gdy przy obróbce zgrubnej dosunięcie następuje	
	prostopadle)	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obróbki	✓ obróbka zgrubna	
	obróbka wykańczająca	
	Sfazowanie	
Kierunek ob-	do przodu: obróbka pastepuje w zaprogramowanym kierunku konturu	
róbki	wstecz: obróbka następuje w zaprograniowanym kierunku konturu	

Korekcja pro-	Podanie, po której stronie konturu w kierunku ruchu frez obrabia:	
mienia		
	Obrobka na prawo od konturu	
	ठीहिं Obróbka na lewo od konturu	
	Obrôbka po torze punktu środkowego	
70		
20	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Ζ1	Głębokosc w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obrobce zgrubnej	mm
57	i wykanczającej)	
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obrobce zgrubnej i wy-	mm
117	kanczającej) Naddataly za obróbly wykośczające za olabelycóci (tylko przy obróbce zarybnej)	
	Naddatek na obrobkę wykańczającą na grębokości (tylko przy obrobce zgrubnej)	mm
UXY	Naddatek na obrobkę wykanczającą w praszczyznie (tyrko przy obrobce zgrubnej na	mm
50	lewo i na prawo od konturu)	
F5	Szerokosc razki (przyr.) - (tylko przy srazowaniu)	
2F5	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy stażo-	mm
	waniu)	
Kor ścianki	Pobocznica/pobocznica C: Uaktywnienie korekcji ścianki rowka	
rowka		
D	Przesunięcie w stosunku do zaprogramowanego toru (tylko przy aktywnej korekcji	mm
VO	ścianki rowka) Średzieg wyleg 🧭 (eks)	m m
X0 X1	Srednica waica \bigotimes (abs) Głebokość w odniesieniu do X0 \bigotimes (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej	mm
	i wykańczającej)	
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
	kańczającej) Naddatak po obróbko wykończciego po głobakcóci (tylko przy obróbco zarybnoj)	mm
UYZ	Naddatek na obróbke wykańczającą na giębokości (tylko przy obróbce zgrubnej) Naddatek na obróbke wykańczającą w płaszczyźnie (tylko przy obróbce zgrubnej na	mm
	lewo i na prawo od konturu)	
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
2F3	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy stażo- waniu)	11111
	Czoło Y:	
СР	Punkt odniesienia	stopień
ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
21	Grębokość w odniesieniu do 20 (abs albo przyr.) – (tylko przy obrobce zgrubnej i wykańczającej)	mm
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z) – (tylko przy obróbce zgrubnej i wy-	mm
	kańczającej)	
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (tylko przy obróbce zgrubnej) Naddatek na obróbkę wykańczającą w placzazyźnie (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
UAT	lewo i na prawo od konturu)	[[]]]
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo-	mm
	waniu) Bobocznica V:	
CO	Punkt odniesienia	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.) – (tylko przy obróbce zgrubnej	mm
אח	i wykanczającej) Dosuw maksymalny na debokość (kierunek X) – (tylko przy obróbce zdrubnej	mm
	i wykańczającej)	
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości (tylko przy obróbce zgrubnej)	mm
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie (tylko przy obróbce zgrubnej na	mm
FS	Szerokość fazki (przyr.) - (tylko przy sfazowaniu)	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia (abs albo przyr.) - (tylko przy sfazo-	mm
	waniu)	

SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - wydanie 01/2008

Tryb dosunię-	Tryb dosunięcia:	
cia	Po ćwierćokręgu : część spirali (tylko przy frezowaniu konturowym na lewo i prawo	
	od konturu)	
	Po półokręgu : część spirali (tylko przy frezowaniu konturowym na lewo i na prawo	
	od konturu)	
	Jako prosta: linia skośna w przestrzeni	
	Prostopadle: prostopadle do toru (tylko przy frezowaniu konturowym po torze punk-	
	tu środkowego)	
Strategia do-		
sunięcia	*→ pojedynczymi osiami	
	nrzastrzannia (nie w przypadku trybu deguniacja prostanodloga)	
D4	przestrzeninie (nie w przypadku trybu dosunięcia prostopadłego)	
RI	Promien dosunięcia (tyrko w przypadku trybu dosunięcia po cwierc- i połokręgu)	mm
L1	Długość dosunięcia (tylko w przypadku trybu dosunięcia prosta)	mm
FZ	Posuw dosunięcia na głębokość	mm/ząb
	(tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y - strategia dosunięcia pojedynczymi	mm/min
	osiami)	
FX	Posuw dosunięcia na głębokość	mm/ząb
	(tylko w przypadku pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y - strategia dosunięcia	mm/min
	pojedynczymi osiami)	
Tryb cofnięcia	Tryb cofnięcia:	
	Po ćwierćokręgu: część spirali (tylko przy frezowaniu konturowym na lewo i na	
	prawo od konturu)	
	Po półokręgu : część spirali (tylko przy frezowaniu konturowym na lewo i na prawo	
	od konturu)	
	Jako prosta : linia skośna w przestrzeni	
	Prostopadle: prostopadle do toru (tylko przy frezowaniu konturowym po torze punk-	
	tu środkowego)	
Strategia od-		
sunięcia	pojedynczymi osiami	
	przestrzennie (nie w przypadku trybu odsuniecia prostopadle)	
R2	Promień odsupiecia (tylko w przypadku trybu odsupiecia po świerć- i półokregu)	mm
	Plugaćć adauniccia (tylko w przypadku trybu odauniccia po cwierce i połokięgu)	
	Długość odsunięcia (tylko w przypadku trybu odsunięcia prosta)	mm
I ryb cofnięcia	Gdy jest wymaganych wiele dosuwów na głębokość, podnieść wysokość wycofania,	
	na którą narzędzie wycofuje się między poszczególnymi dosuwami (przy przejściu z	
	konca konturu na początek).	
	do płaszczyzny wycofania	
	Z0+odstęp bezpieczeństwa (tylko przy czoło/czoło C i czoło Y) albo X0+odstęp	
	bezpieczeństwa (tylko przy pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	o odstęp bezpieczeństwa	
	bez wycofania	
5.6.6 Wiercenie wstępne wnęki konturowej

Jeżeli przy wybieraniu materiału z konturu wnęki chcecie dokonać prostopadłego zagłębienia narzędzia a brak jest frezu z zębem czołowym, musicie najpierw dokonać wiercenia wstępnego wnęki. Aby zapobiec poślizgowi wiertła, można najpierw wykonać nakiełek.

Zanim wykonacie wiercenie wstępne wnęki, musicie najpierw podać jej kontur. Jeżeli przed wierceniem wstępnym chcecie wykonać nakiełek, musicie obydwie operacje zaprogramować w oddzielnych blokach.

Liczba i pozycje niezbędnych wierceń wstępnych zależą od specjalnych okoliczności (np. kształt konturu, narzędzie, dosuw w płaszczyźnie, naddatek na obróbkę wykańczającą) i są one obliczane przez ShopTurn.

Jeżeli chcecie frezować wiele wnęk i uniknąć niepotrzebnych zmian narzędzia, ma sens by najpierw wiercić wstępnie wszystkie wnęki a następnie wybierać materiał. W takim przypadku musicie przy centrowaniu/wierceniu wstępnym również wypełnić parametry, które się dodatkowo ukażą, gdy naciśniecie przycisk programowany "Wszystkie parametry". Muszą one odpowiadać parametrom przynależnego kroku wybierania materiału. Przy programowaniu musicie wówczas postąpić następująco:

- 1. Kontur wnęka 1
- 2. Nakiełkowanie
- 3. Kontur wnęka 2
- 4. Nakiełkowanie
- 5. Kontur wnęka 1
- 6. Wiercenie wstępne
- 7. Kontur wnęka 2
- 8. Wiercenie wstępne
- 9. Kontur wnęka 1
- 10. Wybieranie materiału
- 11. Kontur wnęka 2
- 12. Wybieranie materiału

Gdy kompletnie obrabiacie wnękę, tzn. nakiełkowujecie, wiercicie wstępnie i wybieracie materiał kolejno jedno po drugim i nie podacie dodatkowych parametrów przy nakiełkowywaniu/wierceniu wstępnym, ShopTurn przejmuje te parametry z kroku obróbkowego wybieranie materiału (zgrubne).



Funkcje ShopTurn **5.6 Frezowanie konturowe**

01/2008

Nakiełkowanie

Frezo Wanie	Frezow. konturu	>
Wiercenie wstępne >	Nakiełko- wanie	
Wszystkie parametry		

- Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu", "Wiercenie wstępne" i "Nakiełkowanie".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Wszystkie parametry", jeżeli chcecie wprowadzić dodatkowe parametry.

Parametry	Opis nakiełkowania	Jednost-
		ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	Czoło/czoło C - z tyłu	
	Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
TR	Narzędzie odniesienia dla nakiełkowania	
D	Ostrze narzędzia odniesienia (1 albo 2)	
	Czoło/czoło C:	
ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość odniesiona do Z0 (przyr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
	Pobocznica/pobocznica C:	
XO	Srednica walca \emptyset (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (przyr)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyżnie YZ	mm v
	Dosuw w płaszczyznie w %: stosunek dosuwu w płaszczyznie (mm) do srednicy	70
	Naddatek pa obróbko wykańczająca w płaczezyźnie	mm
012		
CP	Punkt odniesienia	stonień
70	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głebokość odniesiona do Z0 (przvr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm

	Pobocznica Y:	
CO	Punkt odniesienia	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (przyr)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
Tryb cofnięcia	Jeżeli dla obróbki jest wymaganych wiele punktów zagłębienia, podać wysokość	
	wycofania, na którą narzędzie cofa się przez przejściem do następnego punktu	
	Na płaszczyznę wycofania	
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie wnęki żadne wysepki nie są większe niż Z0 (X0), można jako tryb	
	odsunięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa).	



Wiercenie wstępne



- Naciśnijcie kolejno przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu", "Wiercenie wstępne" i "Wiercenie wstępne".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Wszystkie parametry", jeżeli chcecie wprowadzić dodatkowe parametry.

Parametry	Opis wiercenia wstępnego	Jednost-
		ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	Czoło/czoło C - z tyłu	
	Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
TR	Narzędzie odniesienia dla wiercenia wstępnego	
D	Ostrze narzędzia odniesienia (1 albo 2)	
	Czoło/czoło C:	
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm

01/2008

UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
	Pobocznica/pobocznica C:	
X0	Średnica walca $arnothing$ (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 $arnothing$ (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
	Czoło Y:	
СР	Punkt odniesienia	stopień
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
	Pobocznica Y:	
C0	Punkt odniesienia	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
Tryb cofnięcia	Jeżeli dla obróbki jest wymaganych wiele punktów zagłębienia, podać wysokość	
	wycofania, na którą narzędzie cofa się przez przejściem do następnego punktu	
	Na płaszczyznę wycofania	
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie wnęki żadne wysepki nie są większe niż Z0 (X0), można jako tryb	
	odsunięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa).	

5.6.7 Frezowanie wnęki konturowej (zgrubne)



Gdy chcecie frezować wnękę na stronie czołowej albo pobocznicowej, użyjcie funkcji "frezowanie wnęki".

Zanim będziecie wybierać materiał wnęki, musicie najpierw wprowadzić jej kontur i ew. kontur wysepki.

Materiał wnęki jest wybierany równolegle do konturu od wewnątrz do zewnątrz. Kierunek jest określany przez kierunek obrotu przy obróbce (przeciwbieżny wzgl. współbieżny) (patrz punkt "Zmiana nastaw programowych").

Jeżeli we wnęce znajduje się wysepka, ShopTurn automatycznie uwzględnia ją przy wybieraniu materiału.

Przy wybieraniu materiału możecie wybrać rodzaj obróbki (zgrubna, wykańczająca). Jeżeli chcecie prowadzić obróbkę zgrubną a następnie wykańczającą, musicie dwa razy wywołać program obróbki (1. blok = obróbka zgrubna, 2. blok = obróbka wykańczająca). Zaprogramowane parametry pozostają przy drugim wywołaniu zachowane. Odnośnie obróbki wykańczającej proszę czytać punkt "Obróbka wykańczająca wnęki".

Przy zagłębianiu ruchem wahliwym następuje komunikat "Droga zbocza jest za krótka", gdy narzędzie na drodze zbocza oddala się od punktu zagłębienia o mniej niż średnicę frezu. Proszę w takim przypadku zmniejszyć kąt zagłębiania.

Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu" i "Frezowanie wnęki".

> Wybierzcie rodzaj obróbki "Obróbka zgrubna".

Parametry	Opis dla obróbki zgrubnej	Jednost-
		ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	Czoło/czoło C - z tyłu	
	 Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz 	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
(O)	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku (czoło Y/pobocznica Y, jak też	
	czoło C/pobocznica C gdy przy obróbce zgrubnej zagłębianie następuje współśrod-	
	kowo)	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	



01/2008

Rodzaj obróbki	\bigvee	
	Obróbka zgrubna	
	Czoło/czoło C:	
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z)	mm
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
	Pobocznica/pobocznica C:	
X0	Średnica walca \varnothing (abs)	mm
X1	Głebokość w odniesieniu do X0 \emptyset (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosiw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
DX	Dosuw maksymalny na dlabokość (kierunek X)	mm
UYZ	Naddatek na obróbke wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na debokości	mm
CD	C2010 T.	otonioń
CP 70	Punkt odniesienia w kierunku Z (aba)	stopien
20	Puriki odniesienia w kierunku Z (abs)	
	Grępokość w odniesieniu do 20 (abs albo przyr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w praszczyznie XY	mm
	Dosuw w płaszczyznie w %: stosunek dosuwu w płaszczyznie (mm) do srednicy	%
57	rrezu (mm)	
DZ	Dosuw maksymalny na głębokosc (kierunek Z)	mm
UXY	Naddatek na obrobkę wykanczającą w płaszczyznie	mm
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
_	Pobocznica Y:	
C0	Punkt odniesienia	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X)	mm
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
Punkt startowy	Automatyczne określenie punktu startowego albo wprowadzenie ręczne	
	Przy wprowadzaniu ręcznym punkt startowy może leżeć również poza wnęką, przez	
	co jako pierwsza następuje prosta obróbka do wnęki, np. dla wnęki otwartej bocznie	
	bez zagłębiania.	
x	Punkt startowy X (abs) - (tylko przy czoło/czoło C i czoło V - punkt startowy recznie)	mm
V	$\frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}$	mm
	$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = (1000) = $	
Y	Punkt startowy Y (abs) - (tylko przy pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y - punkt	mm
	startowy ręcznie)	
Z	Punkt startowy Z (abs) - (tylko przy pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y - punkt	mm
	startowy ręcznie)	



Zagłębianie	Strategia zagłębiania:	
	Ruchem wahliwym: Zagłębianie następuje ruchem wahliwym z zaprogramowanym	
	kątem (EW).	
	Spiralnie: Zagłębianie następuje ruchem spiralnym z zaprogramowanym promie-	
	niem (ER) i zaprogramowanym skokiem (EP).	
	Współśrodkowo: Przy tej strategii zagłębiania jest wymagany frez, który skrawa	
	przez środek. Zagłębianie następuje z zaprogramowanym posuwem (FZ wzgl. FX).	
EW	Kąt zagłębiania (tylko przy ruchu wahliwym)	stopień
EP	Maksymalny skok zagłębiania (tylko przy spiralnym)	mm/obr
	Skok linii spiralnej może być mniejszy ze względu na warunki geometryczne.	
ER	Promień zagłębiania (tylko przy spiralnym)	mm
	Promień nie może być większy niż promień frezu, ponieważ w przeciwnym przypad-	
	ku pozostanie materiał. Poza tym zwracajcie uwagę, by wnęka nie została naruszo-	
	na.	
FZ	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y - zagłębia-	mm/ząb
	nie współśrodkowe)	mm/min
FX	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku pobocznica/pobocznica C i po-	mm/ząb
	bocznica Y - zagłębianie współśrodkowe)	mm/min
Tryb cofnięcia	Jeżeli dla obróbki jest wymaganych wiele punktów zagłębienia, podać wysokość	
	wycofania, na którą narzędzie cofa się przez przejściem do następnego punktu	
	Na płaszczyznę wycofania	
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie wnęki żadne wysepki nie są większe niż Z0 (X0), można jako tryb	
	odsunięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa).	



5.6.8 Wybieranie pozostałego materiału z wnęki konturowej

	Gdy wybraliście materiał z wnęki (z wysepkami lub bez) i pozostała przy tym reszta materiału, ShopTurn rozpoznaje to automatycznie. Przy pomocy odpowiedniego narzędzia możecie usunąć tę resztę materiału, bez ponownego obrabiania całej wnęki, tzn. unikacie niepo- trzebnych jałowych dróg. Materiał, który pozostał jako naddatek na obróbkę wykańczającą nie jest tą resztą materiału.
=?	Obliczanie reszty materiału następuje na podstawie frezu użytego przy wybieraniu materiału.
	Gdy frezujecie wiele wnęk i chcecie uniknąć niepotrzebnych zmian narzędzia, jest celowe wybranie materiału ze wszystkich wnęk a na- stępnie usunięcie reszty materiału. W takim przypadku przy wybiera- niu reszty materiału musicie również podać parametr narzędzia odnie- sienia TR, który ukazuje się dodatkowo, gdy naciśniecie przycisk pro- gramowany "Wszystkie parametry". Przy programowaniu musicie wówczas postąpić następująco:
	 Kontur wnęka 1 Wybieranie materiału Kontur wnęka 2 Wybieranie materiału Kontur wnęka 1 Wybieranie pozostałego materiału Kontur wnęka 2 Wybieranie pozostałego materiału
	Funkcja "Pozostały materiał" jest opcją programową.
Frezo- wanie Frezow. konturu Wnęka poz. mat. Since the second se	Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu" i "Wnęka pozost. materiał".
W szystkie parametry	Naciśnijcie przycisk programowany "Wszystkie parametry", jeżeli chcecie wprowadzić dodatkowe parametry.

01/2008



	Parametry	Opis	Jednost-
€			ka
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
		Czoło/czoło C - z przodu	
		Czoło/czoło C - z tyłu	
		Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
		Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
		 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y)	
		Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
	Rodzaj obróbki	\bigvee	
		obróbka zgrubna	
	TR	Narzędzie odniesienia dla pozostałego materiału	
	D	Ostrze narzędzia odniesienia (1 albo 2)	
		Czoło/czoło C:	
	ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
	Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
	DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
		Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
		frezu (mm)	
	DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z)	mm
	UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
	02	Naddatek na obrobkę wykanczającą na głębokości	mm
	NO.		
	XU	Srednica walca Ø (abs)	mm
		Głębokość w odniesieniu do XU \oslash (abs albo przyr.)	mm
		Maksymalny dosuw w płaszczyżnie YZ	0/
		frezu (mm)	/0
	DX	Dosuw maksymalny na głebokość (kierunek X)	mm
	UYZ	Naddatek na obróbke wykańczającą w płaszczyźnie	mm
	UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
		Czoło Y:	
	СР	Punkt odniesienia	stopień
	ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
	Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
	DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
		Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
		frezu (mm)	
	DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z)	mm
	UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
	UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm

	Pobocznica Y:	
CO	Punkt odniesienia	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X)	mm
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
Tryb cofnięcia	Jeżeli dla obróbki jest wymaganych wiele punktów zagłębienia, podać wysokość	
	wycofania, na którą narzędzie cofa się przez przejściem do następnego punktu	
	Na płaszczyznę wycofania	
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
1	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie wnęki żadne wysepki nie są większe niż Z0 (X0), można jako tryb	
	odsunięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa).	

5.6.9 Obróbka wykańczająca wnęki konturowej



Gdy przy wybieraniu materiału z wnęki zaprogramowaliście naddatek na obróbkę wykańczającą na dnie wzgl. obrzeżu, musicie jeszcze przeprowadzić tę obróbkę.

W celu obróbki wykańczającej dna wzgl. obrzeża musicie każdorazowo zaprogramować oddzielny blok. Wnęka będzie przy tym obrabiana każdorazowo tylko jeden raz.

Przy obróbce wykańczającej ShopTurn uwzględnia ew. wysepki, tak samo jak przy obróbce zgrubnej.

Alternatywnie do "obróbki wykańczającej obrzeża" możecie również zaprogramować "frezowanie konturowe". Macie przy tym do dyspozycji możliwości optymalizacji strategii wzgl. trybu dosunięcia/odsunięcia. Przy programowaniu musicie wówczas postąpić następująco:

- 1. Kontur wnęka
- 2. Kontur wysepka
- 3. Wybieranie materiału (obróbka zgrubna)
- 4. Kontur wnęka
- 5. Frezowanie konturowe (obróbka wykańczająca)
- 6. Kontur wysepka
- 7. Frezowanie konturowe (obróbka wykańczająca)





- Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu" i "Frezowanie wnęki".
- Wybierzcie rodzaj obróbki "Obróbka wykańczająca na dnie" albo "Obróbka wykańczająca obrzeża".

Parametry	Opis dla obróbki wykańczającej na dnie	Jednost-
		ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	 Czoło/czoło C - z tyłu 	
	 Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz 	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
$\mathbf{O}(\mathbf{O})$	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y)	
	Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obróbki	Obróbka wykańczająca na dnie	
	Czoło/czoło C:	
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
	Pobocznica/pobocznica C:	
XO	Srednica walca \varnothing (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 $arnothing$ (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyżnie	mm
0.	Naddatek na obrobkę wykanczającą na głębokości	
	Czoło Y:	- t ¹
	Punkt odniesienia	stopien
20	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
	Grębokosc w odniesieniu do 20 (abs albo przyr.)	11111 mm
	Dosuw marsymany w plaszczyżnie A t Dosuw w plaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w plaszczyźnie (mm) de środniew	0/_
	frezu (mm)	/0
	Naddatek na obróbke wykańczajaca w płaszczyźnie	mm
	Naddatek na obróbke wykańczającą na debokości	mm
<u> </u>	איזארא	

5

	Pobocznica Y:	
C0	Punkt odniesienia	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
Punkt startowy	Automatyczne określenie punktu startowego albo wprowadzenie ręczne	
	Przy wprowadzaniu ręcznym punkt startowy może leżeć również poza wnęką, przez	
	co jako pierwsza następuje prosta obróbka do wnęki, np. dla wnęki otwartej bocznie	
	bez zagłębiania.	
x	Punkt startowy X (abs) - (tylko przy czoło/czoło C i czoło Y - punkt startowy recznie)	mm
Y	Punkt startowy X (abs) - (tylko przy czoło/czoło C i czoło Y - punkt startowy ręcznie)	mm
1		
Y	Punkt startowy Y (abs) - (tylko przy pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y - punkt	mm
	startowy ręcznie)	
Z	Punkt startowy Z (abs) - (tylko przy pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y - punkt	mm
	startowy ręcznie)	
Zagłębianie	Strategia zagłębiania:	
	Ruchem wahliwym: Zagłębianie następuje ruchem wahliwym z zaprogramowanym	
	kątem (EW).	
	Spiralnie: Zagłębianie następuje ruchem spiralnym z zaprogramowanym promie-	
	niem (ER) i zaprogramowanym skokiem (EP).	
	Środkowo: Przy tej strategii zagłębiania jest wymagany frez, który skrawa przez	
	środek. Zagłębianie następuje z zaprogramowanym posuwem (FZ wzgl. FX).	
EW	Kąt zagłębiania (tylko przy ruchu wahliwym)	stopień
EP	Maksymalny skok zagłębiania (tylko przy spiralnym)	mm/obr
	Skok linii spiralnej może być mniejszy ze względu na warunki geometryczne.	
ER	Promień zagłębiania (tylko przy spiralnym)	mm
	Promień nie może być większy niż promień frezu, ponieważ w przeciwnym przypad-	
	ku pozostanie materiał. Poza tym zwracajcie uwagę, by wnęka nie została naruszo-	
	na.	
FZ	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku czoło/czoło C i czoło Y - zagłębia-	mm/ząb
	nie współśrodkowe)	mm/min
FX	Posuw dosuwu na głębokość (tylko w przypadku pobocznica/pobocznica C i po-	mm/ząb
	bocznica Y - zagłębianie współśrodkowe)	mm/min
Tryb cofnięcia	Jeżeli dla obróbki jest wymaganych wiele punktów zagłębienia, podać wysokość	
	wycofania, na którą narzędzie cofa się przez przejściem do następnego punktu	
	Na płaszczyznę wycofania	
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie wnęki żadne wysepki nie sa wieksze niż Z0 (X0), można iako trvb	
	odsuniecia zaprogramować Z0 + odstep bezpieczeństwa).	

01/2008

Parametry	Opis dla obróbki wykańczającej na obrzeżu	Jednost- ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	 Czoło/czoło C - z przodu 	
	Czoło/czoło C - z tyłu	
	 Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz 	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
	 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko adv jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnatrz (tylko ody iest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnatrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	Zaciśniecie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y)	
	Eunkcia musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obró		
	Crata (arata Cr	
70	Czoło/czoło C:	
20	Punkt odniesienia w klefunku Z (abs)	mm
	Głębokość w odniesieniu do 20 (abs albo przyr.)	mm
	Naddatek na obróbko wykańczająca w płaczezyźnie	mm
XO		mm
X0 X1	Steurica waica \emptyset (abs)	mm
אח	Grępokość w odniesieniu do XU Ø (abs albo przyr.)	mm
	Dosuw maksymainy na głębokosc (kierunek X)	mm
012		
	CZOłO Y:	ata ni a ń
	Punkt odniesienia	stopien
20	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
21	Grępokość w odniesieniu do 20 (abs albo przyr.)	mm
	Dosuw maksymainy na głębokosc (kierunek 2)	mm
UXY	Naddatek na obrobkę wykanczającą w praszczyznie	mm
<u></u>	Pobocznica Y:	atan ia ƙ
0	Punkt odniesienia	stopien
XU	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
	Grępokość w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.)	mm
	Dosuw maksymainy na głębokość (kierunek X)	mm
	Naddatek na obrobkę wykanczającą w płaszczyznie	mm
i ryb cofnięc	la j Jezeli dla obrobki jest wymaganych wiele punktów zagłębienia, podać wysokość	
	wycorania, na ktorą narzędzie cora się przez przejsciem do następnego punktu	
	Na płaszczyznę wycotania	
	 ∠0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie wnęki żadne wysepki nie są większe niż Z0 (X0), można jako tryb	
	odsunięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa).	1



Frezow.

konturu >

5.6.10 Sfazowanie wnęki konturowej



Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu" i "Frezowanie wnęki".

> Wybierzcie rodzaj obróbki "Sfazowanie".

Jeżeli chcecie frezować fazkę i przy obróbce wykańczającej zaprogramowaliście narożniki wewnętrzne bez zaokrągleń, musicie przy sfazowaniu jako zaokrąglenie w konturze podać promień frezu do obróbki wykańczającej.

	Parametry	Opis dla sfazowania:	Jednost-
U			ka
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
		Czoło/czoło C - z przodu	
		 Czoło/czoło C - z tyłu 	
		 Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz 	
		 Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz 	
		 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	$\square \bigcirc$	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y)	
		Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
	Rodzaj obróbki	Sfazowanie	
		Czoło/czoło C:	
	Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
	FS	Szerokość fazki, przyr	mm
	ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia, abs. albo przyr.	mm
		Pobocznica/pobocznica C:	
	X0	Średnica walca \varnothing (abs)	mm
	FS	Szerokość fazki, przyr.	mm
	ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia, abs. albo przyr.	mm

	Czoło Y:	
CP	Punkt odniesienia	stopień
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
FS	Szerokość fazki, przyr	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia, abs. albo przyr.	mm
	Pobocznica Y:	
C0	Punkt odniesienia	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
FS	Szerokość fazki, przyr	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia wierzchołka narzędzia, abs. albo przyr.	mm
Tryb cofnięcia	Jeżeli dla obróbki jest wymaganych wiele punktów zagłębienia, podać wysokość	
	wycofania, na którą narzędzie cofa się przez przejściem do następnego punktu	
	Na płaszczyznę wycofania	
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie wnęki żadne wysepki nie są większe niż Z0 (X0), można jako tryb	
	odsunięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa).	

5.6.11 Frezowanie czopa konturowego (zgrubne)

Jeżeli chcecie frezować dowolny czop na powierzchni czołowej albo pobocznicowej, użyjcie funkcji "Frezowanie czopa".

