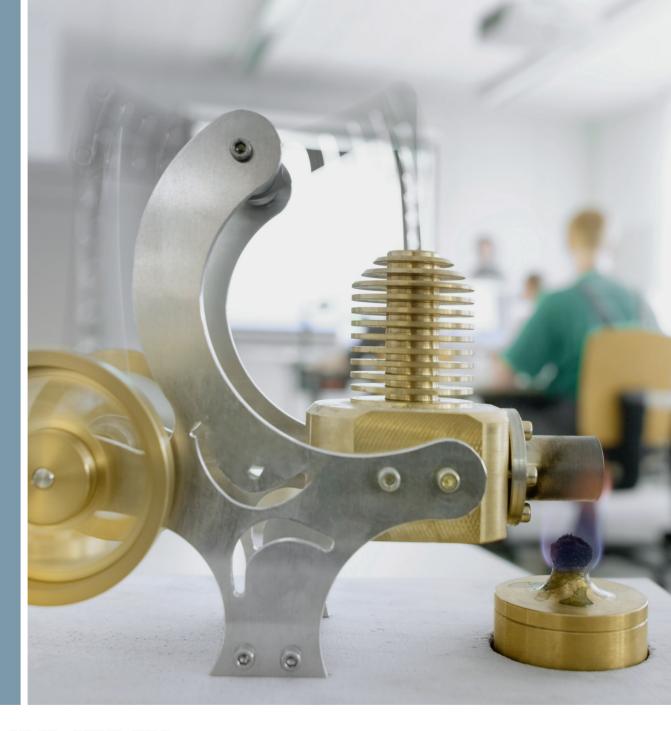
SinuTrain

Instrucciones para principiantes Fresar y Tornear SINUMERIK 810D / 840D / 840Di

Documentación de entrenamiento · 10/2003

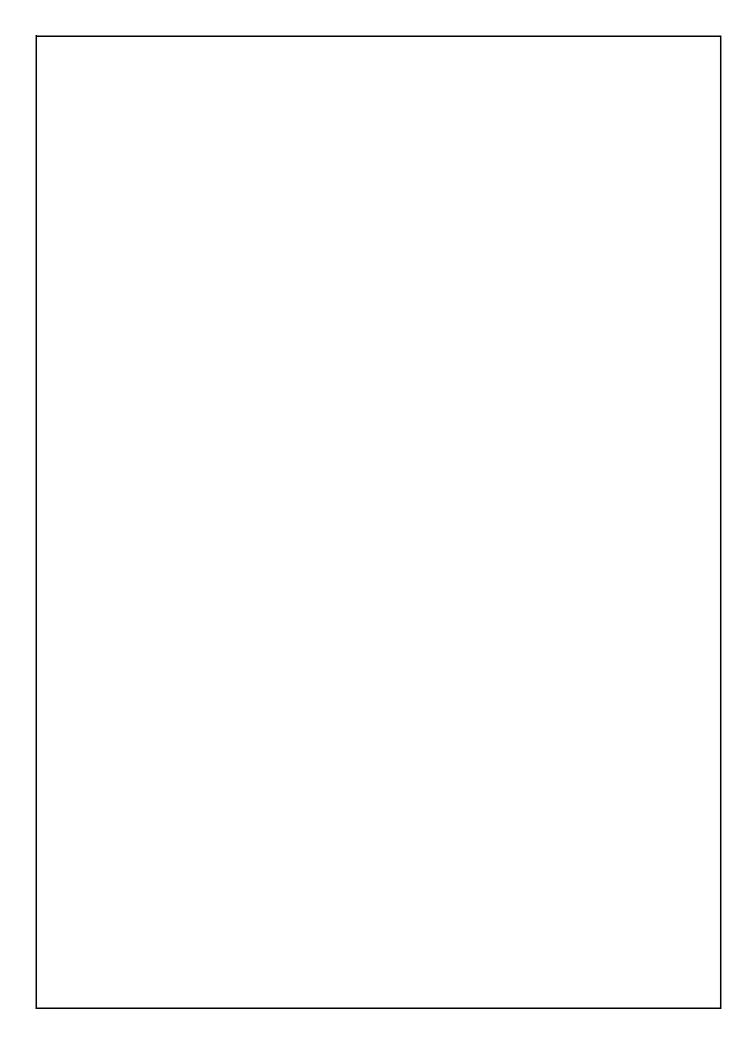


SINUMERIK

SIEMENS

2ª edición revisada 10/2003 Válida a partir de la versión de software HMI06.03 Reservados todos los derechos La reproducción o transmisión, incluso de párrafos de texto, imágenes o planos individuales, no se permite sin la autorización escrita por parte del editor. Esto se aplica tanto en la reproducción mediante fotocopias o cualquier otro procedimiento como también en la transferencia a películas, cintas, planchas, transparencias de trabajo y otros medios. Estas instrucciones para principiantes se han creado en cooperación con las empresas: SIEMENS AG **Automation & Drives** Motion Control Systems Postfach 3180, D-91050 Erlangen У R. & S. KELLER GmbH Klaus Reckermann, Siegfried Keller Postfach 13 16 63, D-42043 Wuppertal

Referencia: 6FC5095-0AB00-0EP0



Prólogo

Los controles digitales SINUMERIK 810D, 840D y 840Di se distinguen por su pronunciado carácter abierto; es decir, pueden ser configurados por el fabricante de la máquina y, en parte, también por el mismo usuario según sus propias necesidades. De este modo, se pueden utilizar de forma eficiente y están ampliamente extendidos tanto en la producción de series pequeñas como en cadenas de fabricación totalmente automatizadas.

El objetivo de la creación de este cuaderno fue ofrecer al amplio círculo de usuarios una **introducción de fácil comprensión** a estos potentes controles.

Con 810D, 840D y 840Di se pueden controlar una gran diversidad de procedimientos de mecanizado. En este cuaderno trataremos las dos tecnologías básicas **Tornear y fresar**.

Este documento fue elaborado en cooperación de usuarios prácticos de CN y didácticos. Queremos expresar nuestro agradecimiento especial al Sr. Markus Sartor por sus valiosas indicaciones y críticas.

El procedimiento del cuaderno es práctico y orientado a las actuaciones. Las secuencias de teclas se explican paso a paso. El complejo apoyo gráfico le permite comparar en todo momento sus propias entradas en el control con las especificaciones del cuaderno.

Al mismo tiempo, estas instrucciones son también particularmente aptas para la preparación o el repaso sin uso del control, mediante el sistema idéntico al control, **SinuTrain**, en el PC.

Los ejemplos contenidos en el cuaderno fueron creados, en su mayoría, con la versión del software 5.2. Debido al desarrollo posterior del software y al mencionado carácter abierto del control no se puede excluir que el manejo de su control pueda desviarse en ciertos detalles de la configuración descrita. Además, puede ser posible, según la posición del interruptor llave en la máquina, que no estén disponibles todas las funciones descritas. En estos casos se remite a la documentación anexa del fabricante de la máquina y a la documentación interna de la empresa.

Le deseamos mucho y éxito y entusiasmo al trabajar con su control SINUMERIK.

Los autores

Erlangen/Wuppertal, Marzo de 2001

810D/840D/840Di Instrucciones para principiantes

Contenido

1	Cor	nceptos
	1.1	Conceptos geométricos Fresar y Tornear 5
		1.1.1 Ejes de herramienta y planos de trabajo 5
		1.1.2 Introducción de cotas absolutas e incrementales (fresar)
		1.1.3 Datos dimensionales cartesianos y polares (fresar) 9
		1.1.4 Movimientos circulares (fresar)
		1.1.5 Introducción de cotas absolutas e incrementales (tornear)
		1.1.6 Datos dimensionales cartesianos y polares (tornear)
		1.1.7 Movimientos giratorios (tornear)
	1.2	Conceptos tecnológicos Fresar y Tornear
		1.2.1 Velocidad de corte y velocidades de giro (fresar)
		1.2.2 Avance por diente y velocidades de avance (fresar)
		1.2.3 Velocidad de corte y velocidades de giro (tornear)
		1.2.4 Avance (tornear)
2	Mai	nejo
	2.1	Vista general del control
		2.1.1 Conexión, conmutación de áreas, desconexión
		2.1.2 Teclado y distribución de la pantalla
	2.2	Ajuste
		2.2.1 Gestión de herramientas: crear herramienta y cargarla al almacén
		2.2.2 Corrección de herramienta: crear herramienta
		2.2.3 Herramientas de los programas de ejemplo
		2.2.4 Contactar la herramienta y fijar el origen
	2.3	Gestionar y ejecutar programas
		2.3.1 Guardar datos en disquete y leer desde un disquete
		2.3.2 Desbloquear, cargar, seleccionar y ejecutar programa

3	Pro	gramación Fresar	52
;	3.1	Pieza "Guía longitudinal"	
		3.1.1 Crear pieza y programa de mecanizado	
		3.1.2 Llamada de herramienta y cambio de herramienta	
		3.1.3 Funciones básicas	
		3.1.4 Recorridos sencillos sin corrección del radio de la fresa	
		3.1.5 Taladrado con ciclos y técnica de subprogramas	
		3.1.6 Crear un subprograma	
		3.1.7 Simular un programa	
•	3.2	Pieza "Molde de inyección"	
		3.2.1 Crear pieza y programa de mecanizado	
radio d	de la	3.2.2 Líneas rectas y arcos de circunferencia - fresado de trayectoria con corrección o fresa 75	del
		3.2.3 Caja rectangular POCKET3	
		3.2.4 Caja circular POCKET4	
		3.2.5 Copiar parte del programa	
4	Pro	gramación Tornear	90
4	4.1	Pieza "Eje"	
		4.1.1 Crear pieza y subprograma	
		4.1.2 Llamada de herramienta, velocidad de corte y funciones básicas 98	
		4.1.3 Refrentar	
		4.1.4 Ciclo de desbaste CYCLE95	
		4.1.6 Compensación de errores - edición paralela del programa principal y del subpl	ro
grama	ì	104	10-
J		4.1.7 Garganta de salida de rosca según DIN76	
		4.1.8 Ciclo de roscado CYCLE97	
		4.1.9 Ciclo de entallado CYCLE93	
4	4.2	F	
		4.2.1 Calculadora de contornos SINUMERIK	
		4.2.2 Desbastado y acabado del contorno con destalonado	
		4.2.3 Taladrado centrado	
Anax	4	4.2.4 Mecanizado de la superficie frontal con TRANSMIT	
Anex			
		te alfabético	
		andos y direcciones tratados	
,	CICIO	os tratados	

810D/840D/840Di	Instrucciones para principiantes
4	

1 Conceptos

En este capítulo se le explican al principiante que se inicia en CNC algunos conceptos geométricos y tecnológicos generales para la programación con fresado y torneado.

1.1 Conceptos geométricos Fresar y Tornear

Los conceptos geométricos que se presentan aquí se refieren, en gran parte, a la calculadora de contornos gráfica SINUMERIK. Las fotografías de pantallas utilizadas sirven para apoyar la teoría.

Si quiere seguir ya de antemano los ejemplos teóricos en el control:

Campo de manejo 'Programa' > Crear nuevo programa de mecanizado > En el editor de textos, pulsador de menú horizontal [Contorno] > pulsador de menú vertical [Crear contorno] > ...

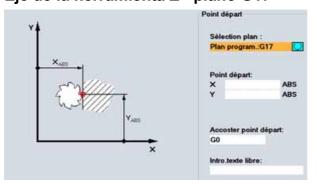
Un ejemplo práctico en el cual esta calculadora de contornos se presenta en este contexto se encuentra en el capítulo "Programación Tornear".

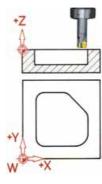
1.1.1 Ejes de herramienta y planos de trabajo

FRESAR

En fresadoras universales, la herramienta se suele instalar paralelamente a los ejes principales. Estos ejes situados en ángulo recto están alineados, según DIN 66217 e ISO 841, respectivamente, con las guías principales de la máquina. De la posición de montaje de la herramienta resulta el correspondiente plano de trabajo. Al fresar, Z suele ser el eje de la herramienta.

Eje de la herramienta Z - plano G17

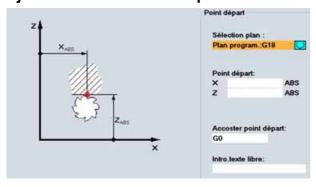


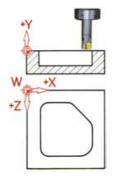


Si el sistema de coordenadas mostrado se gira en consecuencia, se modifican los ejes y sus direcciones en el correspondiente plano de trabajo (DIN 66217).

1.1 - Conceptos geométricos Fresar y Tornear

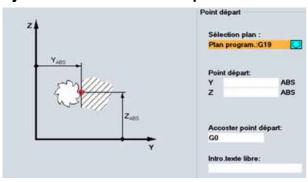
Eje de la herramienta Y - plano G18

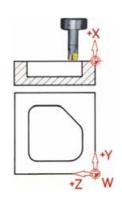




Nota: es posible que, en la versión del software en su control, por razones de compatibilidad se encuentre aún Z delante de X en el plano G18. Esto afecta también al torneado (ver abajo).

Eje de la herramienta X - plano G19



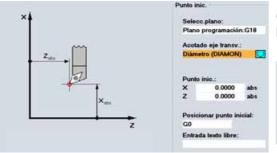


TORNEAR

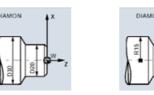
En tornos universales, la herramienta se suele instalar paralelamente a los ejes principales. Estos ejes situados en ángulo recto están alineados, según DIN 66217 e ISO 841, respectivamente, con las guías principales de la máquina. Al tornear, Z es el eje de la pieza.

Eje giratorio Z - plano G18 *

Dado que los diámetros de piezas torneadas son relativamente fáciles de controlar, las cotas del eje transversal son referidas al diámetro. De este modo, el personal especializado puede comparar la medida real directamente con las cotas indicadas en los planos.



Con la tecla se pueden llamar pantallas de ayuda para la selección del eje de la herramienta.



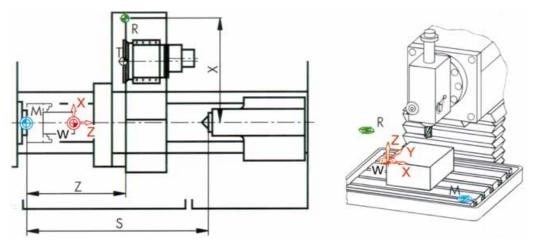
La cota de radio aquí indicada existe igualmente en la pantalla de ayuda, pero no aparece "prácticamente nunca".

* En el plano **G18** se programan todas las **operaciones de torneado**.

Las **operaciones de taladrado y de fresado** en la **superficie frontal** de la pieza de torneado se programan en el plano **G17**.

Las operac. de taladr. y de fres. en la superficie envolvente de la pieza de torn. se progr. en el plano G19.

Para que un control CNC - como SINUMERIK 840D - se pueda orientar a través del sistema de medida en el campo de trabajo disponible, existen allí algunos puntos de referencia importantes.



Origen de máquina M



El origen de máquina M es establecido por el fabricante y no se puede modificar. Para el fresado, se sitúa en el origen del sistema de coordenadas de máquina y para el torneado, en la superficie de contacto del saliente del cabezal.

Origen de pieza W



El origen de pieza W, denominado también origen del programa, es el origen del sistema de coordenadas de pieza. Se puede elegir libremente y, para el fresado, se debería disponer en el punto desde el cual, en el plano, parte la mayoría de las cotas.

Para tornear, el origen de pieza se sitúa siempre en el eje giratorio y, en la mayoría de los casos, en la superficie de refrentado.

Punto de referencia R

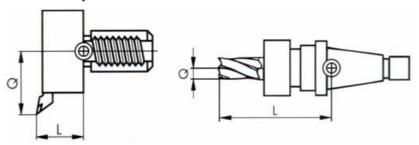


El desplazamiento al punto de referencia R se realiza para poner a cero el sistema de medida, dado que, en la mayoría de los casos, no es posible efectuar el desplazamiento al origen de máquina. De este modo, el control encuentra su punto de referencia en el sistema de medición de desplazamiento.

Punto de referencia del portaherramientas T



El punto de referencia del portaherramientas T es importante para I preparación de herramientas preajustadas. Las longitudes L y Q que se muestran en el esquema sirven como valores de cálculo para la herramienta y se introducen en el almacén de herramientas del control.



1.1 - Conceptos geométricos Fresar y Tornear

1.1.2 Introducción de cotas absolutas e incrementales (fresar)

Entradas absolutas:

Los valores introducidos se refieren al origen de pieza.

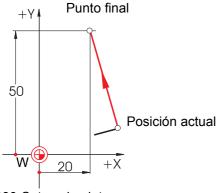


Con el pulsador de menú se puede conmutar en todo momento.

Entradas incrementales:

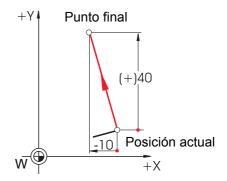
Los valores introducidos se refieren a la posición actual.





*G90 Cotas absolutas

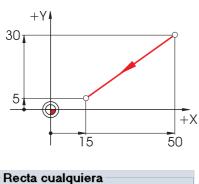
En las entradas absolutas se tienen que introducir siempre los valores de coordenadas **absolutos** del **punto final** en el sistema de coordenadas activo (la posición actual no se considera).



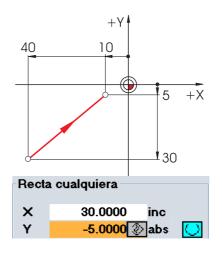
*G91 Introducción de cotas incrementales

En las entradas incrementales se tienen que introducir siempre los valores de **diferencia** entre la **posición actual** y el **punto final**, teniendo en cuenta la **dirección**.

A continuación, dos ejemplos en la combinación absoluto/incremental:



Recta cualquiera				
×	15.0000 abs			
Υ	-25.0000 ⊘ inc ○			



1.1.3 Datos dimensionales cartesianos y polares (fresar)

Para determinar el punto final de una recta se necesitan dos datos. Éstos se pueden presentar como sigue:

Cartesiano: entrada de las coordenadas X e Y

Recta cualquiera 30.0000 X inc X 40.0000 abs Υ 40.0000 inc Υ 50.0000 abs 50.0000 53.1300 α1 α2 39.0940

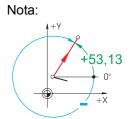
501

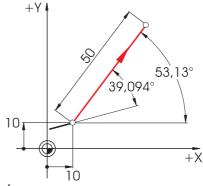
10

Todos los valores que aparecen de color gris se calculan y se visualizan automáticamente.

Polar: entrada de la longitud y de un ángulo







Ángulo 53,13° = ángulo inicial frente al eje X positivo o ángulo 39,094° = ángulo frente al elemento anterior

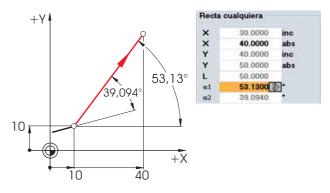
Las entradas cartesianas y polares se pueden combinar, p. ej.:

→ +X 40

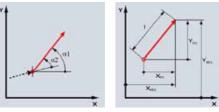
Entrada del punto final en Y y de la longitud



Entrada del punto final en X y de un ángulo



Las pantallas de ayuda contextuales se pueden llamar durante la entrada y muestran las denominaciones de los distintos campos de entrada.



1.1 - Conceptos geométricos Fresar y Tornear

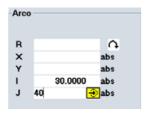
1.1.4 Movimientos circulares (fresar)

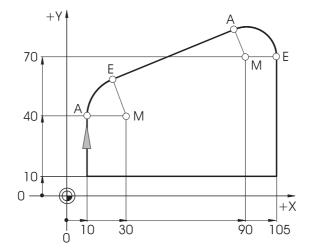
En arcos de circunferencia se indican, según DIN, el punto final del arco (coordenadas X e Y en el plano G17) y el centro (I y J en el plano G17).

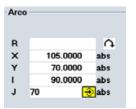
La calculadora de contornos SINUMERIK le ofrece, también en los arcos de circunferencia, la libertad de adoptar cualquier medida del plano sin trabajo de conversión.

A continuación, puede ver un ejemplo con dos arcos de circunferencia determinados, en un primer momento, sólo de forma parcial.

Entrada del centro (absoluto):







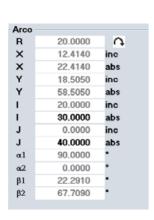
Según la entrada:

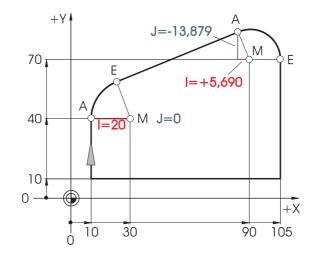
15.0000	A
105.0000	abs
70.0000	abs
90.0000	abs
70.0000	abs
	105.0000 70.0000 90.0000

Según la entrada:

Arco		
R	20.0000	C.
×		abs
Υ		abs
1	30.0000	abs
J	40.0000	abs

Las siguientes indicaciones de valores se obtienen una vez que se hayan introducido todas las medidas conocidas y accionado, en la ventana de entrada del correspondiente arco, el pulsador de menú Todos los .





Arco		
R	15.0000	G
×	20.6900	inc
X	105.0000	abs
Υ	-13.8790	inc
Υ	70.0000	abs
1	5.6900	inc
1	90.0000	abs
J	-13.8790	inc
J	70.0000	abs
α1	22.2910	•
α2	0.0000	•
β1	270.0000	•
β2	112.2910	•

Las entradas de los arcos en el editor de textos serían:

G2 X22.414 Y58.505 I20 J0 G2 X105 Y70 I=AC(90) J=AC(70)

1.1.5 Introducción de cotas absolutas e incrementales (tornear)

Entradas absolutas:

Los valores introducidos se refieren al origen de pieza.



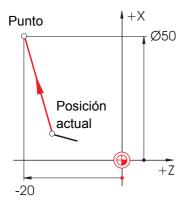
Con el pulsador de menú

Alterativa
se puede conmutar
en todo momento.

Entradas incrementales:

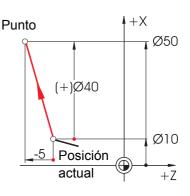
Los valores introducidos se refieren a la posición actual.





Atención:

A diferencia de DIN 66025, se introducen y se indican, con el ajuste 'DIAMON' vigente en este caso, también los valores I relativos al diámetro.

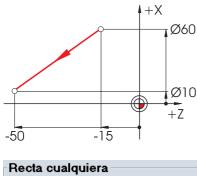


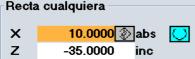
*G90 Cotas absolutas

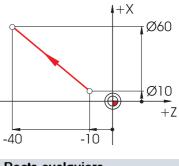
En las entradas absolutas se tienen que introducir siempre los valores de coordenadas absolutos del punto final en el sistema de coordnadas activo (la posición actual no se considera). *G91 Introducción de cotas incrementales

En las entradas incrementales se tienen que introducir siempre los valores de **diferencia** entre la **posición actual** y el **punto final**, teniendo en cuenta la **dirección**.

A continuación, dos ejemplos en la combinación absoluto/incremental:









1.1 - Conceptos geométricos Fresar y Tornear

1.1.6 Datos dimensionales cartesianos y polares (tornear)

Para determinar el punto final de una recta se necesitan dos datos. Éstos se pueden presentar como sigue:

Cartesiano: entrada de las coordenadas X y Z

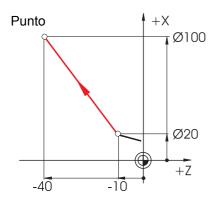
Recta cualquiera 80.0000 inc × 100.0000 abs z -30.0000 inc z -40.0000 L 50.0000 α1 126.8700 α2 320.9060

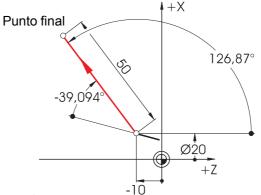
Todos los valores que aparecen de color gris se calculan y se visualizan automáticamente.