Zanim będziecie frezować czop, musicie najpierw wprowadzić kontur półfabrykatu a następnie jeden albo wiele konturów czopów. Półfabrykat ustala obszar, poza którym nie ma materiału, tzn. tam ruchy są wykonywane przesuwem szybkim. Między konturem półfabrykatu i konturem czopu jest następnie wybierany materiał.

Przy frezowaniu możecie wybrać rodzaj obróbki (zgrubna, wykańczająca, sfazowanie). Jeżeli chcecie prowadzić obróbkę zgrubną a następnie wykańczającą, musicie dwa razy wywołać program obróbki (1. blok = obróbka zgrubna, 2. blok = obróbka wykańczająca). Zaprogramowane parametry pozostają przy drugim wywołaniu zachowane. Odnośnie obróbki wykańczającej proszę czytać punkt "Obróbka wykańczająca czopa konturowego".

Gdy zaprogramujecie tylko kontur półfabrykatu a nie drugi kontur dla czopa, możecie wyfrezować płaszczyznę konturu półfabrykatu.

56	Frezowanie	konturowe
0.0	I ICZOWallic	Konturowe

czopa

ľ

	Dosunięcie/odsunięcie	 Narzędzie wykonuje ruch przesuwem szybkim do punktu startowe go na wysokość płaszczyzny wycofania i wykonuje dosunięcie na odstęp bezpieczeństwa. Punkt startowy jest obliczany przez Shop- Turn. Narzędzie wykonuje najpierw dosunięcie na głębokość obróbki
		a następnie z boku, po ćwierčokręgu, z posuwem obrobkowym wykonuje ruch do konturu czopa.
		 Czop jest obrabiany równolegle do konturu od zewnątrz do we- wnątrz. Kierunek jest określany przez kierunek obrotu przy obrób- ce (przeciwbieżny wzgl. współbieżny) (patrz punkt "Zmiana nastaw programowych").
		 Gdy czop jest obrobiony w jednej płaszczyźnie, narzędzie odcho- dzi od konturu po ćwierćokręgu i następuje dosunięcie na następ- ną płaszczyznę obróbki.
		 Następuje ponowne dosunięcie do czopa po ćwierćokręgu i jego obróbka od zewnatrz do wewnatrz.
		 Kroki 4 i 5 są tak długo powtarzane, aż zostanie uzyskana zapro- gramowana głebokość czopa.
		 7. Narzędzie cofa się przesuwem szybkim na odstęp bezpieczeń- stwa.
-	Frezo- wanie Frezow. konturu >	Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu" i "Frezowanie czopa".

> Wybierzcie rodzaj obróbki "Obróbka zgrubna".

	Parametry	Opis dla obróbki zgrubnej	Jednost-
,			ka
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
		Czoło/czoło C - z przodu	
		 Czoło/czoło C - z tyłu 	
		Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
		Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
		 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku (czoło Y/pobocznica Y, jak też	
		czoło C/pobocznica C gdy przy obróbce zgrubnej zagłębianie następuje współśrod-	
		kowo)	
		Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
	Rodzaj obróbki		
		Obróbka zgrubna	



1		1
	Czoło/czoło C:	
ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z)	mm
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
	Pobocznica/pobocznica C:	
X0	Średnica walca \varnothing (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 \varnothing (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
DX	Dosuw maksymalny na głebokość (kierunek X)	mm
UYZ	Naddatek na obróbke wykańczająca w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbke wykańczającą na głebokości	mm
	Czoło Y:	
CP	Punkt odniesienia	stonień
70	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
71	Głebokość w odniesieniu do 70 (abs albo przyr.)	mm
	Dosliw maksymalny w plaszczyźnie XV	mm
DAT	Dosuw marsymality w plaszczyżnie X i Dosuw w płaszczyźnie w %: stosupek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	0/L
	frezu (mm)	70
D7	Dosuw maksymalny na dłebokość (kierunek Z)	mm
	Neddetek pa obróbko wykończojąca w płaczezyźnia	mm
	Naddatek na obróbkę wykańczającą w piaszczyznie	mm
02		
<u></u>	Pobocznica 1:	otonioń
	Punkt odniesienia	stopien
XU	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do XU (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymainy dosuw w płaszczyżnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyznie w %: stosunek dosuwu w płaszczyznie (mm) do srednicy	%
	frezu (mm)	
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X)	mm
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
Tryb cofnięcia	Gdy przy obróbce jest wymaganych wiele punktów dosunięcia, podać płaszczyznę	
	wycofania, do której narzędzie wycofuje się przy przejściu do następnego punktu:	
	Na płaszczyznę wycofania	
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie obróbki żadne czopy albo inne elementy nie są większe niż Z0	
	(X0), można jako tryb cofnięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa (X0 +	
	odstęp bezpieczeństwa).	



5.6.12 Wybieranie pozostałego materiału czopa konturowego

	Gdy wyfrezowaliście czop konturowy i pozostała przy tym reszta ma- teriału, ShopTurn rozpoznaje to automatycznie. Przy pomocy odpo- wiedniego narzędzia możecie usunąć tę resztę materiału bez ponow- nej obróbki całego czopa, tzn. unikacie niepotrzebnych jałowych dróg. Materiał, który pozostał jako naddatek na obróbkę wykańczającą nie jest tą resztą materiału.
=?	Obliczenie pozostałego materiału następuje na podstawie frezu uży- tego przy wybieraniu materiału.
	Gdy frezujecie wiele czopów i chcecie uniknąć niepotrzebnych zmian narzędzia, sensowne jest najpierw wybranie materiału z wszystkich czopów a następnie usunięcie pozostałego materiału. W takim przy- padku przy wybieraniu reszty materiału musicie również podać para- metr narzędzia odniesienia TR, który ukazuje się dodatkowo, gdy naciśniecie przycisk programowany "Wszystkie parametry". Przy pro- gramowaniu musicie wówczas postąpić następująco:
	 Kontur półfabrykat 1 Kontur czop 1 Czop 1 wybieranie materiału Kontur półfabrykat 2 Kontur czop 2 Czop 2 wybieranie materiału Kontur półfabrykat 1 Kontur czop 1 Pozostały materiał czop 1 wybieranie materiału Kontur półfabrykat 2 Kontur półfabrykat 2 Kontur czop 2 Pozostały materiał czop 1 wybieranie materiału Kontur czop 2 Pozostały materiał czop 2 wybieranie materiału
	Funkcja "Pozostały materiał" jest opcją programową.
Frezo-wanie Frezow.konturu > Czop poz. mat. Czop	Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu" i "Czop pozost. materiał".
W szystkie parametry	Naciśnijcie przycisk programowany "Wszystkie parametry", gdy chcecie wprowadzić dalsze parametry.

01/2008



Parametry	Opis	Jednost- ka
T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
	Czoło/czoło C - z przodu	
	• Czoło/czoło C - z tyłu	
	Pobocznica/pobocznica C - wewnatrz	
	Pobocznica/pobocznica C - zewnatrz	
	 Czoło Y - z przodu (tylko adv jest oś Y) 	
	 Czoło Y - z tyłu (tylko ady jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - wewnatrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	 Pobocznica Y - zewnatrz (tylko gdy jset es Y) 	
	Zaciśniecie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y)	
	Eunkcia musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obróbki		
	obróbka zgrubna	
TR	Narzędzie odniesienia dla pozostałego materiału	
D	Ostrze narzędzia odniesienia (1 albo 2)	
	Czoło/czoło C:	
ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z)	mm
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
	Pobocznica/pobocznica C:	
XO	Srednica walca \varnothing (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 \varnothing (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy frezu (mm)	%
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X)	mm
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
	Czoło Y:	
CP	Punkt odniesienia	stopień
ZO	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
DXY	Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z)	mm
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm

	Pobocznica Y:	
C0	Punkt odniesienia	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.)	mm
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%
	frezu (mm)	
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X)	mm
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
Tryb cofnięcia	Gdy przy obróbce jest wymaganych wiele punktów dosunięcia, podać płaszczyznę	
	wycofania, do której narzędzie wycofuje się przy przejściu do następnego punktu:	
	Na płaszczyznę wycofania	
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie obróbki żadne czopy albo inne elementy nie są większe niż Z0	
	(X0), można jako tryb cofnięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa (X0 +	
	odstęp bezpieczeństwa).	

5.6.13 Obróbka wykańczająca czopa konturowego

Gdy przy frezowaniu czopa zaprogramowaliście naddatek na obróbkę wykańczającą na dnie wzgl. obrzeżu czopa, musicie jeszcze przeprowadzić obróbkę wykańczającą.

W celu obróbki wykańczającej dna wzgl. obrzeża musicie każdorazowo zaprogramować oddzielny blok. Czop jest przy tym każdorazowo obrabiany tylko jeden raz.

Alternatywnie do "obróbki wykańczającej obrzeża" możecie również zaprogramować "frezowanie konturowe". Macie przy tym do dyspozycji możliwości optymalizacji strategii wzgl. trybu dosunięcia/odsunięcia. Przy programowaniu musicie wówczas postąpić następująco:

- 1. Kontur półfabrykat
- 2. Kontur czop
- 3. Czop frezowanie (obróbka zgrubna)
- 4. Kontur półfabrykat
- 5. Frezowanie konturowe (obróbka zgrubna)
- 6. Kontur czop
- 7. Frezowanie konturowe (obróbka zgrubna)



- Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu" i "Frezowanie czopa".
- Wybierzcie rodzaj obróbki "Obróbka wykańczająca na dnie" albo "Obróbka wykańczająca obrzeża".

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone. SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - wydanie 01/2008

T. D. F. S. V Patrz punkt "Sporzadzanie bloków programu".	ka
T. D. F. S. V Patrz punkt "Sporzadzanie bloków programu".	
, , , , , , , ,	
Położenie Wybrać z 8 różnych położeń:	
Czoło/czoło C - z przodu	
Czoło/czoło C - z tyłu	
Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/	pobocznica Y)
Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
Rodzaj obróbk VVV Obróbka wykańczająca na dnie	
Czoło/czoło C:	
Z0 Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
Z1 Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
DXY Dosuw maksymalny w płaszczyźnie XY	mm
Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie	e (mm) do średnicy %
frezu (mm)	
UXY Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UZ Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
Pobocznica/pobocznica C:	
X0 Średnica walca \emptyset (abs)	mm
X1 Głębokość w odniesieniu do X0 \varnothing (abs albo przyr.)	mm
DYZ Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm
Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie	e (mm) do średnicy %
frezu (mm)	
UYZ Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
UX Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości	mm
CP Punkt odniesienia	stopien
20 Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
DYX Deguw mekeymeley w plagazyźnie XX	mm
DAT DOSUW IIIdksymany w płaszczyźnie w %: stosupek dosuwu w płaszczyźnie	
frezu (mm)	
UXY Naddatek na obróbke wykańczająca w płaszczyźnie	mm
UZ Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaczczyżnie	mm

	Pobocznica Y:				
C0	Punkt odniesienia si				
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm			
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.)	mm			
DYZ	Maksymalny dosuw w płaszczyźnie YZ	mm			
	Dosuw w płaszczyźnie w %: stosunek dosuwu w płaszczyźnie (mm) do średnicy	%			
	frezu (mm)				
UYZ	UYZ Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie				
UX	Naddatek na obróbkę wykańczającą na głębokości				
Tryb cofnięcia	Gdy przy obróbce jest wymaganych wiele punktów dosunięcia, podać płaszczyznę				
	wycofania, do której narzędzie wycofuje się przy przejściu do następnego punktu:				
	Na płaszczyznę wycofania				
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 				
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)				
	Jeżeli w obrębie obróbki żadne czopy albo inne elementy nie są większe niż Z0				
	(X0), można jako tryb cofnięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa (X0 +				
	odstęp bezpieczeństwa).				

Parametry		Opis dla obróbki wykańczającej na obrzeżu	Jednost- ka
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
		Czoło/czoło C - z przodu	
		Czoło/czoło C - z tyłu	
		Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
		Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
		 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	O(0)	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y)	
		Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	
	Rodzaj obróbki	Obróbka wykańczająca na obrzeżu	
		Czoło/czoło C:	
	Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
	Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm
	DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z)	mm
	UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm
		Pobocznica/pobocznica C:	
	X0	Średnica walca $arnothing$ (abs)	mm
	X1	Głębokość w odniesieniu do X0 $arnothing$ (abs albo przyr.)	mm
	DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X)	mm
	UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm

	Czoło Y:			
СР	Punkt odniesienia s			
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm		
Z1	Głębokość w odniesieniu do Z0 (abs albo przyr.)	mm		
DZ	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek Z)	mm		
UXY	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie	mm		
	Pobocznica Y:			
C0	Punkt odniesienia	stopień		
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm		
X1	Głębokość w odniesieniu do X0 (abs albo przyr.)	mm		
DX	Dosuw maksymalny na głębokość (kierunek X)	mm		
UYZ	Naddatek na obróbkę wykańczającą w płaszczyźnie			
Tryb cofnięcia	Gdy przy obróbce jest wymaganych wiele punktów dosunięcia, podać płaszczyznę			
	wycofania, do której narzędzie wycofuje się przy przejściu do następnego punktu:			
	Na płaszczyznę wycofania			
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 			
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)			
	Jeżeli w obrębie obróbki żadne czopy albo inne elementy nie są większe niż Z0			
	(X0), można jako tryb cofnięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa (X0 +			
	odstęp bezpieczeństwa).			

5.6.14 Sfazowanie czopa konturowego



Jeżeli przewidzieliście ścięcie krawędzi, następnie frezujcie fazkę.



- Naciśnijcie przyciski programowane "Frezowanie", "Frezowanie konturu" i "Frezowanie czopa".
- > Wybierzcie rodzaj obróbki "Sfazowanie".

₿	Parametry	Opis dla obróbki wykańczającej na obrzeżu	
	T, D, F, S, V	Patrz punkt "Sporządzanie bloków programu".	
	Położenie	Wybrać z 8 różnych położeń:	
		Czoło/czoło C - z przodu	
		Czoło/czoło C - z tyłu	
		Pobocznica/pobocznica C - wewnątrz	
		Pobocznica/pobocznica C - zewnątrz	
		 Czoło Y - z przodu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Czoło Y - z tyłu (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - wewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
		 Pobocznica Y - zewnątrz (tylko gdy jest oś Y) 	
	$\Box \otimes$	Zaciśnięcie/zwolnienie wrzeciona (tylko w przypadku czoło Y/pobocznica Y)	
		Funkcja musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.	

Rodzaj obróbk	Sfazowanie	
	Czoło/czoło C:	
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
FS	Szerokość fazki; abs	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia narzędzia; abs albo przyr.	mm
	Pobocznica/pobocznica C:	
X0	Średnica walca $arnothing$ (abs)	mm
FS	Szerokość fazki; abs	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia narzędzia; abs albo przyr.	mm
	Czoło Y:	
CP	Punkt odniesienia	stopień
Z0	Punkt odniesienia w kierunku Z (abs)	mm
FS	Szerokość fazki; abs	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia narzędzia; abs albo przyr.	mm
	Pobocznica Y:	
C0	Punkt odniesienia	stopień
X0	Punkt odniesienia w kierunku X (abs)	mm
FS	Szerokość fazki; abs	mm
ZFS	Głębokość zagłębienia narzędzia; abs albo przyr.	mm
Tryb cofnięcia	Jeżeli dla obróbki jest wymaganych wiele punktów zagłębienia, podać wysokość	
	wycofania, na którą narzędzie cofa się przez przejściem do następnego punktu	
	Na płaszczyznę wycofania	
	 Z0 + odstęp bezpieczeństwa (czoło/czoło C i czoło Y) albo 	
	X0 + odstęp bezpieczeństwa (pobocznica/pobocznica C i pobocznica Y)	
	Jeżeli w obrębie wnęki żadne wysepki nie są większe niż Z0 (X0), można jako tryb	
	odsunięcia zaprogramować Z0 + odstęp bezpieczeństwa).	

5.7 Wywołanie podprogramu

Jeżeli są potrzebne te same kroki obróbki przy programowaniu różnych obrabianych przedmiotów, możecie te kroki zdefiniować jako własny podprogram. Podprogram ten możecie następnie wywoływać w dowolnych programach. W ten sposób odpada Wam wielokrotne programowanie tych samych kroków obróbki.

ShopTurn nie rozróżnia programu głównego i podprogramów. Oznacza to, że możecie "normalny" program kroków roboczych albo program G-Code wywołać w innym programie kroków roboczych jako podprogram. W podprogramie możecie znów wywołać podprogram. Maksymalna głębokość kaskadowania wynosi 8 podprogramów. W ramach bloków powiązanych nie możecie wstawić podprogramu.

Jeżeli chcecie wywołać program kroków roboczych jako podprogram, program ten musi przedtem już być obliczony (załadowanie programu do rodzaju pracy "Maszyna auto" albo symulowanie). W przypadku podprogramów G-Code nie jest to konieczne.

Podprogram musi zawsze być zapisany w pamięci roboczej NCK (we własnym katalogu "XYZ" albo w katalogach "ShopTurn", "Programy obróbki", "Podprogramy").

Gdy chcecie wywołać podprogram, który znajduje się na innym dysku, możecie w tym celu użyć polecenia G-Code "EXTCALL". Literatura: /BEMsl/, Podręcznik obsługi HMI-Embedded sl SINUMERIK 840Dsl

Pamiętajcie, że przy wywołaniu podprogramu ShopTurn reaguje na nastawy w jego nagłówku, z wyłączeniem danych dot. półfabrykatu. Te nastawy działają również po zakończeniu podprogramu. Jeżeli chcecie ponownie uaktywnić nastawy z nagłówka programu głównego, możecie w programie głównym po wywołaniu podprogramu ponownie dokonać pożądanych nastawień (patrz punkt "Zmiana nastaw programowych").



- Sporządźcie program ShopTurn albo G-Code, który chcecie wywoływać jako podprogram w innym programie.
- Ustawcie kursor w planie pracy programu głównego na bloku, za którym chcecie wywołać podprogram.



- Podprogram >
- > Naciśnijcie przyciski programowane "Różne" i "Podprogram".
- Podajcie ścieżkę podprogramu, gdy pożądany podprogram nie znajduje się w tym samym katalogu co program główny.

Katalog	Ścieżka do podania	
ShopTurn	ShopTurn	
własny katalog XYZ	XYZ	
programy obróbki	MPF	
podprogramy	SPF	

Wprowadźcie nazwę podprogramu, który chcecie wstawić. Rozszerzenie pliku (*.mpf albo *.spf) musicie równocześnie podać tylko wtedy, gdy podprogram nie ma rozszerzenia, które jest nastawione jako domyślne dla tego katalogu, w którym podprogram jest zapisany.

Katalog	Domyślne rozszerzenie pliku
ShopTurn	*.mpf
własny katalog XYZ	*.mpf
programy obróbki	*.mpf
podprogramy	*.spf

> Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Wywołany podprogram jest wstawiany do programu głównego.

100	0074440			
NU	PRZYNEAD			
N5	Skrawanie	∇	T=SCHRUPPER_1	
N10	Pólfabrykat :		KONT_1	
N15	Część gotowa		BEISPIEL_KONT_	
N20	Skrawanie	∇	T=SCHRUPPER_1	
N25	Skrawanie poz. n	nat.⊽	T=SCHLICHTER_1	
N30	Skrawanie	$\nabla \nabla \nabla$	T=SCHRUPPER_1	Wywołanie
N35	Wykonanie		"FRAESEN" -	podprogramu
	Koniec programu	I		"frezowanie"
	N0 N5 N10 N15 N20 N25 N30 N35	NØ PRZYKŁAD N5 Skrawanie N10 Półfabrykat : N15 Część gotowa N20 Skrawanie N25 Skrawanie N30 Skrawanie N35 Wykonanie Koniec programu	N8 PRZYKŁAD N5 Skrawanie ▽ N10 Półfabrykat : □ N15 Część gotowa □ N20 Skrawanie ▽ N20 Skrawanie poz. mat.▽ N30 Skrawanie ▽∨▽ N35 Wykonanie ⊽∨▽ Koniec programu □ □	NØ PRZYKŁAD N5 Skrawanie ⊽ T=SCHRUPPER_1 N10 Półfabrykat : KONT_1 N15 Część gotowa BEISPIEL_KONT_; N20 Skrawanie ⊽ T=SCHRUPPER_1 N20 Skrawanie ⊽ T=SCHLICHTER_1 N30 Skrawanie ⊽⊽⊽ T=SCHRUPPER_1 N35 Wykonanie ⊽⊽⊽ T=SCHRUPPER_1 Koniec programu V V V

Wywołanie podprogramu



Fur 5.

5.8 Powtarzanie bloków programu

Jeżeli w czasie obróbki musicie wielokrotnie powtarzać określone kroki, wówczas wystarczy, gdy te kroki zaprogramujecie tylko jeden raz. ShopTurn stwarza Wam mianowicie możliwość powtarzania bloków programu.

Bloki programu, które chcecie powtarzać, musicie oznaczyć znacznikiem startu i końca]. Bloki to możecie wówczas wywoływać w ramach programu do 9999 razy. Znaczniki muszą otrzymać jednoznaczne, tzn. różne nazwy. Nie wolno stosować nazw używanych przez NCK. Znaczniki i powtórzenia możecie nastawić również później, ale nie w ramach powiązanych bloków programu.

Poza tym macie możliwość zastosowania jednego i tego samego znacznika zarówno jako znacznika końcowego poprzedzających bloków programu jak i znacznika startowego kolejnych bloków.

P	NB	SHOPTURN_01	Znacznik
-8	N4S	begin: -	startowy
V	NS	SHOPTURN_01_KONTUR_1	,
×	N10	Skrawanie 7 TwSCHRUPPER_8 F1/U S1U	Znacznik
-8	NSØ	end: -	końcowy
뙗	N20	Gwint podłużny ⊽ T=SCNRUPPER_8 P168nn S168n	= Konoonny
\square	N40	Wineka prostok. VVV R 🖙 T=FRAESER_7 F1/Z Vim X8=8 Y8=5 Z8=18	
80	N55	Powtórzenie begin end P=2 -	 Powtórzenie
EN0		Koniec programu	

Powtarzanie bloków programu

\triangleright	Naciśnijcie	przyciski	programowane	"Różne" i	"Ustaw znacznik".

- Wprowadźcie nazwę.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Za aktualnym blokiem jest wstawiany znacznik startowy.

- > Wprowadźcie bloki programu, które później chcecie powtarzać.
- > Naciśnijcie przyciski programowane "Różne" i "Ustaw znacznik".
- > Wprowadźcie nazwę.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Za aktualnym blokiem jest wstawiany znacznik końcowy.

- Kontynuujcie programowanie do miejsca, w którym bloki programu mają zostać powtórzone.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Różne" i "Powtórzenie".
- Wprowadźcie nazwę znacznika startowego i końcowego jak też liczbę powtórzeń.





\checkmark
Przejęcie

> Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Zaznaczone bloki programu będą powtarzane.

5.9 Obróbka z użyciem wrzeciona przechwytującego

Jeżeli Wasza tokarka dysponuje wrzecionem przeciwległym, możecie prowadzić obróbkę przy pomocy funkcji toczenia, wiercenia i frezowania na stronie przedniej i tylnej, bez ręcznej zmiany zamocowania obrabianego przedmiotu.

Przed obróbką na tylnej stronie wrzeciono przeciwległe musi wówczas uchwycić obrabiany przedmiot, wyciągnąć z wrzeciona głównego i wykonać ruch do nowego położenia obróbkowego. Te czynności robocze możecie programować przy pomocy funkcji "wrzeciono przeciwległe".

Przy programowaniu ShopTurn udostępnia następujących pięć kroków:

- Uchwycenie: uchwycenie obrabianego przedmiotu wrzecionem przeciwległym (ew. z oporem sztywnym)
- Wyciągnięcie: wyciągnięcie obrabianego przedmiotu wrzecionem przeciwległym z wrzeciona głównego
- Tylna strona: przemieszczenie obrabianego przedmiotu wrzecionem przeciwległym do nowej pozycji obróbkowej
- Kompletnie: kroki uchwycenie, wyciągnięcie (ew. z obcięciem) i tylna strona
- Przednia strona: przesunięcie punktu zerowego dla obróbki następnej przedniej strony (w przypadku materiału w prętach)

Gdy uruchomicie wykonywanie programu z obróbką we wrzecionie przeciwległym, w pierwszej kolejności wrzeciono to jest cofane do ustalonej pozycji wycofania.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Przesunięcia punktuW przypadku funkcji "wyciągnięcie" i "tylna strona" musicie każdora-
zowo podać w jakim przesunięciu punktu zerowego ShopTurn ma
zapisać holowany układ współrzędnych. Oznacza to, że tych przesu-
nięć punktu zerowego nie musicie przedtem definiować.
W przypadku funkcji "przednia strona" musicie natomiast sami zdefi-
niować przesunięcie punktu zerowego, którego chcecie użyć.

Aby ułatwić Wam programowanie, poniżej znajdziecie propozycje programowania dla trzech typowych przypadków zastosowania:

- Obróbka we wrzecionie głównym przejęcie obróbka we wrzecionie przechwytującym
- Obróbka we wrzecionie przechwytującym (bez uprzedniego przejęcia obrabianego przedmiotu)
- Obróbka materiału w prętach



SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - wydanie 01/2008

Funkcje ShopTurn 5.9 Obróbka z użyciem wrzeciona przechwytującego



	Kompletna	Gdy programujecie krok programu "kompletnie", musicie przy kroku częściowym "wyciągnięcie" wprowadzić "wyciągnięcie z parametrami półfabrykatu: tak" i "cykl obcinania: tak:. Następnie programujecie funkcję "obcięcie. Obcięcie obrabianego przedmiotu następuje wów- czas po uchwyceniu wzgl. wyciągnięciu obrabianego przedmiotu z wrzeciona głównego. Wielkości, o którą obrabiany przedmiot jest wyciągany z wrzeciona głównego, nie musicie w tym przypadku podawać, jest ona obliczania z parametrów przecinania. Obydwa bloki programu "kompletnie" i "obcięcie" ulegają powiązaniu w planie pracy.
	Przednia strona	Gdy obróbka jednego przedmiotu na tylnej stronie jest zakończona, rozpoczyna się obróbka następnego przedmiotu na przedniej stronie. W międzyczasie możecie przy pomocy funkcji "przednia strona" wy- wołać przesunięcie punktu zerowego dla obróbki przedniej strony. Typowe jest stosowanie tutaj przesunięcia punktu zerowego, które było aktywne przed uchwyceniem. Wrzeciono główne jest teraz ponownie wrzecionem wiodącym.
*	Przejęcie pozycji parko- wania i przesunięcia kątowego	Obróćcie uchwyt wrzeciona przechwytującego ręcznie do pożą- danego położenia i przesuńcie narzędzie do pożądanego położe- nia.
	Różne Wrzeciono przechw. >	Naciśnijcie przyciski programowane "Różne" i "Wrzeciono prze- ciwległe".
		Wybierzcie krok programu "Chwycenie" wzgl. "Kompletnie".
		Pod pozycją parkowania narzędzia wybierzcie "MKS".
	Przejmij poz. park.	Naciśnijcie przycisk programowany "Przejmij pozycję parkowa- nia".
	Przejmij przes. kąt.	 Aktualna pozycja parkowania narzędzia jest zapisywana w pamięci. Naciśnijcie przycisk programowany "Przejmij przesunięcie kątowe".
		Aktualna różnica kątowa wrzecion głównego i przeciwległego jest zapisywana w pamieci.