Polar: entrada de la longitud y de un ángulo









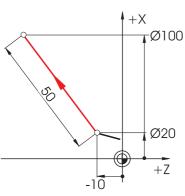
-10 Ángulo 126,87° = ángulo inicial frente al eje Z positivo o

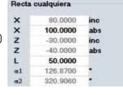
ángulo -39,094° = ángulo frente al elemento anterior (39,094° = 360° - 320,906°)

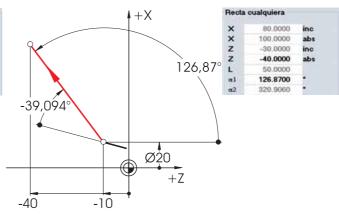
Las entradas cartesianas y polares se pueden combinar, p. ej.:

Entrada del punto final en X y de la longitud

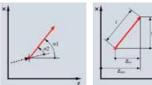
Entrada del punto final en X y de un ángulo







Las pantallas de ayuda contextuales se pueden llamar durante la entrada y muestran las denominaciones de los distintos campos de entrada.



1.1.7 Movimientos giratorios (tornear)

En arcos de circunferencia se indican, según DIN, el punto final del arco (coordenadas X e Z en el plano G18) y el centro (I y K en el plano G18).

La calculadora de contornos SINUMERIK le ofrece, también en los arcos de circunferencia, la libertad de adoptar cualquier medida del plano sin trabajo de conversión.

A continuación, puede ver un ejemplo con dos arcos de circunferencia determinados, en un primer momento, sólo de forma parcial.

Entrada del arco de circunferencia R10:

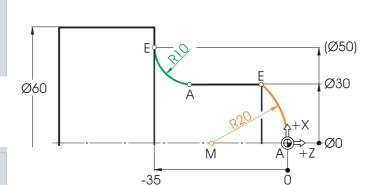
R 10.0000 ↑

X 50.0000 abs

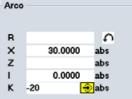
Z -35 → abs

I abs

K abs

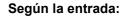






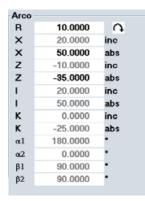
Según la entrada:

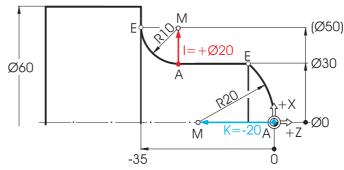
Arco		
R	10.0000	G.
X	50.0000	abs
Z	-35.0000	abs
1	50.0000	abs
K	-25.0000	abs



Arco		
R	20.0000	Ð
×	30.0000	abs
Z	-6.7710	abs
1	0.0000	abs
K	-20.0000	abs

Las siguientes indicaciones de todos los valores se obtienen una vez que se hayan introducido todas las medidas conocidas y accionado, en la ventana de entrada del correspondiente arco, el pulsador de menú. Todos los parámetr.





Las entradas de los arcos en el editor de textos serían:
G2 X50 Z-35 CR=10
G3 X30 Z-6.771 I0 K-20

Arco		
R	20.0000	Ð
X	30.0000	inc
×	30.0000	abs
Z	-6.7710	inc
Z	-6.7710	abs
1	0.0000	inc
1	0.0000	abs
K	-20.0000	inc
K	-20.0000	abs
α1	90.0000	•
β1	138.5900	•
β2	48.5900	٠

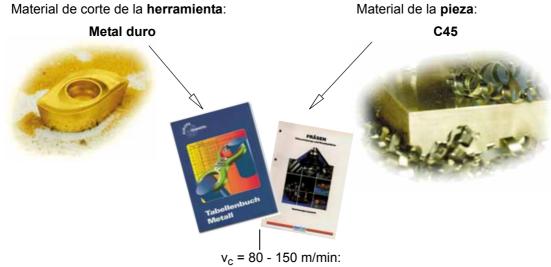
1.2 Conceptos tecnológicos Fresar y Tornear

1.2.1 Velocidad de corte y velocidades de giro (fresar)

La velocidad de giro óptima de la herramienta depende, en cada caso, del material de corte de la herramienta y del material de la pieza, así como del diámetro de la herramienta. En la práctica, esta velocidad de giro se introduce frecuentemente también directamente y sin cálculos en base a una larga experiencia. Sin embargo, es mejor calcular la velocidad de giro a través de la velocidad de corte tomada de tablas.

Determinación de la velocidad de corte:

Con la ayuda de los catálogos del fabricante o de un libro de tablas se determina, en un primer momento, la velocidad de corte óptima.



Se elige el valor medio $v_c = 115 \text{ m/min}$

Cálculo de la velocidad de giro:

Con esta velocidad de corte y el diámetro conocido de la herramienta se calcula la velocidad de giro n.

$$n = \frac{v_c \cdot 1000}{d \cdot \pi}$$

Como ejemplo, se calcula aquí la velocidad de giro para dos herramientas:

$$n_1 = \frac{115mm \cdot 1000}{63mm \cdot \pi \cdot min}$$

$$n_1 \approx 580 \frac{1}{min}$$

 $\approx 580 \frac{1}{\text{min}} \qquad \qquad n_2 \approx 900 \frac{1}{\text{m}}$

$$n_2 = \frac{115mm \cdot 1000}{40mm \cdot \pi \cdot min}$$

(En el taller, se denomina frecuentemente también "vueltas por minuto")

En la codificación CN, la velocidad de giro se indica con la letra S (inglés: "speed").

Entonces, las entradas son S580 y S900, respectivamente.

Con estas velocidades de giro se alcanza entonces una velocidad de corte de 115 m/min.

1.2.2 Avance por diente y velocidades de avance (fresar)

En la página anterior ha aprendido a determinar la velocidad de corte y a calcular las velocidades de giro. Para que la herramienta efectúe un mecanizado, se tiene que asignar a esta velocidad de corte o velocidad de giro una velocidad de avance de la herramienta.

El valor básico para el cálculo de la velocidad de avance es la magnitud característica "avance por diente".

Determinación del avance por diente:

Al igual que la velocidad de corte, el valor para el avance por diente se toma del libro de tablas o de la documentación de los fabricantes de las herramientas.



Avance por diente $f_z = 0.1 - 0.2$ mm:

Se elige el valor medio $f_z = 0,15 \text{ mm}$

Determinación de la velocidad de avance:

Con el avance por diente, el número de dientes y la velocidad de giro conocida se calcula la velocidad de avance v_f .

$$v_f = f_z \cdot z \cdot n$$

Como ejemplo, se calcula aquí la velocidad de avance para dos herramientas con un distinto número de dientes:

$$d_1 = 63$$
mm, $z_1 = 4$ $d_2 = 63$ mm, $z_2 = 9$

$$v_{f_1} = 0,15 \text{mm} \cdot 4 \cdot 580 \frac{1}{\text{min}}$$

$$v_{f_2} = 0,15 \text{mm} \cdot 9 \cdot 580 \frac{1}{\text{min}}$$

$$v_{f1} = 348 \frac{mm}{min}$$
 $v_{f2} = 783 \frac{mm}{min}$

En la codificación CN, la velocidad de avance se indica con F (inglés: "feed").

Entonces, las entradas redondeadas hacia abajo son F340 y F780, respectivamente.

Con estas velocidades de avance se alcanza un avance por diente de 0,15 mm.

1.2.3 Velocidad de corte y velocidades de giro (tornear)

Al tornear, se suele programar - a diferencia del fresado - directamente la velocidad de corte deseada, tanto para el desbaste como para el acabado y el entallado.

Sólo para taladrar y (en la mayoría de los casos) para roscar se programa la velocidad de giro deseada.

Determinación de la velocidad de corte:

Con la ayuda de los catálogos del fabricante o de un libro de tablas se determina, en un primer momento, la velocidad de corte óptima.

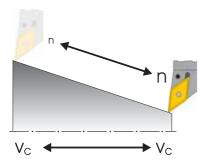
Material de corte de la herramienta:

Metal duro

Acero para tornos automáticos

V_C = 180 m/min:

Velocidad de corte constante v_c (G96) para desbaste, acabado y entallado:

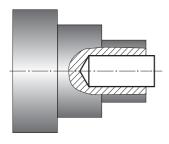


Para que la velocidad de corte elegida se mantenga en todos los diámetros de la pieza, la velocidad de giro en cuestión es adaptada por el control con el comando G96 = Velocidad de corte constante. Esto se realiza mediante motores de corriente continua o motores trifásicos con regulación de frecuencia.

Al reducirse los diámetros, la velocidad de giro aumenta, teóricamente, al infinito. Para evitar peligros por elevadas fuerzas centrífugas, se tiene que programar, por lo tanto, un límite de velocidad de giro de, p. ej., 3000 1/min.

Entonces, las entradas son G96 S180 LIMS=3000.

Velocidad de giro constante n (G97) al taladrar y roscar:



$$n = \frac{v_c \cdot 1000}{d \cdot \pi}$$

d = 20mm (diámetro de la herram.)

$$n = \frac{120mm \cdot 1000}{20mm \cdot \pi \cdot min}$$

$$n \approx 1900 \frac{1}{min}$$

Dado que, al taladrar, se trabaja con una velocidad de giro constante, se tiene que utilizar aquí el comando G97 = Velocidad de giro constante.

La velocidad de giro depende de la velocidad de corte deseada (en este caso se elige 120 m/min) y el diámetro de la herramienta.

Entonces, las entradas son G97 S1900.

1.2.4 Avance (tornear)

En la página anterior ha aprendido a determinar la velocidad de corte y a calcular las velocidades de giro. Para que la herramienta pueda mecanizar, se tiene que asignar a la velocidad de corte o la velocidad de giro un avance para la herramienta.

Determinación del avance:

Al igual que la velocidad de corte, el valor para el avance se toma del libro de tablas o de la documentación de los fabricantes de las herramientas o de los conocimientos empíricos.

Material de corte de la herramienta:

Metal duro

Acero para tornos automáticos

Prohimertzeuge

Taballembuch

Tab

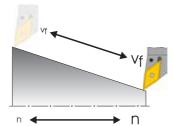
Avance f = 0.2 - 0.4 mm:

Se elige el valor medio **f = 0,3 mm** (en el taller, se denomina también frecuentemente mm por vuelta). **Entonces, la entrada es F0.3.**

Relación entre avance y velocidad de avance:

Con el avance constante f y la correspondiente velocidad de giro se obtiene la velocidad de avance v_f.

Dado que la velocidad de giro varía, también la velocidad de avance (a pesar de la programación idéntica del avance) varía en los distintos diámetros.



2 Manejo

El concepto general "Manejo" se refiere, en este cuaderno para principiantes, a todas las secuencias de trabajo que tienen lugar en la acción conjunta directa entre el usuario y la máquina. Después de una introducción básica en el apartado 2.1, se trata, en el segundo subcapítulo, del ajuste de herramientas y piezas. En el tercer y cuarto subcapítulo, el punto central se sitúa en la producción, es decir, la ejecución de programas CN.

Los controles 810D/840D/840Di se basan en un concepto de control abierto que ofrece al fabricante de la máquina (y, en parte, también a usted como usuario) muchas libertades para configurar el control según sus requisitos individuales. Por lo tanto, existe la posibilidad de que haya diferencias en algunos detalles frente a las secuencias de actuación especificadas en el cuaderno. Observe, en su caso, las indicaciones del fabricante de la máquina y compruebe concienzudamente sus entradas antes de arrancar la máquina.

2.1 Vista general del control



En este capítulo conocerá la estructura y el manejo de los componentes de control teclado y pantalla.

Ejemplos de pantalla:

 Frontal del panel de servicio OP 010C con monitor en color TFT, menús de pulsadores (horizontal y vertical) y teclado completo CNC mecánico con 65 teclas.

Estos componentes sirven particularmente para la programación y el manejo de datos.

 Panel de mando de máquina con potenciómetros de corrección del avance

Con este panel de servicio se influye inmediatamente en los movimientos de la máquina.

En parte, puede ser configurado individualmente por el fabricante de la máguina.

Otros componentes de manejo para el control y teclados de instrucción para SinuTrain se encuentran en el catálogo NC60 "Sistemas de automatización para máquinas de mecanización" (Referencia SIEMENS E86060-K4460-A101-A8).

2.1.1 Conexión, conmutación de áreas, desconexión

Según si se entrena directamente en la máquina con el control o si utiliza el sistema de entrenamiento Sinumerik idéntico al control en el PC, el trabajo se inicia de distintas maneras.

Conexión

Si ...

trabaja en la máquina:



trabaja en el PC con Windows:

Entonces, lo primero que toca es, naturalmente, el interruptor principal, situado lateralmente en la máquina o en el armario de distribución.



Si

Entonces, inicia el software a través del icono en el Desktop o a través de la entrada en el menú inicial (Inicio > Programas > SinuTrain ... > SinuTrain START)



A continuación, puede elegir entre las dos tecnologías (Fresar/Tornear) y el tipo de gestión de herramientas (ver apartados 2.2.1 y 2.2.2). (A partir de la versión del software 6, las máquinas también se pueden configurar individualmente).







Después de la conexión, el control se encuentra en el campo de manejo 'Máquina' y la función 'Ref' (Aproximación al punto de referencia) está seleccionada.

El procedimiento para el desplazamiento al punto de referencia varía según el tipo y el fabricante de la máquina, por lo cual no se puede explicar detalladamente en este lugar.

Después del arrangue del software está activo el campo de manejo 'Máguina' v seleccionado el modo 'Auto'.

No se simula ninguna aproximación al punto de referencia en el PC.

El modo de operación 'Jog' para la activación directa de ejes de desplazamiento no está funcional en el PC.

2.1 Manejo - Vista general del control

Conmutación de áreas

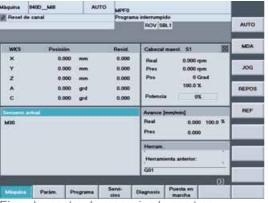
Teclas/entradas

Pantalla/plano

Aclaración



Con la <tecla para el cambio de área> (en el panel de servicio plano o fo en el teclado de PC), se puede - independientem. de la situación de manejo en la cual se encuentre actualmente - visualizar el menú inicial con los seis campos de manejo del control.



En el campo de manejo activo 'Máquina' se visualiza el menú principal. El pulsador de menú del campo de manejo activo está marcado.

En este campo de manejo se controla la máquina de forma inmediata. Aquí puede desplazar manualmente los ejes, hacer contacto o ejecutar programas CN.

Ejemplo: centro de mecanizado con tres ejes lineales (X,Y,Z) y 2 ejes giratorios (A,C)

Parám.

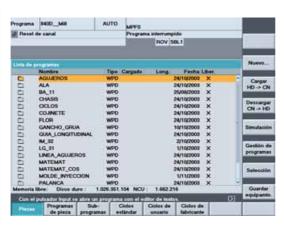


Conmute con el pulsador de menú al campo de manejo 'Parámetros'.

Esto se puede hacer en el panel de servicio plano a través del correspondiente pulsador de menú. En el PC puede hacer clic con el ratón en el pulsador de menú o llamar el campo de manejo con [2].

En el campo de manejo 'Parámetros' se gestionan, entre otros, sus herramientas y la tabla de los decalajes de origen.

Programa



Campo de manejo activo 'Programa' (llamado con el pulsador de menú, el ratón o 🛐)

En este campo de manejo se escriben y se simulan programas CN.

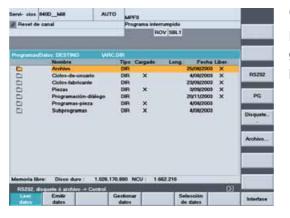
Este tema se trata detalladamente en los capítulos 3 (Fresar) y 4 (Tornear).

Teclas/entradas

Pantalla/plano

Aclaración





Campo de manejo activo 'Servicios'

En este campo de manejo puede gestionar ficheros y, a través de un puerto serie, leer y emitir disquetes.





Campo de manejo activo 'Diagnosis'

Aquí se visualizan y documentan alarmas e información de servicio.





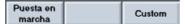
Campo de manejo activo

Puesta en marcha

Tal como lo indica el nombre, este campo de manejo es interesante para los técnicos de sistemas en logue respecta a la adaptación de los datos del CN a la máquina.

En el manejo diario del control no tiene apenas importancia, por lo cual no se tratará más detalladamente en este cuaderno.





Según la configuración de su sistema, también el séptimo y el octavo pulsador de menú del menú principal pueden estar rotulados y permitir llamar a otras aplicaciones (p. ej. AutoTurn).

2.1 Manejo - Vista general del control



Pulsando repetidamente la <tecla para el cambio de área> () puede conmutar entre los dos últimos campos de manejo activos, lo cual resulta práctico, p. ej., en la programación si quiere consultar paralelamente los datos de herramienta.

Por lo tanto, pruebe una vez con los dos campos de manejo 'Programa' y 'Parámetros'.



勽

La "flecha etc." abajo a la derecha indica que existen más funciones o aplicaciones disponibles.

Con la tecla en el panel de servicio plano o en el PC * se amplía el menú, y los pulsadores de menú son reasignados, variando según la configuración.

Mantenga pulsado * 1 después 1

Al pulsar nuevamente la tecla, se vuelve al menú principal de los campos de manejo.

Desconexión

Si ...

trabaja en la máquina:



¡Observe las indicaciones del fabricante de la máquina!

Desconecte la corriente únicamente con el interruptor principal. Si ...



trabaja con SinuTrain en el PC:

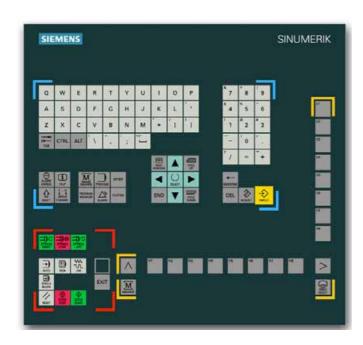
¡En la barra de menú principal ampliada se encuentra un pulsador de menú para terminar SinuTrain!

Al cerrar el software, todos los datos útiles se guardan automáticamente para una sesión posterior.

(Teclado de PC: Fi0 > 1 + F9 > F8)
(Alternativa: xir, véase la página 26.)

2.1.2 Teclado y distribución de la pantalla

En la primera "toma de contacto" con la interfaz de control ya ha conocido la tecla <Cambio de área> (), la tecla <etc.> () y los pulsadores de menú horizontales del menú principal. A continuación, le presentamos de forma sistemática otras teclas importantes (con el ejemplo del teclado de instrucción SinuTrain en la versión "QWERTY") y el monitor de control.



En el teclado de instrucción mostrado están integradas todas las teclas del panel de servicio plano y del teclado completo de CNC, además de las principales teclas del panel de mando de máquina que se utilizan también en el PC.

Todas las funciones necesarias para el trabajo con SinuTrain también se pueden activar de forma directa o a través de una combinación de teclas con un teclado de PC normal. En la siguiente tabla, se indican adicionalmente.

Panel de servicio plano Tecla Teclas de PC Aclaración F1 ... F8 A través de los pulsadores de menú horizontales (numerados correlativamente desde la izquierda hacia la derecha) se conmuta entre campos de manejo. Dentro de un campo de manejo, se llega con estos pulsadores a otras áreas de menú y funciones que se pueden llamar a través de los pulsadores de menú verticales. A través de los pulsadores de menú verticales (numerados correlativamente desde arriba hacia abajo) se llaman funciones o se ramifica, en su caso, a subfunciones que, por su parte, se pueden llamar de nuevo a través del menú de pulsadores vertical. F10 Con la tecla <Cambio de área> se visualiza el menú principal con los campos de manejo. Con la tecla <etc.> se amplía el menú horizontal de pulsadores. Con la <tecla de campo de máquina> puede saltar directamente al campo de manejo 'Máquina'. F9 Con la tecla <Recall> se cierra la ventana en primer plano y se vuelve al menú superior. Está función siempre está disponible cuando se muestra el símbolo de tecla por encima del primer pulsador de menú

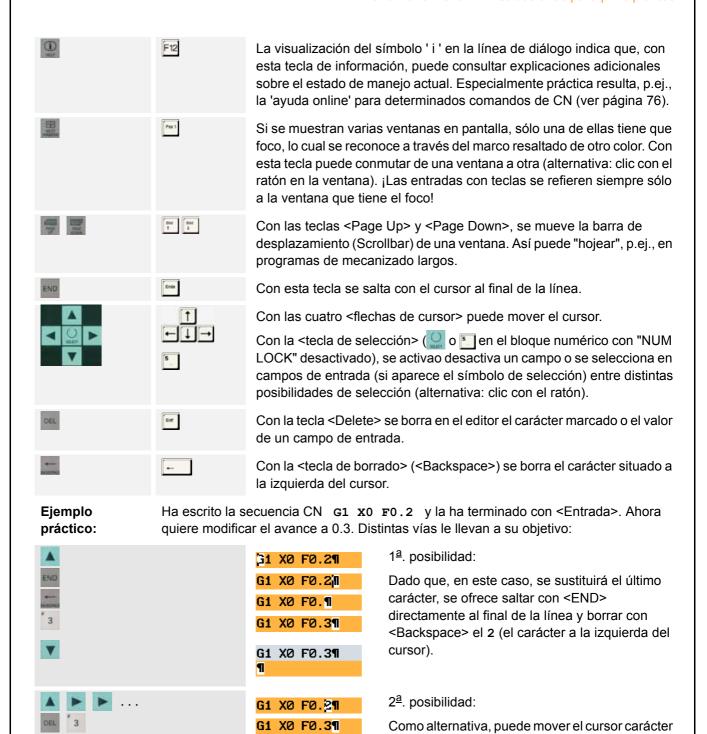
2.1 Manejo - Vista general del control



810D/840D/840Di Instrucciones para principiantes

por carácter hacia la derecha y, cuando se sitúe

en el 2. borrar el carácter con .



G1 X0 F0.3¶

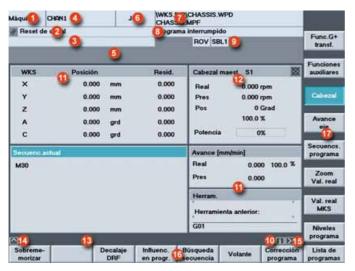
2.1 Manejo - Vista general del control

<u> </u>	Eurlg	Con la tecla <edit> o <undo> se conmuta en los campos de modo de edición (ver ejemplo práctico). Si quiere deshacer una entrada accidental en el modo de edicion</undo></edit>	
		•	evo . Entonces, se restablece la entrada sobree-
Ejemplo práctico:	Quiere modificar, en un campo de entrada, el valor -82.470 in -82.475 sin volver a introducir el número completo. El valor a modificar está marcado (-82.470).		
3		-82.470	Conecte el modo de edición
>		-82.470	Posicione el cursor
* 5		-82.475	Complete el número 5
- S		-82.475	Incorpore el valor modificado (la marca naranja pasa al siguiente campo de entrada)

Tecla de PC Tecla Aclaración Strg + Alt + Con la tecla <Cycle Start> se inicia, en particular, la ejecución de programas. Con la tecla < Cycle Stop > se detiene la ejecución del programa en curso. A continuación, el mecanizado se puede reanudar con <Cycle Start> en la secuencia actual. Alt + Con la tecla <Reset> se cancela el mecanizado, se borran mensajes (sin embargo, ver también 🔝) y se coloca el control en el estado inicial (preparado para una nueva ejecución del programa). Strg + Alt + La tecla <Single Block> (secuencia a secuencia) le ofrece la posibilidad de ejecutar un programa secuencia a secuencia. El mecanizado se detiene después de cada secuencia y se puede reanudar con < Cycle Start>. Una nueva pulsación en <Single Block> vuelve a conmutar a Secuencia siguiente. 3 9 % Strg + Alt + 1 + 8 / 6 / 1 Con estas teclas se activan los modos de operación del mismo nombre AUTO, MDA y JOG (en el estándar SinuTrain sólo estará disponible el modo AUTO). Strg + Alt + 1 + 9 / 1 / 0 * Con estas teclas se conecta el cabezal (no está disponible en el estándar SinuTrain). La tecla <EXIT> existe sólo en el teclado de formación. Con dicha tecla se cierra el software (también se puede cerrar con el pulsador).

^{* ¡}Pulsar sucesivamente y mantener pulsadas las teclas de la forma mostrada!