Parametry

		tka
Funkcja	Wybrać z 5 różnych funkcji:	
	chwycenie	
	pociągnięcie	
	tylna strona	
	przednia strona	
	kompletnie	
	Chwycenie:	
Pozycja par-	WKS: Pozycja parkowania jest podawana w układzie współrzędnych obrabianego	
kowania	przedmiotu	
	MKS: Pozycja parkowania jest podawana w układzie współrzędnych maszyny;	
	przejęcie pozycji parkowania i przesunięcia kątowego jest możliwe	
XP	Pozycja parkowania narzędzia w kierunku X (abs)	mm
ZP	Pozycja parkowania narzędzia w kierunku Z (abs)	mm
Płuk. uchwytu	Płukanie uchwytu wrzeciona przechwytującego albo nie	
S	Prędkość obrotowa wrzeciona (wrzeciono główne i przechwytujące)	obr/min
Kierunek	Kierunek obrotów wrzeciona (wrzeciono główne i przechwytujące)	
obrotu		
	Kierunek obrotu zgodnie z ruchem wskazowek zegara (w prawo)	
	S Kierunek obrotu przeciwnie do ruchu wskazówek zegara (w lewo)	
	Wrzeciona nie wirują	
a1	Przemieszczenie katowe wrzeciona przechwytującego przy chwytaniu	stonień
71	Pozvcia przejecia (abs)	mm
2R	Pozycja, od której posuw jest zmniejszony (abs albo przyr.)	mm
FR	Zmnieisza posuw	mm/min
Opór sztywny	Tak: Wrzeciono przeciwległe zatrzymuje się o stały odstęp przed pozycja	
	przejecia Z1 a następnie porusza się z ustalonym posuwem do oporu	
	sztvwnego.	
	Nie: Wrzeciono przeciwległe wykonuje ruch do pozycji przejęcia Z1.	
	Pociagniecie:	
Przes. pkt. zer.	Przesunięcie punktu zerowego, w którym ma zostać zapisany układ współrzędnych	
	przesunięty o Z1.	
Z1	Wielkość, o którą obrabiany przedmiot jest wyciągany z wrzeciona głównego (przyr.)	mm
F	Posuw	mm/min
	Tylna strona:	
Przes. pkt. zer.	Przesunięcie punktu zerowego, w którym ma zostać zapisany układ współrzędnych	
	przesunięty do ZW i o ZV jak też poddany lustrzanemu odbiciu w Z.	
ZnW	Pozycja obróbki oś dodatkowa (abs); MKS	mm
ZV	Przesunięcie punktu zerowego obrabianego przedmiotu w kierunku Z (przyr., znak	mm
	liczby podlega ewaluacji)	
	Przednia strona:	
Przes. pkt. zer.	Przesunięcie punktu zerowego dla obróbki następnej przedniej strony	

Opis



Jednos-

01/2008

01/2008

	Kompletnie:		
Pozycja	WKS: Pozycja parkowania jest podawana w układzie współrzędnych obrabianego		
parkowania	przedmiotu		
	MKS: Pozycja parkowania jest podawana w układzie współrzędnych ma-		
	szyny; przejęcie pozycji parkowania i przesunięcia kątowego jest możliwe		
	Pozycja parkowania narzędzia w kierunku X (abs)		
XP ZP	Pozycja parkowania narzędzia w kierunku Z (abs)	mm mm	
	Chwycenie:		
Płuk. uchwytu	Płukanie uchwytu wrzeciona przechwytującego albo nie		
S	Prędkość obrotowa wrzeciona (wrzeciono główne i przechwytujące)	obr/min	
Kierunek	Kierunek obrotów wrzeciona (wrzeciono główne i przechwytujące)		
obrotu			
	S Kierunek obrotu przeciwnie do ruchu wskazówek zegara (w lewo)		
	└──」Wrzeciona nie wirują		
α1	Przemieszczenie kątowe wrzeciona przechwytującego przy chwytaniu	stopień	
Z1	Pozycja przejęcia (abs)	mm	
ZR	Pozycja, od której posuw jest zmniejszony (abs albo przyr.)	mm	
FR	Posuw zmniejszony	mm/min	
Opór	Tak: Wrzeciono zatrzymuje się o ustalony odstęp przed pozycją przejęcia Z1		
sztywny	a następnie porusza się z ustalonym posuwem do oporu sztywnego.		
	Nie: Wrzeciono przeciwległe wykonuje ruch do pozycji przejęcia Z1.		
	Pociągnięcie:		
Pociągnięcie półfabrykatu	Ja: Wyciągnięcie półfabrykatu o jego długość (przygotowanie dla następnego obrabianego przedmiotu)		
	Nie: Bez wyciągania półfabrykatu		
F	Posuw wyciągania	mm/min	
Cykl odcięcia	Tak: Po wyciągnięciu następuje odcięcie obrabianego przedmiotu.		
	Nie: Nie następuje automatyczne odcięcie.		
	Tylna strona:		
Przes. pkt. zer.	. Przesunięcie punktu zerowego, w którym ma zostać zapisany układ współrzędnych		
	przesunięty do ZW i o ZV jak też poddany lustrzanemu odbiciu w Z.		
ZnW	Pozycja obróbki oś dodatkowa (abs); MKS mr		
ZV	Przesunięcie punktu zerowego obrabianego przedmiotu w kierunku Z (przyr., znak	mm	
	liczby podlega ewaluacji)		



Funkcje ShopTurn 5.10 Zmiana ustawień programu

5.10 Zmiana ustawień programu

Wszystkie parametry ustalone w nagłówku programu, za wyjątkiem kształtu półfabrykatu i jednostki miary, możecie zmieniać w dowolnych miejscach w programie. Dodatkowo macie jeszcze możliwość zmiany kierunku obróbki przez frez. Nastawy w nagłówku programu są samopodtrzymujące, tzn. działają one dopóki nie zostaną zmienione. Wycofanie Zmieniona płaszczyzna wycofania działa od odstępu bezpieczeństwa ostatniego cyklu, ponieważ kolejne cofnięcie jest załatwiane przez następny cykl. Kierunek obrotu przy ob-Kierunek obróbki (współbieżnie albo przeciwbieżnie) jest to kierunek róbce ruchu zęba frezu w stosunku do obrabianego przedmiotu. Oznacza to, że ShopTurn reaguje na parametr kierunek obróbki w związku z kierunkiem obrotów wrzeciona przy frezowaniu, za wyjątkiem frezowania konturowego. Nastawienie podstawowe kierunku obróbki jest dokonywane w danej

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



maszynowej.

Kierunek obrotu przy obróbce przy frezowaniu wnęki na powierzchni czołowej



- Naciśnijcie przyciski programowane "Różne" i "Ustawienia".
- Wprowadźcie pożądane parametry.
 Opis parametrów znajdziecie w rozdziale "Utworzenie nowego programu".
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Nowe ustawienia są przejmowane do programu.

5.11 Wywoływanie przesunięć punktu zerowego



Przesunięcia punktu zerowego (G54 itd.) możecie wywoływać z każdego programu.

Te przesunięcia mogą być np. używane, gdy przy pomocy jednego i tego samego programu chcecie obrabiać części o różnych wymiarach półfabrykatów. Przesunięcie dopasowuje następnie punkt zerowy obrabianego przedmiotu dla nowego półfabrykatu.

Przesunięcia punktu zerowego definiujecie na liście przesunięć punktu zerowego (patrz punkt. "Definiowanie przesunięć punktu zerowego"). Tam możecie również odczytać współrzędne wybranych przesunięć.



pkt. zer. >

 Naciśnijcie przyciski programowane "Różne", "Transformacje" i "Przesunięcie punktu zerowego".

 Wybierzcie jedno z przesunięć punktu zerowego albo przesunięcie bazowe.

-albo-

Wprowadźcie pożądane przesunięcie bezpośrednio do pola wprowadzania.

-albo-

> Naciśnijcie przycisk programowany "Przes. punktu zer.".

Jest otwierana lista przesunięć punktu zerowego.

- i -

- > Wybierzcie przesunięcie punktu zerowego.
- i -
- Naciśnijcie przycisk programowany "Do programu".

Przesunięcie punktu zerowego jest przejmowane do maski parametrów.

П

Jeżeli chcecie cofnąć wybór przesunięć punktu zerowego, wybierzcie przesunięcie bazowe albo wprowadźcie zero do pola.





Aby ułatwić programowanie, możecie poddać układ współrzędnych transformacji. Wykorzystujcie tę możliwość aby np. obrócić układ współrzędnych.

Transformacje współrzędnych obowiązują tylko w aktualnym programie.

Możecie zdefiniować przesunięcie, rotację, skalowanie albo lustrzane odbicie. Możecie przy tym każdorazowo wybierać między transformacją nową lub addytywną.

W przypadku nowej transformacji układu współrzędnych wybór wszystkich poprzednio zdefiniowanych transformacji jest cofany. Transformacja addytywna działa dodatkowo do transformacji aktualnie wybranych.

 Przesunięcie
 Dla każdej osi możecie zaprogramować przesunięcie punktu zerowego.





Przesunięcie nowe

Przesunięcie addytywne

Obrót

Możecie obrócić oś X i Y o określony kąt. Kąt dodatni odpowiada obrotowi w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara.





Obrót nowy

Obrót addytywny

W przypadku tokarek bez fizycznej osi Y mogą przy obrocie wystąpić problemy z układem współrzędnych.
01/2008

Obrót oś C •

Możecie obrócić oś C o określony kąt, aby następująca dalej obróbka na powierzchni czołowej albo pobocznicowej mogła zostać wykonana w określonej pozycji.

Kierunek obrotów jest ustalony w danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.





Obrót oś C nowy

Skalowanie

Obrót oś C addytywny

Dla aktywnej płaszczyzny obróbki jak też dla osi narzędzia możecie wprowadzić współczynnik skali. Zaprogramowane współrzędne są wówczas mnożone przez ten współczynnik.





Skalowanie nowe

Skalowanie addytywne

Lustrzane odbicie

Kolejną możliwością jest lustrzane odbicie wszystkich osi. Podajcie każdorazowo oś, według której ma być wykonane lustrzane odbicie.





Lustrzane odbicie addytywne





- > Naciśnijcie przyciski programowane "Różne" i "Transformacje.
- Przy pomocy przycisku programowanego wybierzcie transformację współrzędnych.
- Wybierzcie, czy chcecie zaprogramować nową czy addytywną transformację współrzędnych.
- > Wprowadźcie pożądane współrzędne.

5.13 Programowanie cyklu odsunięcia/dosunięcia

Gdy chcecie skrócić odsunięcie/dosunięcie do cyklu obróbkowego albo rozwiązać trudną sytuację geometryczną przy dosuwaniu/odsuwaniu, możecie sporządzić specjalny cykl. ShopTurn nie uwzględnia wówczas strategii dosunięcia/odsunięcia przewidzianej dla przypadku normalnego (patrz punkt "Dosunięcie/odsunięcie do/od cyklu obróbki").

Cykl odsunięcia/dosunięcia możecie wstawić między dowolne bloki programu kroków roboczych, ale nie w ramach powiązanych bloków programu.

Punktem wyjściowym dla cyklu odsunięcia/dosunięcia jest zawsze odstęp bezpieczeństwa, do którego dostał wykonany ruch po ostatniej obróbce.

Jeżeli chcecie przeprowadzić zmianę narzędzia, możecie dokonać dosunięcia do punktu zmiany poprzez maksymalnie 3 pozycje (P1 do P3) i poprzez maksymalnie 3 dalsze pozycje (P4 do P6) do następnego punktu wyjściowego.

Jeżeli natomiast zmiana narzędzia nie jest wymagana, macie do dyspozycji maksymalnie 6 pozycji dla dosunięcia do następnej pozycji wyjściowej.

Jeżeli 3 wzgl. 6 pozycji nie wystarcza do odsunięcia/dosunięcia, możecie również wywołać cykl kolejno wiele razy i w ten sposób zaprogramować dalsze pozycje.

Ostrożnie

Pamiętajcie, że narzędzie wykonuje ruch od ostatniej zaprogramowanej pozycji w cyklu odsunięcia/dosunięcia bezpośrednio do punktu startowego następnej obróbki.





Prosta Odsun./ okrag dosun. > Naciśnijcie przyciski programowane "Prosta okrąg" i "Odsunięcie/dosunięcie".

Parametry	Opis	Jednos-
		tka
F1	Posuw dla dosunięcia do pierwszej pozycji	mm/min
	Alternatywa przesuw szybki	
X1	1. pozycja (przyr albo $arnothing$ abs)	mm
Z1	1. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
F2	Posuw dla dosunięcia do drugiej pozycji	mm/min
	Alternatywa przesuw szybki	
X2	2. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
Z2	2. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
F3	Posuw dla dosunięcia do trzeciej pozycji	mm/min
	Alternatywa przesuw szybki	
X3	3. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
Z3	3. pozycja (przyr albo abs)	mm
Zmiana narzę-	WkzWpkt: Dosunięcie do punktu zmiany narzędzia od ostatniej zaprogramowanej	
dzia	pozycji i przeprowadzenie zmiany narzędzia	
	bezpośrednio: Przeprowadzenie zmiany narzędzia nie w punkcie zmiany lecz w	
	ostatniej zaprogramowanej pozycji	
	nie: bez przeprowadzenia zmiany narzędzia	
т	Nazwa narzędzia (nie przy zmiana narzędzia "nie")	
D	Numer ostrza (nie przy zmianie narzędzia "nie")	
F4	Posuw dla dosunięcia do czwartej pozycji	mm/min
	Alternatywa przesuw szybki	
X4	4. pozycja (przyr albo $arnothing$ abs)	mm
Z4	4. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
F5	Posuw dla dosunięcia do piątej pozycji	mm/min
	Alternatywa przesuw szybki	
X5	5. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
Z5	5. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
F6	Posuw dla dosunięcia do szóstej pozycji	mm/min
	Alternatywa przesuw szybki	
X6	6. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
Z6	6. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm

5



5.14 Wstawienie G-Code w programie kroków roboczych



W ramach programu kroków roboczych macie możliwość programo-
wania bloków G-Code. Poza tym możecie wstawiać komentarze
w celu objaśnienia programu.

Przy wykonywaniu programów kroków roboczych z blokami G-Code z zasady nie są one sprawdzane.

Dokładny opis bloków G-Code według DIN 66025 znajdziecie w: Literatur: /PG/, Podręcznik programowania Podstawy SINUMERIK 840D/840Di/840D /PGA/, Instrukcja programowania Przygotowanie pracy SINUMERIK 840D/840Di/840D

Przed nagłówkiem programu, po końcu programu i w ramach powiązanych bloków programu nie możecie sporządzać bloków G-Code.

ShopTurn nie wyświetla bloków G-Code na grafice programowania.

Jeżeli chcecie przerywać obróbkę w określonych miejscach, programujcie w tych miejscach w planie pracy polecenie G-Code "M01" (patrz punkt "Sterowanie przebiegiem programu").

Ostrożnie

Gdy przy pomocy polecenia G-Code wprowadzacie narzędzie do obszaru wycofania ustalonego w nagłówku programu, powinniście również je wyprowadzić. W przeciwnym przypadku w wyniku ruchów postępowych zaprogramowanego następnie cyklu ShopTurn może dojść do kolizji.

Umieśćcie kursor na planie pracy programu kroków roboczych w miejscu programu, za którym chcecie wstawić blok G-Code.





01/2008

- > Naciśnijcie przycisk "Input".
- Wprowadźcie pożądane polecenia G-Code albo komentarz. Komentarz musi zawsze rozpoczynać się od średnika.

Nowo sporządzony blok G-Code jest oznaczany w planie pracy literą "G" przed numerem bloku.

P	NO PRZYKŁAD	
3	N5 Skrawanie ⊽	
V	N10 Półfabrykat:	
v	N15 Część gotowa:	
×	N20 Skrawanie ⊽	
1.	N25 Skraw. poz. mat. ⊽	
2	N30 Skrawanie 👓	
M	N35 Wytoczenie ⊽	
G	N65 N0 ;usun. wiórów	- Blok G. Code
M	N40 Wytoczenie 🛛 🗤	G-COUR
ζœ.	N45 Wiercenie	
\mathbf{Z}	N50 001: szereg otworów	
END	Koniec programu	

G-Code w programie kroków roboczych

5.15 Przyswajanie

"Przyswajanie" umożliwia Wam programowanie i wykonywanie kro-
ków obróbki, a przy tym równocześnie sporządzanie programu obrób-
ki dla dalszych obrabianych przedmiotów.

Poniżej opisano postępowanie dla różnych wariantów przyswajania:

- przyswajanie cykli
- przyswajanie wzorów pozycji
- przyswajanie obiektów konturowych

5.15.1 Przyswajanie cyklu

	Każdy krok obróbki jest przyswajany według następującego wzorca:
Kolejność pracy	 Utworzyć program Utwórzcie nowy program i sparametryzujcie nagłówek programu (patrz punkt "Utworzenie nowego programu"). Sporządzić krok obróbki Definiujecie krok obróbki (patrz punkt "Sporządzanie bloków pro- gramu").
	 Przejąc krók obrobki Przy pomocy przycisku programowanego "Przejęcie" zapisujecie wartości. Maska parametrów jest zamykana i jest wyświetlany plan pracy.
	 Wykonać Ustawcie kursor na kroku programu i naciśnijcie przycisk progra- mowany "Wykonaj". Automatycznie jest wyzwalane szukanie bloku.
	 5. NC-Start Przy pomocy "Cycle-Start" wprowadźcie narzędzie do pozycji ro- boczej a następnie wystartujcie obróbkę przy pomocy przycisku "Cycle-Start".
	Zaprogramujcie następny krok obróbki w taki sam sposób, gdy obrób- ka dała pożądany rezultat albo powtórzcie kroki robocze 2 do 5 dla bloku programu.
8	Przed każdym wykonaniem możecie uruchomić symulację obróbki, aby w ten sposób skontrolować obróbkę.



5.15.2 Przyswojenie wzoru pozycji

	Możecie przyswajać wszystkie wzory pozycji.
Kolejność pracy	 Utworzyć program Programowanie cykli technologicznych i pozycji/wzorów pozycji Zaprogramujcie pożądane cykle wiercenia/frezowania i wzory po- zycji (patrz punkt "Wiercenie", "Frezowanie" i "Pozycje i wzory po- zycji"). Utworzyć program Ustawcie kursor na pożądanym wzorze pozycji i naciśnijcie przy- cisk programowany "Wykonaj". Automatycznie jest wyzwalane szukanie bloku i ukazuje się zapy- tanie. Wybierzcie krok roboczy i wzór pozycji. NC-Start Przy pomocy "Cycle-Start" wprowadźcie narzędzie do pozycji ro- boczej a następnie wystartujcie obróbkę przy pomocy przycisku "Cycle Start"
1	Zaprogramujcie następny krok obróbki w taki sam sposób, gdy obrób- ka dała pożądany rezultat albo powtórzcie kroki robocze 2 do 5 dla bloku programu. Przed każdym wykonaniem możecie uruchomić symulację obróbki, aby w ten sposób skontrolować obróbkę.



5.15.3 Przyswojenie obiektu konturowego

	Przy obróbce tokarskiej i frezarskiej macie możliwość przyswajania obiektów konturowych.
Kolejność pracy	 Utworzyć program Programowanie konturów jak też cykli technologicznych Zaprogramujcie pożądane kontury i cykle i zdefiniujcie poszcze- gólne elementy konturu (patrz punkt "Utworzenie nowego konturu", "Toczenie konturowe" wzgl. "Frezowanie konturowe"). Wykonać Ustawcie kursor na pożądanym kroku roboczym i naciśnijcie przy- cisk programowany "Wykonaj". Automatycznie jest wyzwalane szukanie bloku. NC-Start Przy pomocy "Cycle-Start" wprowadźcie narzędzie do pozycji ro- boczej a następnie wystartujcie obróbkę przy pomocy przycisku "Cycle-Start"
5	Zaprogramujcie następny krok obróbki w taki sam sposób, gdy obrób- ka dała pożądany rezultat albo powtórzcie kroki robocze 2 do 4 dla bloku programu. Przed każdym wykonaniem możecie uruchomić symulację obróbki, aby w ten sposób skontrolować obróbkę.
	Przed kazdym wykonaniem możecie uruchomić symulację obróbki, aby w ten sposób skontrolować obróbkę.

Praca przy pomocy "Maszyna ręczna"

6.1	Maszyna ręczna	6-334
6.2	Przesunięcia punktu zeroweg	6-335
6.3	Zwykła obróbka w rodzaju pracy "ręcznie"	6-335
6.3.1	Wykonywanie ruchów w osiach	6-336
6.3.2	Toczenie stożka	6-337
6.3.3	Toczenie po prostej	6-338
6.4	Bardziej skomplikowana obróbka w rodzaju pracy "ręcznie"	6-339
6.4.1	Wiercenie przy pomocy "maszyny ręcznej"	6-340
6.4.2	Toczenie przy pomocy "maszyny ręcznej"	6-340
6.4.3	Frezowanie przy pomocy "Maszyna ręczna"	6-341
6.5	Symulacja	6-342



6.1 Maszyna ręczna

"Maszyna ręczna" udostępnia dla pracy ręcznej zmienione, obszerne spektrum funkcji. Możecie w rodzaju pracy "ręcznie" wykonywać wszystkie ważne obróbki, bez pisania programu.

W celu pracy w rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" potrzebna jest Wam opcja programowa "Maszyna ręczna".

Forma przedstawienia przycisków programowanych może różnić się w zależności od tego, który układ współrzędnych jest nastawiony. Typowa jest obróbka przed osią toczenia.

Przestrzegajcie do niniejszego danych producenta maszyny.

Obraz podstawowy Po rozruchu sterowania ukazuje się obraz podstawowy "Maszyna ręcznie".

∥ Reset						() Alternat
WKS Ø	Pozvcia [mm]	_	T.F.S	_	_	mitternat.
Х	260.782			ICZAK 0 400	D1	Narzędzia
Z	36.809		F	01100	<u></u>	
				0.000 0.000	100% mm/obr	
			S	0.000 0.000	⊠ 100%	
			0%		80% 100%	
				Nazwa nar	zędzia	Toczenie stożka
			T WYK	ANCZAK	D1	
-x			F 1	۳ 000 . 000 n	m/min	
			S	2000 •	br/min	
-z	+Z					
	_ //					
+X						
					\sum	
Pomiar narz.	20 Ustaw 1 PPZ	nie ¶ nie	cze-	Frezo- wanie	Symu- lacja	

Obraz podstawowy maszyna ręcznie

Możliwości obróbki

Obróbkę można prowadzić następująco przy pomocy "maszyny ręcznej":

- praca ręczna
- wykonanie pojedynczego cyklu



6.2 Przesunięcia punktu zerowego



Alternatywnie do funkcji "ustawienie PPZ" (patrz punkt "Ustawienie przesunięcia punktu zerowego"), macie możliwość wprowadzania wartości ppz bezpośrednio na liście przesunięć punktu zerowego.



W zakresie czynności obsługowych "Punkt zerowy obrabianego przedmiotu" naciśnijcie przycisk programowany "Przesunięcie punktu zerowego".

Jest wyświetlana lista przesunięć punktu zerowego.

- Ustawcie kursor na pożądanym przesunięciu punktu zerowego.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Wybór PPZ".

6.3 Zwykła obróbka w rodzaju pracy "ręcznie"



W rodzaju pracy "ręcznie" możecie bezpośrednio wykonywać prostą obróbkę, bez konieczności sporządzania programu. Do dyspozycji macie następujące funkcje do obróbki w trybie ręcznym:

- ruchy w osiach
- toczenie stożka
- Prosta (toczenie poprzeczne albo podłużne)

Narzędzie, prędkość obrotowa wrzeciona i kierunek obrotów wrzeciona są uaktywniane przez "Cycle-Start".

Zmiana posuwy staje się natychmiast aktywna.



6.3.1 Wykonywanie ruchów w osiach



Dla czynności przygotowawczych i prostych ruchów wprowadzajcie parametry bezpośrednio w masce obrazu podstawowego "Ręcznie".

- > Wybierzcie w "T" pożądane narzędzie.
- > Wprowadźcie posuw i prędkość obrotową wrzeciona.
- > Wybierzcie kierunek obrotów wrzeciona.

-albo-

- > Ustawcie kierunek obrotów poprzez pulpit sterowniczy maszyny.
- > Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start".

Start wrzeciona następuje bezpośrednio po wyborze narzędzia. Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

- Na pulpicie maszyny wybierzcie oś, w której ma zostać wykonany ruch.
- > Na pulpicie maszyny naciśnijcie przycisk "-" wzgl. "+".

-albo-

 Wybierzcie kierunek przy pomocy dźwigni przełącznika krzyżowego.

Osie będą wykonywać ruch z nastawionym posuwem obróbkowym.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Aktywny kierunek jest wyświetlany graficznie na obrazie podstawowym na podstawie róży wiatrów.

01/2008

	Parametry	Opis		
	T Narzędzie			
	F	Posuw obróbkowy	mm/min mm/obr	
	S1	Wrzeciono główne	obr/min m/min	
S2 Wrzeciono narzędziowe		Wrzeciono narzędziowe	obr/min	
	Kierunek obrotów	Image: Second structure Image: Wrzeciono wiruje w prawo Image: Wrzeciono zatrzymuje się Image: Wrzeciono zatrzymuje się Image: bez zmiany		

6.3.2 Toczenie stożka



Podstawowy kierunek działania można wybrać poprzez przyciski kierunkowe osi wzgl. poprzez dźwignię przełącznika krzyżowego. Dodatkowo można addytywnie wprowadzić kąt (α).

Gdy na osi X Waszej maszyny są zamontowane dwa rewolwery, funkcja "toczenie stożka" nie jest dostępna.

- > W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "Toczenie stożka".
- > Wybierzcie narzędzie, wrzeciono i kierunek obrotów wrzeciona i podajcie posuw obróbkowy.
- > Wprowadźcie pożądany kąt α .

Wybór/cofnięcie toczenia stożka jak też zmiana kąta α jest możliwa tylko w stanie reset.

₿	Parametry	Opis	Jednos- tka
	T, F. S	patrz punkt "Wykonywanie ruchów w osiach"	
	α	Obrót układu współrzędnych	stopień

6.3.3 Toczenie po prostej



Tej funkcji używajcie do zwykłej obróbki prostoliniowej (np. toczenie poprzeczne albo podłużne).

- W rodzaju pracy "Maszyna ręcznie" naciśnijcie przycisk programowany "Prosta".
- Wybierzcie pożądaną obróbkę prostoliniową poprzez przyciski programowane "Wszystkie osie", "Xα" albo "Zα", i wprowadźcie pożądane wartości drogi ruchu wzgl. pozycji docelowej i ew. kąt.

Opis Jednos-Parametry tka F patrz punkt "Wykonywanie ruchów w osiach" Wszystkie osie: Pozycja docelowa w kierunku X (abs albo przyr.) Х mm Ζ Pozycja docelowa w kierunku Z (abs albo przyr.) mm Υ Pozycja docelowa w kierunku Y (abs albo przyr.) mm С Pozycja docelowa osi C wrzeciona głównego (abs albo przyr.) mm Z2 Pozycja docelowa osi dodatkowej, jeżeli taka jest (abs albo przyr.) mm XAlpha Ζ Pozycja docelowa w kierunku X (abs albo przyr.) mm Kąt prostej w stosunku do osi X stopień α ZAlpha Х Pozycja docelowa w kierunku Z (abs albo przyr.) mm Kąt prostej w stosunku do osi Z stopień α

6.4	Bardziej skomplikowana	obróbka w rodzaju pracy "ręcznie"
		W celu szerzej zakrojonej obróbki w trybie ręcznym macie do dyspozycji następujące funkcje:
		 Wiercenie (wiercenie współśrodkowe, gwint współśrodkowy, wiercenie, rozwiercanie dokładne, wiercenie głębokie, gwint) Toczenie (skrawanie warstwowe, wytoczenie, podcięcie, gwint, przecięcie) Frezowanie (wnęka, czop, rowek, wielobok, grawura)
	Ogólny przebieg obróbki	W przypadkach bardziej skomplikowanej obróbki postępujcie w następującej kolejności:
		 Poprzez odpowiedni przycisk programowany wybierzcie pożądaną funkcję. Na masce parametrów wprowadźcie pożądane wartości. Naciśnijcie przycisk programowany "OK", aby przejąć wartości. Maska wprowadzania jest zamykana. Na obrazie podstawowym jest wyświetlany wiersz z danymi parametrowymi. Naciśnijcie przycisk "Cycle-Start". Następuje wystartowanie pożądanego cyklu.
		W każdym czasie możecie powrócić do maski parametrów, aby skontrolować i skorygować wprowadzenia.
		Naciśnijcie przycisk "Kursor w prawo", aby powrócić do maski wprowadzania.
	Dosunięcie i odsunięcie	Przy obróbce wykonujecie ruch od aktualnej pozycji bezpośrednio do punktu startowego obróbki. Po obróbce narzędzie jest ponownie po bezpośredniej drodze cofane do punktu startowego.

6



6.4.1 Wiercenie przy pomocy "maszyny ręcznej"

W celu wiercenia na powierzchni czołowej i pobocznicowej obrabianego przedmiotu macie jak w automatyce do dyspozycji następujące cykle:

- wiercenie współśrodkowe
- gwint współśrodkowy
- nakiełkowanie
- wiercenie
- rozwiercanie
- wiercenie głębokie
- gwintowanie otworu
- frezowanie gwintu

Parametry masek wprowadzania odpowiadają parametrom pod automatyką (patrz punkt "Wiercenie").

Można wiercić tylko w pojedynczych pozycjach. W celu zdefiniowania pozycji wprowadzacie parametry X0 i Y0 (obróbka czołowa) wzgl. Y0 i Z0 (obróbka na pobocznicy).

6.4.2 Toczenie przy pomocy "maszyny ręcznej"

	Dla toczenia macie jak w automatyce do dyspozycji następujące cykle toczenia:
	 skrawanie warstwowe wytoczenie podcięcie gwint przecięcie Parametry w maskach wprowadzania odpowiadają za wyjątkiem toczenia gwintu parametrom w automatyce (patrz punkt "Toczenie").
Toczenie gwintu	Dodatkowo do funkcji, które "toczenie gwintu" udostępnia w automatyce, możecie pod "maszyna ręcznie" podczas obróbki wstawiać skrawy jałowe.
Skraw jałowy	Możecie podczas obróbki przez wstawianie skrawów jałowych przerywać dosuw na głębokość skrawu, aby np. wygładzić zbocza. Skrawy jałowe wstawiacie przy pomocy przycisku programowanego "Skraw jałowy". Ten przycisk programowany działa tylko podczas obróbki.

01/2008

Obróbka poprawkowa gwintu	Istniejący gwint możecie poddać obróbce poprawkowej, np. przy naprawie już wykonanych gwintów albo w przypadku zmian, który wynikły przy pomiarze kontrolnym (patrz punkt "Obróbka poprawkowa gwintu").
	Gdy chcecie przeprowadzić obróbkę poprawkową gwintu, wprowadźcie początkową głębokość zagłębienia E (przyr.). Jest to głębokość, która już została osiągnięta przy obróbce poprzedzającej.
	Przez wprowadzenie głębokości zagłębienia unikacie niepotrzebnych skrawów jałowych przy poprawkowej obróbce gwintu.

6.4.3 Frezowanie przy pomocy "Maszyna ręczna"



W celu frezowania prostych kształtów geometrycznych macie w automatyce do dyspozycji następujące funkcje:

- wnęka prostokątna
- wnęka kołowa
- czop prostokątny
- czop kołowy
- rowek podłużny
- rowek kołowy
- wielobok
- grawura

Parametry masek wprowadzania odpowiadają parametrom pod automatyką (patrz punkt "Frezowanie").

Obróbkę można prowadzić tylko w pojedynczych pozycjach. W celu zdefiniowania pozycji wprowadzacie parametry X0 i Y0 (obróbka czołowa) wzgl. Y0 i Z0 (obróbka na pobocznicy).





6.5 Symulacja

	-	W przypadku bardziej skomplikowanej obróbki kontrolujcie przy pomocy symulacji wynik swoich wprowadzeń, bez wykonywania ruchów w osiach (patrz punkt "Symulowanie obróbki"). Wykonywanie kroków roboczych jest przy tym przedstawiane graficznie na ekranie.
6		W rodzaju pracy "ręcznie" możecie symulować krok roboczy już przy otwartej i wypełnionej masce parametrów.
Ustaw półfab	ienie kształtu rykatu	Dla prezentacji graficznej jest stosowany predefiniowany kształt półfabrykatu. Możecie dowolnie zmieniać półfabrykat jak w przypadku programu G-Code (patrz punkt "Zmiana kształtu półfabrykatu dla programu G-Code").

Program G-Code

7.1	Sporządzenie programu G-Code	7-344
7.2	Wykonanie programu G-Code	7-347
7.3	Edytor G-Code	7-349
7.4	Parametry obliczeniowe	7-352





7.1 Sporządzenie programu G-Code

	Jeżeli chcecie sporządzać program nie przy pomocy funkcji Shop- Turn, możecie w ramach otoczki graficznej ShopTurn również sporzą- dzić program G-Code z poleceniami G-Code.
=?	Polecenie G-Code możecie zaprogramować zgodnie z DIN 66025. Poza tym maski parametrów zapewniają Wam wsparcie przy pomia- rze i przy programowaniu konturów, cykli wiercenia, toczenia i frezo- wania. Z poszczególnych masek jest wytwarzany G-Code, który mo- żecie też przetłumaczyć z powrotem do masek. Obsługa cykli pomia- rowych musi zostać ustawiona przez producenta maszyny.
	Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
	Dokładny opis poleceń G-Code według DIN 66025, cykli i cykli pomia- rowych znajdziecie w: Literatura: /PG/, Podręcznik programowania Podstawy SINUMERIK 840D/840Di/840D sl /PGA/, Podręcznik programowania Przygotowanie pracy SINUMERIK 840D/840Di/840D sl /PGZ/, Podręcznik programowania Cykle SINUMERIK 840D/840Di/840D sl /BNM/, Podręcznik programowania Cykle pomiarowe SINUMERIK 840D/840Di/840D sl
	Jeżeli w przypadku PCU 50.3 chcecie uzyskać bliższe informacje na temat określonych poleceń G-Code albo parametrów cykli, możecie w odniesieniu do kontekstu wywołać pomoc online.
	Dokładny opis pomocy online znajdziecie w: Literatur: /BAD/, Podręcznik obsługi HMI-Advanced SINUMERIK 840D/840Di/840D sl



Utworzenie programu G-



- > Naciśnijcie przycisk programowany "Program".
- > Wybierzcie katalog, w którym chcecie utworzyć nowy program.
- > Naciśnijcie przyciski programowane "Nowy" i "Program G-Code".
- Wprowadźcie nazwę programu. Nazwa programu może zawierać max 24 znaki. Dozwolone są wszystkie litery (oprócz przegłosów), cyfry i podkreślniki (_). ShopTurn automatycznie zastępuje małe litery dużymi.



	Naciśnijcie przycisk programowany "OK" albo przycisk "Input".
- albo-	Jest otwierany edytor G-Code.
	Wprowadźcie pożądane polecenia G-Code.
Wywołanie narzędzia Dalsze > Narzędzia	Naciśnijcie przyciski programowane "Dalsze" i "Narzędzia", gdy chcecie wybrać narzędzie z listy narzędzi.
	-i-
	Ustawcie kursor na narzędziu, które chcecie użyć do obróbki.
	-i-
Do	Naciśnijcie przycisk programowany "Do programu".
programa	Wybrane narzędzie jest przejmowane do edytora G-Code. W aktualnej pozycji kursora w edytorze G-Code ukazuje się np. na- stępujący tekst: T="ZDZIERAK80"
	W przeciwieństwie do programowania kroków roboczych z wywoła- niem narzędzia nie stają się automatycznie aktywne ustawienia zapi- sane w zarządzaniu narzędziami. Tzn. dodatkowo do narzędzia musicie zaprogramować jeszcze zmia- nę narzędzia (M6), kierunek obrotów wrzeciona (M3/M4), prędkość obrotową wrzeciona (S) i chłodziwo (M7/M8).
	Przykład:
	T="SCHRUPPER80"W6M6M7 M3 S1=2000
Obskuga ovkli	
Kontur Toczenie	Przyciskami programowanymi wybierzcie, czy chcecie korzystać ze wsparcia przy programowaniu konturów, cykli wiercenia, fre- zowania albo toczenia.
Utwórz	 Wybierzcie przyciskiem programowanym pożądany cykl.
Kontur	 Wprowadźcie parametry.
ОК	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
	Cykl jest przejmowany do edytora jako G-Code.
	Ustawcie kursor w edytorze G-Code na cyklu, jeżeli ponownie chcecie wyświetlić przynależną maskę parametrów.
Dekompi-	Naciśnijcie przycisk programowany "Dekompilacja".
lacja	Jest wyświetlana maska parametrów wybranego cyklu.



Program G-Code 7.1 Sporządzenie programu G-Code





Jeżeli z maski parametrów chcecie ponownie przełączyć na edytor G-Code, naciśnijcie przycisk programowany "Edit".

Obsługa cykli pomiaro-



Pomoc online (PCU 50.3)



- Przełączcie na rozszerzony poziomy pasek przycisków programowanych.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Pomiar toczenie" albo "Pomiar frezowanie".
- Przy pomocy przycisku programowanego wybierzcie pożądany cykl pomiarowy.
- > Wprowadźcie parametry.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "OK".

Cykl pomiarowy jest przejmowany do edytora jako G-Code.

- Ustawcie kursor w edytorze G-Code na cyklu pomiarowym, gdy chcecie ponownie wyświetlić przynależną maskę parametrów.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Dekompilacja".

Jest wyświetlana maska parametrów wybranego cyklu pomiarowego.

Jeżeli z maski parametrów chcecie ponownie przełączyć na edytor G-Code, naciśnijcie przycisk programowany "Edit".

- Ustawcie kursor w edytorze G-Code na poleceniu G-Code albo w polu wprowadzania na masce parametrów obsługi cykli.
- > Naciśnijcie przycisk "Help".

Jest wyświetlana każdorazowo odnośna pomoc.

7.2 Wykonanie programu G-Code

Przy wykonywaniu programu obróbka w maszynie odbywa się odpowiednio do zaprogramowania.

Po uruchomieniu programu w pracy automatycznej obróbka przebiega automatycznie. W każdym czasie możecie jednak zatrzymać program a następnie ponownie podjąć obróbkę.

Aby w prosty sposób skontrolować wynik programowania, bez wykonywania ruchów w osi maszyny, możecie graficznie symulować na ekranie wykonywanie programu.

Dokładne informacje na temat symulacji znajdziecie w rozdziale "Symulacja".

Przed wykonaniem programu muszą być spełnione następujące warunki:

- System pomiarowy sterowania jest zsynchronizowany z maszyną.
- Jest program sporządzony w G-Code.
- Niezbędne korekcje narzędzi i przesunięcia punktu zerowego są wprowadzone.
- Producent maszyny uaktywnił niezbędne blokady bezpieczeństwa.

Przy wykonywaniu programu G-Code macie do dyspozycji te same funkcje jak przy wykonywaniu programu kroków roboczych. (Patrz punkt "Obróbka").

- > Naciśnijcie przycisk programowany albo sprzętowy "Program".
- > Ustawcie kursor na pożądanym programie G-Code.
- > Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Program jest otwierany w edytorze G-Code.

Naciśnijcie przycisk programowany "Symulacja".

Pełne wykonanie programu jest pokazywane graficznie na ekranie.

Jeżeli chcecie przełączyć z symulacji bezpośrednio na edytor G-Code, naciśnijcie przycisk programowany "Edit".

G-Code	
Pro- gran [-albo-	Program Manager
-albo-	
Symu- lacja	
Edit	

Symulacia programu





Program G-Code 7.2 Wykonanie programu G-Code



7.3 Edytor G-Code



=?

Gdy zmieniacie kolejność bloków w ramach programu G-Code, kasujecie G-Code albo gdy chcecie kopiować z jednego programu do drugiego, używajcie edytora G-Code.

Gdy chcecie zmienić G-Code w programie, który właśnie jest wykonywany, możecie zmienić tylko te bloki G-Code, które jeszcze nie zostały wykonane. Bloki te są specjalnie uwydatnione.

W edytorze G-Code macie do dyspozycji następujące funkcje:

- Zaznaczenie Możecie zaznaczyć dowolny G-Code.
- Kopiowanie/wstawienie
 G-Code możecie kopiować i wstawiać w ramach jednego programu albo między różnymi programami.
- Wycięcie

Możecie wyciąć a przez to skasować dowolny G-Code. G-Code pozostaje jednak w schowku, tak możecie go ponownie wstawić w innym miejscu.

- Szukanie/zastępowanie
 W programie G-Code możecie szukać dowolnego ciągu znaków i zastąpić go innym.
- Do początku/końca
 W programie G-Code możecie łatwo przeskoczyć do początku wzgl. do końca.
- Numerowanie

Gdy wstawiacie nowy albo skopiowany blok G-Code między dwa istniejące bloki G-Code, wówczas ShopTurn automatycznie nadaje nowy numer bloku. Ten numer bloku może być wyższy od numeru kolejnego bloku. Przy pomocy funkcji "Nowe numerowanie" możecie ponownie ponumerować rosnąco bloki G-Code.

Gdy sporządzacie albo otwieracie program G-Code, znajdujecie się automatycznie w edytorze G-Code.

Zaznaczenie G-Code

Zaznacz

- Ustawcie kursor w miejscu w programie, w którym zaznaczenie ma się rozpocząć.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Zaznacz".
- Ustawcie kursor w miejscu w programie, w którym zaznaczenie ma się zakończyć.

G-Code jest zaznaczany.













7.4 Parametry obliczeniowe

		Pa stc Pro tro wa	rametry obliczeniowe (parametry R) są to zmienne, które możecie osować w ramach programu G-Code. ogramy G-Code mogą czytać i zapisywać parametry R. Parame- m R, które są czytane, możecie na liście parametrów R przypisać rtości.
61		Wp prz	prowadzanie i kasowanie parametrów R może być zablokowane zełącznikiem z zamkiem.
→	Wyświetlenie parametrów F	र	
	Pkt.zer. narzędzia albo-		Naciśnijcie przycisk programowany "Punkt zerowy narzędzia " albo przycisk "Offset".
	R Para- metry R	≻ Je:	Naciśnijcie przycisk programowany "Parametry R ". st otwierana lista parametrów R.
	Szukanie parametrów R		
	Znajdź	۶	Naciśnijcie przycisk programowany "Znajdź".
		۶	Wprowadźcie poszukiwany numer parametru.
		۶	Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".
	Przejęcie	Sz	ukany parametr jest wyświetlany.
	Zmiana parametrów R		
			Ustawcie kursor na polu wprowadzania parametru, który chcecie zmienić.
		۶	Wprowadźcie nową wartość.
		No	wa wartość parametru jest natychmiast przejmowana.
	Kasowanie parametrów R		
			Ustawcie kursor na polu parametru, którego wartość chcecie ska sować.
	←	۶	Naciśnijcie przycisk "Backspace".
	BACKSPACE	Wa	artość parametru ulega skasowaniu.

Praca z osią B

8.1	Tokarki z osią B	8-354
8.2	Orientacja narzędzia przy toczeniu	8-356
8.3	Frezowanie z użyciem osi B	8-356
8.3.1	Skręt	8-357
8.3.2	Odsunięcie/dosunięcie	8-358
8.4	Wzór pozycji	8-360
8.5	Pomiar narzędzia	8-361
8.6	Wybór narzędzia dla pracy ręcznej	8-362

Przy pomocy dodatkowej osi B macie możliwość ustawiania narzędzi frezarskich i tokarskich.



Ustawieniem podstawowym, w którym narzędzia są zwymiarowane, musi być B=0.

Przy toczeniu możecie poprzez oś B i oś C wrzeciona narzędziowego ustawiać narzędzie dla obróbek specjalnych.

Przy frezowaniu możecie poprzez osie B i C wrzeciona głównego wzgl. przechwytującego tak skręcić układ współrzędnych obrabianego przedmiotu, że będzie możliwe frezowanie i wiercenie na powierzchniach skośnych.

Oś B jest stosowana również do ustawiania narzędzi przy obróbce czoła i pobocznicy.

Kąt ustawienia β i γ Do toczenia z użyciem ustawiania narzędzia są potrzebne kąty usta-
wienia β i γ .



β: Obrót wokół osi Y (z osią B)

γ: Obrót wokół osi Z (z wrzecionem narzędziowym)

8-354

Obróbki tokarskie

01/2008

Kąty ustawienia umożliwiają przeprowadzanie najróżniejszych obróbek jednym narzędziem (np. obróbka wzdłużna zewnętrzna i wewnętrzna, obróbka poprzeczna z wrzecionem głównym i przechwytującym, pozostały materiał), bez zmiany narzędzia.



Wyświetlenie osi B

W następujących oknach jest wyświetlana oś B:

- przy wyświetlaniu pozycji osi w oknie wartości rzeczywistych,
- w oknie "Pozycjonowanie" do pozycjonowania osi w pracy ręcznej,
- na liście przesunięć punktu zerowego możecie poprzez przycisk • programowany "Dalsze osie" wyświetlić oś B i ustalić jej przesunięcie.



8.2

Orientacja narzedzia przy toczeniu			
	Na masce narzędzi jak też wszystkich maskach obróbki tokarskiej znajdują się pola wprowadzania kątów β i γ do ustawienia narzędzia.		
Kąt β	Dla głównych ustawień narzędzia macie do dyspozycji dwa ustawienia strzałki, które możecie przełączać przyciskiem programowanym "Al-ternatywa":		
	Ponadto możecie również przełączyć na wolne pole wprowadzania, w którym możecie wprowadzić pożądany kąt.		
	Przy pracy na wrzecionie przechwytującym programujecie dokładnie tak, jak na wrzecionie głównym.		
	Wyświetlanie kierunku strzałek zależy od ustawień.		

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

W polu wprowadzania "γ" macie możliwość przełączania dwóch głównych kierunków (0° i 180°) poprzez przycisk programowany "Alternatywa".

Ponadto możecie również przełączyć na wolne pole wprowadzania, w którym możecie wprowadzić pożądany kąt. Ten może jednak różnić się tylko nieznacznie.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

8.3 Frezowanie z użyciem osi B

Kąt γ

	Obróbka na powierzchni skośnej	Dla obróbki na powierzchni czołowej i pobocznicowej nie musicie do- konywać żadnych szczególnych wprowadzeń.
		Frezowanie na czole następuje z $\beta = 0^{\circ}$ (G17). Gdy pracujecie na czołowej stronie wrzeciona przechwytującego, wówczas $\gamma = 0^{\circ}$ (G17) odpowiada przeciwnie skierowanemu położeniu osi B.
		Frezowanie na powierzchni pobocznicowej następuje z β = 90° (G19), również gdy pracujecie z użyciem wrzeciona przechwytującego.
		Przy pomocy maski skrętu możecie definiować płaszczyzny skośne.
		Możecie bezpośrednio podać obroty płaszczyzn wokół osi geome- trycznych (X, Y, Z) układu współrzędnych narzędzia, jak podano na rysunku obrabianego przedmiotu. Obrót WKS w programie jest wów- czas przy obróbce automatycznie przeliczany na obroty osi B i C ma- szyny.
		Osie skrętne są przy tym zawsze tak obracane, by oś narzędzia przy

01/2008

następnej obróbce była położona prostopadle do płaszczyzny obróbki. Podczas obróbki osie obrotowe są wówczas nieruchome.

Układ współrzędnych jest niezależnie od wymaganych położeń osi obrotowych dopasowywany do obrabianej powierzchni.

8.3.1 Skręt



Zasadniczy sposób postępowania przy programowaniu jest następujący:

- Układ współrzędnych obrócić poprzez maskę skrętu do płaszczyzny obróbki.
- Obróbka z ustawieniem "Czoło B".
- Gdy następnie następuje inny rodzaj obróbki, wybór skrętu jest automatycznie cofany.

W stanie reset a również po power-on obrócone współrzędne pozostają zachowane. I tak możecie np. jeszcze przez wycofanie w kierunku +Z dokonać wycofania narzędzia z otworu skośnego.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Skręt następuje pojedynczymi osiami. W przypadku skrętu pojedynczymi osiami układ współrzędnych jest obracany kolejno wokół poszczególnych osi, przy czym każdy obrót zasadza się na poprzednim. Kolejność osi można dowolnie wybrać.

- Różne
 Transformacje >

 Skręt

 Położ.

 podstaw.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Różne", "Transformacje" i "Skręt".
- Naciśnijcie przycisk podstawowy "Położenie podstawowe", gdy chcecie przywrócić stan podstawowy, tzn. ponownie ustawić wartości na 0.

Używajcie tego np., gdy chcecie obrócić układ współrzędnych z powrotem do położenia pierwotnego.



	Parametry	Opis		Jednos-
₿				tka
	т	Określenie narzędzia		
	RP	Płaszczyzna wycofania dla czoła B		mm
	C0	Kąt pozycjonowania dla powierzchni obróbki		stopień
	X0	Punkt odniesienia dla obrotu		mm
	Y0	Punkt odniesienia dla obrotu		mm
	Z0	Punkt odniesienia dla obrotu		mm
	х	Kąt osi	Kolejność osi można dowolnie	stopień
	Y	Kąt osi	zmieniać przy pomocy	stopień
	Z	Kąt osi	"Alternatywa"	stopień
	X1	Nowy punkt zerowy obróconej powierzchni		mm
	Y1	Nowy punkt zerowy obróconej powierzchni		mm
	Z1	Nowy punkt zerowy obróconej powierzchni		mm

Przesunięcia przed skrętem (X0, Y0, Z0) wzgl. po skręcie (X1, Y1, Z1) mogą zostać uzupełnione przez dalsze transformacje addytywne (patrz punkt. "Przesunięcia punktu zerowego").

8.3.2 Odsunięcie/dosunięcie

	Jeżeli chcecie zoptymalizować dosunięcie/odsunięcie z osią B, może- cie sporządzić specjalny cykl, który nie uwzględnia automatycznej strategii dosunięcia/odsunięcia. Cykl odsunięcia/dosunięcia możecie wstawić między dowolne bloki programu kroków roboczych, ale nie w ramach powiązanych bloków programu.
=?	Punktem wyjściowym dla cyklu odsunięcia/dosunięcia jest zawsze odstęp bezpieczeństwa, do którego dostał wykonany ruch po ostatniej obróbce. Jeżeli chcecie przeprowadzić zmianę narzędzia, możecie dokonać dosunięcia do punktu zmiany poprzez maksymalnie 3 pozycje (P1 do P3) i poprzez maksymalnie 3 dalsze pozycje (P4 do P6) do następne- go punktu wyjściowego. 1., 3. i 6. pozycja porusza osiami liniowymi podczas gdy 2. i 5. pozycja porusza osiami obrotowymi. Gdy natomiast nie jest wymagana zmiana narzędzia, możecie mak- symalnie wytworzyć 6 bloków ruchu.
1	Numery (1 - 6) oznaczają kolejność wykonywania. Jeżeli 3 wzgl. 6 pozycji nie wystarcza do odsunięcia/dosunięcia, mo- żecie również wywołać cykl kolejno wiele razy i w ten sposób zapro- gramować dalsze pozycje.

Ostrożnie

Pamiętajcie, że narzędzie wykonuje ruch od ostatniej zaprogramowanej pozycji w cyklu odsunięcia/dosunięcia bezpośrednio do punktu startowego następnej obróbki.

	Parametry	Opis	Jednos-
€			tka
	F1	Posuw dla dosunięcia do pierwszej pozycji	mm/min
		Alternatywnie przesuw szybki	
	X1	1. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
	Z1	1. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
	Y1	Wycofanie na odstęp bezpieczeństwa	mm
	β2	Kąt beta dla 1. skrętu	stopień
	γ2	Kąt gamma dla 1. skrętu	stopień
	Aktualizacja	Pozycja wierzchołka narzędzia jest zachowywana podczas skrętu.	
		Przestrzegajcie do niniejszego danych producenta maszyny	
	F3	Posuw dla dosunięcia do trzeciej pozycji;	mm/min
		alternatywnie przesuw szybki	
	Х3	3. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
	Z3	3. pozycja (przyr albo $arnothing$ abs)	mm
	Zmiana narzę-	WkzWpkt: Dosunięcie do punktu zmiany narzędzia od ostatniej zaprogramowanej	
	dzia	pozycji i przeprowadzenie zmiany narzędzia	
		bezpośrednio: Przeprowadzenie zmiany narzędzia nie w punkcie zmiany lecz	
		w ostatniej zaprogramowanej pozycji	
		nie: Nie przeprowadzać zmiany narzędzia	
	Т	Nazwa narzędzia (nie przy zmiana narzędzia "nie")	
	D	Numer ostrza (nie przy zmianie narzędzia "nie")	
	F4	Posuw dla ruchu do czwartej pozycji;	mm/min
		alternatywnie przesuw szybki	
	X4	4. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
	Z4	4. pozycja (przyr albo $arnothing$ abs)	mm
	β5	Kąt beta dla 2. skrętu	stopień
	γ5	Kąt gamma dla 2. skrętu	stopień
	Aktualizacja	Pozycja wierzchołka narzędzia jest zachowywana podczas skrętu.	
		Przestrzegajcie do niniejszego danych producenta maszyny	
	F6	Posuw dla dosunięcia do szóstej pozycji;	mm/min
		alternatywnie przesuw szybki	
	X6	6. pozycja (przyr albo \varnothing abs)	mm
	Z6	6. pozycja (przyr albo $arnothing$ abs)	mm
	Y6	Wycofanie na odstęp bezpieczeństwa	mm

8.4 Wzór pozycji

Przy obróbce wiertarskiej i frezarskiej z czołem B macie w przypadku wzoru pozycji "Okrąg pełny/okrąg częściowy" do dyspozycji następujące możliwości obróbki na powierzchni skośnej

- z płaszczyzną skrętu
- z osią C



Wiercenie cje

>

 Naciśnijcie przyciski programowane "Wiercenie", "Pozycje" i "Okrąg/łuk koła".

A	Parametry	Opis	Jednos-
			tka
		Czoło B:	
		na płaszczyźnie skrętu	
	ZO	Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm
	X0	Współrzędna X punktu odniesienia (abs)	mm
	Y0	Współrzędna Y punktu odniesienia (abs)	mm
	α0	Kąt startowy: Kąt 1. otworu w odniesieniu do osi X.	stopień
		Kąt dodatni: Okrąg jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	
		Kąt ujemny: Okrąg jest obracany zgodnie z ruchem wskazówek zegara.	
	α1	Kąt przełączania; po wykonaniu pierwszego otworu, następuje pod tym ką-	stopień
		tem dosuwanie do następnych pozycji (tylko w przypadku łuku koła).	
		Kąt dodatni: Dalsze pozycje są obracane przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	
		Kąt ujemny: Dalsze pozycje są obracane zgodnie z ruchem wskazówek zegara	
	R	Promień okręgu pełnego	mm
	Ν	Liczba pozycji na okręgu	
	Pozycjonowa-	Prosta: Dosunięcie do następnej pozycji następuje przesuwem szybkim po prostej.	
	nie	Okrąg: Dosunięcie do następnej pozycji następuje po torze kołowym z posuwem	
		ustalonym w danej maszynowej.	
		z osią C	
	ZO	Współrzędna Z punktu odniesienia (abs)	mm
	X0	Współrzędna X punktu odniesienia (abs)	mm
	Y0	Współrzędna Y punktu odniesienia (abs)	mm
	α0	Kąt startowy: kąt 1. otworu w odniesieniu do osi C.	stopień
		Kąt dodatni: Okrąg jest obracany przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	
		Kąt ujemny: Okrąg jest obracany zgodnie z ruchem wskazówek zegara.	
	α1	Kąt przełączania; po wykonaniu pierwszego otworu, następuje pod tym ką-	stopień
		tem dosuwanie do następnych pozycji (tylko w przypadku łuku koła).	
		Kąt dodatni: Dalsze pozycje są obracane przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.	
		Kąt ujemny: Dalsze pozycje są obracane zgodnie z ruchem wskazówek zegara	
	N	Liczba pozycji na okręgu	
8.5 Pomiar narzędzia

Aby określić wymiary narzędzia, musi zostać podane zorientowanie, tzn. kąt $\boldsymbol{\beta}.$

W przypadku narzędzi tokarskich jest dodatkowo udostępniane pole wprowadzania kąta γ.



Kąt β

Kąt γ

rotowych

W celu pomiaru narzędzi frezarskich i tokarskich możecie poprzez przełączanie ustawiać $\beta = 0^{\circ}$ i $\beta = 90^{\circ}$ jak też pole wprowadzania wartości.

W celu pomiaru narzędzi tokarskich możecie poprzez przełączanie ustawiać kąty γ 0° i 180°.

Pozycjonowanie osi ob- Przy pomocy NC-Start możecie pozycjonować osie obrotowe.

Przed ustawieniem długości są kontrolowane pozycje osi obrotowych. Gdy te zbytnio odbiegają od podanych wartości, jest wyświetlany komunikat "Ustawienie narzędzia beta sprzeczne, nacisnąć NC-Start" (wzgl. gamma).

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

01/2008

8.6

Wybór narzędzia dla pracy ręcznej

W ramach czynności przygotowawczych w pracy ręcznej wybór narzędzia i sterowanie wrzecionem następuje każdorazowo centralnie w oknie T, S, M. (patrz na ten temat punkt "Wybór narzędzia i wrzeciona").