Distribución de la pantalla



- 1 Aquí se indica el campo de manejo actual (Máquina, Parámetros ...).
- 2 Estado del canal (Reset, interrumpido, activo)
- 3 Estado del programa (cancelado, en curso, parado)
- 4 Nombre del canal (en SinuTrain se encuentra en este punto la tecnología seleccionada, p. ej. 'SinuTrain_Mill')
- 5 En este campo se muestran alarmas y mensajes, junto con un número bajo el cual se pueden localizar explicaciones adicionales en la documentación.
- 6 Modo de operación (AUTO, MDA, JOG) en el campo de manejo 'Máquina'. (En el software de instrucción SinuTrain sólo está contenido el modo AUTO).
- 7 Ruta y nombre del programa seleccionado

- 8 Mensajes de estado del canal (p. ej. "PARADA: Parada de emergencia activa" o "Esperar: Tiempo de espera activo")
- 9 Indicación de estado del canal (p. ej. ROV: la corrección para el avance actúa también en el avance en rápido, SBL1: secuencia a secuencia con parada después de cada secuencia de función de la máquina)
- 10 Si se visualiza el símbolo i, se puede llamar a ayudas adicionales (ver tecla en el teclado completo de CNC).
- 11 En la parte central de la pantalla se encuentran - según el campo de manejo - unas ventanas de trabajo (p. ej. editor de programas) y/o, como en este caso, indicaciones de CN (posición, avance, ...).
- 12 Sólo una ventana de trabajo a la vez tiene el foco. Ésta está resaltada de color. En esta ventana actúan las eventuales entradas (ver también la tecla).
- 13 En esta zona se encuentran las eventuales indicaciones para el operador que pueden estar disponibles.
- 14 El símbolo 'Recall' indica que se encuentra en un submenú y lo puede abandonar, en su caso, con la tecla .
- 15 El símbolo 'etc.' indica que existen otras funciones que puede visualizar con la tecla en el menú horizontal de pulsadores.
- 16 Pulsadores de menú horizontales: aquí se encuentran los campos de manejo o funciones principales.
- 17 Pulsadores de menú verticales: aquí se encuentran submenús y funciones.

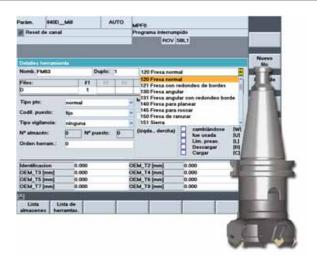
2.2 Manejo - Ajuste

2.2 Ajuste

En este capítulo aprenderá a conocer secuencias de manejo básicas en el ajuste con el control SINUMERIK 840D/810D/840Di.

Con la ayuda de una fresadora en la configuración "con gestión de herramientas"* aprenderá:

- A crear una nueva herramienta en la gestión de herramientas
- A "incorporarla" en el almacén real y en la imagen del almacén en el control (apartado 2.2.1).





Naturalmente, en máquinas con una sencilla "corrección de herramientas" se gestionan también herramientas, aunque no a través de nombres, sino a través de números T.

Especialmente en los tornos, donde todas las herramientas del cargador de revólver se pueden abarcar fácilmente con la vista, esta configuración más sencilla resulta práctica.

Esta configuración "con corrección de herramienta" se describe en el apartado 2.2.2.*

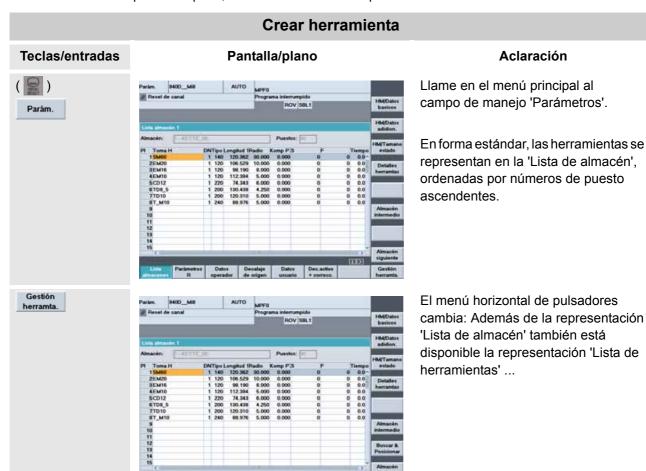
En el apartado 2.2.3 están listadas, finalmente, todas las herramientas que se utilizan en los siguientes ejemplos de programa, y en el apartado 2.2.4 se tratan las operaciones de aproximación con contacto y fijación del origen de coordenadas.

^{* ¡}El procedimiento se puede extrapolar sin más a la otra tecnología!

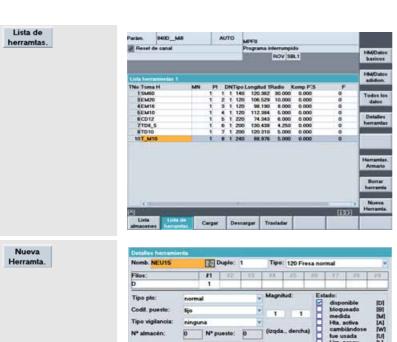
2.2.1 Gestión de herramientas: crear herramienta y cargarla al almacén

Supongamos que tiene un **centro de mecanizado con un almacén (de cadena)**. Quiere crear un cabezal portacuchillas de 63 en la gestión de herramientas e insertarlo en cualquier puesto libre en el almacén.

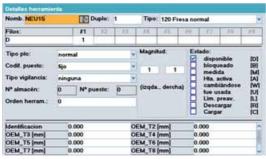
Inserte primero de forma manual la herramienta en el cabezal. Observe para ello las instrucciones del fabricante de la máquina. Después, vuelva a dedicarse a la pantalla del control ...



2.2 Manejo - Ajuste



En la representación 'Lista de herramientas', las herramientas son listadas ordenadas por su número T (TNo).



A través del pulsador de menú vertical se crea una herramienta.



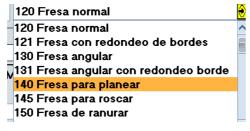


Introduzca un nombre para la nueva herramienta (p. ej., 'FM63' para una fresa plana con ø63mm).

Confirme la entrada.

¡Pase a la lista de selección 'Tipo'!



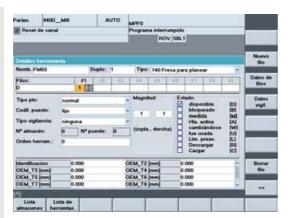


Actualmente está seleccionado el tipo '120 Fresa normal').

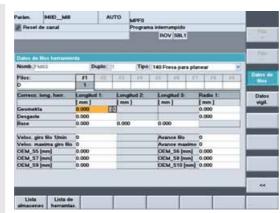
Abra la lista de selección con www.y marque el tipo '140 Fresa para planear'.

Confirme el tipo seleccionado.

810D/840D/840Di Instrucciones para principiantes

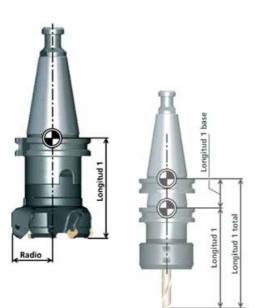


Se ha creado la fresa plana. Tiene *un* filo D definido.



Con el pulsador de menú, pase a la ventana para los valores de corrección de este filo.





Si ha medido anteriormente el valor de compensación para la longitud con la ayuda de un aparato de ajuste previo de herramientas, puede introducirlo aquí.

El radio de un cabezal portacuchillas de 63 es de 31.5 ...

[Si, al medirla, determina que una herramienta ya no cumple sus medidas, puede introducir este valor diferencial en la línea 'Desgaste'. Las medidas "ideales" permanecen inalterables.

En la columna 'Base' se puede introducir, en su caso, por separado la longitud de un adaptador (que se utiliza para distintas herramientas). Esta medida se añade a la longitud de la herramienta.]

2.2 Manejo - Ajuste



Los datos de herramienta están completos.

Vuelta a la lista de herramientas

Se ha asignado automáticamente un número T a la herramienta.

Sin embargo, en el programa se llama cómodamente a través de su nombre (mucho más informativo) (ver capítulos 3 y 4).

Si ... quiere cambiar posteriormente los datos de una herramienta:

 \blacktriangle

Marque la línea de la correspondiente herramienta en la lista de herramientas.

Detailes herramtas Con el pulsador de menú [Detalles herramienta] se abre la ventana de entrada para los datos de herramienta.

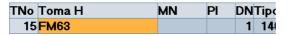
Realice los cambios.

**

Con el pulsador de menú [<<] se cierra la ventana de entrada y se vuelve a la lista de herramientas.

Cargar almacén





Marque la línea de la herramienta que quiere cargar al almacén.

Los campos MN (número de almacén) y PI (puesto) aún están libres. Por lo tanto, la herramienta se encuentra en cierto modo en el armario de herramientas y se tiene que cargar todavía al almacén ...





Con el pulsador de menú horizontal se llama a la función para cargar.

Si ... quiere colocar la herramienta en un determinado puesto en el almacén, ...

... puede introducir los datos de forma manual:

Si ... , p.ej., tiene un almacén grande y "de estructura poco clara", ...

... resulta cómodo hacerse proponer por el control un puesto vacío en el almacén:

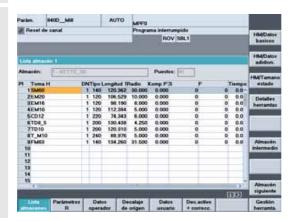




 \wedge

Inicie el proceso de carga con el pulsador de menú.

La herramienta se carga al almacén.

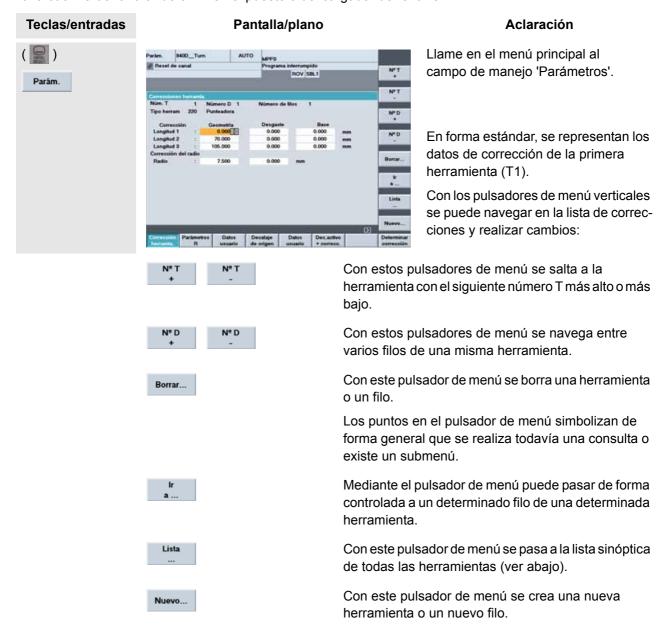


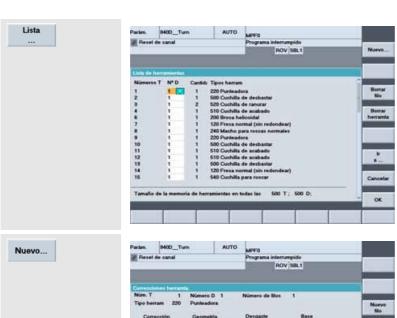
Vuelta al nivel de menú más alto del campo de manejo

2.2 Manejo - Ajuste

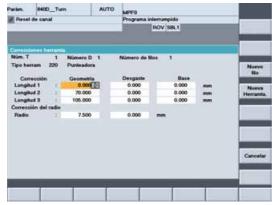
2.2.2 Corrección de herramienta: crear herramienta

Ahora, la variante de la gestión de herramientas sencilla: por lo tanto, su control SINUMERIK gestiona números T en lugar de nombres de herramienta. Supongamos que usted tiene un torno y quiere colocar una cuchilla de ranurar de 3mm en el puesto 5 del cargador de revólver ...

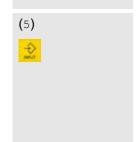




En la lista sinóptica puede ver que, en este caso, el número T 5 aún no se ha asignado.



Cree con los pulsadores de menú una nueva herramienta.



Nueva



En versiones de software más antiguas, el número T se tiene que introducir manualmente. Si introduce un número que ya se ha asignado, se muestra esta indicación.

A partir de la versión del software 6.0 se introduce automáticamente el primer número T libre.

Los distintos tipos de herramienta tienen un número asignado. La primera cifra asigna las herramientas a un grupo:

- 1xx Fresas
- 2xx Herramientas de taladrado
- 4xx Herramientas de rectificado
- 5xx Herramientas de torneado
- 7xx Herramientas especiales

En este caso, el campo muestra la ocupación previa con el número 220 para el tipo 'Broca de centrar'.

2.2 Manejo - Ajuste

Si ...

aún no conoce el número de tipo para la 'cuchilla de ranurar'...

Si ... conoce el número de tipo para la 'cuchilla de ranurar' ...

... puede seleccionar el tipo de

... puede introducir el número directamente:

DEL

Simultáneamente con el borrado del número preajustado se abre la lista de selección con los grupos de herramientas. 520

Ya al introducir la primera cifra, se abre automáticamente para la orientación la lista de selección de las herramientas de torneado.



Naturalmente, puede utilizar las vías aquí descritas para el manejo de una lista de selección también de forma combinada.



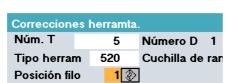
Marque el grupo '5xx Herramientas de torneado' y confirme su selección. Pruebe simplemente distintas vías de entrada para ejercitarse en el manejo.





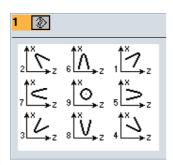
• • •

Seleccione de la lista según el mismo esquema el tipo '520 Cuchilla de ranurar'.

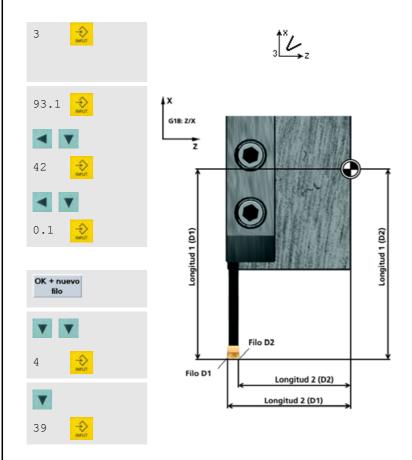


Se ha seleccionado el tipo de herramienta; el siguiente tema es la posición del filo ...





Para el campo de selección de la posición del filo existe una pantalla de ayuda que puede llamar con



En un primer momento se deberían introducir los valores de compensación para el filo izquierdo (D1).

Si ha medido los valores de compensación con anterioridad con la ayuda de un aparato de ajuste previo de herramientas, puede introducirlos aquí. Ejemplo:

Longitud 1 (D1) 93.1 Longitud 2 (D1) 42 Radio del filo: 0.1

Ahora pasamos al segundo filo (D2):

Número característico del segundo filo:

۔ کٹے۔

Longitud 1 (D2) como D1 Longitud 2 (D2) 39 Radio del filo: como D1

De la diferencia entre los dos valores para la 'Longitud 2' resulta el ancho de la cuchilla de ranurar:

42 mm - 39 mm = 3 mm.

Param. 8400_Turn AUTO MPF0

Reset de canal Programa interrumpido
ROV SBL1

Consectiones hertanta
Nim. 7 5 Nimero D 1 Nomero de Blos 2
Tipo herram 520 Cuchilila de ranurar
Posición Blo 3
Consection Geometra
Lengitud 1 93.100 0.000 0.000 mm
Lengitud 2 42.000 0.000 0.000 mm

Corrección del radio
Radio 0.100 0.000 mm

Tecnología
Ang. desp. 0.000 grados

OP25 res: 0.000

Se han introducido todos los valores de compensación para la herramienta. A continuación, la herramienta se puede seleccionar en el programa con el comando T5 (ver capítulos 3 y 4).

¡Vuelta al menú superior!

Según el mismo esquema puede crear ahora todas las herramientas que necesita para los programas de ejemplo ...

2.2 Manejo - Ajuste

Herramientas de los programas de ejemplo

En los apartados anteriores ha creado, como ejemplo, sendas herramientas de fresado y de torneado. En los programas de ejemplo de los capítulos 3 y 4 se utilizarán las herramientas listadas a continuación. Para poder reproducir estos programas con la ayuda del gráfico de simulación, tiene que crear primero también estas herramientas en el campo de manejo 'Parámetros'.

(Naturalmente, puede utilizar también sus herramientas "propias" del mismo tipo con otros nombres. En este caso, preste atención al cambio de la denominación en la llamada de herramienta al realizar la programación).



Herramientas en los programas de fresado Nombre Datos de filo (extracto) Tipo 140 Fresa plana **SM60** D1 Radio 30 120 Fresa de mango **EM20** D1 Radio 10 Radio 8 120 Fresa de mango **EM16** D1 120 Fresa de mango **EM10** D1 Radio 5 220 Broca de centrar **CD12** D1 Radio 6 * TD8_5 200 Broca espiral D1 Radio 4.25 * 200 Broca espiral **TD10** D1 Radio 5 * 240 Macho de roscar T M10 D1 Radio 5 *

* Según la versión del software, el radio de una broca sólo se puede introducir por edición directa del fichero de inicialización de herramientas. ¡Si no está familiarizado con esta operación, debería crear las brocas para la simulación como fresas de mango!

Para el fresado se dispone, en total, de los siguientes tipos de herramientas:

110 Fresa cónica 130 Fresa con cabeza angular

150 Fresa de plaquitas 205 Broca maciza 230 Avellanador

250 Escariador 711 Palpador de bordes 120 Fresa de mango

131 Fresa con cab. ang. con red. de áng. 140 Fresa plana

155 Fresa de cono truncado

210 Mandril

240 Macho de roscar rosca normal

700 Sierra

720 Palpador orientado

121 Fresa de mango con redon. de áng.

200 Broca espiral

220 Broca de centrar

241 Macho de roscar rosca fina

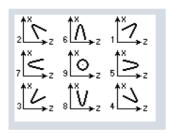
710 Palpador 3D

900 Herramienta especial

Herramientas en los programas de torneado

Al crear las herramientas de torneado, un punto importante, además del radio de corte y de las correcciones de la longitud que puede determinar haciendo contacto o con la ayuda de un aparato de ajuste previo de herramientas, es también la posición del filo.

Por esta razón, volverá a encontrar aquí una vez más, para su orientación, la pantalla de ayuda de la posición del filo.



Tipo	Nombre	Datos de filo (extracto)			
500 Desbastadora	RT1	D1	Radio 0.8	Posición del filo 3	,
500 Desbastadora	RT2	D1	Radio 0.8	Posición del filo 3	Angulo de despulla 44° **
510 Herra. de acab.	FT1	D1	Radio 0.4	Posición del filo 3	
510 Herraamienta de acabado	FT2	D1	Radio 0.4	Posición del filo 3	Ángulo de despulla 44° **
540 Herramienta para roscado	THREAD	D1		Posición del filo 8	
520 Cuchilla de ranurar	GT_3 ***	D1 D2	Radio 0.1 Radio 0.1	Posición del filo 3 Posición del filo 4	0 / 1 /
200 Broca espiral	TD5	D1	D1 Radio 2.5 * ****		
205 Broca maciza	SD16	D1	D1 Radio 8 * ****		

















- * Según la versión del software, el radio de una broca sólo se puede introducir por edición directa del fichero de inicialización de herramientas. ¡Si no está familiarizado con esta operación, debería crear las brocas para la simulación como fresas de mango!
- ** Si, al crear una herramienta, se introduce un 'ángulo de despulla' o 'ángulo de incidencia' que no corresponde a 0, éste se controla, al tornear destalonados, con respecto a colisiones (ver ejemplo en el apartado 4.2).
- *** Esta herramienta se ha tratado en el apartado 2.2.2.
- **** Si taladra en el plano G17 (recomendación), la longitud 1 en la corrección de herramienta se refiere, a diferencia de las correcciones de las herramientas de tornear, al eje Z. Ver capítulo 5 de las Instrucciones de manejo.



Para el torneado se dispone, en total, de los siguientes tipos de herramientas:

500 Desbastadora 510 Herramienta de acabado 520 Cuchilla de ranurar

530 Cuchilla de tronzar 540 Herramienta para roscado 730 Tope

A ellas se añaden las herramientas de taladrado, fresado y especiales que ya se han indicado en el apartado dedicado a las fresas (página 38).

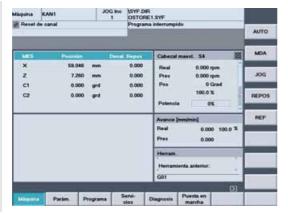
2.2 Manejo - Ajuste

2.2.4 Contactar la herramienta y fijar el origen

Al contactar, una herramienta previamente medida se desplaza con cuidado hacia la pieza hasta que "entra en contacto" con ella. A partir de los datos de corrección de la herramienta y la posición actual del portaherramientas, el control puede calcular el decalaje de origen al cual se refieren las coordenadas del programa de CN.

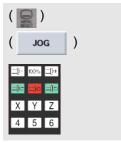
La aproximación con contacto y la fijación del origen de la pieza es, por lo tanto, una interacción inmediata de control y máquina o de herramienta y pieza sujeta. Por esta razón, la función 'Contactar' **no está reproducida en el software de instrucción SinuTrain**.





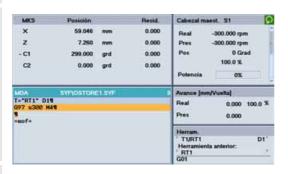
Pase al menú principal del control y llame al campo de manejo 'Máquina'.

(Alternativa: tecla M)



Desplace la herramienta, p. ej., en el modo de operación 'Jog', "manualmente" (p. ej., con las teclas de ejes del panel de mando de máquina) a una posición que permita el cambio de herramienta (giro del cargador de revólver) sin colisión.

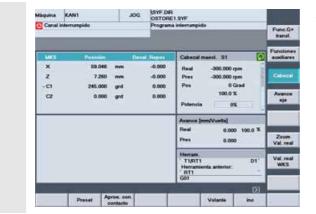




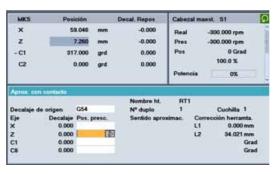
Active la herramienta con la cual quiere contactar la pieza (p .ej., escribiendo en el modo 'MDA' un pequeño programa que ejecute la llamada de herramienta y haga girar el cabezal).

Inicie el programa con la tecla <Cycle Start> en el panel de mando de la máquina.

A continuación, vuelva a conmutar al modo manual (modo 'JOG') (sin accionar entre medio <Reset> o <Cycle Stop>).



Aquí puede activar la función 'Contacto' a través de un pulsador de menú horizontal.



En la ventana de función se establece primero en qué decalaje de origen (G54, G55 ...) quiere consignar el resultado.

A continuación, coloque el cursor (¡con <Flecha hacia abajo>, no con <Entrada>!) en el campo de entrada 'Posición prescrita' para el eje en el cual quiere realizar el primer contacto (en este caso, el eje Z al tornear).

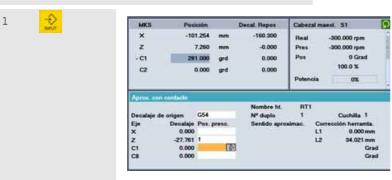


Aprox. con

contacto

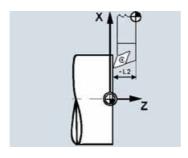
G54

Desplace la herramienta cuidadosamente con las teclas de ejes, un aparato manual separado o volantes electrónicos hasta que toque la pieza. (En su caso, la herramienta se puede retirar entonces verticalmente a la dirección de contacto, parando el cabezal).



Ahora, introduzca en el campo 'Posición prescrita' el valor que esta coordenada deberá tener más tarde en el programa. Para ello, se tiene que considerar la corrección de la longitud de herramienta de la herramienta. (Ver pantalla de ayuda abajo).

El decalaje se indica a la izquierda del campo de entrada.



La corrección de la longitud de herramienta de la herramienta en Z ('Longitud 2') es contraria al eje.

Por lo tanto, la geometría de la herramienta se considera como valor *negativo* al calcular el decalaje.

Esto se realiza conmutando al '-' en el campo detrás de la posición prescrita.

2.2 Manejo - Ajuste



En su caso, determine de la misma manera el decalaje de origen para los demás ejes (no se necesita para tornear, dado que el eje de giro tiene siempre el valor X 0).

Para terminar, confirme todos los valores para el decalaje de origen seleccionado, en este caso G54.





Todos los decalajes de origen del control se pueden "consultar" en el campo de manejo 'Parámetros'.

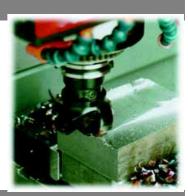
El decalaje de origen se activa en la ejecución por la llamada al correspondiente comando (G54, G55, ...) en el programa de CN.

2.3 Gestionar y ejecutar programas

En este capítulo tratamos el arranque de virutas.