Kąt ustawienia

Narzędzia tokarskie:

W celu ustawiania narzędzi tokarskich możecie poprzez przełączanie kąta β ustawiać $\beta = 0^{\circ}$ i $\beta = 90^{\circ}$ jak też przez przełączanie kąta γ ustawiać 0° i 180°. Możecie ponadto każdorazowo również wybrać pole wprowadzania dowolnych wartości.

Narzędzia frezarskie:

W celu ustawiania narzędzi frezarskich możecie przełączać ustawienia $\beta = 0^{\circ}$ i $\beta = 90^{\circ}$. Możecie ponadto każdorazowo również wybrać pole wprowadzania dowolnych wartości.

9

Praca z dwoma nośnikami narzędzi

9.1	Tokarki z dwoma nośnikami narzędzi	9-364
9.2	Programowanie z dwoma nośnikami narzędzi	9-364
9.3	Pomiar narzędzi	9-365



9.1 Tokarki z dwoma nośnikami narzędzi

Przy użyciu ShopTurn możecie pracować na tokarce z dwoma nośnikami narzędzi, z których każdy jest zamontowany na osi X. Nośnikami narzędzi może być głowica rewolwerowa, Multifix albo kombinacja obydwu tych nośników.

Obróbka główna następuje w ujemnym kierunku osi X. Ponieważ obydwa uchwyty narzędzia są zamontowane na tej samej osi, zawsze można pracować tylko jednym narzędziem.

Obrabiany przedmiot znajduje się przy tym zawsze między obydwoma uchwytami narzędzia. Długości wszystkich narzędzi, tzn. obydwu nośników narzędzi, mają ten sam punkt odniesienia, z reguły na 1. nośniku narzędzi. Dlatego długości narzędzi drugiego nośnika są zawsze większe niż narzędzi na pierwszym nośniku.

9.2 Programowanie z dwoma nośnikami narzędzi



=?

Programujecie zawsze w podstawowym układzie współrzędnych (WKS pierwszego nośnika narzędzi). Nie musicie przy tym uwzględniać w którym nośniku narzędzi narzędzie się znajduje.

Przy wyborze narzędzia na drugim nośniku narzędzi jest każdorazowo dokonywane lustrzane odbicie osi X i Y jak też przesunięcie (obrót) wrzeciona głównego i przechwytującego o 180°.



Przy symulacji narzędzie jest zawsze wyświetlane po prawidłowej stronie, tak jak jest stosowane na maszynie.

9)

	Programowane przesunięcie C o 180° działa tylko na osie C, nie na wrzeciona.
	Nie jest możliwe wykonywanie zwoju gwintu przy pomocy narzędzi, które są podzielone na obydwa nośniki narzędzi.
Programowanie w G-Code	 Przy programowaniu w G-Code muszą być uwzględniane następujące punkty. Po zmianie narzędzia jest automatycznie aktywne lustrzane odbicie narzędzi na drugim nośniku narzędzi. Przy zaprogramowaniu polecenia TRANSMIT jest automatycznie aktywne lustrzane odbicie narzędzia na drugim nośniku narzędzi. Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

9.3 Pomiar narzędzia

W celu draśnięcia przy pomiarze narzędzia są do dyspozycji następujące ustawienia przełącznikowe "położenie 1" i "położenie 2". W ten sposób następuje ustawienie, w którym nośniku narzędzi znajduje się wymierzane narzędzie.

III HMI-embedd	ed-\#IN32		_ 🗆 ×
🗹 HAND			
Reset			0
			Alternatywa
₩KS ø	Pozycja [mm]	T,F,S	20
x	250.000	T ^{3D_CZUJNIK_eje} D1 ø 2.000 ↓	Narzędzia 1 E
Z	106.100	F	Zapisz
60	100.000	■ 0.000 100% 0.000 mm/mm	pozycję
	102.000	S4 400 0 10 4001	
Z22	644.067	100.0 KK 100%	
	\$ ³ C44C22	0% 100% 200%	
Długość ręcz	nie		z
		T 3D_CZUJNIK_eje D1	
	7	DP 1 Delatania 1	
		X 250.000 abs	
	X		Anuluj
		Długość narzędzia	
0004		X 220.707	Ustaw długość
P001	20 Listaw		anagost
narz.	ppz Prosta	ie nie wanie cz. rz.	



Notatki



9



10



Zarządzanie narzędziami

10.1	Lista narzędzi, lista zużycia narzędzi i magazyn narzędzi10	0-368
10.2 10.2.1 10.2.2	Wpisywanie narzędzi na listę narzędzi	0-374 0-374 0-376
10.2.3	Utworzenie narzędzia siostrzanego	0-377
10.3	Sortowanie narzędzi 10	0-378
10.4	Kasowanie narzędzi z listy narzędzi10	0-378
10.5	Załadowanie narzędzia do magazynu wzgl. rozładowanie z magazynu 10	0-379
10.6	Przeładowanie narzędzia10	0-381
10.7	Pozycjonowanie magazynu10	0-383
10.8	Wprowadzenie danych zużycia narzędzia10	0-383
10.9	Uaktywnienie nadzoru narzędzia10	0-384
10.10	Zarządzanie miejscami w magazynie10	0-386



10.1 Lista narzędzi, lista zużycia narzędzi i magazyn narzędzi

Przy obróbce są stosowane różne narzędzia. ShopTurn musi znać geometrię i dane technologiczne tych narzędzi, zanim będziecie mogli wykonywać program (patrz punkt "Ustawianie maszyny").

W celu zarządzania narzędziami ShopTurn udostępnia Wam maski "Lista narzędzi", "Lista zużycia narzędzi" i "Lista magazynu". Dzięki nim możecie zarządzać również narzędziami, które nie znajdują się w rewolwerze (magazynie).

Różne listy mogą ewent. być zmienione przez producenta maszyny w porównaniu do poniższego opisu.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Na listę narzędzi wpisujecie wszystkie narzędzie, przy użyciu których pracujecie na tokarce. Narzędzia, które znajdują się w rewolwerze, przyporządkowujecie określonym miejscom w magazynie. Ponadto macie tutaj możliwość sortowania i kasowania narzędzi.

NARZ	ZĘD	ZIA										
Lista	narzę	edzi										0
Р1.	Тур	Naz	wa narzędzia	DP	1. ostrze						# ⇒⇒	Alternat.
					Długość X	Długość Z	Promień	0		Dług.	12	
1		ZDZ	IFRAK 80N	1	78.057	37.260	0.800	⊥ ∈ 93.0	80	plytki 15.0	0	Pomiar narzedzia
2	6	CDZ		1	83 546	26 106	4 000			1010	0	
2	12	GRZ	IBEN_8N	1	03.340	20.100	4.000				12 1	Skasuj
3												narzędzie
4	œ	WIE	RTŁO_5N	1	82.237	119.689	5.000	118.0			2	
5	Ø	WYł	(AŃCZAK_35	1	86.687	37.666	0.100	€ 92.0	35	14.0	2	Rozładuj
6	∞	GWI	NTOWNIK	1	69.398	91.495	10.000	0.300			2	
7	Π	PRZ	ECINAK_4N	1	84.694	37.361	1.000	4.000		5.0	2	
8		Nóż	_DO_WIERCEŃ	1	66.369	45.698	0.600	8.000			2	
9	đ	NÓŻ	DO_GWINT_3N	1	86.592	36.697	0.000				2	
10												Wytnij
11	趱	FREZ	Z_8N	1	0.000	113.150	8.000		4		2	
12	•	ZDZI	ERAK_80N	2	80.657	35.687	0.700	↓ 93.0	80	13.0	2	Sortuj
13	Ø	WYł	(AŃCZAK_50	1	7.011	33.599	0.200	€ 95.0	50	12.0	2	
14	Ŷ	czu,	JNIK_3D	1	199.655	5.538	6.000				×	
											\triangleright	
	sta Irzędi	zi 🚺	Zużycie narz.		and Ma ⊿⊐ zy	n 🗣	Przes. pkt. zer.	R Para	v R			

Lista narzędzi

Numer miejsca w magazynie

Numer miejsca narzędzia, które znajduje się w rewolwerze w pozycji roboczej, ma kolor szary.

Gdy pracujecie z wieloma magazynami, widzicie tutaj najpierw nr magazynu na następnie nr miejsca w ramach magazynu (np. 1/10). Narzędzia, które aktualnie nie znajdują się w magazynie, są wyświetlane bez numeru miejsca. (Przy sortowaniu według miejsca w magazynie znajdujecie te narzędzia na końcu listy narzędzi.)

W przypadku magazynów łańcuchowych albo talerzowych mogą dodatkowo być wyświetlane miejsca wrzeciona i chwytaka podwójnego.



Lista narzędzi

PI.



	— • • • • • • • • • •
	Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
	Hiejsce wrzeciona
	Miejsca dla chwytaków 1 i 2
Тур	Typ narzędzia i położenie ostrza Przy pomocy przycisku "Alternatywa" możecie zmienić położenie ostrza narzędzia.
Nazwa narzędzia	Identyfikacja narzędzia następuje poprzez jego nazwę. Nazwa narzę- dzia może być podana jako tekst albo numer.
DP	Numer duplo narzędzia siostrzanego (narzędzie zamienne) (DP 1 = narzędzie oryginalne, DP 2 = pierwsze narzędzie zamienne, DP 3 = drugie narzędzie zamienne itd.)
Dane korekcyjne narzę- dzia	
	Szczegółowy opis danych korekcyjnych narzędzi znajdziecie w punk- cie "Ustawianie maszyny" (punkt "Narzędzia").
(D-Nr.) ostrze	Wyświetlane tutaj dane korekcyjne narzędzi obowiązują dla każdora- zowo wybranego ostrza narzędzia.
Długość X	Korekcja długości narzędzia w kierunku X
Długość Z	Korekcja długości narzędzia w kierunku Z
Długość ∅	Promień wzgl. średnica narzędzia Dla narzędzi frezarskich i wiertarskich może tutaj być podany promień albo średnica, w przypadku narzędzi tokarskich - zawsze promień ostrza. Przestawienie z promienia na średnicę następuje poprzez daną maszynową.
	Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
E	Kierunek odniesienia dla kąta uchwytu
Ø	Kąt uchwytu narzędzia skrawającego Kąt uchwytu jest uwzględniany przy obróbce podcięć.
Ø	Kąt płytki narzędzia skrawającego Kąt płytki jest uwzględniany przy obróbce podcięć.
Skok	Skok gwintu gwintownika w mm/obr, calach/obr, zwojach/" albo MODUŁ
\varnothing wiercenia	Średnica otworu w przypadku noża do wierceń
Szer. płytki	Szerokość pytki przecinaka ShopTurn potrzebuje szerokości płytki do obliczania cykli wytaczania.
Dług. płytki	Długość płytki narzędzia skrawającego albo przecinaka ShopTurn potrzebuje długości płytki do przedstawiania narzędzi przy

10



symulacji wykonywania programu. Ν Liczba zębów w przypadku frezu Sterowanie wewnętrznie oblicza z tego posuw na obrót, gdy w programie zostanie nastawiony posuw w mm/ząb. Kąt wierzchołka narzędzia w przypadku wiertła ₹. Jeżeli przy wierceniu chcecie dokonać zanurzenia do chwytu a nie do wierzchołka narzędzia, sterowanie uwzględnia kąt wierzchołka wiertła. Dane specyficzne dla narzędzia Podanie kierunku obrotów wrzeciona ⇔ Kierunek obrotów wrzeciona odnosi się w przypadku narzędzi napędzanych (wiertła i frezy) do wrzeciona narzędziowego, w przypadku narzędzi tokarskich do wrzeciona głównego wzgl. przeciwległego. Jeżeli stosujecie wiertło wzgl. frez przy "wierceniu współśrodkowym" albo "gwincie współśrodkowym", wówczas podany kierunek obrotów odnosi się przez to do kierunku skrawania narzędzia. Wrzeciono główne wiruje wówczas odpowiednio do narzędzia. Kierunek obr. wrzeciona w prawo Kierunek obr. wrzeciona w lewo Wrzeciono nie włączone Ŧ Dopływ chłodziwa 1 i 2 (np. chłodzenie wewnętrzne i zewnętrzne) wł./wył. przy zastosowaniu tego narzędzia Х chłodziwo zał. chłodziwo wył. Uwzględnijcie, że niektóre maszyny nie dysponują dopływem chłodziwa. Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



01/2008

Jeżeli stosujecie uchwyt noża Multifix, lista narzędzi wygląda następująco:

🏬 HM	l-emb	edded-WIN32								_ 🗆 ×
NAR	ZĘD	ZIA								
Lista	narzę	dzi								0
Р1.	Тур	Nazwa narzędzia	DP :	1. ostrze					₩ ⇒⇒	Alternat.
			E E	Hugość X	Długość Z	Promień	Ø	Dług. płytki	12	Pomiar
₽		ZDZIERAK1	1	0.000	0.000	0.000	93.055	11.0	5	narzędzia
		ZDZIERAK23	1	0.000	0.000	0.000	→ 93.055	11.0	5	
		ZDZIERAK324	1	0.000	0.000	0.000	e 93.055	11.0	2	Skasuj narzedzie
		ZDZIERAK34	1	0.000	0.000	0.000	€ 93.05 5	11.0	5	narzęuzie
		ZDZIERAK56	1	0.000	0.000	0.000	→ 93.055	11.0	2	Wybór
		ZDZIERAKFS	1	50.000	100.000	0.200	÷ 93.055	11.0	2	narzędzia
	0	WYKAŃCZAK45	1	0.000	0.000	0.000	→ 93.055	11.0	2	
	Ø	WYKAŃCZAK34	1	0.000	0.000	0.000	e 93.055	11.0	2	
	0	WYKAŃCZAKrtrt	1	0.000	0.000	0.000	→ 93.055	11.0	5	
	Ø	WYKAŃCZAK	1	0.000	0.000	0.000	÷ 93.055	11.0	5	Wytnij
	Ø	WYKAŃCZAKqwe	1	0.000	0.000	0.000	÷ 93.055	11.0	2	
	Ø	WYKAŃCZAK232	1	0.000	0.000	0.000	÷ 93.055	11.0	5	Sortui
	Ø	WYKAŃCZAK232	2	0.000	0.000	0.000	÷ 93.055	11.0	5	
	Ø	WYKAŃCZAKr5	1	0.000	0.000	0.000	€ 93.055	11.0	5	Nowe
							1		\geq	narzędzie
P	ista arzęd	zi Narz.		Ma Zy	n 🗣	Przesun. pkt. zer.	R Para- metry R			

Lista narzędzi w przypadku uchwytu noża Multifix

Gdy stosujecie uchwyt noża Multifix, zmiana narzędzia odbywa się ręcznie, tzn. narzędzia są ręcznie zakładane i wyjmowane

Wybór narzędzia w przypadku uchwytu noża Multi-

fix



Na liście narzędzi wybieracie pożądane narzędzie i przyciskiem programowanym "Wybór narzędzia" uaktywniacie jego wartości.

01/2008

Lista zużycia narzędzi Na listę zużycia narzędzi wprowadzacie dane zużycia narzędzi. ShopTurn uwzględnia te dane przy obróbce. Poza tym możecie tutaj uaktywnić nadzór narzędzia jak też blokować narzędzia albo oznaczać jako nadwymiarowe.

NARZĘDZIA										
Zużyc	ie na	rzędzi								
P1.	Тур	Nazwa narzędzia	DP	1. ostrze						
				∆ dług.X	∆ dług.Z	∆promień T C				
1		WYKAŃCZAK_80N	1	0.000	0.000	0.000		G		
2	ø	GRZYBEK_8N	1	0.000	0.000	0.000				
З										
4	œ	WIERTŁO_5N	1	0.000	0.000	0.000				und I
5	Ø	WYKAŃCZAK_35	1	-0.150	-0.185	0.000				
6	∞	GWINTOWNIK	1	0.000	0.000	0.000				
7	Π	PRZECINAK_4N	1	0.000	0.000	0.000				
8		NÓŻ_DO_WIERCEŃ	1	0.000	0.000	0.000 T	55.0	60.0		
9	۵	NÓŻ_DO_GWINT_3N	1	0.000	0.000	0.000				
10									Wytnij	
11	₫	FREZ_8N	1	0.000	0.000	0.000				
12		ZDZIERAK_80N	2	0.000	0.000	0.000			Sortuj	
13	Ø	WYKAŃCZAK_50	1	0.000	0.000	0.000				
14	ŝ.	CZUJNIK_3D	1	0.000	0.000	0.000				
								$\mathbf{\Sigma}$		
Li	sta arzęd	zi Zużycie narz.		Mag Zyr	ya- 1 🗣	Przesun pkt. zer.	R Para- metry R			

Lista zużycia narzędzi

Pl., typ, nazwa narzędzia, DP	Wyświetlenie numeru miejsca w magazynie, typu narzędzia i położenia ostrza, określenia tekstowego/numerowego narzędzia i numeru duplo
(D-Nr.) ostrze	Wyświetlane dane narzędzia odnoszą się do wybranego ostrza na- rzędzia.
Δ długość X	Zużycie w kierunku X
Δ długość Z	Zużycie w kierunku Z
Δ promień albo $\Delta arnothing$	Zużycie w promieniu albo średnicy
тс	Nadzór narzędzia przez żywotność (T), liczbę sztuk (C) albo zużycie (W)
Granica ostrzegania wstęp- nego	Granica ostrzegania wstępnego dla czasu żywotności, liczby sztuk albo zużycia
Czas żywotności Liczba sztuk Zużycie	Czas żywotności narzędzia Liczba sztuk obrobionych przedmiotów Maksymalne dopuszczalne zużycie narzędzia
Stan narzędzia (obydwie ostatnie kolumny)	Narzędzie jest zablokowane dla obróbki (G) albo nadwymiarowe (U).



Magazyn narzędzi	Na wać	liści ; wz	ie magazynu m gl. udostępniać	iOŻ€ ć.	ecie p	oszczególne miejsca magazyn	iu bloko-
	NAF	RZĘC	DZIA				
	Maga	zyn				Zablokowanie miejsca w magazynie	0
	Р1.	Тур	Nazwa narzędzia	DP	Blokada miejsca	Stan narzędzia	Alternat.
	1	o	ZDZIERAK_80N	1		G	
	2	ø	GRZYBEK_8N	1			
	з						
	4	œ	WIERTŁO_5N	1			ð
	5	Ø	WYKAŃCZAK_35	1	G		Rozładuj
	6	~	GWINTOWNIK	1			wszystkie
	7	Π	PRZECINAK_4N	1			
	8		NÓŻ_DO_WIERCEŃ	1			
	9	Ø	NÓŻ_DO_GWINT_3N	1			
	10						
	11	Ē	FREZ_8N	1			
	12		ZDZIERAK_80N	2			
	13	\mathcal{O}	WYKAŃCZAK_50	1			
	14	ŝ.	CZUJNIK_3D	1			
		.ista narzęc	dzi Zużycie narz.			naga- yn Przesun, Rana- pkt. zer. Rmetry R	
	Lista	ma	gazynu				
Pl., tvp. nazwa narzedzia.	Wvs	świe	etlenie numeru	mie	eisca	w magazynie, typu narzedzia	
	ino	łoża	onia ostrza okr	أغص	, onia ti	ekstowego/numerowego narze	dzia
	inu	mai		631			uzia
	inu	me					
Blokada miejsca	Blol	kada	a miejsca w ma	aga	zynie		
Stan narzędzia	Wys	świe	etlenie stanu na	arzę	dzia	podanego na liście zużycia na	rzędzi

10







Narzędzia i przynależne dane korekcyjne możecie bezpośrednio wpisać na listę narzędzi albo możecie po prostu wczytać dane narzędzi znajdujące się już poza menedżerem narzędzi (patrz punkt "Zapisanie/wczytanie danych narzędzi / punktu zerowego").

10.2.1 Utworzenie nowego narzędzia

Gdy tworzycie nowe narzędzie, ShopTurn udostępnia Wam szereg powszechnie stosowanych typów narzędzi. Od wybranego typu narzędzia zależy, jakie dane geometryczne musicie wpisać i jak są one brane do obliczeń.

•	ZDZIERAK
Ø	WYKAŃCZAK
U	PRZECINAK
Ū,	NÓŻ_DO_GWINT.
⊠=	FREZ
6 22	WIERTŁO
ø	GRZYBEK
	OGRANICZNIK
∞	GWINTOWNIK
	NÓŻ_DO_WIERCEŃ
Ŷ	CZUJNIK_3D
$\langle I \rangle$	FREZ DO PŁASZCZYZN

Możliwe typy narzędzi

Nóż do wierceń możecie stosować przy wierceniu współśrodkowym i przy toczeniu.



Utworzenie narzędzia



- Zamontujcie nowe narzędzie w rewolwerze.
- W zakresie czynności obsługowych "Pkt. zer. narz." naciśnijcie przycisk programowany "Lista narzędzi".
- Ustawcie kursor w miejscu na liście narzędzi, które narzędzie zajmuje w głowicy rewolwerowej. Miejsce na liście narzędzi musi być jeszcze wolne.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Nowe narzędzie".
- Przyciskami programowanymi wybierzcie pożądany typ narzędzia i położenie ostrza.
 Poprzez przycisk programowany "Dalsze" macie dostęp do dodatkowych typów narzędzi wzgl. położeń ostrza.



Zostaje utworzone nowe narzędzie i nosi automatycznie nazwę wybranego typu narzędzia.

Nadajcie jednoznaczną nazwę narzędzia. Możecie nazwę narzędzia dowolnie uzupełnić wzgl. zmienić. Nazwa narzędzia może zawierać maksymalnie 17 znaków. Są dozwolone litery (bez przegłosów), cyfry, podkreślniki "_", kropki "." i kreski ukośne "/".

Jeżeli nadacie nazwę narzędzia, która już istnieje, jest wyświetlane okno "Utworzenie narzędzia duplo". Możecie zdecydować, czy chcecie utworzyć narzędzie siostrzane (patrz punkt "Utworzenie narzędzia siostrzanego").

> Wprowadźcie dane korekcyjne narzędzia.



Zmiana nazw narzędzi

Jeżeli później chcecie zmienić położenie ostrza narzędzia, ustawcie kursor w kolumnie "Typ" i przyciskiem programowanym "Alternatywa" albo sprzętowym "Select" wybierzcie jedną z zadanych możliwości.

Macie możliwość późniejszej zmiany nazwy narzędzia.

 Ustawcie kursor w kolumnie "Nazwa narzędzia" i wprowadźcie pożądaną nazwę.

Gdy wprowadzicie nazwę narzędzia, która już istnieje, jest wyświetlane okno "Utworzenie narzędzia duplo". Zostaniecie zapytani, czy narzędzie duplo ma zostać utworzone.

- Naciśnijcie przycisk programowany "Nie zmieniaj nazwy", gdy chcecie utworzyć narzędzie siostrzane.
- > Wprowadźcie nową nazwę narzędzia.

Przyciskiem programowanym "Anuluj" możecie w każdym czasie przerwać postępowanie.



10.2.2 Utworzenie wielu ostrzy dla narzędzia



W przypadku narzędzi o wielu ostrzach każde ostrze otrzymuje własny zestaw danych korekcyjnych. Dla każdego narzędzia możecie utworzyć do 9 ostrzy.

Luki między ostrzami są niedopuszczalne, tzn. gdy dla narzędzia potrzeba 3 ostrzy, wówczas muszą to być ostrza 1 do 3.

Narzędzia o wielu ostrzach tworzycie najpierw na liście narzędzi jak opisano wyżej i wpisujecie dane korekcyjne 1. ostrza.

Następnie naciśnijcie przyciski programowane "Ostrza" i "Nowe ostrze".

W miejsce pól wprowadzania dla 1. ostrza są na liście narzędzi teraz wyświetlane pola wprowadzania danych korekcyjnych dla 2. ostrza.

- > Jeżeli jest to pożądane, wybierzcie inne położenie ostrza.
- > Wprowadźcie dane korekcyjne dla drugiego ostrza.
- Powtarzajcie to postępowanie, gdy chcecie utworzyć dalsze dane korekcyjne ostrzy.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Skasuj ostrze", gdy chcecie skasować dane korekcyjne ostrza.
 Możecie skasować zawsze tylko dane ostrza o najwyższym numerze.

Przy pomocy przycisków programowanych "Nr D +" wzgl. "Nr D –" możecie każdorazowo wyświetlić dane korekcyjne dla ostrza o kolejnym wyższym wzgl. niższym numerze.



10.2.3 Utworzenie narzędzia siostrzanego



Tak zwane "narzędzie siostrzane" jest narzędziem, którego możecie użyć do tej samej obróbki co narzędzie już wpisane. Możecie go np. użyć jako narzędzie zamienne w przypadku pęknięcia narzędzia.

Dla każdego narzędzia na liście narzędzi możecie utworzyć wiele narzędzi siostrzanych. Narzędzie siostrzane nosi przy tym zawsze numer duplo 1, narzędzia siostrzane numery duplo 2, 3 itd. W przypadku narzędzi siostrzanych następujące dane muszą być zgodne z danymi narzędzia oryginalnego:

- typ narzędzia
- położenie ostrza
- promień narzędzia
- kierunek obrotów
- chłodziwo
- Utwórzcie narzędzie siostrzane jako nowe narzędzie. (patrz punkt "Utworzenie nowego narzędzia")
- Nadajcie narzędziu siostrzanemu nazwę pokrywającą się z nazwą narzędzia oryginalnego.

Jest wyświetlane okno "Utworzenie narzędzia duplo".

Naciśnijcie przycisk programowany "OK".

Narzędzie siostrzane otrzymuje automatycznie następny wolny numer duplo.

> Wprowadźcie dane korekcyjne narzędzia.

10.3 Sortowanie narzędzi



10.4 Kasowanie narzędzi z listy narzędzi



.	Pkt.zer. narzędzia	Lista narzędz
	Skasuj narzędzie	
	Skasuj	

- Narzędzia, których już nie używacie, możecie usunąć z listy narzędzi, aby zachować jej przejrzystość.
- W zakresie czynności obsługowych "Pkt. zer. narz." naciśnijcie przycisk programowany "Lista narzędzi".
- Ustawcie kursor na narzędziu, które chcecie skasować.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Skasuj narzędzie".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Skasuj".

Dane wybranego narzędzia są kasowane a miejsce w magazynie jest zwalniane.



10.5 Załadowanie narzędzia do magazynu wzgl. rozładowanie z magazynu

		Narzędzia, których aktualnie nie potrzebujecie w magazynie, możecie wymienić. ShopTurn wówczas automatycznie zapisuje dane narzędzi na liście narzędzi poza magazynem. Jeżeli później ponownie zechcecie użyć narzędzia, załadujcie to narzędzie, a przez to jego dane, po prostu ponownie na odpowiednie miejsce w magazynie. W ten sposób zaoszczędzicie sobie wielokrotnego wprowadzania tych samych danych narzędzia.
=?		Załadowanie wzgl. rozładowywanie narzędzi do/z odpowiednich miejsc w magazynie musi zostać uaktywnione poprzez daną maszy- nową.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
		Przy ładowaniu ThopTurn automatycznie proponuje miejsce, na które możecie narzędzie załadować. W którym magazynie ShopTurn ma najpierw szukać pustego miejsca, jest zapisane w danej maszynowej.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
		Poza tym możecie przy ładowaniu również bezpośrednio podać wolne miejsce albo określić w którym magazynie ShopTurn ma szukać ta- kiego miejsca.
		Jeżeli Wasza maszyna dysponuje tylko jednym magazynem, musicie przy ładowaniu zawsze tylko podać pożądany numer miejsca a nie numer magazynu.
		Gdy na liście narzędzi jest wyświetlane miejsce narzędzia, możecie bezpośrednio założyć narzędzie do wrzeciona lub wyjąć je. Załado- wanie lub rozładowanie możecie zablokować poprzez daną maszy- nową.
		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
_ 3 ⇒	Załadowanie narzędzia do magazynu	
	Pkt.zer. narzędzia	W zakresie czynności obsługowych "Pkt. zer. narz." naciśnijcie przycisk programowany "Lista narzędzi".
		Ustawcie kursor na narzędziu, które chcecie załadować do maga- zynu (przy sortowaniu według numeru miejsca w magazynie znaj- dziecie je na końcu listy narzędzi).
	Załaduj	 Naciśnijcie przycisk programowany "Załaduj".
		Jest wyświetlane okno "Wolne miejsce". W polu "Miejsce" znajduje się numer pierwszego wolnego miejsca w magazynie.

Naciśnijcie przycisk programowany "OK", jeżeli chcecie załadować narzędzie na zaproponowane miejsce.

OK 🖌

10



	-albo-
ок 🗸	Wprowadźcie pożądany numer miejsca i naciśnijcie przycisk pro- gramowany "OK".
	-albo-
Wrzeciono OK 🗸	 Naciśnijcie przyciski programowane "Wrzeciono" i "OK", gdy chcecie założyć narzędzie do wrzeciona.
	Narzędzie jest ładowane na podane miejsce w magazynie.
Szukanie wolnego mi sca w magazynie i za	iej- ła-
dowanie narzędzia	
pkt.zer. narzędzia	 W zakresie czynności obsługowych "Pkt. zer. narz." naciśnijcie przycisk programowany "Lista narzędzi".
	Ustawcie kursor na narzędziu, które chcecie załadować do maga- zynu.
Załaduj	Naciśnijcie przycisk programowany "Załaduj".
	Jest wyświetlane okno "Wolne miejsce". W polu "Miejsce" znajduje się numer pierwszego wolnego miejsca w magazynie.
	Wprowadźcie numer magazynu i "0" jako numer miejsca, gdy w określonym magazynie chcecie znaleźć wolne miejsce.
	-albo-
	Wprowadźcie "0" jako numer magazynu i numer miejsca w maga- zynie, gdy chcecie szukać wolnego miejsca we wszystkich maga- zynach.
OK .	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
	Jest proponowane wolne miejsce.
OK .	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
	Narzędzie jest ładowane na zaproponowane miejsce w magazynie.
Rozładowanie poje-	
dynczego narzędzia z	2
magazynu	
per Pkt.zer. narzędzia	 W zakresie czynności obsługowych "Pkt. zer. narz." naciśnijcie przycisk programowany "Lista narzędzi".
	Ustawcie kursor na narzędziu, które chcecie rozładować.
Rozładuj	Naciśnijcie przycisk programowany "Rozładuj".
	Narzędzie jest rozładowywane z magazynu.



Anuluj



Rozładowanie wszystkich narzędzi z magazynu



- W zakresie czynności obsługowych "Punkt zerowy narzędzia" naciśnijcie przycisk programowany "Magazyn".
- Naciśnijcie przyciski programowane "Rozładuj wszystkie" i "Rozładuj".

Wszystkie narzędzia są rozładowywane z magazynu.

Przy pomocy przycisku programowanego "Anuluj" możecie w każdym czasie przerwać proces rozładowywania. Aktualne narzędzie zostaje jeszcze rozładowane, następnie proces jest przerywany. Proces rozładowania zostaje również przerwany, gdy wyjdziecie z listy magazynu.

10.6 Przeładowanie narzędzia

Narzędzia możecie przekładać w ramach magazynów a również między magazynami. Oznacza to, że nie musicie rozładowywać narzędzia z magazynu, aby je później załadować na inne miejsce.

ShopTurn proponuje automatycznie wolne miejsce, na które możecie przełożyć narzędzie. W którym magazynie ShopTurn ma najpierw szukać pustego miejsca, jest zapisane w danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Poza tym możecie również bezpośrednio podać wolne miejsce w magazynie albo określić, w którym magazynie ShopTurn na szukać takiego miejsca.

Jeżeli Wasza maszyna dysponuje tylko jednym magazynem, musicie zawsze podać tylko pożądany numer miejsca a nie numer magazynu.

Gdy na liście narzędzi jest wyświetlane miejsce narzędzia, możecie bezpośrednio założyć narzędzie do wrzeciona lub wyjąć je.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.



Zarządzanie narzędziami 10.6 Przeładowanie narzędzia



1

,	Podanie wolnego miej- sca	
	Pkt.zer. Maga- narzędzia zyn	W zakresie czynności obsługowych "Punkt zerowy narzędzia" naciśnijcie przycisk programowany "Magazyn".
		Ustawcie kursor na narzędziu, które chcecie założyć w inne miej- sce w magazynie.
	Przeładuj	Naciśnijcie przycisk programowany "Przeładuj".
		Jest wyświetlane okno "Wolne miejsce". W polu "Miejsce" znajduje się numer pierwszego wolnego miejsca w magazynie.
	ок 🗸	Naciśnijcie przycisk programowany "OK", gdy chcecie założyć narzędzie na zaproponowane miejsce.
		-albo-
	ок 🗸	Wprowadźcie pożądany numer miejsca i naciśnijcie przycisk pro- gramowany "OK".
		-albo-
	Wrzeciono OK 🗸	Naciśnijcie przyciski programowane "Wrzeciono" i "OK", gdy chcecie założyć narzędzie do wrzeciona.
		Narzędzie jest umieszczane na podanym miejscu w magazynie.
	Szukanie wolnego miej-	
	sca Pkt.zer. Maga- narzędzia zyn	W zakresie czynności obsługowych "Punkt zerowy narzędzia" naciśnijcie przycisk programowany "Magazyn".
		Ustawcie kursor na narzędziu, które chcecie założyć w inne miej- sce w magazynie.
	Przeładuj	Naciśnijcie przycisk programowany "Przeładuj".
		Jest wyświetlane okno "Wolne miejsce". W polu "Miejsce" znajduje się numer pierwszego wolnego miejsca w magazynie.
		Wprowadźcie numer magazynu i "0" jako numer miejsca, gdy w określonym magazynie chcecie znaleźć wolne miejsce.
		-albo-
		Wprowadźcie "0" jako numer magazynu i numer miejsca w maga- zynie, gdy chcecie szukać wolnego miejsca we wszystkich maga- zynach.
	ок 🗸	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
		Jest proponowane wolne miejsce.
	ок 🗸	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
		Narzędzie jest ładowane na zaproponowane miejsce w magazynie.



10.7 Pozycjonowanie magazynu



Możecie bezpośrednio pozycjonować miejsca magazynu na pozycję załadowania.



Pozycjonowanie miejsca w magazynie



- W zakresie czynności obsługowych "Punkt zerowy narzędzia" naciśnijcie przycisk programowany "Magazyn".
- Ustawcie kursor na miejscu w magazynie, które chcecie wypozycjonować na miejscu załadunku.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Pozycjonuj".

Miejsce w magazynie jest ustawiane w pozycji załadunku.

10.8 Wprowadzenie danych zużycia narzędzia



Gdy wprowadzacie wartości zużycia, ShopTurn sprawdza, czy wartości nie przekraczają przyrostowej wzgl. absolutnej górnej granicy. Przyrostowa górna granica podaje maksymalną różnicę między dotychczasową i nową wartością zużycia. Absolutna górna granica podaje maksymalną wartość całkowitą, którą możecie wprowadzić. Górne granice są ustalone w danej maszynowej.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.





- W zakresie czynności obsługowych "Punkt zerowy narzędzia" naciśnijcie przycisk programowany "Zużycie narzędzia".
- Ustawcie kursor na narzędziu, którego dane zużycia chcecie wpisać.
- Wprowadźcie wartości różnicowe dla długości (Δ długości Χ, Δ długości Ζ) i promień/średnica (Δ promień/Δ Ø) w odpowiednich kolumnach.

Wpisane wartości zużycia są dodawane do promienia a od długości narzędzia odejmowane. Oznacza to, że w przypadku promienia dodatnia wartość różnicy odpowiada naddatkowi (np. dla późniejszej obróbki wykańczającej).





Uaktywnienie nadzoru narzędzia 10.9

		Czas pracy narzędzi możecie automatycznie nadzorować przy pomo- cy ShopTurn, aby w ten sposób zagwarantować niezmienną jakość obróbki.
		Poza tym narzędzia, których nie chcecie już używać, możecie zablo- kować albo oznaczyć jako nadwymiarowe.
-2		Nadzór narzędzi można uaktywnić poprzez daną maszynową.
- 1		Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.
	Czas żywotności (T)	Przy pomocy czasu żywotności T (Time) jest nadzorowany czas pracy narzędzia z posuwem obróbkowym. Jeżeli pozostały czas żywotności jest ≤ 0, narzędzie ulega zablokowaniu. Przy następnej zmianie na- rzędzie nie jest już brane do użycia. Jeżeli jest, jest zakładane narzę- dzie siostrzane (zamienne). Nadzór czasu żywotności odnosi się do wybranego ostrza narzędzia.
	Liczba sztuk (C)	Przy pomocy liczby sztuk C (Count) natomiast jest liczona liczba ob- robionych przedmiotów. Również w tym przypadku narzędzie jest blokowane, gdy pozostała liczba sztuk uzyskała wartość zero.
	Zużycie (W)	Przy pomocy zużycia W (Wear) jest sprawdzana największa wartość parametrów zużycia Δ długości X, Δ długości Z albo Δ promienia wzgl. $\Delta \oslash$ na liście zużycia. Również tutaj narzędzie jest blokowane, gdy jeden z parametrów zużycia uzyskał wartość W.
		Nadzór zużycia musi zostać nastawiony przez producenta maszyny.
	Granica ostrzegania wstęp- nego	Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny. Granica ostrzegania wstępnego podaje czas żywotności, liczbę sztuk wzgl. zużycie, przy którym następuje pierwsze ostrzeżenie. Wartość do wyprowadzenia ostrzeżenia z powodu uzyskanego zuży- cia jest obliczana z różnicy maksymalnego zużycia i wprowadzonej granicy ostrzegania wstępnego.
	Zablokowane (G)	Poszczególne narzędzia możecie również blokować ręcznie, jeżeli nie chcecie ich używać przy obróbce.
	Nadwymiarowe (U)	W przypadku narzędzi nadwymiarowych sąsiednie miejsca w maga- zynie (lewe i prawe sąsiednie miejsce) są każdorazowo zajmowane w połowie. Oznacza to, że następne narzędzie możecie założyć do- piero w miejscu w magazynie następującym po miejscu sąsiednim. (Tam może wówczas ponownie znajdować się narzędzie nadwymia- rowe.)



01/2008

Blokada narzędzia wzgl. miejsca dla sąsiednich miejsc w magazynie



jest teraz aktywna.

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone







11



Zarządzanie programami

11.1	Zarządzanie programami przy pomocy ShopTurn	11-388
11.2	Zarządzanie programami przy pomocy ShopTurn auf NCU (HMI-En	nbedded sl) 11-389
11.2.1	Otwarcie programu	11-391
11.2.2	Wykonanie programu	
11.2.3	Wykonanie programu G-Code ze stacji USB/sieciowej	11-393
11.2.4	Utworzenie nowego katalogu/programu	
11.2.5	Zaznaczenie wielu programów	
11.2.6	Kopiowanie/ zmiana nazwy katalogu/programu	
11.2.7	Skasowanie katalogu/programu	
11.2.8	Zapisanie/wczytanie danych narzędzi / punktu zerowego	
11.3	Zarządzanie programami przy pomocy PCU 50.3 (HMI-Advanced).	
11.3.1	Otwarcie programu	11-403
11.3.1 11.3.2	Otwarcie programu Wykonanie programu	11-403 11-404
11.3.1 11.3.2 11.3.3	Otwarcie programu Wykonanie programu Załadowanie/rozładowanie programu	
11.3.1 11.3.2 11.3.3 11.3.4	Otwarcie programu Wykonanie programu Załadowanie/rozładowanie programu Wykonywanie programu G-Code z dysku twardego	11-403 11-404 11-405
11.3.1 11.3.2 11.3.3 11.3.4	Otwarcie programu Wykonanie programu Załadowanie/rozładowanie programu Wykonywanie programu G-Code z dysku twardego wzgl. stacji dyskietek/sieciowej	
11.3.111.3.211.3.311.3.411.3.5	Otwarcie programu Wykonanie programu Załadowanie/rozładowanie programu Wykonywanie programu G-Code z dysku twardego wzgl. stacji dyskietek/sieciowej Utworzenie nowego katalogu/programu	
 11.3.1 11.3.2 11.3.3 11.3.4 11.3.5 11.3.6 	Otwarcie programu Wykonanie programu Załadowanie/rozładowanie programu Wykonywanie programu G-Code z dysku twardego wzgl. stacji dyskietek/sieciowej Utworzenie nowego katalogu/programu Zaznaczenie wielu programów	
11.3.1 11.3.2 11.3.3 11.3.4 11.3.5 11.3.6 11.3.7	Otwarcie programu Wykonanie programu Załadowanie/rozładowanie programu Wykonywanie programu G-Code z dysku twardego wzgl. stacji dyskietek/sieciowej Utworzenie nowego katalogu/programu Zaznaczenie wielu programów Kopiowanie/zmiana nazwy/przesunięcie katalogu/programu	
 11.3.1 11.3.2 11.3.3 11.3.4 11.3.5 11.3.6 11.3.7 11.3.8 	Otwarcie programu Wykonanie programu Załadowanie/rozładowanie programu Wykonywanie programu G-Code z dysku twardego wzgl. stacji dyskietek/sieciowej Utworzenie nowego katalogu/programu Zaznaczenie wielu programów Kopiowanie/zmiana nazwy/przesunięcie katalogu/programu Skasowanie katalogu/programu	





Wszystkie programy do obróbki, które sporządziliście w ShopTurn, są zapisywane w pamięci roboczej NCK.

Poprzez menedżer programów możecie w każdym czasie sięgać do tych programów, aby uruchamiać ich wykonanie, zmieniać je, kopiować albo zmieniać ich nazwy. Programy, których już nie potrzebujecie, możecie skasować w celu zwolnienia miejsca w pamięci.

W celu wymiany programów i danych z innymi stanowiskami pracy ShopTurn udostępnia Wam różne możliwości:

- Własny dysk twardy (tylko PCU 50.3)
- CompactFlash Card
- Stacja dyskietek (tylko PCU 50.3)
- Połączenie USB/sieciowe

Poniższe punkty objaśnią Wam alternatywnie zarządzanie programami ShopTurn na NCU (HMI Embedded sl) albo PCU 50.3 (HMI Advanced).

Proszę się poinformować, w jakiej wersji jest Wasz ShopTurn a następnie przeczytać albo punkt "Zarządzanie programami przy pomocy ShopTurn na NCU (HMI Embedded sI)" albo punkt "Zarządzanie programami przy pomocy PCU 50.3".





11.2 Zarządzanie programami przy pomocy ShopTurn na NCU (HMI-Embedded sl)



W przypadku wariantu ShopTurn na NCU (HMI Embedded sl) wszystkie programy i dane są przechowywane w pamięci roboczej NCK. Poza tym można wyświetlić zarządzanie katalogami stacji USB/sieciowej.



Zarządzanie danymi przy pomocy ShopTurn na NCU (HMI-Embedded sI)

Przegląd wszystkich katalogów i programów znajdziecie w menedżerze programów.

KATALOG						P 1200212
Nazwa	Тур	2	Wielkość	Data/czas		
🗖 Shopturn	WPC)	NCK-Dir.	27.06.200	5 10:32	
🗅 темр	WPC)	NCK-Dir.	27.06.200	5 10:33	Nowy Zmień nazwę
						Zaznacz Kopiuj Wstaw
						Skasuj
Wolna pamięć				NC :	94178	Dalsze
1691 NC	Program obróbki Pod- progr.	USB Front				

Menedżer programów ShopTurn na NCU (HMI-Embedded sl)

Na poziomym pasku przycisków programowanych możecie wybrać nośnik danych, którego katalogi i programy chcecie wyświetlić. Dodatkowo oprócz przycisku programowanego "NC", poprzez który możecie wyświetlać dane pamięci roboczej NCK, jest jeszcze 8 dalszych przycisków, poprzez które możecie wyświetlać katalogi i programy w sta-



Zarządzanie programami 01/2008 11.2 Zarządzanie programami przy pomocy ShopTurn na NCU (HMI-Embedded sI)



cjach USB/sieciowych i w stacji CF-Card. Przycisk programowany "USB Front" jest zajęty domyślnie. Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny. Na przeglądzie symbole w lewej kolumnie mają następujące znaczenie: katalog program dane punktu zerowego/narzędzia Katalogi i programy są wyszczególniane zawsze razem z następującymi informacjami: Nazwa Nazwa może obejmować maksymalnie 24 znaki. Przy przenoszeniu danych do systemów zewnętrznych nazwa jest obcinana po 8 znakach. Тур Katalog: WPD Program: MPF Dane punktu zerowego/narzędzia: INI Wielkość (w bajtach) Data/czas (dokonania ostatniej zmiany) Dalsze informacje dot. manipulowania plikami, wyboru i wykonywania programu znajdziecie w: Literatura: /BEMsl/, Podręcznik obsługi HMI-Embedded sl. W katalogu "TEMP" ShopTurn zapisuje programy, które są wewnętrznie tworzone w celu obliczania procesów skrawania. Powyżej poziomego paska przycisków programowanych znajdziecie dane dotyczące zajętości pamięci w NCK. Otwarcie katalogu Naciśnijcie przycisk programowany "Menedżer programów" albo \geq PROGRAM MANAGER Program przycisk sprzętowy "Menedżer programów". -albo-Jest wyświetlany przegląd katalogów. Przyciskiem programowanym wybierzcie nośnik danych. NC NC Ustawcie kursor na katalogu, który chcecie otworzyć. \geq







Naciśnijcie przycisk "Kursor w lewo", gdy kursor znajduje się w dowolnym wierszu.

Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Są teraz wyświetlane wszystkie programy w tym katalogu.

-albo-

 \triangleright

> Ustawcie kursor na wierszu powrotu.

- i -

-albo-

> Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w lewo".

Jest wyświetlana nadrzędna płaszczyzna katalogów.

11.2.1 Otwarcie programu



Jeżeli chcecie dokładniej przyjrzeć się programowi albo dokonać w nim zmian, wyświetlcie plan pracy programu.

> Naciśnijcie przycisk programowany "Program".

Jest wyświetlany przegląd katalogów.

- > Ustawcie kursor na programie, który chcecie otworzyć.
- > Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Wybrany program jest otwierany w zakresie czynności obsługowych "Program". Jest wyświetlany plan pracy programu.





11.2.2 Wykonanie programu





11.2.3 Wykonanie programu G-Code ze stacji USB/sieciowej







Front



Jeżeli pojemność pamięci roboczej NCK jest już bardzo obciążona, wówczas możecie wykonywać programy G-Code również ze stacji sieciowej.

Wówczas nie cały program G-Code jest przed wykonaniem ładowany do pamięci NCK, lecz tylko jego pierwsza część. Dalsze bloki programu są wówczas przy wykonywaniu tej pierwszej części ciągle doładowywane.

Przy wykonywaniu ze stacji sieciowej program G-Code pozostaje tam zapisany.

Programów kroków roboczych nie można wykonywać ze stacji sieciowej.

- Otwórzcie menedżer programów.
- Przyciskiem programowanym wybierzcie stację sieciową.
- Ustawcie kursor na katalogu, w którym chcecie uruchomić wykonywanie programu G-Code.
- > Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Katalog jest otwierany.

- Ustawcie kursor na programie G-Code, którego wykonywanie chcecie uruchomić.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Dalsze" i "Wykonaj z dysku twardego"

ShopTurn przełącza teraz na rodzaj pracy "Maszyna auto" i ładuje program G-Code.

> Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Rozpoczyna się obróbka (patrz też punkt "Obróbka"). Przy postępie obróbki treść programu jest sukcesywnie doładowywana do pamięci roboczej NCK.







- Struktury katalogowe pomagają Wam w przejrzystym zarządzaniu swoimi programami i danymi. Możecie przy tym w katalogu dowolnie
- W podkatalogu/katalogu możecie natomiast tworzyć programy a następnie pisać w nich bloki (patrz punkt "Sporządzenie programu kro-
- Nowy program jest automatycznie dla Was zapisywany w pamięci
- Otwórzcie menedżer programów.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Nowy" i "Katalog".
- Wprowadźcie nową nazwę katalogu.
- Naciśnijcie przycisk programowany "OK".

Pożądany katalog ulega utworzeniu.

- Otwórzcie menedżer programów.
- Ustawcie kursor na katalogu, w którym chcecie utworzyć nowy
- Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Nowy".
- Naciśnijcie teraz przycisk programowany "Program ShopTurn", jeżeli chcecie utworzyć program kroków roboczych. (Patrz punkt "Sporządzenie programu kroków roboczych")
- Naciśnijcie przycisk programowany "Program G-Code", jeżeli chcecie utworzyć program G-Code. (patrz punkt "Program G-Code")



11.2.5 Zaznaczenie wielu programów



Aby później wiele programów równocześnie kopiować, kasować itd., możecie zaznaczać wiele programów blokowo albo pojedynczo.



Zaznaczenie wielu programów blokami



Zaznacz

Pojedyncze zaznaczenie

wielu programów

Pro-

gram

> Otwórzcie menedżer programów.

- Ustawcie kursor na pierwszym programie, który chcecie zaznaczyć.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Zaznacz".
- Przy pomocy przycisków kursora wybierzcie dalsze programy w kierunku do góry lub do dołu.

Cały blok programów jest zaznaczany.

- Otwórzcie menedżer programów.
- Ustawcie kursor na pierwszym programie, który chcecie zaznaczyć.
- Naciśnijcie przycisk "Select"
- Przesuńcie kursor do następnego programu, który chcecie wybrać.
- > Ponownie naciśnijcie przycisk "Select".

Zostają zaznaczone pojedynczo wybrane programy.







11.2.6 Kopiowanie/ zmiana nazwy katalogu/programu

		Gdy chcecie utworzyć nowy katalog albo program, który ma być po- dobny do już istniejącego, wówczas zaoszczędzicie czas, gdy skopiu- jecie stary katalog wzgl. program i zmienicie tylko wybrane programy wzgl. bloki. Możliwość kopiowania katalogów i programów i wstawiania w innym miejscu wykorzystujcie również do wymiany danych poprzez stację sieciową z innymi urządzeniami z ShopTurn. Poza tym możecie zmieniać nazwy katalogów albo programów.
=?		Nie możecie zmienić nazwy programu, gdy jest on właśnie załadowa- ny w rodzaju pracy "Maszyna auto".
•	Skopiowanie katalo- gu/programu	
	NC Pro-	 Otwórzcie menedżer programów.
	ve gram	Ustawcie kursor na katalogu/programu, który chcecie skopiować.
	Kopiuj	Naciśnijcie przycisk programowany "Kopiuj".
		Wybierzcie płaszczyznę katalogów, w którą chcecie wstawić sko- piowany katalog/program.
	Wstaw	Naciśnijcie przycisk programowany "Wstaw".
		Skopiowany katalog/program jest wstawiany w wybranej płaszczyźnie katalogów. Jeżeli w tej płaszczyźnie istnieje już katalog/program o takiej samej nazwie, ukazuje się pytanie, czy chcecie katalog/program zastąpić czy wstawić pod inną nazwą.
	DK	Naciśnijcie przycisk programowany "OK", jeżeli chcecie zastąpić katalog / program.
		-albo-
		Wprowadźcie inną nazwę, gdy chcecie wstawić katalog/program pod inną nazwą.
		- i -
	OK OK	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".




Zmiana nazwy katalo- gu/programu	
Pro-	Otwórzcie menedżer programów.
1 gran	 Ustawcie kursor na katalogu/programie, którego nazwę chcecie zmienić.
Zmień nazwę	Naciśnijcie przycisk programowany "Zmień nazwę".
	W polu "na:" wprowadźcie nową nazwę katalogu albo programu. Nazwa musi być jednoznaczna, tzn. dwa katalogi albo programy nie mogą mieć tej samej nazwy.
1	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
DK	Następuje zmiana nazwy katalogu/programu.

11.2.7 Skasowanie katalogu/programu

Kasujcie od czasu do czasu programy albo katalogi, których już nie potrzebujecie, aby utrzymać przejrzystość zarządzania plikami i zwolnić pamięć roboczą NCK.

Ewentualnie zapiszcie przedtem te dane na zewnętrznym nośniku danych (np. USB-FlashDrive) albo poprzez stację USB/sieciową.

Pamiętajcie, że USB-FlashDrive nie nadają się jako trwałe nośniki danych.

Pamiętajcie, że przez skasowanie katalogu kasujecie również wszystkie programy, dane narzędzia i dane punktu zerowego jak też wszystkie podkatalogi, które się w nim znajdują.

Jeżeli chcecie zwolnić miejsce w pamięci NCK, skasujcie zawartość katalogu "TEMP". Tam ShopTurn zapisuje programy, które są wewnętrznie tworzone w celu obliczania procesów skrawania.



- > Otwórzcie menedżer programów.
- > Ustawcie kursor na katalogu/programie, który chcecie skasować.
- > Naciśnijcie przyciski programowane "Skasuj" i "OK".

Wybrany katalog albo program jest kasowany.





11.2.8 Zapisanie/wczytanie danych narzędzi / punktu zerowego

		Oprócz programów możecie zapisywać w pamięci również dane na- rzędzi i ustawienia punktu zerowego. Wykorzystujcie tę możliwość np. aby zapisać wymagane dane narzę- dzia i punktu zerowego dla określonego programu kroków roboczych. Jeżeli będziecie chcieli wykonywać ten program w późniejszym cza- sie, wówczas możecie powrócić do tych nastaw.
		Również dane narzędzi, które określiliście na zewnętrznym przyrzą- dzie do nastawiania, możecie w ten sposób łatwo wgrać do menedże- ra narzędzi. Patrz na ten temat: Literatur: /FBTsl/, Uruchomienie CNC: ShopTurn, SINUMERIK 840D sl/840 DE sl
=?		 Możecie wybrać, jakie dane chcecie zachować: dane narzędzi zajętość magazyny punktu zerowe bazowy punkt zerowy
		 Poza tym możecie określić zakres zachowania danych: Kompletna lista narzędzi wzgl. wszystkie punkty zerowe Wszystkie zastosowane w programie dane narzędzi wzgl. punkty zerowe
61		Wyprowadzenie zajętości magazynu jest możliwe tylko wtedy, gdy Wasz system przewiduje załadunek i rozładunek narzędzi do wzgl. z magazynu (patrz punkt "Zarządzanie narzędziami", ustęp "Załado- wanie narzędzi do magazyny wzgl. rozładowanie").
_ →	Zapisanie danych	
	Pro-	 Otwórzcie menedżer programów.
	() gram	Ustawcie kursor na programie, którego dane narzędzi i punktu zerowego chcecie zapisać.
	Dalsze Zapisz	Naciśnijcie przyciski programowane "Dalsze" i "Zapisz dane".
	> dane	 Wybierzcie dane, które chcecie zapisać.
		Jeżeli chcecie, zmieńcie zaproponowaną nazwę. Jako nazwa pliku narzędzi i punktu zerowego jest Wam propono- wana nazwa pierwotnie wybranego programu z dodatkiem "TMZ".







Zarządzanie programami 01/2008 11.2 Zarządzanie programami przy pomocy ShopTurn na NCU (HMI-Embedded sl)





 Naciśnijcie przycisk programowany "Nie", jeżeli chcecie zachować stare narzędzie.
 Jeżeli stare narzędzie znajduje się na zapisanym miejscu w magazynie, jest tam przeładowywane.

-albo-

- tak
- Naciśnijcie przycisk programowany "Tak", jeżeli chcecie zastąpić stare narzędzie.

W przypadku menedżera narzędzi bez załadunku / rozładunku stare narzędzie jest kasowane, w przypadku wariantu z załadunkiem / rozładunkiem stare narzędzie jest przedtem rozładowywane.

Jeżeli przed przejęciem przez "Tak" zmienicie nazwę narzędzia, wówczas narzędzie jest jako dodatkowe wpisywane na listę narzędzi.

Przesunięcia punktu zerowego

Istniejące przesunięcia punktu zerowego są przy wczytywaniu zawsze zastępowane.

Zajętość magazynu

Jeżeli zajętość magazynu nie jest równocześnie wczytywana, narzędzia są wpisywane na listę narzędzi bez numeru miejsca.



11.3 Zarządzanie programami przy pomocy PCU 50.3 (HMI-Advanced)

W przypadku wariantu ShopTurn z PCU 50.3 (HMI-Advanced) jest dodatkowo oprócz pamięci roboczej NCK własny dysk twardy. Dzięki temu jest możliwość zapisywania na dysku wszystkich programów, które aktualnie nie są potrzebne w NCK.

Poza tym można wyświetlić zarządzanie katalogami stacji dyskietek, USB albo sieciowej.





Zarządzanie danymi przy pomocy PCU 50.3

Przegląd wszystkich katalogów i programów znajdziecie w menedżerze programów.