Supongamos que ya existe un programa ejecutable y comprobado (ver los capítulos 3 y 4 para la programación) ...

... Entonces aprenderá aquí cómo lo puede transferir, en su caso, desde un disquete al control, cargar desde la administración de programas al núcleo del control y, finalmente, ejecutar.



2.3.1 Guardar datos en disquete y leer desde un disquete

Su control SINUMERIK le ofrece distintas posibilidades para emitir y leer datos. Éstas se pueden seleccionar en el campo de manejo 'Servicios' a través del menú de pulsadores vertical:

[V24] Puerto serie [Disquete...]Disquetera

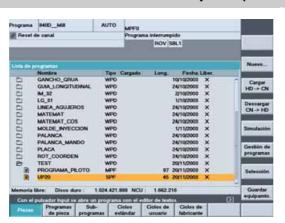
[PG] Aparato de programación

[Archivos...] Directorio de archivo en la unidad de disco duro

Aquí se tratará, como ejemplo, el flujo de datos entre el control y un disquete. ¡Inserte para este fin un disquete formateado sin protección contra escritura!



Control -> disquete (emisión)



La base para este ejemplo es cualquier directorio de piezas (en este caso, "TEST.WPD") creado en el campo de manejo 'Programa' y que contenga, por ejemplo, un programa de mecanizado ("PROGRAMA_PILOTO.MPF") y un subprograma ("UP20.SPF").

Para la creación de directorios de piezas y programas encontrará un ejemplo con descripción detallada en el apartado 3.1.

2.3 Manejo - Gestionar y ejecutar programas

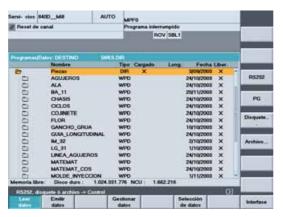


Pase al menú principal del control y llame al campo de manejo 'Servicios'.

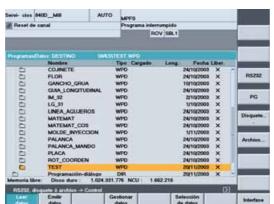
La ventana muestra los directorios (tipo 'Dir' para 'Directory') que se pueden seleccionar también en el campo de manejo 'Programa' a través de los pulsadores de menú horizontales.

El directorio de piezas "TEST.WPD" se encuentra, por lo tanto, en el directorio "Piezas.DIR":

Abra el directorio superior de piezas ...



... y marque el subdirectorio que quiere guardar en disquete (o sea, en este caso, "TEST.WPD").



En la pantalla, el pulsador de menú marcado como activo es [Entrada datos].

Con el pulsador de menú [Salida datos] se conmuta a la emisión de datos.



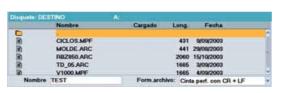




En la ventana se muestra el contenido del disquete. El foco se sitúa en el campo 'Nombre de archivo'. Éste está ocupado con el nombre de la pieza.

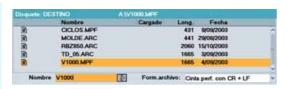
Si ... quiere averiguar, antes de guardar, qué ficheros existen ya en el disquete:





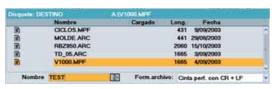
Con la tecla <Tab> o <END> se conmuta el foco hasta que la barra naranja marca una línea en la lista de ficheros.





Con las teclas <Flecha hacia abajo> y <Flecha hacia arriba> puede desplazar el cursor en la lista de ficheros. En esta operación, el nombre del fichero marcado se incorpora en el campo 'Nombre de archivo' (¡y, en su caso, se sobreescribe!!).





Con <Tab>, vuelva a colocar el foco en el campo 'Nombre de archivo' y vuelva a introducir el nombre de la pieza.





Inicie la transferencia de los datos del control al disquete.

El proceso de transferencia se protocoliza en la línea de mensajes. Cuando la transferencia de datos se ha terminado con éxito, aparece el mensaje "Tarea terminada."





Abra entonces el directorio de piezas "TEST.WPD", marque el programa de mecanizado

"PROGRAMA PILOTO.MPF" ...

2.3 Manejo - Gestionar y ejecutar programas



... y vuelva a transferirlo, como ejercicio, por separado al disquete.

A continuación, pase al menú [Gestionar datos] y visualice allí el contenido del [Disquete].

El directorio de piezas "TEST.WPD" se ha guardado, junto con los ficheros que contiene, como "TEST.ARC".

El fichero de programa
"PROGRAMA_PILOTO.MPF" se ha
guardado como
"PROGRAMA_PILOTO.ARC".

Información adicional:

La extensión "ARC" corresponde a archivo. Dentro del fichero "TEST.ARC" se guarda la estructura de datos completa con el directorio de piezas, programa de mecanizado y subprograma.

Al restaurar un fichero ARC, vuelve a restablecerse esta estructura.



Disquete..



Abandone el menú con la tecla <Recall>.

El cursor marca de nuevo el fichero que se acaba de copiar en disquete.

Disquete -> control (lectura)

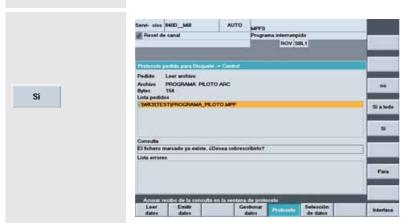


Seleccione ahora el menú para la lectura de datos.



El programa de mecanizado guardado como "PROGRAMA_PILOTO.ARC" en el disquete se tiene que volver a transferir al control.

Marque el fichero
"PROGRAMA_PILOTO.ARC" en la
lista de ficheros del disquete ...



... e inicie la transferencia.

Dado que el programa de mecanizado original existe todavía en el control, se produce una consulta si se tiene que sobreescribir.

Conteste la consulta con [Sí].

El fichero queda sustituido por su propia copia.

2.3.2 Desbloquear, cargar, seleccionar y ejecutar programa

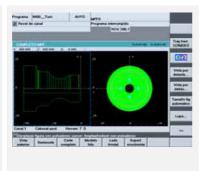
Si un programa aún no se ha terminado de escribir o se tiene que ensayar todavía, puede retirarle el 'desbloqueo' y evitar de este modo que pueda ser cargado, seleccionado y ejecutado.

Para poder ejecutar un programa, éste se tiene que encontrar en la memoria principal del CN. **Esto se consigue, si el control dispone de una unidad de disco duro, a través de la función 'Cargar'**. Dado que la capacidad de memoria de la memoria principal del CN está limitada, los programas que no se necesitan temporalmente se deberían volver a descargar después, guardándolos de nuevo en el disco duro (si existe).

Uno de los programas cargados se puede seleccionar para la ejecución. **Esto se realiza con la función** 'Selección'. El nombre del programa seleccionado aparece entonces arriba a la derecha en la línea del encabezamiento de la pantalla.

Antes de iniciar un programa debería observar estrictamente los siguientes puntos:





Compruebe concienzudamente con la ayuda de la simulación si el programa está libre de errores.

¡No asumimos ninguna responsabilidad por los programas de muestra contenidos en este cuaderno!

Especialmente los datos de corte (velocidad de giro, avance, ancho de corte) se tienen que adaptar eventualmente a las condiciones existentes en su máquina.





Cerciórese de que todas las herramientas utilizadas en el programa se encuentran en el almacén de herramientas o en el cargador de revólver y están correctamente medidas.





Cerciórese de que la pieza está sujeta con seguridad y el origen está fijado correctamente.

En ciertas condiciones es aconsejable ejecutar el programa primero "en seco", es decir, sin pieza, para poder comprobar una vez más todos los movimientos programados en cuanto a colisiones.





Antes de la primera ejecución de prueba de un programa, gire el override de avance a CERO para tener tiempo de intervenir en caso de programación incorrecta de movimientos en velocidad de desplazamiento rápido.





En puntos especialmente críticos debería conmutar además al modo "Secuencia a secuencia".

Pasamos al ejemplo concreto: en el campo de manejo 'Programa" ha programado la pieza "Completo", o en el campo de manejo 'Servicios' ha cargado los datos de programación, p. ej., desde un disquete ...

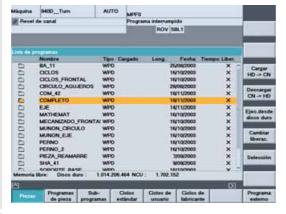




Pase al campo de manejo 'Máquina'.

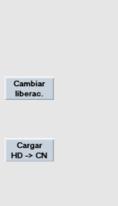
Si está activo otro modo de operación, conmute al modo 'AUTO'.

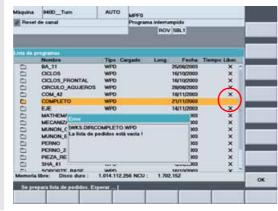




Abra la vista general del programa ...

... y marque el (directorio) de piezas "COMPLETO".

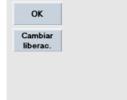


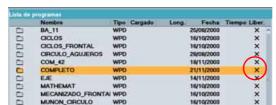


La pieza ya está desbloqueada.

Como ejercicio puede:

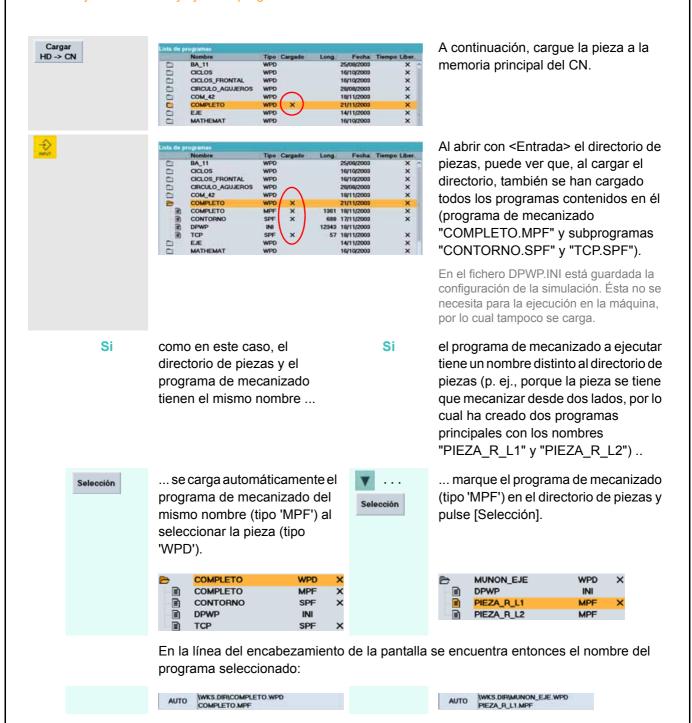
- Retirar primero el desbloqueo a la pieza
- Tratar después (en vano) de cargarla

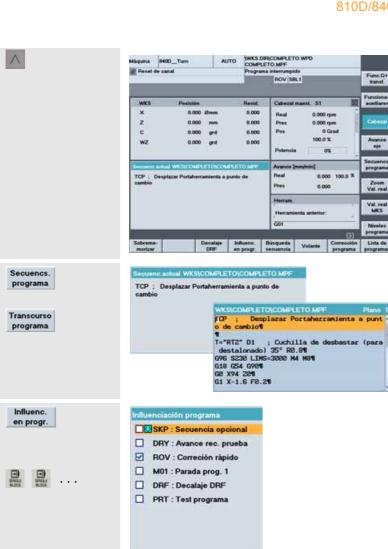




- Confirmar el mensaje
- Volver finalmente a desbloquear la pieza

2.3 Manejo - Gestionar y ejecutar programas





SBL1 Parar tras cada

SBL3:Parada en ciclo

Abandone la sinopsis del programa con la tecla <Recall>

En la ventana resaltada de color amarillo se puede ver entonces la 'Secuencia actual' (es decir, la primera secuencia) del programa seleccionado.

Como alternativa, se puede mostrar en esta ventana también el programa completo.

(Con [Ejecución del programa] y [Secuencias de programa] puede conmutar entre estas dos representaciones).

Tiene distintas posibilidades para influir en la ejecución del programa.

El estado se indica en una línea de estado en la parte superior de la pantalla.

El modo Secuencia a secuencia actual (SBL1, SBL2 o SBL3) se puede activar y desactivar además en todo momento con la tecla <SingleBlock> en el panel de mando de máquina.

Para terminar, inicie el programa.

Suba con cuidado el override de avance cuando ejecute el programa por primera vez.

En situaciones críticas:

i 🙎 o en el caso más extremo









3 Programación Fresar

En este capítulo conocerá, en base a dos sencillas piezas de muestra, la programación de los controles SINUMERIK 810D/840D/840Di.

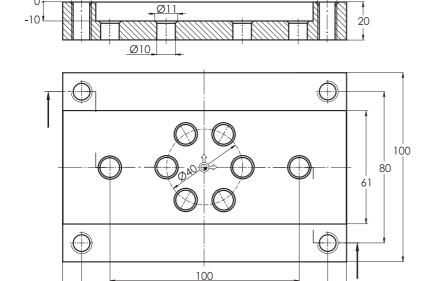




Naturalmente, aquí no se tratan todas las posibilidades que existen con estos potentes controles. Pero una vez que haya seguido la programación de estas dos piezas, estará preparado para continuar sus prácticas usted mismo.

3.1 Pieza "Guía longitudinal"

Mediante la pieza "Guía longitudinal" conocerá, tecla por tecla, el camino completo desde el plano hasta el programa CN terminado. Se tratan los siguientes temas:



130 150

- División en pieza, programa de mecanizado y subprograma
- Llamada de herramienta y cambio de herramienta
- · Funciones básicas
- Funciones tecnológicas (datos de corte)
- Recorridos sencillos sin corrección del radio de la fresa
- Taladrado con ciclos y técnica de subprogramas
- Simulación para el control de la programación



3.1.1 Crear pieza y programa de mecanizado

Teclas/entradas Pantalla/plano Māquina 8400_MB ROV SBL1 Cabezal ma at. S1 0.000 Pes 0 Grad 0.000 0.000 0.000 (1/) ROV SBL1 0.000 0.000 0.000

Aclaración

Estado inicial:

Val. real MKS

AUTO MDA JOG

REPOS

REF

O'K

0.000

- Cualquier campo de manejo (aquí 'máquina') y modo de operación (aquí 'AUTO')
- Estado del canal RESET, es decir, en este momento, no se está ejecutando ningún programa. Si aún no lo ha hecho, coloque el control con la tecla <Reset> en el estado 'Reset' (ver línea de estado arriba a la izquierda).

Paso al menú principal.

En el menú horizontal de pulsadores se encuentran los campos de manejo. El campo de manejo activo 'Máquina' está resaltado de color negro.

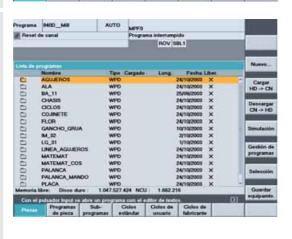
Paso con el pulsador de menú al campo de manejo 'Programa'.

Existen distintos tipos de programa que figuran entonces en el menú de pulsadores.

El tipo marcado 'Piezas' (WPD) es un directorio en el cual se pueden quardar todos los datos relevantes de una tarea de mecanizado (programas de mecanizado, subprogramas, etc.).

De este modo, todos los ficheros se pueden estructurar claramente.







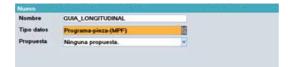
Cree un nuevo directorio de piezas para la "guía longitudinal".

Introduzca el nombre de pieza (no se distingue entre mayúsculas y minúsculas).

Tenga en cuenta que cada nombre sólo se puede utilizar una vez. (Por lo tanto, puede ser necesario elegir otro nombre.)

Las entradas de texto y numéricas se incorporan siempre en el teclado del control con la tecla amarilla <Entrada>, y en el PC con <Return>.

Dado que quiere crear una pieza (WPD = WorkPieceDirectory), puede asumir el tipo de fichero sin modificaciones.



El núcleo del mecanizado es el programa de mecanizado (MPF = MainProgramFile).

En el nuevo directorio de piezas originado se crea automáticamente un programa de mecanizado (con el mismo nombre).



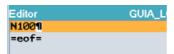
Se abre automáticamente el editor en el cual se escribe el programa.

En la línea del encabezamiento se encuentra el nombre del directorio de piezas y detrás el nombre del programa principal.

La primera línea de programa está marcada.

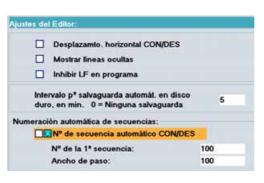
= eof = marca el final del programa (End of File).

Si ...



en su control está activa la numeración automática de secuencias:





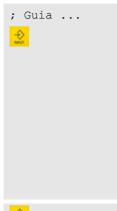
Se tiene que programar **sin** numeración automática de líneas.

El control trabaja también sin números de secuencia, y resulta más cómodo escribir un programa sin números.

Más tarde, puede completar automáticamente los números de secuencia mediante <Numeración nueva>.

Acepte la máscara de ajustes modificada.

Borre el primer número de línea, creado automáticamente.





El punto y coma identifica una línea de comentario.

Cada secuencia de programa se acepta con <Entrada> ...

Si quiere, puede indicar en líneas de comentario adicionales, p. ej., las herramientas utilizadas ...

; Lista de herramientas:
; Fresa tipo porcupina 60mm

NOUT.

Una línea en blanco adicional (con <Entrada>) sirve para estructurar el programa.

3.1.2 Llamada de herramienta y cambio de herramienta

O bien

Si utiliza un control que gestiona herramientas con nombres en texto explícito (ver apartado 2.2.1) O bien

Si utiliza un control que gestiona herramientas con números T (ver apartado 2.2.2) ...

T="SM60"

; Fresa cilindrica D60mm



T17 ; Fresa cilindrica D60mm



La herramienta (T = Tool) se selecciona con su nombre en texto explícito que se ha asignado en la administración de herramientas (campo de manejo 'Parámetros'). La herramienta (T = Tool) se selecciona con su número T que se ha asignado en la gestión de herramientas (campo de manejo 'Parámetros').

Atención:

Posteriormente, no se volverá a tratar esta distinción de casos en la gestión de herramientas. ¡Entonces, usted mismo tiene que modificar la llamada de herramienta!

М6



En máquinas con cambiador de herramientas, M6 llama al cambio de herramienta.

3.1.3 Funciones básicas

G17 G54 G64 G90 G94

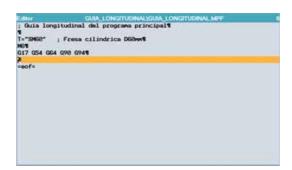


Éstas son funciones básicas que se explicarán más detalladamente en la siguiente sinopsis.

A menudo, estas funciones son válidas para todo un programa. Sin embargo, se recomienda para una mayor seguridad ejecutar estas funciones en cada cambio de herramienta.

Aclaración de las funciones	Funciones del mismo grupo
G17 - Selección de plano XY	G18 - Selección de plano XZ G19 - Selección de plano YZ
G54 - Activación del primer decalaje de origen	G55, G56, G57 - Otros decalajes de origen G53 - Anulación de todos los decalajes de origen (actúa por secuencias) G500 - Desactivación de todos los decal. de origen
G64 - Matado de esquinas. El punto final de una secuencia de desplazamiento no se alcanza de forma totalmente exacta, sino que existe un pequeño redondeo hacia el siguiente desplazamiento.	G60 - Parada precisa. Se posiciona exactamente en el punto final. Para este fin, todos los accionamientos de eje se frenan hasta la parada.
G90 - Programación de cotas absolutas	G91 - Programación de medidas incrementales (cotas incrementales)
G94 - Con F se programa la velocidad de avance en mm/min.	G95 - Con F se programa el avance en mm (por vuelta).

Las funciones de un mismo grupo se anulan mútuamente. Las funciones actualmente activas se pueden "consultar" en el campo de manejo 'Máquina' mediante el pulsador de menú Func.G+ .



¡Estas son las primeras líneas del programa!

La primera herramienta ha sido cambiada y se han establecido importantes ajustes básicos generales.

Con esta herramienta de un ancho de 60 mm se tiene que prefresar entonces la ranura con un ancho de 61 mm.

3.1.4 Recorridos sencillos sin corrección del radio de la fresa

G0 X110 Y0

En desplazamiento rápido (G0), la herramienta se lleva primero en el plano XY a su posición inicial.

110 = Valor X del borde de la pieza + radio de la fresa + distancia directa = 150/2+60/2+5

(Para mejorar la legibilidad, la tecla de confirmación de una línea de programa ya no se volverá a indicar expresamente a partir de aquí. ¡Confirme usted mismo cada línea con!!)

G0 Z2 S600 M3 M8

Antes de llevar la fresa a la profundidad de fresado, se posiciona en un plano intermedio (Z2) por encima de la superficie de la pieza.

Esto ofrece seguridad en el rodaje del programa (si el origen de pieza o la corrección de herramienta se han ajustado accidentalmente a un valor incorrecto). Además, en esta secuencia, ya se puede arrancar el cabezal y conectar el lubricante.*

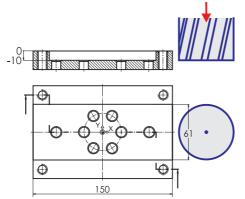
S600 Velocidad de giro S = 600 min⁻¹

M3 La herramienta gira en sentido horario (marcha a la derecha)

M8 El lubricante se conecta

* Atención: Todos los datos tecnológicos utilizados son únicamente ejemplos. ¡Utilice en su máquina sus propios valores empíricos y tenga en cuenta los datos contenidos en el catálogo de herramientas!





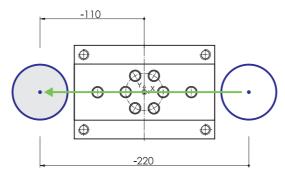
Con la velocidad de desplazamiento rápido (G0) se continúa hasta la profundidad de mecanizado.

Nota:

Por razones de seguridad, este recorrido se deberá ejecutar, en su caso, como secuencia G1 en avance:

G1 Z-10 F400

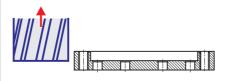




La fresa se desplaza en avance (velocidad de avance 400 mm/min) en una línea recta (G1) **al** punto final X-110 (cota absoluta relativa al origen).

En G91 (medida incremental) se debería haber programado X-220 porque la fresa se desplaza 220 mm en la dirección negativa del eje.

G0 Z100 M5 M9



Con la velocidad de desplazamiento rápido (G0), la fresa se retira de la pieza en dirección Z. Al mismo tiempo, se detiene el cabezal con M5 y se desconecta el lubricante con M9.



Línea en blanco para la estructuración al final del mecanizado con la fresa tipo porcupina

T="EM16" ; Fresa de mango D16mm

М6

Y

G17 G54 G64 G90 G94

Con la fresa de mango de 16mm, los dos cantos de la ranura (ancho 61 mm, prefresado con la fresa tipo porcupina de ø60) se tienen que fresar a la medida final.

Las mismas funciones G que en el primer mecanizado representan también la base del mecanizado con la fresa de mango.

G0 X85 Y22.5

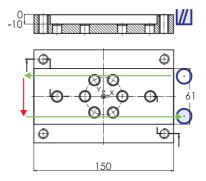
G0 Z2 S500 M3 M8

G0 Z-10

G1 X-85 F200

G0 Y-22.5

G1 X85



En este primer ejemplo, el acabado de contorno se realiza sin cálculo automático del radio de la fresa, es decir, se programa la trayectoria del centro de la fresa:

22.5 = 61/2 - 16/2

X85 equivale a un desbordamiento de 2 mm.

La velocidad de avance se elige con F200 menor que anteriormente con la fresa tipo porcupina.

G0 Z100 M5 M9

Al final, la pieza se vuelve a abandonar con la velocidad de desplazamiento rápido, el cabezal se detiene y el lubricante se desconecta.





Línea en blanco para la estructuración

Si ... sólo quiere fresar (no taladrar) o desea simplemente consultar la simulación, puede terminar el programa en este punto:

M30

M30 termina el programa de mecanizado.

En la ejecución, el programa salta, en M30, de vuelta al principio y se puede iniciar de nuevo. Por lo tanto, M30 se tiene que encontrar siempre en la última línea de programa.

Simulación

Puede simular el programa terminado ... (ver los detalles en el apartado 3.1.7)



... y, tras abandonar la simulación,



... ejecutarlo en el campo de manejo 'Máquina', modo 'AUTO' (ver apartado 2.3.2).

Para completar el programa posteriormente con los mecanizados de taladrado, marque en el campo de manejo 'Programa' el directorio de piezas "GUÍALONGITUDINAL.WPD", ábralo con <Entrada>, marque el programa de mecanizado y ábralo por su parte con <Entrada>.

Asegúrese de insertar las siguientes líneas de programa (ver en: T="CD12" ...) antes del comando M30.

3.1.5 Taladrado con ciclos y técnica de subprogramas

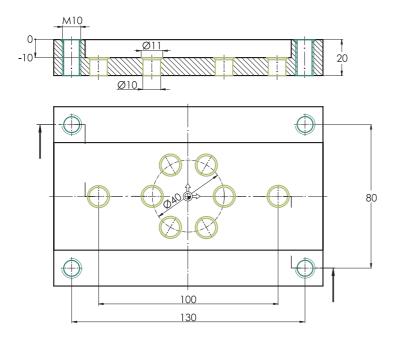
Centrar

T="CD12" ; Punteador 90° D12mm M6 G17 G54 G60 G90 G94

La totalidad de los doce taladros se tienen que centrar primero.

Al taladrar se trabaja con G60 (parada precisa) para garantizar en todos los taladros una elevada exactitud de la medida.





Los taladros se pueden dividir en dos grupos:

- 4 roscas M10 en las esquinas
- 2 taladros individuales y1 patrón de taladros en la ranura

Las posiciones del primer grupo se introducen posteriormente en un subprograma con el nombre ROSCA; las de los demás taladros en el subprograma INTERIOR.

En este caso conviene utilizar subprogramas, dado que el desplazamiento a las posiciones se realiza tanto para centrar como también para taladrar y roscar.

G0 X-65 Y40 G0 Z2 S500 M3 M8 Con la velocidad de desplazamiento rápido se efectúa el desplazamiento a la distancia directa para el primer agujero roscado (en la figura, arriba a la izquierda), y se conecta el lubricante.

F150

En este caso, la entrada de la velocidad de avance no se encuentra en una secuencia G1, dado que todos los recorridos del mecanizado se realizan, a continuación, a través de un ciclo:





Pulsador de menú horizontal para la llamada al menú principal 'Taladrar'.

En el menú de pulsadores vertical aparecen entonces los correspondientes submenús.



A través del pulsador de menú vertical se abre el cuadro de diálogo para el ciclo de taladrado CYCLE82 (taladrado, avellanado).

El cursor se encuentra en el primer campo de entrada. En la pantalla de ayuda, el significado del campo se explica gráficamente, en la línea de encabezado amarilla en forma de texto.

Profund. final agujero, relativa a pl. ref.

Plano retir. RTP 2.000

Plano de ref. RFP 0.000

Dist.segurid. SDIS 1.000

Prof.final DPR inc

Espera DTB 0.000 s

Una parte de los campos en el cuadro de diálogo ya está ocupada con valores.

Modifique o complete primero las tres primeras entradas conforme a las especificaciones de la pantalla.

* ... o, en este caso (porque el valor preasignado ya es correcto) simplemente ∇ o $\stackrel{>}{ }$.

Según el plano, los taladros tienen un diámetro de 10 mm y recibirán un chaflán con un ancho de 1mm. Por lo tanto, una broca de centrar de 90° tiene que penetrar hasta una profundidad de 5.5 mm.

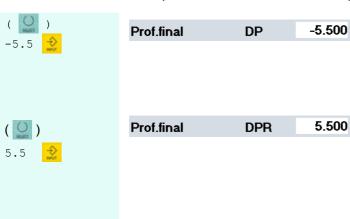
abs

inc

Atención ...

0

Esta 'profundidad final de taladro' se puede introducir de dos maneras:



ABS Absoluto, es decir, se introduce la medida de profundidad relativa al origen de la pieza.
O sea, en este caso: -5.5 ABS

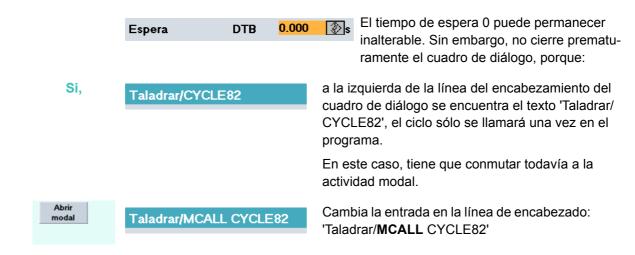
INC Incremental, es decir, relativo al 'plano de referencia'. Dado que sólo tiene sentido un mecanizado "hacia abajo", no se introduce ningún signo (negativo) en el dato de profundidad incremental.

O sea, en este caso: 5.5 INC

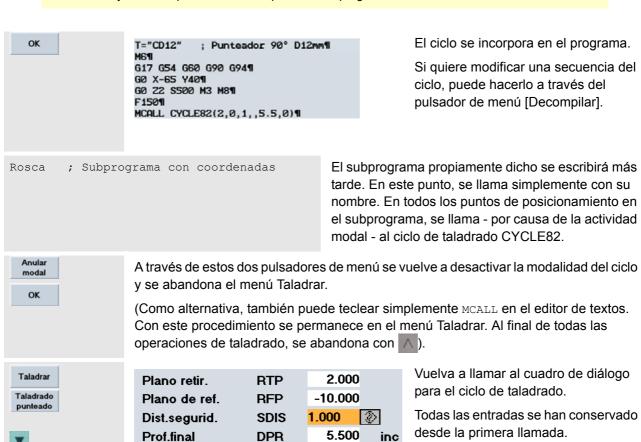
Además de con la tecla < Conmutar> , también se puede conmutar entre ABS e INC mediante el pulsador de menú [Alternativa] si está marcado el campo 'Profundidad final de taladro'.

Ambas variantes de entrada son correctas. Sin embargo, para centrar se recomienda usar el ajuste INC, ya que, de esta manera, los taladros se pueden centrar con relación a distintos planos de referencia con *una profundidad incremental*.

Espera



'Modal' se puede traducir como 'automantenido'. Esto significa que una instrucción (p. ej., una función G, una posición de eje programada o, como en este caso, un ciclo completo) mantiene su actividad más allá de la secuencia en la cual se encuentra. En el caso de ciclos de taladrado, la consecuencia es que el ciclo se vuelve a ejecutar después de cada desplazamiento programado a continuación.



0.000

Si ha introducido la 'profundidad final de taladro' incremental (**INC**), sólo necesita modificar aquí el valor del

'plano de referencia'.

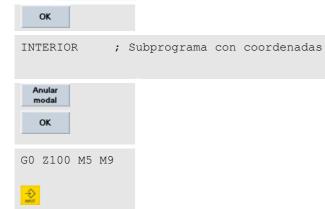
DTB

Si ...

ha introducido la 'profundidad final de taladro' absoluta (**ABS**), también la tiene que modificar aquí.



Profundidad final de taladro absoluta = plano de referencia - profundidad final de taladro incremental = -10-5.5



Incorpore el ciclo en el programa.

Se aplica el mismo procedimiento que en el subprograma ROSCA.

Se aplica el mismo procedimiento que para centrar los 4 agujeros roscados.

Retirada de la pieza, cabezal y lubricante DES.

Línea en blanco para la estructuración

Para el control, toda la parte del programa para centrar a la vista.

T="CD12" ; Punteador 90° D12mm¶
M6¶
G17 G54 G60 G90 G94¶
G0 X-65 Y40¶
G0 Z2 S500 M3 M8¶
F150¶
MCALL CYCLE82(2,0,1,,5.5,0)¶
ROSCA ; Subprograma con coordenadas¶
MCALL ¶
MCALL CYCLE82(2,-10,1,,5.5,0)¶
INTERIOR ; Subprograma con coordenadas¶
MCALL¶
MCALL¶
MCALL¶
MCALL¶
G0 Z100 M5 M9¶

Taladrar agujeros para roscar

T="TD8_5" ; Broca para rosca M10 M6 G17 G54 G60 G90 G94 G0 X-65 Y40 G0 Z2 S1300 M3 M8 F150

Los agujeros roscados M10 tienen un agujero para roscar con una rosca de ø8.5 mm.

Se taladra con una broca espiral.





Plano retir.	RTP	2.000
Plano de ref.	RFP	0.000
Dist.segurid.	SDIS	1.000
Prof.final	DP	-23.000 abs
Espera	DTB	0.000 📳 s

Al igual que al centrar, llame al cuadro de diálogo para el ciclo de taladrado e introduzca los valores.

En este caso, la profundidad final de taladro se debería introducir como valor absoluto (-23 ABS).

El suplemento de 3 mm al espesor de la placa se obtiene según la regla empírica para la consideración del ángulo de la punta de 118°:

¡"Suplemento = 1/3 diámetro de la broca"!

ROSCA ; ver arriba

ROSCA ; Vei alliba

Anular modal OK

G0 Z100 M5 M9

⇒

Incorpore el ciclo en el programa.

Llamada al subprograma con las posiciones de los cuatro taladros

A través de pulsadores de menú se vuelve a desactivar la modalidad del ciclo.

El procedimiento conocido al final de un mecanizado.

Roscado con macho

M6 G17 G54 G60 G90 G0 X-65 Y40

G0 Z2 S60 M3 M8

; Macho M10

T="T M10"

G94 se puede suprimir en este caso. La velocidad de avance resulta de la velocidad de giro y del paso de rosca que se introducen en el ciclo.



Taladrar

Roscado

(sin macho compensad)

(Abrir modal)



Se taladra sin macho de compensación. Esto se señaliza mediante el texto gris del pulsador de menú 'Sin macho de compensación'.

También este ciclo debería ser de nuevo modalmente activo (ver MCALL en la línea del encabezamiento).



Plano retir.	RTP	2.000
Plano de ref.	RFP	0.000
Dist.segurid.	SDIS	1.000
Prof.final	DP	-24.000 abs
Espera	DTB	0.000 s
Sentido giro	SDAC	M5
Eje	3º e	je geom.
Selección		Derecha
Tabla		métrico
Designación		M 10
Paso	PIT	1.500
Pos.cabezal	POSS	0.000
Veloc. de giro	SST	60.000
Vel. retroc.	SST1	140.000
Penetración	una	\bigcirc

'Sentido de giro SCAC M5' (parada del cabezal) sólo actúa *después* de la ejecución del ciclo.

Si las entradas en los campos 'Tabla' y 'Selección' no corresponden a la consigna, puede conmutar con la tecla ...

¡Una mayor velocidad de giro en la retirada ahorra tiempo de fabricación!

Incorpore el ciclo en el programa.

ROSCA ; ver arriba

¡Mismo procedimiento ...

Anular modal OK

... que para el taladro para roscar!

G0 Z100 M5 M9

OK

Taladrar agujeros pasantes ø10

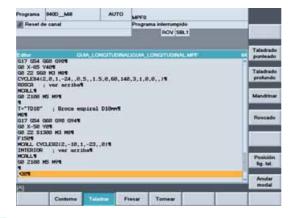
T="TD10" ; Broca espiral D10mm
M6
G17 G54 G60 G90 G94
G0 X-50 Y0
G0 Z2 S1300 M3 M8
F150
MCALL CYCLE82(2,-10,1,-23,0,0)
INTERIOR ; ver arriba
MCALL
G0 Z100 M5 M9

Líneas de programa para los agujeros pasantes INTERIOR.

El ciclo de taladrado se introduce de nuevo a través de los pulsadores de menú y el diálogo de entrada.

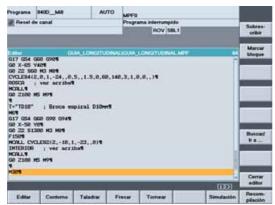


Si ...



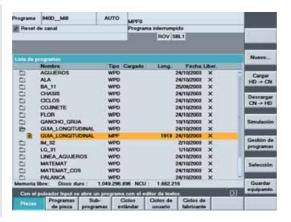
el menú Taladrar está todavía activo (porque ha tecleado la línea MCALL en lugar de crearla a través de pulsadores de menú) ...





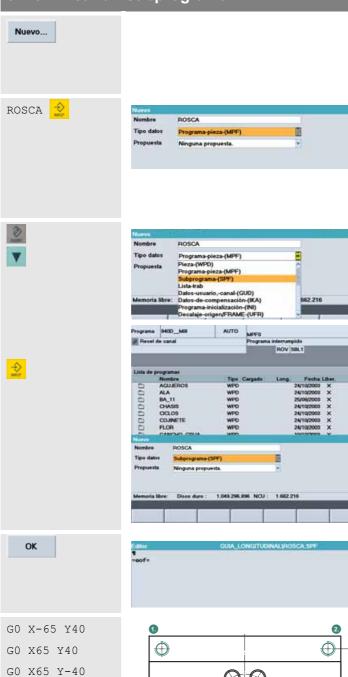
... se vuelve con la tecla de salto hacia atrás al menú superior.





El programa de mecanizado se guarda y se vuelve a la administración de programas.





(Pulsador de menú vertical en la administración de programas en el campo de manejo 'Programa', ver la página anterior).

El primer subprograma recibe el nombre ROSCA (¡ver la llamada en el programa de mecanizado!).

¡Sin embargo, aún está preajustado el 'tipo de fichero' 'Programa de mecanizado'!

Con la tecla <Edit> se abre la lista de los 'tipos de fichero'. ¡Marque y confirme el tipo 'Subprograma'! (SPF = Sub Program File)

(Como alternativa, puede también seleccionar directamente el tipo deseado mediante la letra inicial "s").

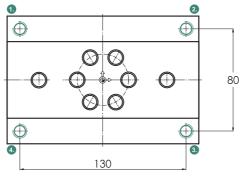
Se crea el subprograma y se abre el editor.

Escriba entonces el programa ...

Con secuencias G0 se efectúa el desplazamiento a las 4 posiciones de los agujeros roscados en desplazamiento rápido.

La actividad modal de los ciclos en el programa de mecanizado causa que, después de cada secuencia G0, se ejecute el correspondiente ciclo (ver página 62).





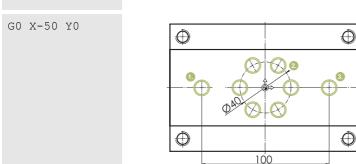


M17 marca el final de un subprograma (ver M30 al final de un programa de mecanizado).

Vuelta a la administración de programas

Tanto el programa de mecanizado (MPF) como el subprograma (SPF) son componentes de una pieza (WPD).

Según el mismo esquema, se crea entonces el subprograma INTERIOR ...



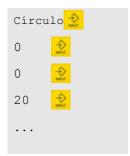
... y se escribe la secuencia CN para la primera posición.



El patrón de taladros se introduce (como ya se hizo con los mecanizados) a través de un cuadro de diálogo.

Información adicional:

De esta manera también se hubieran podido introducir todas las demás posiciones (ver pulsador de menú [Cualquier posición]). Se trata - al iqual que con ABS e INC - de una cuestión de estilo de la programación.



Nombre marca		CIRCULO
Centro	CPA	0.000
Centro	CPO	0.000
Radio	RAD	20.000
Angulo	STA1	0.000
Áng. suces.	INDA	60.000
Cantidad	NUM	6.000

La plantilla para el posicionado recibe un nombre bajo el cual se podría llamar repetidamente en distintos puntos del programa.

Todos los valores resultan del plano.

OK

GØ X-50 Y0¶ CIRCULO:¶ HOLES2(0,0,20,0,60,6)¶ ENDLABEL:¶ Incorpore las entradas del cuadro de diálogo en el programa.

El nombre de lábel 'Círculo:' y la línea 'ENDLABEL:' enmarcan la plantilla para el posicionado, formando así prácticamente un subprograma propio.

G0 X50 Y0 M17

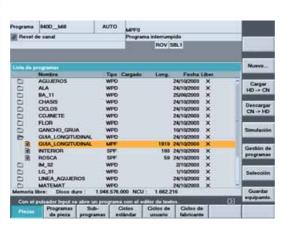


Complete la última posición de taladrado y M17 para el final del subprograma.

 \wedge

Cerrar editor

▼ ...

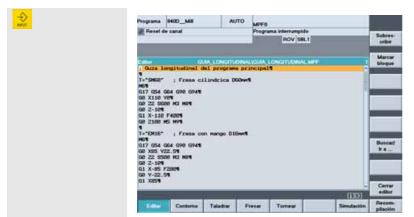


Vuelta al menú principal del editor.

Vuelta a la administración de programas.

A continuación, vuelva a marcar el programa principal (tipo 'MPF') GUÍA_LONGITUDINAL ...

3.1 Programación Fresar - Pieza "Guía longitudinal"

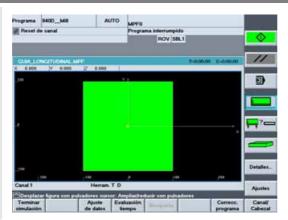


... jy ábralo con la tecla <Entrada>!

3.1.7 Simular un programa

Simulación

Ajustes



Se crea el gráfico de simulación y se representa la pieza en la vista de planta (ver pulsador de menú enmarcado de color azul).



Sin embargo, el origen de la pieza y las desviaciones de la pieza no corresponden todavía al programa a simular.

Mediante el pulsador de menú se abre la pantalla de diálogo para los ajustes de la simulación.



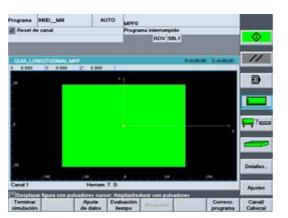
 Medidas pieza en brulo - Paralelepipedo
 X-min - 75
 Y-min - 50
 Z-min - 20

 X-max 75
 Y-max 50
 Z-max 0

Introduzca las medidas de la pieza en bruto (coordenadas de los vértices) del paralelepípedo.

Xmín -75 Ymín -50 Zmín -20 Xmáx 75 Ymáx 50 Zmáx 0

Confirme los ajustes.



Entonces, las desviaciones de la pieza son correctas.



Si ...

Inicie la simulación.

quiere seguir exactamente una parte de la simulación ...



Con el pulsador de menú [Single Block] puede conmutar a Simulación secuencia a secuencia.

La simulación se detiene después de cada secuencia y se reanuda con [Marcha CN].



Al pulsar de nuevo [Single Block] vuelve a conmutar a Simulación secuencia siguiente.

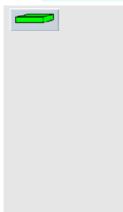


Con las <flechas de cursor> puede desplazar un segmento y con <+>/<-> puede ampliarlo y reducirlo (zoom).





Con [Override] y <+>/<-> o las flechas de cursor puede influir en la velocidad durante la simulación.





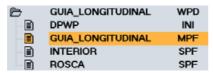
Representación 3D al final de la simulación.

3.1 Programación Fresar - Pieza "Guía longitudinal"

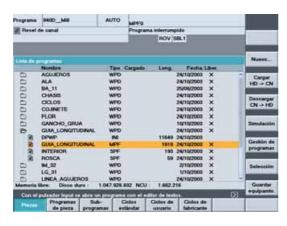


Para abandonar la simulación, presione el pulsador o la tecla <Recall> ().

Con el pulsador de menú se cierra el editor.



El fichero DPWP.INI se crea automáticamente. Allí están contenidos, entre otros, los ajustes individuales para la simulación de la "guía longitudinal".



La manera de cargar el programa a la memoria principal CN para poder iniciarlo a continuación en el modo 'AUTO' del campo de manejo 'Máquina' para el mecanizado se describe detalladamente en el apartado 2.3.2.



3.2 Pieza "Molde de inyección"

Mediante la pieza "Molde de inyección" aprenderá las funciones de los controles para el fresado de trayectoria y el fresado de cajas. Se parte del supuesto de que ya ha mecanizado el ejemplo "Guía longitudinal" y está familiarizado con los temas tratados allí. En este capítulo se tratan los siguientes temas nuevos:



- 95 75 75 0 5 25 75 120 145
- Arcos de circunferencia (acotado cartesiano y polar)
- Fresado con corrección del radio de la herramienta
- Caja rectangular (desbastado y acabado)
- · Caja circular
- · Copiar una parte del programa



3.2.1 Crear pieza y programa de mecanizado

Teclas/entradas



Pantalla/plano

Programa	8400_MIII	AU	то	MPFO					
Reset o	de canal			Program	ua interrump	pido			100
1117	_	_	_		ROV S	BL1			
Unta de p									Nurve
Manhad.	Numbre	_	ipo:	Cargado:	Long	Fecha	Liber		The control of
0	AGUJEROS		WPO.	Appropriate production of		24/10/2003	×	- 2	
	ALA	- V	WPD.			24/10/2003	×		Cargar HD → CN
6	BA 11		WPD.			25/08/2003	×		PED -> CRE
	CHASIS	V	WPD.			24/10/2003	×		-
0	CICLOS	v	WPD:			24/10/2003	×		Descargar CN → HD
0	COJINETE	v	VPD.			24/10/2003	×		CHUTHO
0	FLOR	70	WPD.			24/10/2003	×		
0	GANCHO_GRU	A V	O'W			10/10/2009	×	- 1	Simulación
0	GUIA_LONGITU	IDINAL V	WD.			24/10/2003	×		1200000000
0	IM_32	٧	O'TH			2/10/2003	×		Gestión de
0	LG_81		VPD.			1/10/2003			programas
0	LINEA_AGUJET		WD.			24/10/2003	×		programa:
aaaaaaaaaaaa	MATEMAT		WPD:			24/10/2003			The second second
C	MATEMAT_CO		VPD-			54/10/5003	×		Selección
	PALANCA		WPD.			24/10/2008	×		THE REAL PROPERTY.
	PALANCA_MAN		WPO .			24/10/2003	×	-	Guardar
Memoria I	ibre: Disco di	ro: 1.047	beb.	728 NCU	1.662.2	16	ATTIVIST.	-	equipamio
Con el	pulsador Input sa	abre un prog	rama	pon el es	liter de leut	01	200	D)	- debarate
Plezas	Programas de pieza	Sub- programas		tindar	Cicios de usuario	Cicles d			

Aclaración

Estado inicial:

- · Campo de manejo 'Programa'
- · Administración de piezas

(mismo procedimiento que en la pieza "Guía longitudinal" en el apartado 3.1)



Cree un nuevo directorio de piezas para el "molde de inyección".

Cree el programa de mecanizado para la pieza "Molde de inyección".



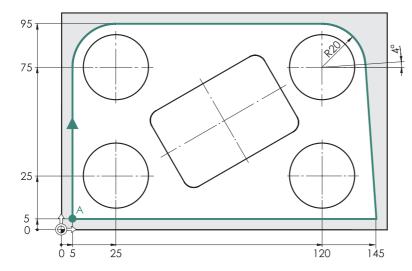
Se crea el programa y se abre el editor.

; Molde inyección con fresado de trayectoria y fresado de cajas

Línea de comentario como cabecera del programa.

3.2.2 Líneas rectas y arcos de circunferencia - fresado de trayectoria con corrección del radio de la fresa





Con una fresa de mango de 20mm se tiene que mecanizar el material a lo largo del contorno resaltado de color azul.

El posicionamiento en el contorno se tiene que realizar en el punto A.

El fresado se efectúa en marcha síncrona, es decir, el contorno se recorre con la fresa con giro hacia la derecha en sentido horario.

Los recorridos a lo largo del contorno se introducen en este caso (como ejercicio de conceptos), incluyendo el recorrido de aproximación y de retirada, directamente en el editor.

Naturalmente, puede introducir el contorno también con la calculadora de contornos gráfica en un subprograma (ver el contorno de la pieza de torneado "Completo") y programar el mecanizado con el ciclo CYCLE72 ([Fresar] > [Fresado de trayectoria] ...).

T="EM20" ; Fresa con mango D20mm

М6

G17 G54 G64 G90 G94

Llamada de herramienta (configuración con gestión de herramientas)

Cambio de herramienta

Ajustes base (ver apartado 3.1.3)

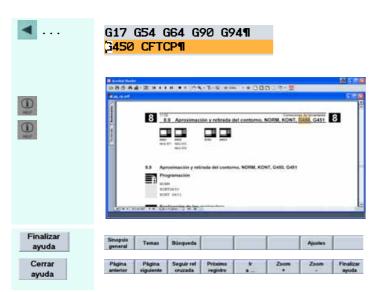


G450 CFTCP

G450 establece el comportamiento de aproximación a la posición inicial del contorno y el comportamiento al recorrer vértices del contorno: en su caso, la aproximación y el recorrido se realizan en una trayectoria circular.