ĸ	atalog							45 P 1241600
	Nazwa		Тур	Załadow.	Wielkość	Data/czas		
	SHOPTURN		WPD	x	NCK-Dir	. 27.06.20	05 10:32	
	TEMP		WPD	x	NCK-Dir	. 06.06.20	95 11:17	
								Nowy
								Zmień nazwę
								Zaznacz
								Kopiuj
								Wstaw
								Wytnij
Wo 169	lna pamięć 1	_	Dysk	twardy:	6.GBy	te NC:	94178 >	Dalsze
	нс Г	Program Bobróbki Egram	•-	USB Front				

Menedżer programów PCU 50.3 (HMI-Advanced)

Na poziomym pasku przycisków programowanych możecie wybrać nośnik danych, którego katalogi i programy chcecie wyświetlić. Dodatkowo oprócz przycisku programowanego "NC", poprzez który mogą być wyświetlane dane pamięci roboczej NCK i katalogu przechowy-



wania danych na dysku twardym, może być zajętych jeszcze dalszych 8 przycisków. Przy ich pomocy możecie wyświetlać katalogi i programy z następujących nośników danych:

- stacje USB/sieciowe (wymagana karta sieciowa)
- stacja dyskietek
- Lokalne złącze czołowe USB
- Katalog zapisania na dysku twardym

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

Na przeglądzie symbole w lewej kolumnie mają następujące znaczenie:



Katalog

Program

≣

Dane punktu zerowego/narzędzia

Katalogi i programy są wyszczególniane zawsze razem z następującymi informacjami:

- Nazwa Nazwa może obejmować maksymalnie 24 znaki. Przy przenoszeniu danych do systemów zewnętrznych nazwa jest obcinana po 8 znakach.
- Typ Katalog: WPD Program: MPF Dane punktu zerowego/narzędzia: INI
- Załadowany

Po krzyżyku w kolumnie "załadowano" rozpoznacie, czy program znajduje się jeszcze w pamięci roboczej NCK (X), czy jest zapisany na dysku twardym ().

- Wielkość (w bajtach)
- Data/czas (dokonania ostatniej zmiany)

Dalsze informacje dot. manipulowania plikami, wyboru i wykonywania programu znajdziecie w:

Literatur: /BAD/, Podręcznik obsługi HMI-Advanced.

W katalogu "TEMP" ShopTurn zapisuje programy, które są wewnętrznie tworzone w celu obliczania procesów skrawania.

Powyżej poziomego paska przycisków programowanych znajdziecie dane dot. zajętości pamięci na dysku twardym i w NCK.



mowany "Menedżer prograr



Otwarcie katalogu

Pro-

gram

PROGRAM MANAGER

-albo-



Naciśnijcie przycisk programowany "Menedżer programów" albo przycisk sprzętowy "Menedżer programów".

Jest wyświetlany przegląd katalogów.

- Przyciskiem programowanym wybierzcie nośnik danych.
- > Ustawcie kursor na katalogu, który chcecie otworzyć.
- Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Są teraz wyświetlane wszystkie programy w tym katalogu.

Powrót do nadrzędnej płaszczyzny katalogów

 Naciśnijcie przycisk "Kursor w lewo", gdy kursor znajduje się w dowolnym wierszu.

-albo-

> Ustawcie kursor na wierszu powrotu.

- i -

> Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w lewo".

Jest wyświetlana nadrzędna płaszczyzna katalogów.

11.3.1 Otwarcie programu





Jeżeli chcecie dokładniej przyjrzeć się programowi albo dokonać w nim zmian, wyświetlcie plan pracy programu.

> Naciśnijcie przycisk programowany "Program".

Jest wyświetlany przegląd katalogów.

- Ustawcie kursor na programie, który chcecie otworzyć.
- Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Wybrany program jest otwierany w zakresie czynności obsługowych "Program". Jest wyświetlany plan pracy programu.





11.3.2 Wykonanie programu













Wszystkie programy, które są zapisane w Waszym systemie, możecie w każdym czasie wybrać, a przez to automatycznie prowadzić obróbkę.

Jeżeli chcecie wykonać program, który został sporządzony w innej maszynie, musicie przestrzegać co następuje: Jeżeli na tej drugiej maszynie pozytywny kierunek obrotu osi C jest inaczej nastawiony, musicie poddać lustrzanemu odbiciu w programie wszystkie dane dot. pozycji, które zostały zaprogramowane poprzez parametry "C" ("0", "CP"). Tzn. musicie zmienić znak danych dot. pozycji.

Proszę do niniejszego przestrzegać danych producenta maszyny.

- > Otwórzcie menedżer programów.
- > Ustawcie kursor na programie, który chcecie wykonać.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Wykonaj".

ShopTurn przełącza się teraz na rodzaj pracy "Maszyna auto" i ładuje program.

> Następnie naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Rozpoczyna się obróbka (patrz też punkt "Obróbka")

Jeżeli program jest już otwarty w zakresie czynności obsługowych "Program", naciśnijcie przycisk programowany "Wykonaj", aby załadować program do rodzaju pracy "Maszyna auto". Tam uruchomcie obróbkę również przyciskiem "Start cyklu".



11.3.3 Załadowanie/rozładowanie programu

		Jeżeli jednego albo wielu programów nie zamierzacie wykonywać w najbliższym czasie, możecie je rozładować z pamięci roboczej NCK. Programy są wówczas zapisane na dysku twardym a pamięć robocza NCK jest zwalniana.
=?		Gdy tylko uruchomicie wykonywanie programu, który był zapisany na dysku twardym, jest on ponownie automatycznie ładowany do pamię- ci roboczej NCK. Możecie jednak jeden lub wiele programów kroków roboczych ponow- nie załadować do pamięci roboczej NCK, bez natychmiastowego ich wykonywania.
		Programy, które znajdują się w rodzaju pracy "Maszyna auto", nie mogą zostać rozładowane z pamięci roboczej NCK na dysk sztywny.
→	Rozładowanie programu	
	Pro- gram	 Otwórzcie menedżer programów. Ustawcie kursor na programie, który chcecie rozładować z pamię- ci roboczej NCK.
	Dalsze Rozładuj ręcznie	 Naciśnijcie przyciski programowane "Dalsze" i "Rozładuj ręcznie". Wybrany program nie jest już zaznaczony przez "X" w kolumnie "za- ładowany". W wierszu, który wyświetla dostępne miejsce w pamięci, widzicie, że pamięć robocza NCK została zwolniona.
_ \$**	Załadowanie programu Pro- gram	 Otwórzcie menedżer programów. Ustawcie kursor na programie, który choscie, załadować do pa-
	Dalsze > ręcznie	 > Ostawcie kurson na programie, który chcecie Załadować do pa- mięci roboczej NCK. > Naciśnijcie przyciski programowane "Dalsze" i "Ładuj ręcznie". Wybrany program jest w kolumnie "załadowany" teraz oznaczony znakiem "X".





Jeżeli pojemność Waszej pamięci roboczej NCK jest już bardzo obciążona, wówczas możecie uruchamiać wykonywanie programów G-Code również z dysku twardego wzgl. ze stacji dyskietek/sieciowej. Wówczas nie cały program jest przed wykonaniem ładowany do pamięci NC, lecz tylko jego pierwsza część. Dalsze bloki programu są wówczas przy wykonywaniu tej pierwszej części ciągle doładowywane.

Przy wykonywaniu z dysku twardego wzgl. ze stacji dyskietek / sieciowej program pozostaje tam zapisany.

Programów kroków roboczych nie możecie wykonywać z dysku twardego wzgl. ze stacji dyskietek/sieciowej.



Wykonanie programu G-Code z dysku twardego





- Otwórzcie menedżer programów.
- Ustawcie kursor na katalogu, w którym chcecie uruchomić wykonywanie programu G-Code z dysku twardego.
- > Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Jest wyświetlany przegląd programów.

- Ustawcie kursor na programie G-Code, którego wykonywanie z dysku twardego chcecie uruchomić (bez "X").
- Naciśnijcie przyciski programowane "Dalsze" i "Wykonaj z dysku twardego"

ShopTurn przełącza teraz na rodzaj pracy "Maszyna auto" i ładuje program G-Code.

Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Rozpoczyna się obróbka (patrz też punkt "Obróbka"). Przy postępie obróbki treść programu jest sukcesywnie doładowywana do pamięci roboczej NCK.





Wykonywanie programu G-Code z dyskietki / stacji sieciowej





Dalsze	Wykonaj z
>	dysku tw.



- > Otwórzcie menedżer programów.
- Przyciskiem programowanym wybierzcie stację dyskietek/sieciową.
- Ustawcie kursor na katalogu, w którym chcecie uruchomić wykonywanie programu G-Code.
- > Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".

Katalog jest otwierany.

- Ustawcie kursor na programie G-Code, którego wykonywanie chcecie uruchomić.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Dalsze" i "Wykonaj z dysku twardego"

ShopTurn przełącza teraz na rodzaj pracy "Maszyna auto" i ładuje program G-Code.

> Naciśnijcie przycisk "Cycle Start".

Rozpoczyna się obróbka (patrz też punkt "Obróbka"). Przy postępie obróbki treść programu jest sukcesywnie doładowywana do pamięci roboczej NCK.



11.3.5 Utworzenie nowego katalogu/programu



- Struktury katalogowe pomagają Wam w przejrzystym zarządzaniu swoimi programami i danymi. Możecie przy tym w katalogu dowolnie tworzyć podkatalogi.
- W podkatalogu/katalogu możecie natomiast tworzyć programy a następnie pisać w nich bloki (patrz punkt "Sporządzenie programu kroków roboczych").
- Nowy program jest automatycznie dla Was zapisywany w pamięci roboczej NCK.

- Otwórzcie menedżer programów.
- Ustawcie kursor na katalogu, w którym chcecie utworzyć nowy program.
- Naciśnijcie przycisk "Input" albo "Kursor w prawo".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Nowy".
- Naciśnijcie teraz przycisk programowany "Program ShopTurn", jeżeli chcecie utworzyć program kroków roboczych. (patrz punkt "Sporządzenie programu kroków roboczych")
- Naciśnijcie przycisk programowany "Program G-Code", jeżeli chcecie utworzyć program G-Code. (patrz punkt "Programowanie w G-Code")



11.3.6 Zaznaczenie wielu programów



Aby później wiele programów równocześnie kopiować, kasować itd., możecie zaznaczać wiele programów blokowo albo pojedynczo.



Zaznaczenie wielu programów blokami



Zaznacz

wielu programów

Pro-

gram

NC

Pojedyncze zaznaczenie

- Otwórzcie menedżer programów.
- Ustawcie kursor na pierwszym programie, który chcecie zaznaczyć.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Zaznacz".
- Przy pomocy przycisków kursora wybierzcie dalsze programy w kierunku do góry lub do dołu.

Cały blok programów jest zaznaczany.

- > Otwórzcie menedżer programów.
- Ustawcie kursor na pierwszym programie, który chcecie zaznaczyć.
- Naciśnijcie przycisk "Select"
- Przesuńcie kursor do następnego programu, który chcecie wybrać.
- > Ponownie naciśnijcie przycisk "Select".

Zostają zaznaczone pojedynczo wybrane programy.





11.3.7 Kopiowanie/zmiana nazwy/przesunięcie katalogu/programu





Zmiana nazwy katalogu/programu Otwórzcie menedżer programów. Pro- \geq gram Ustawcie kursor na katalogu/programie, którego nazwę chcecie \geq zmienić. Naciśnijcie przycisk programowany "Zmień nazwę". \geq Zmień nazwę \geq W polu "na:" wprowadźcie nową nazwę katalogu albo programu. Nazwa musi być jednoznaczna, tzn. dwa katalogi albo programy nie mogą mieć tej samej nazwy. \succ Naciśnijcie przycisk programowany "OK". DK Następuje zmiana nazwy katalogu/programu. Przesunięcie katalogu/programu Otwórzcie menedżer programów. Pro- \geq gram Ustawcie kursor na katalogu/programie, który chcecie przesunąć. \triangleright ۶ Naciśnijcie przycisk programowany "Wytnij" i naciśnijcie przycisk Wytnij DK programowany "OK". Wybrany katalog / program zostaje w tym miejscu wycięty i zapisany w schowku. Wybierzcie płaszczyznę katalogów, w której chcecie wstawić ten \triangleright katalog / program. Naciśnijcie przycisk programowany "Wstaw". \succ Wstaw Katalog / program jest przesuwany do wybranej płaszczyzny. Jeżeli w tej płaszczyźnie katalogów istnieje już katalog/program o takiej samej nazwie, ukazuje się pytanie, czy chcecie katalog/program zastąpić czy wstawić pod inną nazwą. \geq Naciśnijcie przycisk programowany "OK", jeżeli chcecie zastąpić DK katalog / program. -albo-Wprowadźcie inną nazwę, gdy chcecie wstawić katalog/program \geq pod inną nazwą. - i -Naciśnijcie przycisk programowany "OK". \triangleright DK



11.3.8 Skasowanie katalogu/programu

		Kasujcie od czasu do czasu programy albo katalogi, których już nie potrzebujecie, aby utrzymać przejrzystość zarządzania plikami. Ewen- tualnie zapiszcie przedtem te dane na zewnętrznym nośniku danych (np. USB-FlashDrive) albo na stacji USB/sieciowej.
f		Pamiętajcie, że USB-FlashDrive nie nadają się jako trwałe nośniki danych.
=?		Pamiętajcie, że przez skasowanie katalogu kasujecie również wszyst- kie programy, dane narzędzia i dane punktu zerowego jak też wszyst- kie podkatalogi, które się w nim znajdują.
1		Jeżeli chcecie zwolnić miejsce w pamięci NCK, skasujcie zawartość katalogu "TEMP". Tam ShopTurn zapisuje programy, które są we- wnętrznie tworzone w celu obliczania procesów skrawania.
_	Pro- gram	 Otwórzcie menedżer programów. Ustawcie kursor na katalogu/programie, który chcecie skasować.
	W ytnij DK	 Naciśnijcie przyciski "Wytnij" i "OK". Wybrany katalog albo program jest kasowany.

11.3.9 Zapisanie/wczytanie danych narzędzi / punktu zerowego

	Oprócz programów możecie zapisywać/wczytywać do pamięci rów- nież dane narzędzi i ustawienia punktu zerowego. Wykorzystujcie tę możliwość np. aby zapisać wymagane dane narzę- dzia i punktu zerowego dla określonego programu kroków roboczych. Jeżeli będziecie chcieli wykonywać ten program w późniejszym cza- sie, wówczas możecie powrócić do tych nastaw.
	Również dane narzędzi, które określiliście na zewnętrznym przyrzą- dzie do nastawiania, możecie w ten sposób łatwo wgrać do menedże- ra narzędzi. Patrz na ten temat: Literatur: /FBTsl/, Uruchomienie CNC: ShopTurn, SINUMERIK 840D sl/840 DE sl
=?	 Możecie wybrać, jakie dane chcecie zachować: dane narzędzi zajętość magazynu punkty zerowe bazowy punkt zerowy
	 Poza tym możecie określić zakres zachowania danych: Kompletna lista narzędzi wzgl. wszystkie punkty zerowe



,	Zapisanie danych
	Pro- gram

Dalsze >	Zapisz dane
-	duno





-		

Wczytanie danych

Pro-

gram



Wszystkie zastosowane w programie dane narzędzi wzgl. punkty zerowe

Wyprowadzenie zajętości magazynu jest możliwe tylko wtedy, gdy Wasz system przewiduje załadowanie wzgl. rozładowanie danych narzędzi do wzgl. z magazynu (patrz punkt "Zarządzanie narzędziami", ustęp "Załadowanie narzędzi do magazyny wzgl. rozładowanie").

- \triangleright Otwórzcie menedżer programów.
- Ustawcie kursor na programie, którego dane narzędzi i punktu zerowego chcecie zapisać.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Dalsze" i "Zapisz dane". ≻
- Wybierzcie dane, które chcecie zapisać. \geq
- ≻ Jeżeli chcecie, zmieńcie zaproponowaną nazwę. Jako nazwa pliku narzędzi i punktu zerowego jest Wam proponowana nazwa pierwotnie wybranego programu z dodatkiem "..._TMZ".
- Naciśnijcie przycisk programowany "OK". \triangleright

Dane narzędzi / punktu zerowego zostaną utworzone w tym samym katalogu, w którym znajduje się wybrany program. Jeżeli plik narzędzi i punktu zerowego o podanej nazwie już istnieje, wówczas zostanie teraz zastąpiony nowymi danymi.

Jeżeli w katalogu znajduje się program MPF jak też plik INI o takiej samej nazwie, wówczas przy wyborze programu MPF jest najpierw automatycznie uruchamiany plik INI. Przez to mogą w sposób niechciany zostać zmienione dane narzędzi.

- Otwórzcie menedżer programów. ۶
- Ustawcie kursor na zapisanych danych narzędzi/punktu zerowe- \geq go, które chcecie ponownie wczytać.
- Naciśnijcie przycisk programowany "Wykonaj" albo przycisk "In- \geq put" albo "Kursor w prawo".

Jest otwierane okno "Wczytanie zachowanych danych".

Wybierzcie, jakie dane (dane korekcyjne narzędzi, zajętość ma- \triangleright gazynu, dane punktu zerowego, bazowe przesunięcie punktu zerowego) chcecie wczytać.





NV.	Naciśnijcie przycisk programowany "OK".
UK	Dane są wczytywane. W zależności od tego, jakie dane wybraliście, ShopTurn zachowuje się następująco:
	wszystkie dane korekcyjne narzędzi Wszystkie dane zarządzania narzędziami są kasowane a następnie są wgrywane dane zachowane.
	wszystkie dane korekcyjne narzędzi stosowane w programie Jeżeli przynajmniej jedno z wczytywanych narzędzi już istnieje w me- nedżerze narzędzi, możecie wybrać między następującymi możliwo- ściami.
Zastąp wszystkie	Naciśnijcie przycisk programowany "Zastąp wszystkie", gdy chce- cie wgrać wszystkie dane narzędzi. Dalsze już istniejące narzę- dzia są teraz zastępowane bez zapytania.
	-albo-
Nie zastępuj	Naciśnijcie przycisk programowany "Nie zastępuj", jeżeli chcecie anulować wczytywanie danych.
	-albo-
nie	 Naciśnijcie przycisk programowany "Nie", jeżeli chcecie zachować stare narzędzie. Jeżeli stare narzędzie znajduje się na zapisanym miejscu w ma- gazynie, jest tam przeładowywane.
	-albo-
tak	 Naciśnijcie przycisk programowany "Tak", jeżeli chcecie zastąpić stare narzędzie.
	W przypadku menedżera narzędzi bez załadunku / rozładunku stare narzędzie jest kasowane, w przypadku wariantu z załadunkiem / roz- ładunkiem stare narzędzie jest przedtem rozładowywane. Jeżeli przed przejęciem przez "Tak" zmienicie nazwę narzędzia, wów- czas narzędzie jest jako dodatkowe wpisywane na listę narzędzi.
	Przesunięcia punktu zerowego Istniejące przesunięcia punktu zerowego są przy wczytywaniu zawsze zastępowane.
	Zajętość magazynu Jeżeli zajętość magazynu nie jest równocześnie wczytywana, narzę- dzia są wpisywane na listę narzędzi bez numeru miejsca.



Komunikaty, alarmy, dane użytkownika

12.1	Komunikaty	. 12-416
12.2	Alarmy	. 12-416
12.3	Dane użytkownika	. 12-417
12.4	Dane użytkownika	. 12-419

Komunikaty 12.1



ShopTurn wyprowadza w wierszu dialogowym komunikaty, które dają Wam wskazówki do obsługi albo informują Was o postępie obróbki. Wyświetlane komunikaty nie przerywają obróbki.



Wiersz dialogowy z komunikatem

12.2 Alarmy

尒

Gdy ShopTurn rozpozna błędne stany, jest wytwarzany alarm a obróbka jest ew. przerywana. Można wyświetlać alarmy z numerem alarmu, datą, tekstem błędu i kryterium kasowania. Tekst błędu pozwala Wam na bliższe wnioskowanie o przyczynie.

Gdy zignorujecie występujący alarm i nie usuniecie jego przyczyny, może wystąpić niebezpieczeństwo dla maszyny, obrabianego przedmiotu, zapisanych nastaw i ew. dla Waszego zdrowia.

Różne numery alarmów są przyporządkowane następującym zakresom:

61000-62999	cykle
100000-100999	system bazowy
101000-101999	diagnoza
102000-102999	usługi
103000-103999	maszyna
104000-104999	parametry
105000-105999	programowanie
106000-106999	zarezerwowano
107000-107999	OEM
110000-111999	zarezerwowano
112000-112999	ShopTurn
120000-120999	zarezerwowano

Opis wszystkich alarmów znajdziecie w Literatur: /DAsl/, Podręcznik diagnostyczny, SINUMERIK 840Dsl/840Di sl

Ostrzeżenie





> Naciśnijcie przycisk programowany "Lista alarmów".

Jest wyświetlana lista aktywnych komunikatów i alarmów.

- Na podstawie opisu alarmu sprawdźcie starannie maszynę.
- Usuńcie przyczynę alarmu.
- Naciśnijcie przycisk, który jest pokazany jako symbol obok alarmu, jeżeli chcecie skasować alarm.

-albo-

Wyłączcie maszynę wzgl. sterowanie i ponownie załączcie, gdy obok alarmu jest wyświetlany symbol wyłącznika głównego (POWER ON).

12.3 Dane użytkownika



Dane użytkownika są zmiennymi, które są wewnętrznie stosowane zarówno przez programu ShopTurn jak i programy G-Code. Te dane użytkownika możecie wyświetlić w postaci listy.

Są zdefiniowane następujące różne zmienne:

- Globalne dane użytkownika (GUD)
 GUD obowiązują we wszystkich programach.
 Wyświetlanie GUD można zablokować poprzez wyłącznik z zamkiem wzgl. hasło.
- Lokalne dane użytkownika (LUD)
 LUD obowiązują tylko w tym programie albo podprogramie, w którym zostały zdefiniowane.
 Przy wykonywaniu programu ShopTurn wyświetla LUD, które znaj-

dują się między aktualnym blokiem i końcem programu. Gdy naciśniecie przycisk "Cycle-Stop", lista LUD jest aktualizowana. Wartości natomiast są aktualizowane na bieżąco.

 Dane użytkownika globalne dla programu (PUD) PUD są tworzone ze zmiennych lokalnych (LUD) zdefiniowanych w programie głównym.
 Oznacza to, że PUD obowiązują we wszystkich podprogramach i mogą być tam zapisywane i czytane.

Z danymi użytkownika globalnymi dla programu są wyświetlane również lokalne.

 Dane użytkownika specyficzne dla kanału
 Dane użytkownika specyficzne dla kanału obowiązują każdorazowi tylko w jednym kanale.





ShopTurn nie wyświetla danych użytkownika typu AXIS i FRAME.

Jaki typ danych ShopTurn wyświetla, proszę odczytać z danych producenta maszyny.



Wyświetlenie danych użytkownika

Pkt.zer. narzędzia -alb	O-	

Dane

użvtk.

DEF

Globalne

GUD +

dane użytk.

- Naciśnijcie przycisk programowany "Punkt zerowy narzędzia " albo przycisk "Offset".
- > Naciśnijcie przycisk "Przedłużenie".
- Naciśnijcie przycisk programowany "Dane użytkownika".
- Przyciskiem programowanym wybierzcie, które dane użytkownika chcecie wyświetlać.
- Naciśnijcie przyciski programowane "GUD+" wzgl. "GUD-", gdy chcecie wyświetlić GUD 1 do GUD 9 globalnych i specyficznych dla kanału danych użytkownika.

Szukanie	danych	użytkow
----------	--------	---------

wzgl.

Dane użyt.

programu

GUD -

nika







- > Naciśnijcie przycisk programowany "Znajdź".
- Wprowadźcie tekst, którego chcecie szukać. Możecie szukać dowolnego łańcucha znaków.
- > Naciśnijcie przycisk programowany "Przejęcie".

Jest wyświetlana szukana dana użytkownika.

Naciśnijcie przycisk programowany "Znajdź następny", jeżeli chcecie kontynuować poszukiwanie.

Jest wyświetlana następna dana użytkownika zawierająca szukany łańcuch znaków.





12.4 Wyświetlenie wersji



Wyświetlenie wersji

>	
Diagnoza	Wyświetl. serwisowe
Wersja	Wersja NCU

Z obrazu rozruchu możecie odczytać wersję ShopTurn. Wersję ShopTurn i NCU możecie przeczytać również na otoczce graficznej CNC-ISO.

- Naciśnijcie przycisk "Rozszerzenie" aby otworzyć rozszerzony podstawowy pasek menu.
- Naciśnijcie przyciski programowane "Diagnoza" i "Dane serwisowe".
- > Naciśnijcie przyciski programowane "Wersja" i "Wersja NCU".

Wersja NCU ukazuje się u góry w wyświetlonym oknie: xx.yy.zz.nn.