CFTCP (abreviatura de "Constant Feed Tool Center Path") establece que el avance programado se refiere a la trayectoria del centro de la fresa (no al contorno).

Estos comandos (y, naturalmente, todos los demás) se explican detalladamente en la **Ayuda en línea** que puede llamar de la forma descrita a continuación si su control posee una unidad de disco duro:

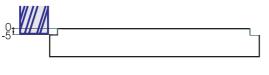


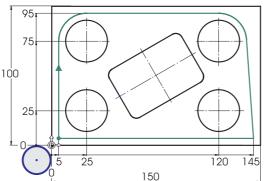
Posicione simplemente el cursor en el comando acerca del cual desea obtener información más detallada.

A continuación, pulse para una descripción resumida y otra vez para abrir el manual de programación electrónico.

Mediante pulsadores de menú puede navegar dentro del manual y volver a abandonarlo finalmente.

Como posición inicial de la fresa en el plano XY se toma un punto en la proximidad de la posición inicial A en el contorno, situado ligeramente fuera de la pieza.





G0 Z2 S1500 M3 M8

G0 X-12 Y-12

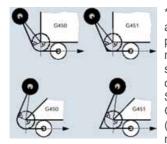
G0 Z-5

G1 G41 X5 Y5 F100

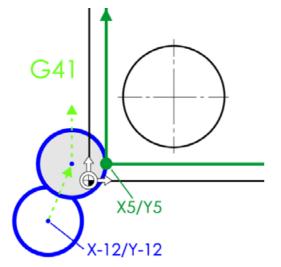
Movimiento de aproximación en Z, velocidad de giro, sentido de giro y lubricante CON.

Fuera de la pieza, se puede aproximar con velocidad de desplazamiento rápido a la profundidad de fresado (o, para mayor seguridad, en avance: G1 z-5 F100, ver página 57).

Se efectúa el posicionamiento en el contorno ... *



* Desde el punto de vista de la técnica de producción, el desplazamiento tangencial al punto a través de un nodo de interpolación en X5/Y-12 sería más favorable (con G41 activo). El procedimiento elegido en este caso (ángulo entre el recorrido de aproximación y la primera recta del contorno inferior a 180°, es decir, posición inicial antes del contorno) suele ser más sencillo desde el punto de vista de la "técnica de programación": si el primer elemento de contorno no es paralelo al eje, el nodo de interpolación exacto se debería calcular primero. Sin embargo, vea al respecto también la "inteligencia" de la estrategia de posicionado con G450/G451 y la posibilidad de mecanizado con el ciclo de fresado de trayectoria CYCLE72 ([Fresar] > [Fresado de trayectoria] ...) que genera automáticamente el trayecto de aproximación y de retirada.



G1 X5 Y75

G2 X25 Y95 I20 J0

Con **G41** se activa la corrección del radio de la fresa.

¡Si está activada la corrección, las coordenadas programadas (X5/Y5) ya no se refieren a la trayectoria del centro de la fresa, sino al contorno!

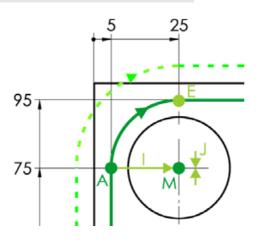
G41 significa: la fresa se sitúa, visto en el sentido de desplazamiento, a la izquierda del contorno.

x5/Y5 G42

Un recorrido con la herramienta a la derecha del contorno se programaría con G42:

Primer recorrido a lo largo del contorno: verticalmente en Y75

G2 - arco en sentido horario:



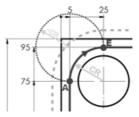
Como alternativa, el arco de circunferencia se puede definir también a través del radio (CR = Cycle Radius): sin embargo, en este caso, se tiene que introducir un signo de igualdad entre la dirección CR y el valor (en este caso, 20):

G2 X25 Y95 CR=20

[Arcos de > 180° (línea punteada) se programarían con un valor de radio negativo (CR=-20).]

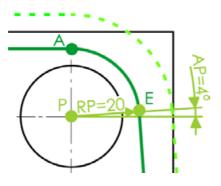
- X,Y Cotas absolutas del punto final E
- I Distancia entre A y M en dirección X
- J Distancia entre A y M en dirección Y

I y J son, por lo tanto, las coordenadas centrales incrementales del arco de circunferencia, referidas a la posición inicial A.



G1 X120

Línea recta horizontal en X120



Del siguiente arco de circunferencia se conocen:

Centro P

Distancia RP entre el centro (el punto final) P y el punto final E

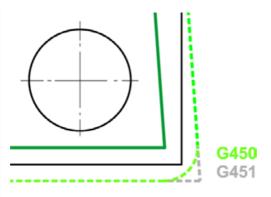
Ángulo AP entre el eje X positivo del recorrido de P a E

G111 X120 Y75 G2 RP=20 AP=4 Con G111 se introducen las coordenadas (¡absolutas!) del centro (del polo).

¡Los valores de la distancia RP (Radius polar) y del ángulo AP (Angle polar) en la siguiente secuencia G2 se introducen con signos de igualdad!

G1 X145 Y5

G1 X-12



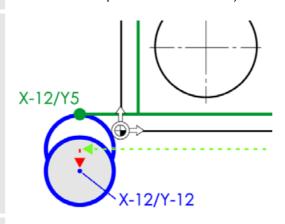
Línea recta G1 al vértice de contorno abajo a la derecha.

Línea recta G1 pasando por el punto inicial y final del contorno y alejándose de la pieza.

En el vértice producido por las dos líneas rectas, el comando G450, programado inicialmente, produce un arco de compensación de la trayectoria del centro de la fresa.

(Como alternativa, se prolongarían con G451 las dos líneas rectas de la trayectoria del centro hasta el punto de intersección).

G0 G40 Y-12



G40 - Anulación de la corrección del radio de la fresa.

Dado que la fresa ya se sitúa fuera de la pieza, la corrección del radio se puede ejecutar con velocidad de desplazamiento rápido. Entonces, la posición X-12/Y-12 se refiere de nuevo al centro de la fresa.

G0 Z100 M5 M9

-NPUT Retirada de la pieza, cabezal y lubricante DES.

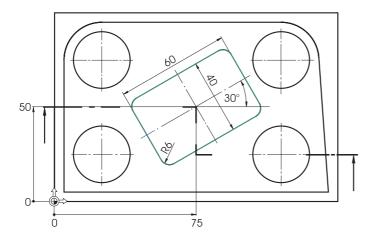
Línea en blanco para la estructuración.

```
T="EM20"
           ; Fresa con mango D20mm¶
M6¶
G17 G54 G64 G90 G94¶
G450 CFTCP¶
GØ X-12 Y-12¶
GØ ZZ S1500 M3 M8¶
GØ Z-5¶
G1 G41 X5 Y5 F100¶
G1 X5 Y75¶
G2 X25 Y95 I20 J0¶
G1 X120¶
G111 X120 Y75¶
G2 RP=20 AP=4¶
G1 X145 Y5¶
G1 X-12¶
G0 G40 Y-12¶
G0 Z100 M5 M9¶
```

Toda la parte del programa para el fresado de trayectoria a la vista.

3.2.3 Caja rectangular POCKET3





Para la caja rectangular se necesita, por causa del radio de redondeo R6, una fresa más pequeña.

En un primer momento, la caja será desbastada con unas creces de 0,3 mm en el fondo y en el borde proceder posteriormente al mecanizado de acabado.

Ambas operaciones se pueden realizar mediante el ciclo de caja rectangular (POCKET3) ...

T="EM10" ; Fresa con mango D10mm M6 G17 G54 G60 G90 G94

G0 X75 Y50 G0 Z2 S2000 M3 M8 Llamada de herramienta
Cambio de herramienta

Ajustes base

En desplazamiento rápido al centro de la caja Posicionar a la distancia directa, velocidad de giro, sentido de giro, lubricante CON



Desbastar caja rectangular

F200

Aunque la velocidad de avance F se define dentro del ciclo de caja, se recomienda acostumbrarse a programarla ya por adelantado. La razón es que el valor definido en el ciclo pierde su validez al final del ciclo; entonces, las eventuales secuencias de desplazamiento "sencillas" posteriores (G1, G2, G3) podrían ejecutarse de forma no deseada con la velocidad de avance del mecanizado programado anteriormente.



Al igual que los ciclos de taladrado en la pieza de ejemplo "Guía longitudinal", también la máscara de entrada para el ciclo de caja rectangular se llama mediante pulsadores de menú. Con el pulsador de menú en el menú principal se abre el submenú en el menú de pulsadores vertical ...

tangular		
2		
0		
1		
()		
-15 ♦		
(O)		
(O) ÷		
60		
40		

Plano retir.	RTP	2.000
Plano de ref.	RFP	0.000
Dist.segurid.	SDIS	1.000
Profundidad	DP	-15.000 abs
Proceso		Desbastar
Acotado		Centro
Long. caja	LENG	60.000
Ancho de caja	WID	40.000
Radio redond.	CRAD	6.000
Pto. refer.	PA	75.000
Pto. refer.	РО	50.000
Angulo	STA	30.000
Prof. penetr.	MID	6.000
Creces acab.	FAL	0.300
Creces acab.	FALD	0.300
Superf. av.	FFP1	200.000
Prof. av.	FFD	150.000
Sent. fresado		Con
Penetrar		Hélice
Radio	RAD1	2.000
Prof. inc.	DP1	2.000
Ancho penetr.	MIDA	8.000
Vaciar		Macizo

Los campos de entrada para el ciclo de caja sobrepasan el módulo de entradas digitales del cuadro de diálogo.

A través de la barra de desplazamiento a la derecha (inglés "scrollbar") o con las flechas de cursor puede navegar en el cuadro de diálogo.

Todas las demás entradas (CRAD, etc.) figuran en las dos imágenes.

¡Al elegir la máxima profundidad de aproximación MID, se incluyó hasta la versión del software 5.2 también la distancia directa! Los 15.7 mm resultantes de la profundidad de la caja, la distancia directa y el acotado para el acabado se distribuyen uniformemente. En este caso, se efectúan, por lo tanto, 3 aproximaciones de 5.233 mm cada una, penetrando en el primer corte a una profundidad de 4.233 mm.

A partir de la versión del software 5.3 basta como profundidad de aproximación el valor 5. Se efectúan 3 aproximaciones de 4.9 mm cada una. Con 6 mm tendrá - independientemente de la versión del software - una programación segura.

OK

Incorpore el ciclo con el pulsador de menú correspondiente en el programa.

En el editor de textos, el ciclo se representa de la siguiente manera:

ZSD[2]=0 ;*RO*¶

POCKET3(2,0,1,-15,60,40,6,75,50,30,6,0.3,0.3,200,150,0,21,8,,,,2,2)¶

Acabado del borde y del fondo de la caja

Tras la ejecución del ciclo de desbaste, la fresa vuelve a la posición inicial del mecanizado. Para el acabado se utiliza la misma fresa.

S2400 F160

Velocidad de giro y velocidad de avance para el acabado

Caja rectangular Dado que, después del desbastado, se encuentra todavía en el menú 'Cajas estándar', puede volver a abrir directamente con un pulsador de menú la ventana destinada a la caja rectangular.



V







-€ NEV

Plano retir.	RTP	2.000
Plano de ref.	RFP	0.000
Dist.segurid.	SDIS	1.000
Profundidad	DP	-15.000 abs
Proceso		Acabado
Acotado		Centro
Long. caja	LENG	60.000
Ancho de caja	WID	40.000
Radio redond.	CRAD	6.000
Pto. refer.	PA	75.000
Pto. refer.	PO	50.000
Angulo	STA	30.000
Prof. penetr.	MID	16.000
Creces acab.	FAL	0.300
Creces acab.	FALD	0.300
Superf. av.	FFP1	160.000
Prof. av.	FFD	80.000

Todos los campos están todavía ocupados con las entradas que ha realizado para el desbaste. Por lo tanto, ya sólo se necesitan cambiar los campos de entrada:

Mecanizado: Acabado
Profund. de aprox. MID: 16
V.-Superficie FFP1:160
V.-Profundidad FFD: 80

Atención: ¡Los valores de los dos acotados para el acabado se conservan en el ciclo de desbastado! El ciclo de acabado calcula, a partir del acotado para el acabado y la distancia directa, el movimiento de aproximación. Finalmente, se fresa hasta la medida nominal.

OK

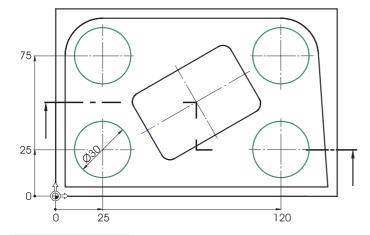
Incorpore el ciclo para el acabado en el programa.

```
_ZSD[2]=0 ;*R0*¶
POCKET3(2,0,1,-15,60,40,6,75,50,30,6,0.3,0.3,200,150,0,21,8,,,,2,2)¶
S2400 F160¶
_ZSD[2]=0 ;*R0*¶
POCKET3(2,0,1,-15,60,40,6,75,50,30,16,0.3,0.3,160,80,0,22,8,,,,2,2)¶
```

Según la versión y la resolución de la pantalla pueden existir diferencias en la representación de los ciclos en el editor. Para mayor seguridad, los cambios en la parametrización de ciclos se deberían realizar siempre con la ayuda de la función 'Decompilar'.

3.2.4 Caja circular POCKET4





Las cuatro cajas circulares son idénticas, excepto en su posición.

En primer lugar, se programará la caja circular abajo a la izquierda.

Las tres cajas restantes serán generadas, a continuación, mediante copiado y modificación de la primera.

S2000 F200

Velocidad de giro y velocidad de avance para vaciar las cajas.

Caja circular Abra la ventana de diálogo de la caja circular.

Plano retir.	RTP		2.000	②
				<u>\</u>
Plano de ref.	RFP		0.000	
Dist.segurid.	SDIS		1.000	
Profundidad	DP		-10.000	abs
Proceso		D	esbastar)	
Radio caja	PRAD)	15.000	
Centro	PA		25.000	
Centro	PO		25.000	
Prof. penetr.	MID		6.000	
Creces acab.	FAL		0.000	
Creces acab.	FALD)	0.000	
Superf. av.	FFP1		200.000	
Prof. av.	FFD		150.000	
Sent. fresado			Con	
Penetrar			Hélice	
Radio	RAD1		2.000	
Prof. inc.	DP1		2.000	
Ancho penetr.	MIDA		8.000	
Vaciar			Macizo	

Se tiene que fresar inmediatamente (en dos pasos) hasta la medida:

- Mecanizado 'Desbastado'
- Cota de penetración ... *
- Sin acotado para el acabado

Todas las entradas resultan de las dos figuras.

Incorpore el ciclo para la primera caja circular en el programa.

OK

A continuación, se podría abrir con el pulsador de menú [Caja circular] nuevamente la ventana de diálogo para el segundo ciclo de caja circular. Sin embargo, según lo descrito inicialmente, se ensayará aquí un procedimiento distinto.



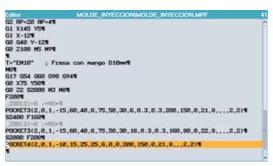
Abandone pues el menú para fresar cajas.

3.2.5 Copiar parte del programa



El ciclo para la caja circular ha sido incorporado en el programa. El cursor se sitúa en la siguiente línea (en blanco).





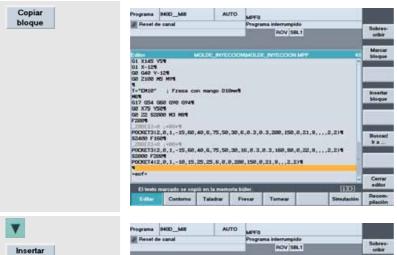
Posicione el cursor en la línea de programa con la caja circular POCKET4.



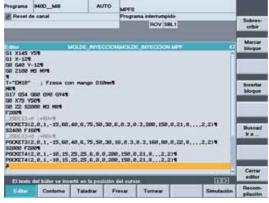


Accione el pulsador de menú vertical [Marcar bloque].

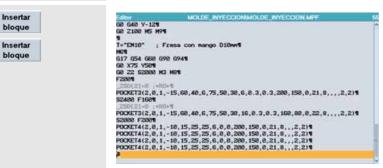
El ciclo se resalta con otro color y el pulsador de menú se representa de forma invertida (blanco sobre azul).



Con este pulsador de menú, copie el ciclo a la memoria de mantenimiento.



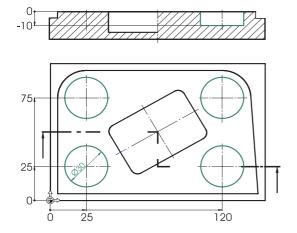
Vuelva a colocar el cursor en la siguiente línea (en blanco) e inserte el ciclo de la memoria de mantenimiento en este punto.



Repita la inserción dos veces más para la tercera y la cuarta caja circular.

El resultado son cuatro ciclos de caja circular idénticos.

bloque



Tan sólo necesita adaptar, en los tres ciclos copiados, los parámetros para la posición de la caja.

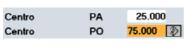
A través del pulsador de menú [Decompilar], los ciclos representados de forma críptica en el editor de textos se vuelven a "decompilar" a la representación de la ventana de diálogo.

Partiendo de la primera caja abajo a la izquierda, las demás cajas se tienen que mecanizar en sentido horario.

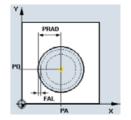
• La caja arriba a la izquierda se sitúa en X25/Y75 ...







"Decompile" el ciclo y modifique el valor 'Centro PO'.

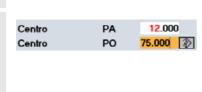


Incorpore el ciclo modificado para la segunda caja circular en el programa.

• La caja arriba a la derecha se sitúa en X120/Y75 ...



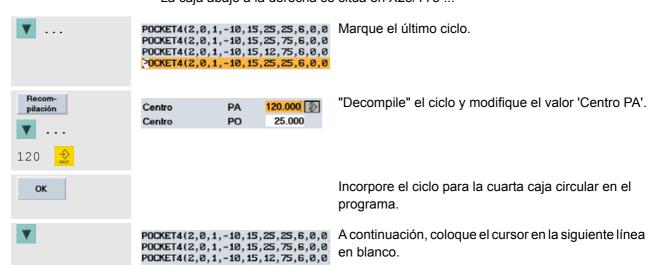




En este caso, cometa al introducir el valor 'Centro PA' "intencionadamente" un error y "olvide" el 0 de 120. En la siguiente página, este error será recogido en la simulación.

Incorpore el ciclo modificado para la tercera caja circular en el programa.





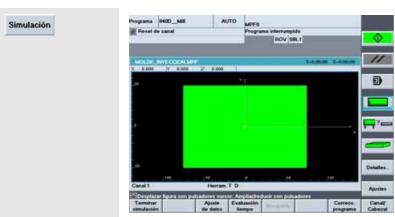
POCKET4(2,0,1,-10,15,120,25,6,0,6

G0 Z100 M5 M9

M30

El mecanizado está terminado: Retirada de la pieza, cabezal y lubricante DES.

Fin del programa (si no se ha escrito ya anteriormente).



Llamada a la simulación para el control de la programación

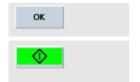




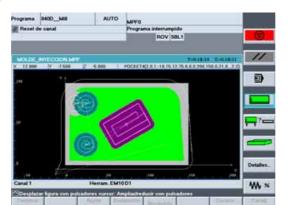
La pieza 'Molde de inyección' tiene un origen distinto al de la pieza programada anteriormente.

Por lo tanto, se tienen que adaptar los vértices de la pieza en bruto del paralelepípedo:

Xmín 0 Ymín 0 Xmáx 150 Ymáx 100



Si ...



Inicie la simulación.

detecta un error durante la simulación, como en este caso, el posicionamiento incorrecto de la tercera caja circular:





Detenga la simulación, ...

Collect MOLDE INYECCIONMOLDE INYECCION MPF

08 72 \$28280 M3 H8¶

F28011 M3 : MIDEN

POORTI3(2, 0, 1, -15, 60, 48, 6, 75, 58, 38, 6, 8.3, 0.3, 280, 158, 8, 21, 8, ..., 2, 2)¶

\$250(21 M3 : MIDEN

POORTI3(2, 0, 1, -15, 50, 48, 6, 75, 58, 38, 16, 0.3, 0.3, 168, 80, 8, 22, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI3(2, 0, 1, -16, 15, 25, 25, 6, 0, 280, 159, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 25, 75, 6, 0, 280, 159, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 12, 75, 6, 0, 280, 159, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 12, 75, 6, 0, 280, 159, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

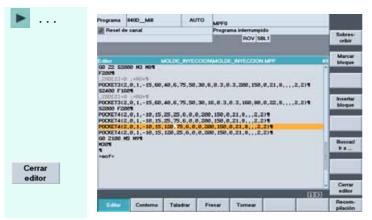
POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

POORTI4(2, 0, 1, -16, 15, 120, 25, 6, 0, 280, 150, 0, 21, 8, ..., 2, 2)¶

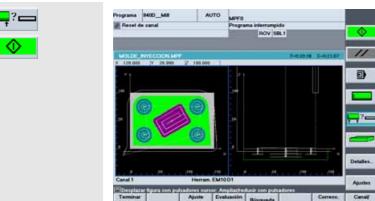
... y active el editor para efectuar la corrección.

Entonces, el cursor ya se encuentra exactamente en la línea en la cual ha abandonado la simulación (por lo tanto, en este caso en la tercera caja circular).

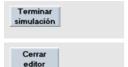


Corrija el error ...

... y vuelva con [Cerrar editor] a la simulación.



Simulación, aquí en la representación de dos caras (vista de planta y vista frontal).



Puede abandonar la simulación presionando el pulsador o la tecla <Recall> ().

Con el pulsador de menú se cierra el editor.

La manera de cargar el programa a la memoria principal CN para poder iniciarlo a continuación en el modo 'AUTO' en el campo de manejo 'Máquina' para el mecanizado se describe detalladamente en el apartado 2.3.2.



Para sus nota	as

4 Programación Tornear

En este capítulo conocerá, en base a dos sencillas piezas de torneado, la programación de los controles SINUMERIK 810D/840D/840Di.

Como en el capítulo dedicado al fresado, se aplica también aquí que los programas de muestra están pensados como introducción pretenden ofrecerle una primera vista de conjunto de las posibilidades de programación de los controles.

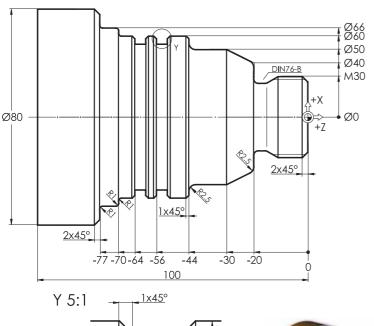


Una vez que tenga experiencia podrá optimizar los programas según sus propias ideas.

En el segundo eje conocerá la calculadora de contornos SINUMERIK y las funciones para el mecanizado completo.

4.1 Pieza "Eje"

Mediante la pieza "Eje" (pieza en bruto ø80, longitud 101) conocerá tecla por tecla el camino completo desde el plano hasta el programa CN terminado. Se tratan los siguientes temas:





- División en pieza, programa de mecanizado y subprograma
- Técnica de subprogramas para la descripción del contorno y la aproximación al punto de cambio de herramienta
- Llamada de herramienta, velocidad de corte, funciones básicas
- Refrentar
- Ciclo de desbaste CYCLE95
- Acabado con corrección del radio de la herramienta
- Ciclo de garganta de salida de rosca CYCLE96
- Ciclo de roscado CYCLE97
- Ciclo de entallas CYCLE93

Teclas/entradas Pantalla/plano Magaina 8400_Turn AUTO MFP0 Programa inferrumpido Programa inferrumpido Programa inferrumpido Programa inferrumpido Programa inferrumpido Programa inferrumpido Pres 0.000 pm Pres

Aclaración

Estado inicial:

- Cualquier campo de manejo (aquí 'máquina') y modo de operación (aquí 'AUTO')
- Estado del canal RESET, es decir, en este momento, no se está ejecutando ningún programa. Si aún no lo ha hecho, coloque el control con la tecla <Reset> en el estado 'Reset' (ver línea de estado arriba a la izquierda).

Paso al menú principal.

En el menú horizontal de pulsadores se encuentran los campos de manejo. El campo de manejo activo 'Máquina' está resaltado visualmente.

Paso con el pulsador de menú al campo de manejo 'Programa'

Existen distintos tipos de programa que figuran entonces en el menú de pulsadores.

El tipo marcado 'Piezas' representa los directorios en los cuales se pueden guardar todos los datos relevantes de una tarea de mecanizado (programas de mecanizado, subprogramas, etc.).

De este modo, todos los ficheros se pueden estructurar claramente.







Cree un nuevo directorio de piezas para el "EJE".

Introduzca el nombre de pieza (no se distingue entre mayúsculas y minúsculas).

Tenga en cuenta que cada nombre sólo se puede utilizar una vez. Por lo tanto, puede ser necesario elegir otro nombre.

Las entradas de texto y numéricas se incorporan siempre en el teclado del control con la tecla amarilla <Entrada>, y en el PC con <Return>. El campo 'Tipo de fichero" recibe el foco.

ок

Dado que quiere crear una pieza (WPD = WorkPieceDirectory), puede asumir el tipo de fichero sin modificaciones.



Aparece nuevamente una ventana de introducción de datos para crear ficheros dentro del directorio de piezas.

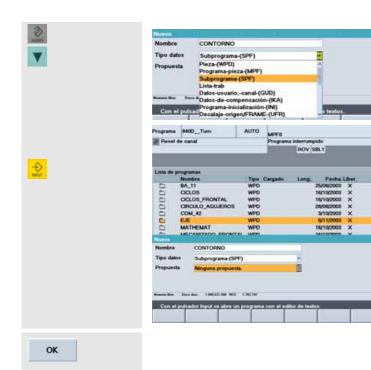
El directorio de piezas tomó el nombre "EJE" y el campo "Tipo de fichero" muestra nuevamente "Pieza-(WPD)".



Introduzca en primer lugar el contorno de torneado en un subprograma.

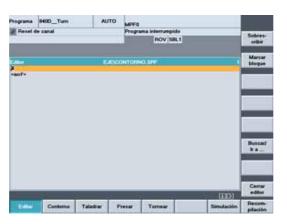
Sobrescriba primero el nombre con el del subprograma "CONTORNO".

Confírmelo con < Input>.



Con la tecla <Edit> se abre la lista de los tipos de fichero. ¡Marque y confirme el tipo 'Subprograma'! (SPF = Sub Program File)

(Como alternativa, puede también seleccionar directamente el tipo deseado mediante la letra inicial <s>). No se utiliza ninguna plantilla.

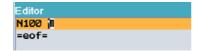


Se abre automáticamente el editor en el cual se escribe el subprograma.

En la línea del encabezamiento se encuentra el nombre del directorio de piezas y detrás el nombre del programa. La primera línea de programa está marcada.

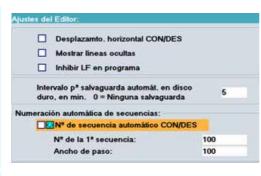
= eof = marca el final del programa (End of File).

Si ...



Si en su control está activa la numeración automática de secuencias:





Se tiene que programar **sin** numeración automática de líneas.

El control trabaja también sin números de secuencia, y resulta más cómodo escribir un programa sin números.

Más tarde, puede completar automáticamente los números de secuencia mediante [Numeración nueva].

Acepte la máscara de ajustes modificada.

Borre el primer número de línea, creado automáticamente.

G18 G90 DIAMON

G18 define el plano XZ como plano de mecanizado (estándar para tornear). G90 establece que todas las coordenadas se introducen de forma absoluta, es decir, relativas al origen de la pieza.

DIAMON representa "Diameter ON", en español "Diámetro CON". Esto significa que los valores X se introducen, por principio (independientemente de G90/G91) relativos al diámetro.

Alternativas: 'DIAMOF'

Referencia de radio... independientemente de G90/G91

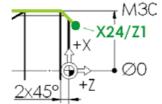
'DIAM90'

Referencia de diámetro... con G90 activo (acotado absoluto) Referencia de radio ... con G91 activo (acotado incremental)



Con <Entrada> se termina la línea. El cursor salta a la siguiente línea. (A continuación, esta tecla ya no se indicará expresamente).

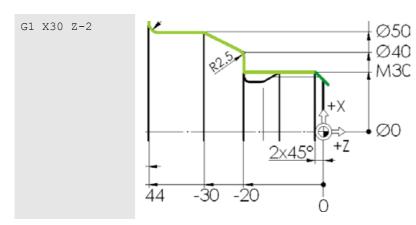




Los comandos para refrentar la pieza en Z0 se introducirán posteriormente en el programa principal.

El subprograma empieza con un comando G1 a una posición inicial en la prolongación del chaflán 2x45°.

Observe: ¡El valor X se refiere al diámetro!



La aproximación al contorno de X24/Z1 y el mecanizado del chaflán de 45° se puede realizar en una sola secuencia.

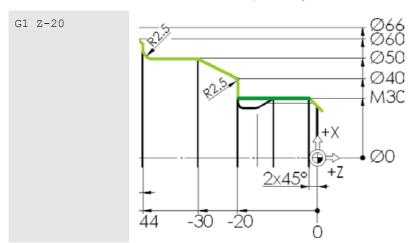
La cuchilla de tornear se desplaza en X y Z en 3 mm c.u. a la posición programada X30/Z-2.

El comando G1 de las secuencias anteriores es "de funcionamiento modal". Esto significa que todas las secuencias posteriores se ejecutarían como líneas rectas, aunque no se escriba G1. (G1 sólo queda anulado por un comando para un arco G2/G3 o un desplazamiento en rápido G0). Sin embargo, en este caso, se escribirá de forma continua G1 para mayor claridad.

Ø50

Ø40 M3C

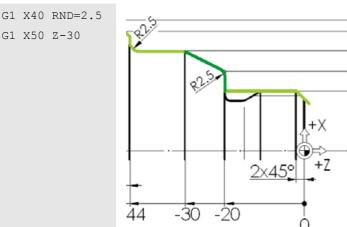
↓Ø0



Torneado horizontal del diámetro nominal de la rosca.

El valor X 30 se conserva de la secuencia programada anteriormente, es decir, es "modalmente activa".

La garganta de salida de rosca será programada posteriormente como ciclo independiente.

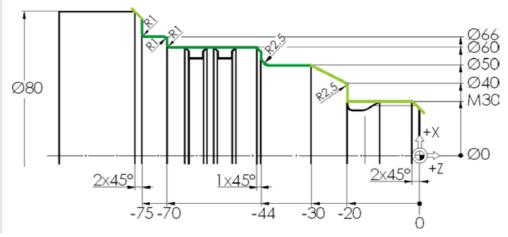


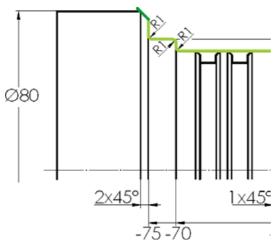
Vertical en X40. La transición hacia el corte oblicuo en X50/Z-30 se redondea con 2.5 mm (RND = Rounding).

G1 Z-44 RND=2.5G1 X60 CHR=1 G1 Z-70 RND=1 G1 X66 RND=1 G1 Z-75 RND=1 G1 X76 G1 X82 Z-78 M17

¡Programa los demás recorridos a lo largo del contorno! CHR=1 genera un chaflán (engl. "Chamfer") entre la línea recta con el ancho 1 mm.

(Un chaflán cuya longitud está acotada se programaría con el comando CHF).





Chaflán y abandono tangencial del contorno.

M17 marca el final del subprograma.

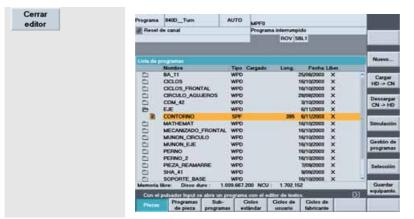
Editor	EJE\CONTORNO.SPF
G18 G90 DIAMON¶	
G1 X24 Z1	; Puntoinicial¶
G1 X30 Z-2	; Aproximacion tangencial y chaflan¶
G1 Z-20	; Horizontal¶
G1 X40 RND=2.5	; Vertical con redondeo¶
G1 X50 Z-30	; Oblicua¶
G1 Z-44 RND=2.5¶	
G1 X60 CHR=1	; Vertical con chaflan¶
G1 Z-70 RND=1¶	
G1 X66 RND=1¶	
G1 Z-75 RND=1¶	
G1 X76¶	
G1 X82 Z-78	; Chaflan y retirada tangencial¶
M17¶	
П	
=eof=	

¡Todo el subprograma en resumen!

Algunas líneas de programa en la figura están dotadas de comentarios. Los comentarios en el programa son identificados por un punto y coma previo.

El carácter ¶ marca el final de una línea.

Naturalmente hubiera podido introducir este contorno también con la ayuda de la calculadora de contornos (ver el contorno de la pieza de torneado "Completo").



El subprograma se guarda y se vuelve a la administración de programas.

Según la configuración de su control puedeir guardando el programa con la ayuda del pulsador de menú, o bien al cerrar, cuando se le pregunte si quiere guardar el programa.





A continuación, cree según el mismo esquema un subprograma "TCP".

Este subprograma ejecutará más tarde el desplazamiento al punto de cambio de herramienta y se llama en cada cambio de herramienta.

G0 G18 G40 G500 G90 X400 Z600 T0 D0 G97 S300 M4 M9 M17

¡Copie estas dos líneas de programa! Al final de la primera línea, confírmela con . Al mismo tiempo, el cursor salta a la siguiente línea.

Se efectúa el desplazamiento:

- Ccon la velocidad de desplazamiento rápido (G0)
- En el plano XZ (G18)
- Con la corrección de radio de herramienta deseleccionada (G40)
- En el sistema de coordenadas de máquina (G500)
- A la posición absoluta (G90) X400/Z600

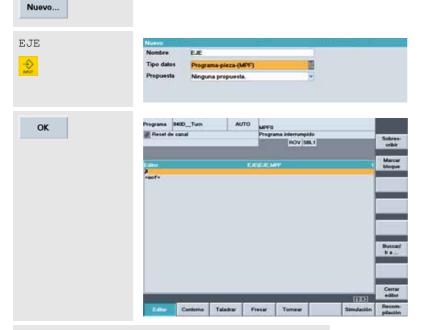
Esta posición se refiere al portaherramientas (T0 D0). Las correcciones de herramienta están desactivadas. Dado que los ejes de algunas máquinas sólo se desplazan con el cabezal en rotación, también se tienen que programar una velocidad (G97 S300) y un sentido de giro (M4). El lubricante se desconecta (M9).

M17 marca el final del subprograma.



Guarde el subprograma cerrando el editor.

4.1.2 Llamada de herramienta, velocidad de corte y funciones básicas



Se crea el programa de mecanizado "EJE".

TCP ; portaherramientas en el punto de cambio $\stackrel{\longrightarrow}{\Rightarrow}$

Llamada al subprograma para el posicionamiento en el punto de cambio de herramienta y comentario opcional.

Según la configuración de su control varía la llamada de herramienta:

O bien

Si utiliza un control que gestiona herramientas con nombres en texto explícito (ver apartado 2.2.1):

O bien

Si utiliza un control que gestiona herramientas con números T (ver apartado 2.2.2):

T="RT1" D1 ; Desbastadora 80° R0.8



T1 D1 ; Desbastadora 80° R0.8



La herramienta (T = Tool) se selecciona con su nombre en texto explícito "Schrupp1" que se ha asignado a la administración de herramientas (campo de manejo 'Parámetros'). La herramienta (T = Tool) se selecciona con su número T que se ha asignado en la gestión de herramientas (campo de manejo 'Parámetros'). Este número corresponde al puesto de la herramienta en el cargador de revólver (en este caso, el puesto 1).

Atención: Posteriormente, no se volverá a tratar esta distinción de casos en la gestión de herramientas. ¡Entonces, usted mismo tiene que modificar la llamada de herramienta!

G96 S250 LIMS=3000 M4 M8



G96 conecta la velocidad de corte constante, es decir, la cuchilla de tornear corta - independientemente del diámetro en el cual se encuentra - con 250 m/min (ver apartado 1.2.3). Dado que, con diámetros más pequeños, la velocidad de giro iría hacia lo infinito, siempre se programa junto con G96 una limitación de velocidad (LIMS para Limit Speed), en este caso 3000 1/min.

M4 especifica el sentido de giro antihorario (dirección visual "hacia el exterior del mandril").

M8 conecta el lubricante.

G18 G54 G90



Éstas son otras funciones básicas que se explicarán más detalladamente en la siguiente sinopsis. Frecuentemente, estas funciones son válidas para un programa entero ("actividad modal"), por lo cual se pueden encontrar también una sola vez en el encabezado del programa.

Sin embargo, se recomienda para una mayor seguridad ejecutar estas funciones en cada cambio de herramienta.

Esto rige particularmente para el mecanizado completo en tornos donde distintos mecanizados (tornear, taladrar, fresar) aparecen combinados en distintos planos de mecanizado.

Aclaración de las funciones	Funciones del mismo grupo
G18 - Selección de plano XZ	G17 - Selección de plano XY G19 - Selección de plano YZ
G41 - Corrección de radio de herramienta a la izquierda del contorno	 G42 - Corrección de radio de herramienta a la derecha del contorno G40 - Cancelación de la corrección de radio de herramienta
G54 - Activación del primer decalaje de origen	G55, G56, G57 - Otros decalajes de origen G53 - Anulación de todos los decalajes de origen (actúa por secuencias) G500 - Desactivación de todos los decalajes de origen
G90 - Programación de cotas absolutas	G91 - Programación de medidas incrementales (cotas incrementales)
G95 - Avance por vuelta en mm/vuelta (estándar al tornear, G95 se conecta automáticamente si G96 está activo)	G94 - Avance lineal en mm/min (estándar para fresar)
G96 - Velocidad de corte constante (para el torneado)	G97 - Velocidad de giro constante (para operaciones de taladrado y fresado)

Las funciones de un mismo grupo se anulan mutuamente. Las funciones actualmente activas se pueden "consultar" en el campo de manejo 'Máquina' mediante el pulsador de menú Func.G+ transt.



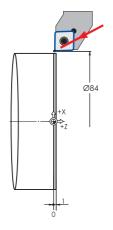
¡Estas son las primeras líneas del programa!

El portaherramientas se encuentra en el punto de cambio, la primera herramienta ha sido cambiada y se han establecido importantes ajustes base generales.

Ahora se quiere refrentar la pieza con la desbastadora.

4.1.3 Refrentar

G0 X84 Z0.2

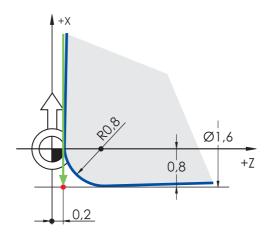


Con la velocidad de desplazamiento rápido (G0), la cuchilla de tornear se desplaza primero del punto de cambio de herramienta a una posición situada 2 mm por encima de la pieza.

En dirección Z se consideran unas creces de 0.2 mm en la superficie de refrentado para el acabado.

(Con el fin de mejorar la legibilidad, la tecla para la confirmación de una línea de programa ya no se volverá a indicar expresamente a partir de aquí. ¡Confirme usted mismo cada línea con!

G1 X-1.6 F0.32



En el avance se efectúa el refrentado. Durante esta operación, se realiza un

desplazamiento en dirección X conforme al radio de corte más allá del eje de giro valor X negativo):

Radio de corte 0.8 por 2 para la coordenada de diámetro: X-1.6

G0 Z2

Levantamiento de la pieza

G0 X80

Nodo de interpolación en la proximidad de la posición inicial para el posterior ciclo de desbaste.

La posición inicial propiamente dicha es calculada por el control. Dado que el desplazamiento desde la posición actual Z2 se podría realizar sin colisiones, la secuencia G0 X80 Z2 sirve únicamente para mejorar la legibilidad del programa o la seguridad en modificaciones del mismo. Por lo tanto, se puede suprimir en su caso.

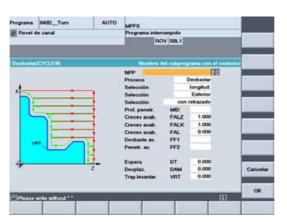
4.1.4 Ciclo de desbaste CYCLE95

En el menú horizontal de pulsadores están dispuestos los menús principales.

Accionando el pulsador de menú [Tornear] aparecen en el menú vertical de pulsadores unos submenús para los distintos ciclos de torneado.

Desbastar

Tornear



A través del pulsador de menú vertical se abre la ventana de diálogo para el ciclo de desbaste CYCLE95.

El cursor se encuentra en el primer campo de entrada. En la pantalla de ayuda se explica gráficamente el significado de algunos campos. En la línea del encabezamiento amarilla se encuentra siempre una denominación detallada del parámetro.

Por lo tanto, se pide en el primer campo el nombre del subprograma de contorno.

CONTORNO 👤

OK

NPP	CO	NTORNO
Proceso		Desbastar
Selección		longitud.
Selección		Exterior
Selección	con	retrazado
Prof. penetr.	MID	3.000
Creces acab.	FALZ	0.200
Creces acab.	FALX	0.500
Creces acab.	FAL	0.300
Desbaste av.	FF1	0.300
Penetr. av.	FF2	0.200
Espera	DT	0.000
Desplaz.	DAM	0.000
Tray.levantar	VRT	1.000

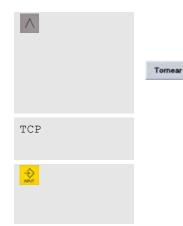
Modifique o complete primero las entradas conforme a las especificaciones de la pantalla.

Aquí se tiene que seleccionar el mecanizado basto 'Desbastado'.

El acabado se realizará más tarde por separado mediante una simple ejecución del subprograma "CONTORNO".

CYCLE95("CONTORNO", 3, Ø. 2, Ø. 5, Ø. 3, Ø. 3, Ø. 2, , 1, Ø, Ø, 1)

El ciclo se incorpora en el programa.



La tecla <Recall> le permite abandonar el menú con los ciclos de torneado.

Si quiere modificar posteriormente una secuencia del ciclo, puede hacerlo a través del pulsador de menú horizontal [Decompilar] (Retrotraducción).

Llamada del subprograma para el posicionamiento en el punto de cambio de herramienta.

Una línea en blanco adicional al final del mecanizado con la cuchilla de desbastar sirve para la estructuración.

4.1.5 Acabado

T="FT1" D1; Herram. de acabado R0.4 Llamada de herramienta G96 S320 LIMS=3000 M4 M8 Velocidad de corte para el acabado 320 m/min G18 G54 G90 Funciones básicas para el mecanizado G0 X32 Z0 Refrentar de sup. frontal a la X-0.8 considera el radio de corte R0.4 G1 X-0.8 F0.1 Levantamiento de la pieza G0 Z2 G0 G42 X22 Z2 Aproximación a la posición inicial para los recorridos de acabado del subprograma "CONTORNO". Al mismo tiempo, se activa con G42 la corrección de radio de herramienta a la derecha del contorno. CONTORNO Llamada del subprograma con el contorno de acabado G0 G40 G91 X2 Al final se realiza (en este caso, como ejercicio, una vez incremental con G91 y DIAMON) un levantamiento de 1 mm de la pieza. Al mismo tiempo, se desactiva la corrección de radio de herramienta (G40).

Si ... ya quiere simular una vez el programa:

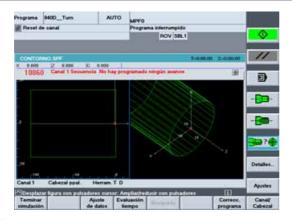
M30

La simulación espera el comando M30 para la caracterización del fin del programa. Sin M30, la simulación se ejecutaría, pero después se emitiría un aviso de error. Por lo tanto, se recomienda escribir antes de la primera llamada de la simulación M30.



4.1.6 Compensación de errores - edición paralela del programa principal y del subprograma

Si ...



Si ha detectado en la simulación un error que se tiene que buscar, por ejemplo, en el subprograma "CONTORNO":



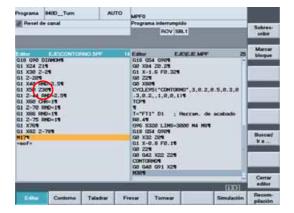




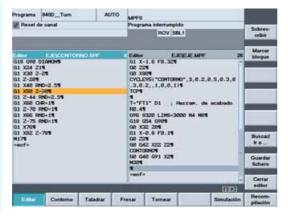
Abandone la simulación con la tecla <Recall>.

A través del menú horizontal de pulsadores ampliado puede cargar el subprograma "CONTORNO" como segundo fichero al editor para modificarlo.

Aquí se ha olvidado aparentemente el signo negativo del valor Z.



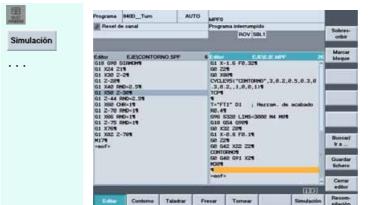




Se ha insertado el signo negativo faltante.

Tenga en cuenta que, en este segundo fichero, las modificaciones no se incorporan automáticamente.

¡El fichero se tiene que guardar primero con el pulsador de menú!



Observe además que, antes de volver a llamar a la simulación, el programa principal ("EJE.MPF") contiene de nuevo el foco.

Para el inicio de la simulación no tiene importancia en qué línea del programa se encuentra el cursor.



Si se siguen detectando errores en la simulación, abandone la ventana de simulación con la tecla <Recall> y no con [Corrección programa], dado que esta última función sólo permite editar el **programa principal**.



Cuando, finalmente, el subprograma está correcto, coloque el foco en la ventana del subprograma y ciérrelo con el pulsador de menú.

4.1.7 Garganta de salida de rosca según DIN76

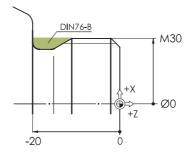


Si ha reproducido las explicaciones en el apartado 4.1.6, debería volver a tener ahora únicamente el programa principal en el editor.

G90

El recorrido en la última secuencia ha sido programado de forma incremental (G91). ¡Vuelva a conmutar con G90 a programación absoluta!

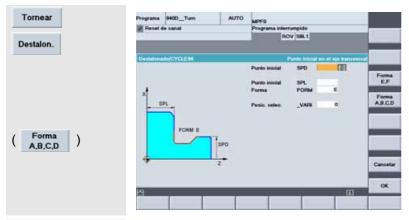
G0 Z-10 F0.07



Con desplazamiento rápido se pasa a una posición desde la cual la posición inicial de la garganta de salida de rosca se puede alcanzar sin colisión.

Avance 0.07 mm/vuelta

4.1 Programación Tornear - Pieza "Eje"



Abra con los pulsadores de menú la ventana de entrada para el ciclo de garganta.

Se distingue entre las formas E y F (según DIN 509) y las formas A,B,C,D (para gargantas de salida de rosca según DIN 76).

Con el pulsador de menú se puede conmutar, en su caso, a [forma A,B,C,D].

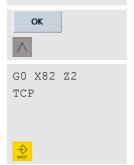
Postes Destalin Diama A B. Co D

Diam.nominal DIATH 90,000
Punto inicial SPL -20,000

Forma FORM B O

VARI 0

Con un diámetro nominal de 30 y el punto de referencia Z-20 se tiene que tornear una garganta de salida de rosca de FORMA B.



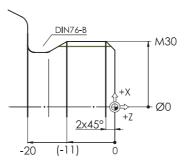
Incorporación del ciclo en el programa.

Abandone el menú 'Tornear'.

Desplazamiento a una posición intermedia segura y desplazamiento al punto de cambio de herramienta.

Una línea en blanco adicional para la estructuración.

4.1.8 Ciclo de roscado CYCLE97



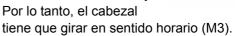
Tras la ejecución de la garganta se tornea la rosca M30.

Según la norma, la garganta tiene un ancho de 9 mm. Para la orientación, esta medida se muestra entre paréntesis en la figura.

T="THREAD" D1 ; Herramienta de roscar G96 S200 LIMS=3000 M3 M8

G18 G54 G90 G0 X40 Z7 Llamada de herramienta

Datos tecnológicos: para
crear una rosca a
derechas, la cuchilla de
tornear se tiene que
incorporar en el cargador
de revólver "cabeza abajo".