Notatki





5

Przykłady

13.1	Obróbka standardowa	. 13-422
13.2	Frezowanie konturu	. 13-434

13.1 Obróbka standardowa

Rysunek obrabianego przedmiotu



Rysunek obrabianego przedmiotu

Półfabrykat	Wymiary: ∅90 x	Wymiary: Ø90 x 120 mm	
	Materiał: a	aluminium	
Narzędzia	Zdzierak_80	80°, R0.6	
	Zdzierak_55	55°, R0.4	
	Wykańczak	35°, R0.4	
	Przecinak	szerokość płytki 4	
	Nóż_do_gw _2		
	Wiertło	Ø5	
	Frez	Ø 8	



13

Program		
1. Utworzenie nowego programu	 W zakresie czyr w pożądanym k 	nności obsługowych "Menedżer programów" atalogu nacisnąć przyciski programowane
	Nowy j Sho	gram pTurn
	 Wprowadzić na 	zwę programu (tutaj: Demoteil_1)
	 Nacisnąć przyci 	isk programowany
2. Nagłówek programu	Jest wyświetlana m ≻ Ustalić półfabry	aska parametrów "Nagłówek programu". kat:
	Półfabrykat	walec
	XA	90 abs
	ZA	0 abs
	ZI	-120 abs
	ZB	-100 abs
	Wycofanie	zwykłe
	XRA	2 przyr
	ZRA	5 przyr
	Pkt. zm. narzęd	zia MKS
	XT	160 abs
	21	409 abs
	SC	1 przyr
	Ji Jodnostka miar	
	Jeunostka iniai	y
	 Nacisnąć przyci 	isk programowany
 Cykl skrawania do toczenia poprzecznego 	 Nacisnąć przyci 	iski programowane
	 Wprowadzić pa 	rametry:
	т	zdzierak 80
	F	0.300 mm/obr
	V	300 m/min
	Obróbka	\bigtriangledown
	Położenie	
	Kierunek	Plan (równolegle do osi X)
	X0	60 abs
	Z0	2 abs
	X1	-1.6 abs
	Z1	
		ο μεγι Ο 1 ρεζνε
	02	υ. ι μιζγι















13



7	7. Wvbieranie pozostałego	P ↓ ∨ END	vanie	
/	materiału	>	Nacisnać przvciski p	rogramowane konturu
			Wprowadzić parame	try:
) Skrowonio (obróbko	Т F V C K S K D G U U C P F I	Obróbka Kierunek skrawania Strona obróbki Kier. obróbki Słębokość skrawu IX IZ Ograniczenie Podcięcia IR	Zdzierak_55 0.200 mm/obr 250 m/min ✓ wzdłużny (równolegle do osi Z) zewnętrzna ← (od czoła do tylnej strony) 2 przyr ↓ 0.200 przyr 0.100 przyr nie tak 0.250 mm/obr ogramowany
8	 Skrawanie (obróbka wykańczaiaca) 	>	Nacisnać przyciski p	
			Worowadzić naramo	try:
		т		Zdzierak
		F		0.150 mm/obr
		v	,	300 m/min
		c	Dbróbka	\bigtriangledown

13.1 Obróbka standa	rdowa	01/200
	Kierunek skrawania Strona obróbki Kierunek obróbki Naddatek Ograniczenie	a wzdłużnie (równolegle do osi Z) zewnętrzna ← (od czoła do tylnej strony) nie nie
	Podcięcia	
9. Wytoczenie (obróbka zgrubna)	 Nacisnąć przyciski p 	programowany Tocze - wyto- czenie
	 Wprowadzić paramo 	etry:
	T F V Obróbka	przecinak 0.150mm/obr 300m/min ▽
	Położenie wytoczenia Punkt odniesienia	
	X0 Z0	60 abs -70
	B2 T1	8 przyr 4 przyr 15 otopni
	α1 α2 FS1	15 stopni 1
	R2 R3	1 1
	FS4 D	1 2 przyr 0 100 przyr
	N	0. 100 pizyi 1

Nacisnąć przycisk programowany Przejęcie

13



01/2008

	P 35.0 30.0 30.0 25.0 25.0 25.0 -70.0 20.0 -70.0 20.0 -65.0 Wytoczenie	
10.Wytoczenie (obróbka wykańczająca)	 Nacisnąć przyciski program. 	
	 Wprowadzić parametry: 	
	T przecinak	
	F 0.150 mm/obr	
	V 300 m/min	
	Obróbka VVV	
	Położenie	
	wytoczenia	
	X0 60 abs	
	ZO -70	
	B1 5.856 przyr	
	and a stoppi	
	a 15 stopni	
	FS1 1	
	R2 1	
	R3 1	
	FS4 1	
	N 1	
	 Nacisnąć przycisk programowany 	
11.Gwint podłużny M48x2	Tocze- Gwint G	Swint
(obróbka zgrubna)	Nacisnąć przyciski program.	odłużny
	Wprowadzić parametry:	
	T Nóż_do_gw _2	

© Siemens AG 2008 Wszelkie prawa zastrzeżone. SINUMERIK 840D sl Obsługa/programowanie ShopTurn (BATsl) - 01/2008

01/2008



 \geq

- 📕 Tocze-Gwint nie

т	Nóż_do_gw _2
Р	2 mm/obr
G	0
S	400 obr/min
Rodzaj obróbki	\bigtriangledown
Gwint	gwint zewnętrzny
X0	48 abs
Z0	0 abs
Z1	-25 abs
W	4 przyr
R	4 przyr
К	1.226 przyr
α	30 stopni
Dosuw	*
V	1 przyr
Q	0 stopni
Nacisnąć przycisk pr	ogramowany Przejęcie









L	23	
R	8	
α 0	4 stopnie	
Z1	5 przyr	
DXY	50 %	
DZ	3	
UXY	0.1 mm	
UZ	0.1	
Zagłębianie	środkowe	
FZ	50 mm/min	
	Г	

Nacisnąć przycisk programowany Przejęcie





Grafika programowa

DEMOTEIL_1					
Р	NØ	DEMOTEIL_1			
	N90	Skrawanie	V		T=ZDZIERAK_80 F0.3/U V300m poprzeczne
V	N60	Półfabrykat:			KONT_1
V	N5	Część gotowa:			KONT_2
)	N10	Skrawanie	∇		T= ZDZIERAK_80 F0.3/U V200m
de la companya de la comp	N35	Skraw. pozost. mat.	∇		T=ZDZIERAK_55 F0.2/U V250m
* /	N30	Skrawania	$\nabla \Delta \Delta$		Т=WYKAŃCZAK F0.15/U V300m
M	N15	Wytoczenie	∇		T= PRZECINAK F0.15/U V300m X0=60 Z0=-70
M	N20	Wytoczenie	$\nabla \nabla \nabla$		T= PRZECINAK FØ.15/U V300m X0=60 Z0=-70
222	N25	Gwint podłużny	∇		T=NÓŻ_DO_GWINTOW_2 P2mm S400U zewn.
22	N50	Gwint podłużny	$\nabla \nabla \nabla$		T=NÓŻ_DO_GWINTOW_2 P2mm S400U zewn.
Zez -	N40	Wiercenie		₫+	T= WIERTŁO F200/min S1000U Z1=10 przyr.
\mathcal{V}	N45	001 : poz. biegun.		₫+	Z0=0 C0=0 L0=16 C1=90 L1=16 C2=180
, M	N85	Wnęka prostok.	V	@+	T=.FREZ F0.03/Z S1800U X0=0 Y0=0
END	Kon	iec programu			N=1

Plan pracy


Symulacja, model przestrzenny

13.2 Frezowanie konturu

Rysunek obrabianego przedmiotu

-	!	Ø120		
	OLH RIO		T=3	
Rysunek obrabiar Nymiary: Ø12	ego przedmiotu 0 x 80 mm			
Materiał:	aluminium			

Półfabrykat

Narzędzia

Frez: Ø18 Frez: Ø5

 \geq

Program

1. Utworzenie nowego programu

w pożądanym katalogu nacisnąć przyciski programowane Nowy i Program ShopTurn

> W zakresie czynności obsługowych "menedżer programów"

- > Wprowadzić nazwę programu (tutaj: Kontur)
 - Nacisnąć przycisk programowany
- 2. Wypełnić nagłówek programu
- Jest wyświetlana maska parametrów "Nagłówek programu".> Ustalić półfabrykat:

walec	
120 abs	
0 abs	
-80 abs	
-50 abs	

zwykłe

125 abs

13

Wycofanie

XRA



01/2008



zewnętrznego





Kontur zewnętrzny

13.2 Frezowanie kont	turu	
		\checkmark
	Nacisnąć przycisk	programowany Przejęcie
5. Wybieranie materiału		Frezov.
konturu zewnętrznego	 Nacisnąć przycisk Wybieranie 	i programowane
	 Wprowadzić parar 	netry:
	т	Fraez_18
	F	0.200 mm/ząb
	V	200 m/min
	Położenie	czoło
	Obróbka	\vee
	Z0	0 abs
	Z1	5 przyr
	DXY	50 %
	DZ	2
	UXY	0 mm
	UZ	0
	Punkt startowy	auto
	Zagłębianie	środkowe
	FZ	0.100 mm/ząb
	Tryb cofnięcia	na płaszczyznę wycofania
	 Nacisnąć przycisk 	programowany Przejęcie
6. Wprowadzić kontur		Frezo-
wewnętrzny	Nacisnąć przycisk	i program. wanie konturu kontur
	 Wprowadzić nazw 	ę konturu (tutaj: Kontur_3)
	Nacisnać przycisk	programowany
	 Ustalić punkt start 	owy konturu:
	Płaszczyzna obró	bki czoło
	X	0 abs
	Y	46 abs
	Nacisnąć przycisk	programowany Przejęcie
	 Wprowadzić nastę 	pujące elementy konturu i każdorazowo
	potwierdzić przyci:	skiem programowanym Przejęcie
	1. Kierun	nek obrotu

- -







Nacisnąć przycisk programowany Przejęcie

13

13

Wynik

01/2008



Grafika programowa

KONTUR			
P N5	KONTUR		
$>_{T}$ N10	KONTUR_1		⊕+
) - N15	KONTUR_2		⊕+
() N20	Wybieranie mat.	∇	∞+ T= FREZ_18 F0.2/Z V200m Z0=0
$>_{T}$ N25	Kontur_3		⊕+
(<u>)</u> нзө	Wybieranie mat.	∇	∞+ T= FREZ_5 F0.2/Z V250m Z0=0 Z1=3przyr
END	Koniec programu		N=1

Plan pracy



Notatki





Aneks

А	Skróty	A-444
В	Indeks	. I-449

01/2008



A Skróty

ABS	Wymiar absolutny
СОМ	Communication: Komunikacja Komponent sterowania NC, który przeprowadza i koordynuje komunikację.
CNC	Computerized Numerical Control: komputerowe sterowanie numeryczne
D	Ostrze
DIN	Deutsche Industrie Norm, Niemiecka Norma Przemysłowa
DRF	Differential Resolver Function: funkcja selsynu obrotowego W połączeniu z elektronicznym kółkiem ręcznym funkcja wytwarza przyrostowe przesunięcie punktu zerowego w pracy automatycznej.
DRY	Dry Run: posuw próbny
F	Posuw
GUD	Global User Data: globalne dane użytkownika
INC	Increment: wymiar przyrostowy
INI	Initializing Data: dane inicjalizacyjne
INK	Wymiar przyrostowy
LED	Light Emitting Diode: dioda świetlna
M01	Funkcja M: zatrzymanie programowane
MCS	Machine Coordinate System
MD	Dane maszynowe
MDA	Manual Data Automatic
MKS	Układ współrzędnych maszyny
MPF	Main Program File: program główny
NC	Numerical Control: sterowanie numeryczne Sterowanie NC obejmuje komponenty NCK, PLC, PCU i COM.



Α

NCK	Numerical Control Kernel: rdzeń sterowania numerycznego Komponent sterowania NC, który wykonuje programy i w istocie koordynuje procesy ruchowe w obrabiarce.	
NPV	Przesunięcie punktu zerowego	
OP	Operator Panel: pulpit obsługi	
PC	Personal Computer	
PCU	Personal Computer Unit Komponent sterowania NC, który umożliwia komunikację między osobą obsługującą i maszyną.	
PLC	Programmable Logic Control: sterowanie adaptacyjne Komponent sterowania NC do realizacji logiki sterowania obrabiarka	
PRT	Program Test	
REF	Dosunięcie do punktu odniesienia	
REPOS	Repozycjonowanie	
ROV	Rapid Override: korekcja przesuwu szybkiego	
S	Prędkość obrotowa wrzeciona	
SBL	Single Block: wykonywanie pojedynczymi blokami	
SI	Safety Integrated	
SKP	Skip: pominięcie bloku	
SPF	Sub Program File: podprogram	
SW	Software	
т	Narzędzie	
ТМΖ	Tool Magazine Zero	
v	Prędkość skrawania	
WCS	Work Piece Coordinate System	
WKS	Układ współrzędnych obrabianego przedmiotu	
WPD	Work Piece Directory: katalog obrabianego przedmiotu	



01/2008



Notatki

B Indeks

A

ABS 4-128 Alarmy 12-416 В Bazowe przesunięcie punktu zerowego 2-71 Biegun 4-130, 5-159 Blok G-Code 5-329 numerowanie 7-351 Blok pozycjonowania 4-123 Blok programu 4-122 kopiowanie 4-146 numerowanie 4-147 powiazany 4-122 powtórzenie 5-315 sporządzenie 4-140 szukanie 4-147 wstawienie 4-146 wycięcie 4-146 wyświetlenie 3-94 zaznaczenie 4-146 zmiana 4-144 Blok technologii 4-123 Budowa programu 4-122 С C1 0-7 C3 0-7 Chłodziwo 2-63 Chwytanie 5-316 Cykl 0-7 Cykl dosunięcia 5-326 Cykl odsunięcia 5-326 Czas obróbki 3-108 Czasy pracy maszyny 2-87 Czoło 4-125 Czoło C 4-125 Czoło Y 4-125 Czop kołowy 5-244 prostokatny 5-240 Czop kołowy 5-244 Czop konturowy frezowanie 5-303 obróbka wykańczająca 5-308 obróbka zgrubna 5-503

pozostały materiał 5-306 sfazowanie 5-311 Czop prostokątny 5-240 Czujnik 3D 2-60 Czujnik pomiarowy kompensacja 2-67 D D 4-141 Dane korekcyjne narzędzia 2-54, 10-369 Dane specyficzne dla narzędzia 10-370 Dane użytkownika 12-417 Dane zużycia narzędzia 10-383 Dekompilacja 7-345, 7-346 Diagnoza zdalna 1-42 Dosunięcie 4-126 Dosunięcie do cyklu 4-126 DP 2-61 Dysk twardy 11-406 Ε Edytor G-Code 7-349 Edytor programów 4-145 Element konturu dołączenie 5-216, 5-282 skasowanie 5-218, 5-284 sporządzenie 5-211, 5-275 wstawienie 5-217, 5-283 zmiana 5-217, 5-282 Element przejściowy konturu 5-211, 5-276 F F 4-142 Frez 2-58 Frezowanie maszyna ręczna 6-341 Frezowanie frezem jednozębnym 5-253 Frezowanie konturowe 5-268 Frezowanie konturowe 5-284 Frezowanie płaszczyzny 5-303 Frezowanie posuwem wgłębnym 5-254 Frezowanie trochoidalne 5-253 Funkcja G 3-106 Funkcia H 3-106 Funkcja M 2-84, 3-106 Funkcja pomocy 3-106 G G-Code kopiowanie 7-350



Aneks Indeks

maskowanie 3-102 szukanie 7-350 w programie kroków roboczych 5-328 wstawienie 7-350 wycięcie 7-350 zaznaczenie 7-349 Głębokość skrawania 5-219 Grafika kreskowa 1-37 Grafika programowa 1-37 Granica ostrzegania wstępnego 10-384 Granica prędkości obrotowej 4-139 Grawura 5-261 Grupa funkcji 4-140 Grzybek 2-59 Gwint frezowanie 5-173 obróbka poprawkowa współśrodkowy 5-166 toczenie 5-199 wielozwojny 5-202 wiercenie 5-171 Gwint wewnetrzny 5-173 Gwint zewnętrznu 5-173 Gwintownik 2-59 н Hasło 1-28 I Inch 2-50 Jakość tolerancji 4-133 Jednostka miary 2-50, 4-136 κ Katalog otwarcie 11-390, 11-403 przesunięcie 11-411 skasowanie 11-397, 11-412 skopiowanie 11-396, 11-410 utworzenie 11-394, 11-408 wybranie 11-390 zmiana nazwy 11-397, 11-411 Kat ustawienia 8-354, 8-356 Kierunek obrotu przy obróbce 5-322 Klasa tolerancji 4-133 Koło podziałowe 5-186 Kompletna 5-316 Komunikaty 12-416 Komunikaty robocze kanału 1-30 Koniec 7-351

Koniec konturu 5-210, 5-273 element przejściowy 5-212 Koniec programu 4-123, 4-136, 4-148 Konik 4-127, 4-138 Kontur 0-7 czop 5-270 dociągnięcie 5-220 dokładna obróbka 5-212 kopiowanie 4-146 przedstawienie 5-208, 5-271 punkt startowy 5-210 utworzenie 5-210, 5-273 wnęka 5-268 wysepka 5-268 zamknięcie 5-214, 5-278 zmiana 5-216, 5-282 zmiana nazwy 4-147 Kontur wewnętrzny 5-276 Kontur zewnętrzny 5-276 Korekcja długości narzędzia 2-54 Korekcja promienia 4-141 Korekcja promienia narzędzia 2-55 Korekcja promienia ostrza 2-55 Korekcja ścianki rowka 5-286 Krawędź ogranicznikowa 2-52 Kształt półfabrykatu zmiana 3-112 L Liczba obrobionych przedmiotów 4-148 Liczba sztuk 4-148, 10-384 Licznik obrabianych przedmiotów programy G-Code 3-120 Linia 5-178 Linie obróbki 3-108 skasowanie 3-118 Lista magazynu 10-373 Lista narzędzi 2-60, 10-368 Lista przesunięć punktu zerowego 2-75 Lista zużycia narzędzi 10-372 Lupa 2-69, 3-118 Lustrzane odbicie 5-325 Łamanie wiórów 5-164, 5-166, 5-169, 5-171 М

M01 3-101 Magazyn pozycjonowanie 10-383 Magazyn narzędzi 10-373 Male litery 5-263 Manual Data Automatic 2-86 Maska parametrów 1-38 Maskowanie 3-102 Maszyna ręczna 6-334 frezowanie 6-341 toczenie 6-340 przesunięcia punktu zerowego 6-335 ruchu postępowe 6-336 symulacja 6-342 wiercenie 6-340 MDA 2-49, 2-86 Menedzer programów 11-389, 11-401 Miejsce w magazynie udostępnienie 10-386 zablokowanie 10-386 Milimetr 2-50 MKS 2-51 Model przestrzenny 3-116 Naddatek na szlifowanie 5-215, 5-216 Nadzór narzędzia 10-384 Nagłówek programu 4-122, 4-136 Nakiełkowanie 5-167, 5-289 Narzędzie 4-141 pomiar 2-63, 2-65 przeładowanie 10-381 rozładowanie 10-380 skasowanie 10-378 sortowanie 10-378 utworzenie 2-56, 10-374 wiele ostrzy 10-376 załadowanie 10-379 zmiana nazwy 10-375 Narzędzie siostrzane 10-377 Narzędzie zamienne 10-377 Nazwa narzędzia 2-57 Nośnik narzędzi dwa 9-364 Not-Aus 1-25 Nowe narzędzie 2-56, 10-374 Nowy kontur frezowanie 5-273 toczenie 5-210 Nowy program 4-136 Nóż do gwintowania 2-58 Nóż do wierceń 2-56, 2-59, 10-374 Nóż przecinak 2-58

Numer duplo 10-377 0 Obrabiane przedmioty, liczba 4-148 Obraz pomocy 1-39 Obróbka 4-143 przerwanie 3-92 symulacja 3-107 symulacja w czasie rzeczywistym 3-107 wystartowanie 3-90 zatrzymanie 3-90 Obróbka kompletna 4-143 Obróbka poprawkowa gwintu maszyna ręczna 6-361 Obróbka wykańczająca 4-143 Obróbka zgrubna 4-143 Obrót 5-324 Obrót oś C 5-325 Obsługa 1-32 Obsługa cykli 7-344 Obsługa cykli pomiarowych 7-344 Odstęp bezpieczeństwa 4-139 Odsunięcie 4-126 Ograniczenie zakresu obróbki 5-220 Ogranicznik 2-59 Okrag biegunowo 5-162 znany promień 5-157 znany punkt środkowy 5-156 Okrag pełny 5-184 Osie pozycjonowanie 2-81 repozycjonowanie 3-95 wykonywanie ruchów 2-79 Ostrze 4-141 Oś B 8-354 dosunięcie/odsunięcie 8-358 frezowanie 8-356 pomiar narzędzia 8-361 skret 8-357 wybór narzędzia w trybie ręcznym 8-362 wzór pozycji 8-360 Oś dodatkowa 0-7 Oś skośna 4-124 Otoczka graficzna 1-29 Otoczka graficzna CNC-ISO 1-42 Override posuwu 1-27 Override przesuwu szybkiego 1-27

Override wrzeciona 1-27 Ρ Parametry obliczenie 1-41 przejęcie 1-41 skasowanie 1-41 wprowadzenie 1-40 wybór 1-40 zmiana 1-41 Parametry obliczeniowe 7-352 Parametry R 7-352 Pasowanie 4-133 Pismo lustrzane 5-262 Plan pracy 1-37 Plunging 5-254 Płaszczyzna obróbki 4-124 Pobocznica 4-125 Pobocznica C 4-125 Pobocznica Y 4-126 Pociąganie 5-316 Początek 7-351 Początek konturu 5-210, 5-273 Podcięcie gwint 5-197 kształt E 5-195 kształt F 5-195 Podcięcie gwintu 5-197 Podprogram 5-313 Podrodzaj obsługi 1-30 Podział na skrawy 5-220 Pojedynczymi blokami 3-93 Pojedynczymi blokami dokładnie 3-93 Pole wprowadzania 1-40 Polecenie dodatkowe 5-210, 5-212, 5-276 Położenie ostrza zmiana 2-61 Pomiar narzędzie 2-63, 2-65 punkt zerowy obrabianego przedmiotu 2-70 Pomoc Online 7-344 Posuw 4-142 Posuw obróbkowy 4-142 Posuw próbny 3-110 **POWER ON 12-417** Powiązanie 4-122 Powierzchnia czołowa 4-125 Powierzchnia pobocznicowa 4-125

Powtórzenie 5-315 Pozostały materiał czop konturowy 5-306 skrawanie 5-222 toczenie wcinające 5-229 wcinanie 5-226 wnęka konturowa 5-295 Pozycja 5-259 dowolna 5-176 powtórzenie 5-189 Półfabrykat 4-136 Praca automatyczna 2-50 Prawa dostępu 1-28 Prędkość obrotowa wrzeciona 4-142 Prędkość skrawania 4-142 Procesor kontury 5-206, 5-268 Program 0-6 kopiowanie 11-396, 11-410 korygowanie 3-105 otwarcie 11-391, 11-403 przerwanie 3-92 przesuniecie 11-411 rozładowanie 11-405 skasowanie 11-397, 11-412 testowanie 3-104 utworzenie 4-136, 11-394, 11-408 wdrożenie 3-93 wybranie 3-90 wykonanie 11-392, 11-404 wystartowanie 3-92 załadowanie 11-405 zatrzymanie 3-92 zaznaczenie wielu 11-395, 11-409 z innej maszyny 11-392, 11-404 zmiana nazwy 11-397, 11-411 zmiana zapisu w pamięci 3-103 Program G-Code sporządzenie 7-344 wykonanie 7-347, 11-393, 11-406 Program główny 5-313 Program kroków roboczych 4-134 Programowanie w przypadku dwóch nośników narzędzi 9-364 Prosta 5-154 biegunowo 5-160 maszyna ręczna 6-338 Przecięcie 5-204

Przednia krawędź 2-52 Przednia strona 5-316 Przełącznik z kluczykiem 1-28 Przerwanie posuwu 5-220 Przesunięcia punktu zerowego maszyna ręczna 6-335 wywołanie 5-323 Przesunięcie 5-324 Przesunięcie całkowite 2-71 Przesunięcie DRF 3-102 Przesunięcie kątowe 5-203 Przesunięcie punktu zerowego 2-71 baza 2-71 definiowanie 2-74 łączne 2-71 transformacja współrzędnych 2-71 ustawienie 2-72 Przesuw szybki 2-81 Przycisk osi 1-26 Przycisk programowany anulowanie 1-35 **CNC ISO 1-42** obsługa 1-32 OK 1-35 powrót 1-35 przejęcie 1-35 przegląd 4-134 Przyciski obsługa 1-32 **PRZYR 4-129** Przvrost 2-80 Przyswajanie 5-330 cykl 5-330 obiekt konturowy 5-332 wzór pozycji 5-331 Przyswajanie cyklu 5-330 Przyswojenie obiektu konturowego 5-332 Przyswojenie wzoru pozycji 5-331 Pulpit obsługi OP 010 1-22 Pulpit sterowniczy maszyny 1-25 Punkt odniesienia 2-46 Punkt synchronizacji 5-203 Punkt zerowy maszyny 1-21 Punkt zerowy obrabianego przedmiotu 1-21 pomiar 2-70 Punkt zmiany narzędzia 4-138

przejęcie 4-140 R Ramka 5-182 **Repos 3-95** Repozycjonowanie 3-95 Reset 1-25 Rodzaj obróbki 4-143 Rowek okrąg 5-250 podłużny 5-247 Rowek kołowy 5-250 Rowek pierścieniowy 5-250 Rowek wzdłużny 5-247 Rozwiercanie 5-167 Równoległa 2-55 S S 4-142 S1 0-7, 1-29 S2 0-7, 1-29 S3 0-7, 1-29 Safety Integrated 2-48 ShopTurn Open 1-44 Siatka 5-179 Skala 2-76 Skalowanie 5-325 Skrawanie 5-190, 5-218 Pozostały materiał 5-222 Tryb reczny 2-81 Skrawy jałowe maszyna ręczna 6-340 Stacja sieciowa 11-393, 11-406 Stacja USB 11-393, 11-406 Stan kanału 1-30 Stan posuwu 1-30 Stan wrzeciona 1-30 Sterowanie programem 1-30 posuw próbny 3-119 Stopień przekładni 2-78 Stopnie ochrony 1-28 Stożek maszyna ręczna 6-337 Strategia dosunięcia 5-285 Strategia odsunięcia 5-285 Styczna 5-212, 5-277 Symulacja 3-109, 7-347 maszyna ręczna 6-342 Symulacja w czasie rzeczywistym

podczas obróbki 3-111 przed obróbką 3-110 Szuflada 5-204 Szukanie blok 3-98 tekst 3-100 Szukanie bloku 3-96 Szukanie wolnego miejsca 10-380, 10-382 Środek układu współrzędnych 3-118 Т T 4-141 TEMP 11-397, 11-412 Toczenie 4-125 maszyna ręczna 6-340 Toczenie konturowe 5-206 Toczenie wcinające 5-227 pozostały materiał 5-229 Tokarka z dwoma nośnikami narzędzi 9-364 Tokarki z osią B Tor punktu środkowego 5-285 Transformacja współrzędnych 2-71 definiowanie 5-324 Tryb dosuniecia 5-285 Tryb odsunięcia 5-285 Tryb ręczny 2-49, 2-77 funkcja M 2-84 jednostka miary 2-85 narzędzie 2-77 pozycjonowanie osi 2-81 przesunięcie punktu zerowego 2-84 skrawanie 2-81 wrzeciono 2-78 wykonywanie ruchów w osiach 2-79 Tryb wstawienia 1-41 Tylna strona 5-316 Typ narzędzia 2-61 U Uchwyt narzędziowy Multifix maszyna ręczna 10-371 Układ współrzędnych 1-21 Układ współrzędnych maszyny 2-51 Układ współrzędnych obrabianego przedmiotu 2-51 Ustawienia praca automatyczna 3-119

tryb ręczny 2-84 zmiana 5-322 Ustawienie narzędzia 8-356 Usuwanie wiórów 5-164, 5-166, 5-169, 5-171 ν V 4-142 w Wariant obliczeń 3-96 Wcinanie 5-224 pozostały materiał 5-226 Wczytanie danych narzędzia 11-398, 11-412 Wczytanie danych punktu zerowego 11-398, 11-412 Widok boczny 3-114 Widok czołowy 3-115 Widok w 3 oknach 3-117 Wielkość kroku 2-80 Wielobok 5-259 Wiercenie 5-167 otworów głębokich 5-169 maszyna ręczna 6-340 współśroodkowe 5-164 Wiercenie otworów głębokich 5-169 Wiercenie wstępne 5-289 Wiersz dialogowy 1-29 Wiertło 2-58 WKS 2-51 Wneka kołowa 5-236 prostokątna 5-232 Wnęka kołowa 5-236 Wnęka konturowa frezowanie 5-293 nakiełkowanie obróbka wykańczająca 5-298 obróbka zgrubna 5-293 pozostały materiał 5-296 sfazowanie 5-302 wiercenie wstępne 5-289 Wnęka prostokątna 5-232 Wrzeciono główne 4-142 ustawienia 2-52 Wrzeciono narzędziowe 4-142 Wrzeciono przechwytujące 4-142 obróbka 5-316 pozycja parkowania 5-319 przesunięcie końcowe 5-319

ustawienia 2-52 Wybór dialogowy 5-212, 5-277 zmiana 5-217, 5-283 Wybór jednostki 1-41 Wybór przesunięcia punktu zerowego maszyna ręczna 6-335 Wycofanie 4-137, 5-322 Wykańczak 2-57 Wyłączenie 2-46 Wymiar absolutny 4-128 Wymiar przyrostowy 4-129 Wymiar przyrostowy 4-129 Wymiar uchwytu 2-52 Wyświetlenie bloku bazowego 3-94 Wyświetlenie wersji 12-419 Wytoczenie 5-193 Wytoczenie uchwytu 2-81 Wzór pozycji linia 5-178 łuk koła 5-186 okra pełny 5-184 ramka 5-182 siatka 5-179

Ζ

Z3 0-7 Zaciśnięcie wrzeciona frezowanie 5-231 fresowanie konturu 5-270 wiercenie 5-163 Załączenie 2-46 Zapisanie danych narzędzia 11-398, 11-412 Zapisanie danych punktu zerowego 11-398, 11-412 Zarządzanie programami PCU 50.3 11-401 ShopTurn na NCU (HMI Embedded) 11-389 Zatrzymanie programowane 3-101 Zdzierak 2-57 Zgoda użytkownika 2-48 Zmiana ustawień programu 5-322 Zmienne 12-417 Znacznik 5-315 Znak specjalny 5-263 Zoom 3-118 Zużycie 10-384 Żywotność 10-384



01/2008

Notatki

Do	Propozycje	
SIEMENS AG		
	Korekty	
A&D MC MS1	do druku:	
Postfach 3180	SINUMERIK 840D sl	
D-91050 Erlangen	ShopTurn	
Tel.: +49 (0) 180 5050 – 222 [hotline]	Dokumentacja użytkownika	
Fax: +49 (0) 9131 98 – 63315 [dokumentacja]		
mailto:docu.motioncontrol@siemens.com		
Nadawca	Obsługa/programowanie	
Nazwa	Nr zam.: 6FC5398-5AP10-2NA0 Wydanie 01/2008	
	Gdybyćcio przy czytaniu piniojszci dokumontacii	
	natrafili na błedy drukarskie, prosimy o	
Kod poczt.: Miejscowość:	poinformowanie nas o nich na niniejszym formularzu.	
Telefon: /	kownież wazięczni będziemy za propozycje ulepszen.	
Telefax: /		

Propozycje i/albo korekty



DOCONCD *) DOCONWEB

*) Zalecany zakres dokumentacji