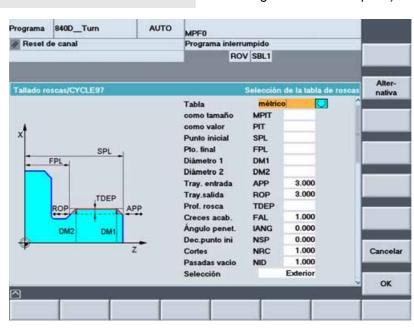


Funciones básicas

En desplazamiento rápido desde TCP a la proximidad de la posición inicial para el ciclo de roscado

Según la norma, una rosca M30 tiene un paso de 3.5 mm. Formula empírica para la distancia para entrada de la rosca: aprox. 2 - 3 veces el paso (aquí se ha elegido el doble del paso)





4.1 Programación Tornear - Pieza "Eje"



como tamaño como valor	MPIT	30.000
como valor		30.000
	PIT	3.500
Punto inicial	SPL	0.000
Pto. final	FPL	-11.000
Diámetro 1	DM1	30.000
Diámetro 2	DM2	30.000
Tray. entrada	APP	7.000
Tray.salida	ROP	6.000
Prof. rosca	TDEP	2.273
Creces acab.	FAL	0.100
Ángulo penet.	IANG	0.000
Dec.punto ini	NSP	0.000
Cortes	NRC	8.000
Pasadas vacío	NID	1.000
Selección		Exterior

Penetr.const.

1.000 0.000 Introduzca los valores para el ciclo de roscado.

Algunos valores resultan, según la norma, de la medida nominal.

Así, las entradas para el paso PIT y la profundidad de roscado TDEP se realizan automáticamente.

El punto final y el trayecto de salida se suman en un recorrido en Z a -17. Mediante la simulación puede comprobar si esta medida es correcta. Sin embargo, considere también la geometría efectiva de la cuchilla de tornear.

Las dos últimas entradas en la ventana de introducción "hojeada" hacia abajo.

Número NUMT Retir. VRT

Selección

Incorporación del ciclo en el programa y salida del menú

Desplazamiento a una posición intermedia segura y desplazamiento al punto de cambio de herramienta

Línea en blanco para la estructuración

La imagen muestra la lista de los programas para las dos últimas operaciones de mecanizado (garganta de salida de rosca y rosca).

Llamada a la simulación para el control del ciclo

Con las flechas de cursor y <+>/<-> puede realizar un "zoom" del segmento en el cual se realiza el mecanizado de la rosca.

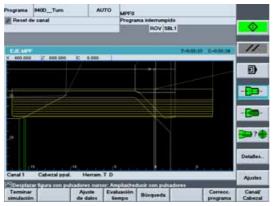
Inicio de la simulación

El mecanizado de la rosca se representa en un color distinto. La elección del color se puede configurar a través de [Ajustes...] > [Display y colores....].

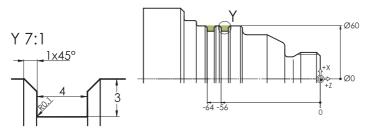








4.1.9 Ciclo de entallado CYCLE93



T="GT_3" D1 ; Cuchilla de ranurar 3mm, filo izquierdo
G96 S200 LIMS=3000 M4 M8
G18 G54 G90
G0 X64 Z-40
F0.05

Tornear

Selección	longitu	ıd. 🔾	
Selección		Exterior	
Punto inic.	a i	zquierda	
Punto inicial	SPD	60.000	
Punto inicial	SPL	-56.000	
Ancho	WIDG	4.000	
Prof. ranura	DIAG	3.000	
Angulo	STA1	0.000	
Áng.flanco1	ANG1	0.000	
Áng.flanco2	ANG2	0.000	
Transic.	CO1	-1.000	
Transic.	CO2	-1.000	
Transic.	RI1	0.100	
Transic.	RI2	0.100	
Creces acab.	FAL1	0.000	
Creces acab.	FAL2	0.000	
Prof. penetr.	IDEP	3.000	
Espera	DTB	0.000	
Selección		CHR	
Retir.	VRT	0.000	

Para terminar, se tienen que ejecutar dos entallas.

El procedimiento sigue el esquema que ya conoce ahora:

- · Llamada de herramienta
- Datos tecnológicos
- · Funciones básicas
- Posicionamiento endesplazamiento rápido en la proximidad de la primera entalla



- Avance
- · Llamada del ciclo

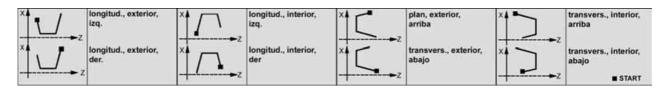
Introduzca los valores para la primera entalla.

Se tienen que considerar las siguientes particularidades:

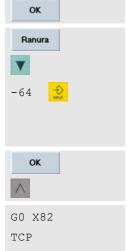
En los campos 'Radio/Chaflán', un signo negativo marca la ejecución como chaflán.

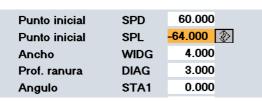
Un chaflán se puede definir a través de su ancho o su longitud. La selección 'CHR' establece que las entradas se interpretan como "Ancho de chaflán" (conforme al acotado en el plano 1x45°).

La relación entre los dos campos 'Selección' y el campo 'Posición inicial' es ilustrada por la siguiente pantalla de ayuda:



4.1 Programación Tornear - Pieza "Eje"





Incorporación del ciclo en el programa

Todas las entradas de la última entalla creada se conservan.

Por lo tanto, en este caso sólo necesita modificar el valor de la 'Posición inicial SPL' para la segunda entalla.

Incorporación del ciclo en el programa

Abandonar el menú Tornear

Retirada de la pieza

Desplazamiento al punto de cambio de herramienta

¡Una vez más, todo el programa de mecanizado a la vista!

Las modificaciones en las líneas de programa "normales" se pueden realizar directamente en el editor de textos. Si quiere sobreescribir pasajes del programa, active para este fin el pulsador de menú [Sobreescribir].

Para realizar cambios en un ciclo, debería desplazar el cursor a la correspondiente línea y abrir después con el pulsador de menú [Decompilar] la ventana de entrada del ciclo.

Si quiere cambiar el orden de mecanizado, p. ej., adelantando el entallado, proceda como sigue:

Coloque el cursor en el primer carácter del correspondiente bloque de programa (es decir, en la 'T' de la línea T="GT_3" D1)

Accione entonces el pulsador de menú [Marcar bloque].

Con las flechas de cursor, desplace el cursor hacia abajo y hacia la derecha al último carácter del bloque (es decir, en la 'P' de la línea "TCP").

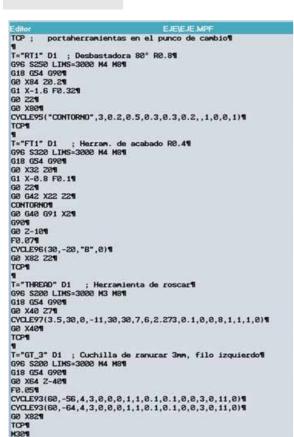
Accione el pulsador de menú [Copiar bloque].

Posicione el cursor en el punto del programa donde debe tener lugar el mecanizado y pulse [Insertar bloque].

Finalmente, vuelva a marcar el bloque en el punto original del programa y bórrelo allí con el pulsador de menú [Borrar bloque].

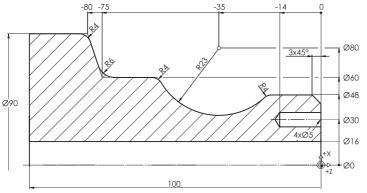
Con [Cerrar editor] se guarda el programa y se vuelve a la administración de programas.

Los pasos para la ejecución del programa en la máquina se describen en el apartado 2.3.2.



4.2 Pieza "Completo"

Mediante la pieza "Completo" (pieza en bruto ø90, longitud 101) conocerá - además de una repetición del "clásico" torneado que ya se ha tratado en el ejemplo del "Eje" - otros aspectos elementales y útiles del control:



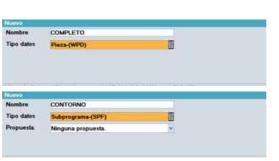
- Calculadora de contornos SINUMERIK para la introducción sencilla con apoyo gráfico incluso de contornos más complejos
- · Taladrado centrado en el torno
- Mecanizado excéntrico de la superficie frontal con la función TRANSMIT (con herramientas accionadas)
- Ciclo de patrón de taladros HOLES2



4.2.1 Calculadora de contornos SINUMERIK

Teclas/entradas (//) (Programa) (Piezas)

Pantalla/plano



Editor	COMPLETO\CONT
9	
=eof=	

Aclaración

Tal como ya ha ensayado en el ejemplo del "Eje", cree un nuevo directorio de piezas y asígnele, p. ej., el nombre "COMPLETO".

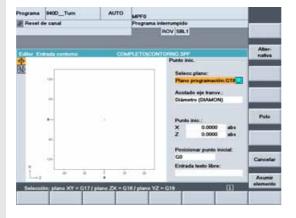
En este directorio, por su parte, cree primero un subprograma con el nombre "CONTORNO".

En su caso, consulte el apartado 4.1.1.

Ahora se encuentra en el editor y podría tratar de introducir el contorno, como en el "Eje", con las funciones G.

Sin embargo, esto es mucho más sencillo con la calculadora de contornos gráfica ...





La interfaz de usuario de la calculadora de contornos se compone de tres partes:

- En la columna la izquierda se representa la definición del contorno mediante pequeños símbolos ("iconos"). Al principio, sólo existen los símbolos para la posición inicial y el final del contorno.
- En el centro, la definición del contorno se irá creando, a lo largo de la entrada, dinámicamente como gráfico. De este modo, tiene siempre un control visual de sus entradas.
- Éstas se realizan a través de campos de entrada a la derecha, de la misma forma que ya conoce de los ciclos.

Programa 8480_Turn AUTO
Reset de canal
Programa interrumpido
ROV SBL1

Filter Entrada contiente

COMISE TO/CONTONNO SUP
Punto Inte.
Selece plano:
Plano programación: G18
Acotado e le transv.
Diámetro (DIAMON)

Pode inte.

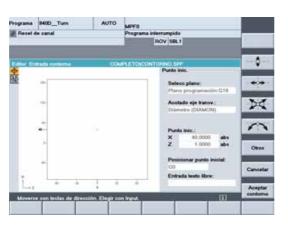
X 40,0000 abs
X 1,0000 abs
X 1,0000 abs
X Autorio
Commut: despl. en risp (CO)foon avence (C1).

La definición del contorno empieza 1 mm en X e 1 mm en Z antes del primer punto de contorno.

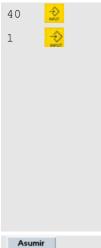
Nota: es posible que, con la versión del software existente en su control, aún sea necesario programar, por causas de compatibilidad, Z antes de X (y, en arcos de circunferencia, en consecuencia, K antes de I).

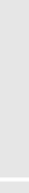
Todos los datos dimensionales en la dirección X se refieren al 'diámetro (DIAMON)'.

Incorpore la posición inicial.



En lugar de pensar en comandos G crípticos, puede crear aquí la definición del contorno mediante sencillos pictogramas (vea el menú de pulsadores vertical).







Empieza con un corte oblicuo ...

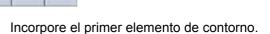
... al punto final (con acotado absoluto)

X 48.000 abs Z -3.000 abs

El ángulo frente al eje X positivo

 α 1 = 135.000 °

... se calcula y se visualiza automáticamente. Además del gráfico, esta indicación le puede servir para controlar sus entradas.



Sigue un tramo horizontal. Éste se indica mediante una línea de trazos y puntos.

Poograma 8400_Turn AUTO
Programa interrungido
ROV SBL1

Edior Entrada conterna

COMPLETO/CONTORNO SUP
Poograma interrungido
ROV SBL1

Tangente
a selector

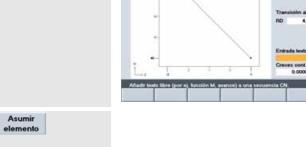
Transición al siguiente:
RD 4,0000

Todos los parámete.
Entrada lexio libre:

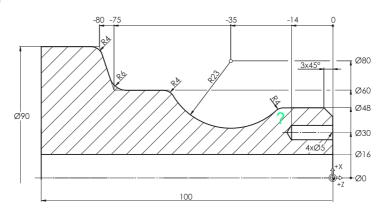
El punto final Z no se conoce. El campo de entrada permanece vacío.

La 'transición al elemento posterior', el arco R23, se redondea con R4.

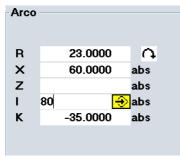
En su caso, conmute con la <tecla de selección> o con el pulsador de menú [Alternativa] de 'FS' (chaflán) a 'RD' (Radio) e introduzca el valor.



Incorpore el elemento de contorno parcialmente determinado. El valor Z del punto final (?) resultará más tarde de la construcción del arco de circunferencia posterior R23.







Abra la ventana de entrada para arcos:

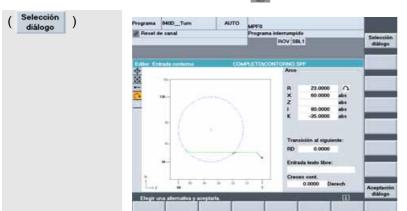
Además del sentido de giro y del radio, también se conocen el valor de diámetro del punto final

X 60.000 abs

... y las coordenadas absolutas del centro

I 80.000 abs * K -35.000 abs *

* El significado de I y K como coordenadas de centro en X y Z se ilustra en la pantalla de ayuda que puede llamar con la tecla si el cursor se encuentra en I o K. Con una nueva pulsación de se vuelve al gráfico online.

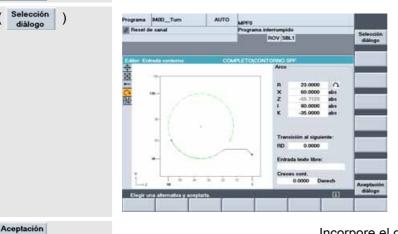


Tras la introducción de R, X, K e I, el arco de circunferencia está determinado lo suficientemente para que se pueda representar también en el gráfico con trazos y puntos.

Mediante el pulsador de menú se elige ahora entre dos coordenadas de punto final matemáticamente posibles en Z (-14.288 ó -55.712).

Elija la alternativa en la cual el punto en Z-55.712 está marcado de color negro.

Incorpore el diálogo.

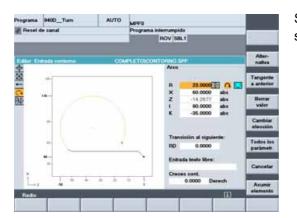


Asimismo, se tiene que decidir si la transición entre la horizontal y el arco debe tener lugar aproximadamente en Z-20 o tan sólo en Z-50 (ver gráfico).

Elija la alternativa en la cual la línea negra corresponde al plano.

Incorpore el diálogo.

Si ...



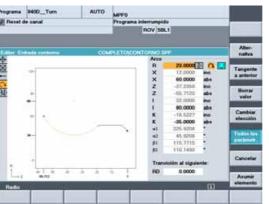
Si se ha equivocado en la selección del diálogo ...

parámetr

... puede volver a llamarla con el pulsador de menú para modificarla.

Conmute la representación de los parámetros de entrada a [Todos los parámetros].

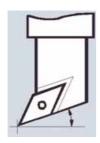
En esta representación se muestran todas las coordenadas del arco de circunferencia, tanto en forma absoluta como también incremental (los valores introducidos de color negro. los calculados de color gris).



Además de las coordenadas también se calculan y se indican los ángulos del arco:

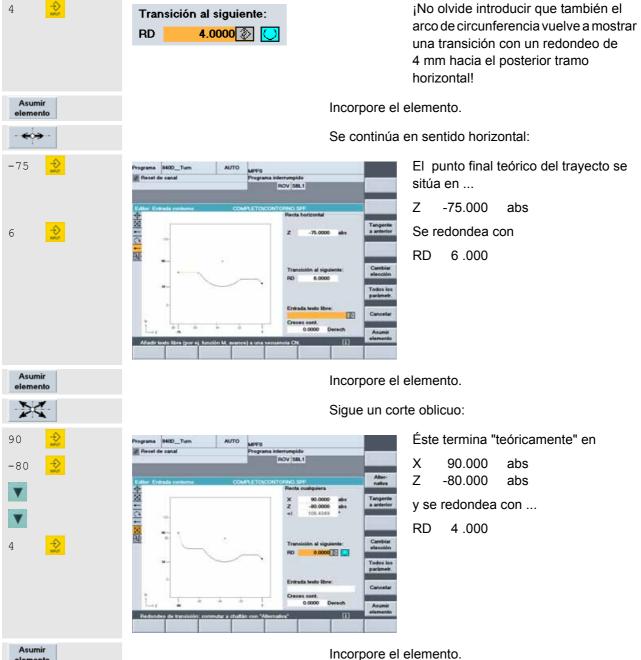
- $\alpha 1$ Ángulo inicial relativo al eje Z positivo
- $\alpha 2$ Ángulo inicial relativo al elemento anterior (en este caso, la horizontal)
- β1 Ángulo final relativo al eje Z positivo
- ß2 Àngulo central del arcode circunferencia

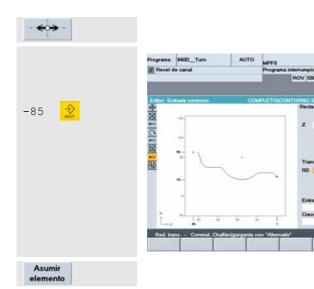
Para la posterior producción es importante el ángulo inicial del arco que (sin tener en cuenta el redondeo), se fija en algo menos del 46° frente al eje X.



El ángulo exacto con consideración de R4 se podría determinar si R4 no se introdujera como redondeo, sino como elemento de contorno "independiente" con conexiones tangenciales (pulsador de menú [Tangente en anterior]) hacia la horizontal y el arco de circunferencia R23. Esto produce un ángulo inicial del arco de circunferencia R23 de algo más de 42°.

En el programa principal, se tiene que procurar, al elegir la herramienta, que el ángulo de despulla de la herramienta frente al eje Z sea superior a este ángulo inicial del arco (ver al respecto también el apartado 2.2 "Ajuste", página 39).





La terminación es un trayecto horizontal:

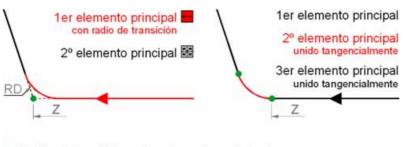
Lo interesante para el mecanizado no es la medida de longitud de la pieza en bruto, sino el valor Z hasta el cual se mecaniza.

Con ...

Z -85.000 abs

... tendrá una programación segura, considerando el redondeo.

Incorpore el elemento.



Radio de transición entre elementos principales

Mnemotécnica:

O bien elemento 1 con "RD"

O bien elemento 2 con [Tangente a anterior]

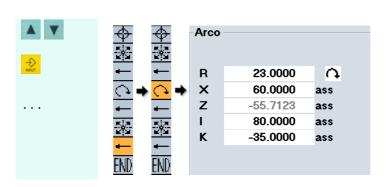
1er elemento principal Aclaraciones sobre el tema "Radio de transición o Transición tangencial"

Con excepción del chaflán al inicio se encuentran en esta definición del contorno, en todas partes, transiciones "suaves" (es decir, tangenciales) que resultan de un redondeo de transición hacia el elemento posterior. Sin embargo, en el punto de transición teórico entre los elementos principales, la conexión no es tangencial (gráfico a la izquierda).

Sólo debe utilizar el pulsador de menú

para un arco de transición si, por causa de su acotado, no lo puede introducir como redondeo (gráfico a la derecha).

Si ...



Si quiere modificar posteriormente un elemento del contorno ...

... puede navegar con las <flechas de cursor> en la cadena de símbolos

... y abrir el diálogo de entrada para el correspondiente elemento con <Entrada>.



Incorpore la definición del contorno completa en el editor.



Salte con el cursor al final de la línea ...

... y con <Entrada> a una nueva línea.





Complete el comando M17 que marca el final del subprograma.





Quiere modificar posteriormente la definición del contorno ...

... coloque el cursor en cualquier línea de programa de la definición del contorno y accione el pulsador de menú [Decompilar].

No modifique valores en el editor de textos; ¡esto puede imposibilitar una posterior decompilación!

Guarde el subprograma cerrando el editor.

(Según la configuración de su máquina también existe un pulsador de menú separado para guardar [Guardar fichero] en el menú vertical de pulsadores).



4.2.2 Desbastado y acabado del contorno con destalonado



A continuación, cree usted mismo en el mismo directorio el subprograma "TCP.SPF" para el desplazamiento al punto de cambio de herramienta y el programa de mecanizado "COMPLETO.MPF".

Editor COMPLETO\TCP.SPF
GØ G18 G4Ø G5ØØ G9Ø X4ØØ Z6ØØ G97 S3ØØ TØ DØ M4 M9¶
M17¶
=eof=

El contenido del subprograma es idéntico al correspondiente programa para el "Eje".

COMPLETO\COMPLETO.MPF TCP Desplazar Portaherramienta a punto de cambio¶ T="RT2" D1 ; Cuchilla de desbastar (para destalonado) 35° RØ.8¶ G96 S230 LIMS=3000 M4 M8¶ G18 G54 G90¶ GØ X94 Zض G1 X-1.6 FØ.2¶ GØ Z2¶ CYCLE95("CONTORNO",2,0.2,0.5,0.3,0.25,0.15,,1,0,0,1) TCP¶ T="FT2" D1 ; Cuchilla de acabar (para destalonado) 35° R0.4¶ G96 S260 LIMS=3000 M4 M8¶ G18 G54 G90¶ GØ X4Ø Z5¶ GØ G42 Z1¶ FØ. 16¶ CONTOUR¶ GO G40 X110¶

Las primeras líneas del programa de mecanizado se distinguen ligeramente del inicio del programa para el "Eje" en el apartado 4.1:

Dado que el contorno de la pieza "Completo" contiene un destalonado, se trabaja con plaquitas de 35° (y un correspondiente ángulo de despulla).





"RT2" R0.8

"FT2" R0.4



Nombre d	el subprogr	ama con el
NPP CONTO	RNO	2
Proceso	D	esbastar
Selección	longitud	
Selección	Exterior	
Selección	con r	etrazado
Prof. penetr.	MID	2.000
Creces acab.	FALZ	0.200
Creces acab.	FALX	0.500
Creces acab.	FAL	0.300
Desbaste av.	FF1	0.250
Penetr. av.	FF2	0.150
Espera	DT	0.000
Desplaz.	DAM	0.000
Tray.levantar	VRT	1.000

A diferencia del primer ejemplo, se refrenta aquí enseguida con la desbastadora hasta la medida final (Z0).

El avance y la profundidad de corte se adaptan.

Campos de entrada para el ciclo CYCLE95 (ver línea marcada en el editor), llamados a través de los pulsadores de menú [Tornear] y [Desbastar].

4.2.3 Taladrado centrado

; Taladrado centrado

T="SD16" D1 ; Broca maciza D16mm

G97 S1200 M3 M8

Después del torneado, se tiene que ejecutar con una broca maciza larga de 16 mm el agujero pasante.

Al taladrar se trabaja con una velocidad de giro constante (G97). A diferencia del torneado, el cabezal gira en sentido horario (M3).

G17 G54 G90 G95

Selección de plano G17* para el mecanizado en la superficie frontal, activación del decalaje de origen G54, programación en cotas absolutas G90, avance en mm/vuelta G95

* En el taladrado centrado, el mecanizado se puede programar, en principio, también en el plano G18. Sin embargo, tiene que considerar que, en este caso, se modifica la corrección de la longitud de herramienta:

G17: Longitud 1 en Z (como al fresar) G18: ¡¡¡ Longitud 3 en Z !!!

G0 X0 Z2

La aproximación a la pieza se realiza con velocidad de desplazamiento rápido. ¡Asegúrese que después, en la ejecución del programa, no se puede producir una colisión con el contrapunto!

G1 Z-105 F0.1

En el avance se taladra a través de la pieza con una longitud de 100 mm (con un suplemento de 5 mm).

G0 Z2

La broca se retira de la pieza con velocidad de desplazamiento rápido.

Para terminar, se vuelve a llamar el subprograma TCP.

Simulación

Llamada a la simulación para el control de la programación ...

... y adaptación independiente de los 'ajustes' (pieza en bruto ø90, longitud 101)

▲ ▼ . '-

Reset de canal Programa interrumpido
ROV SBL1

COMPLETO MINI

C 100 000 P 000 000 IC 0 000

Conal 1 Cabezal post. Herram T D

Octoplazar fogra scop puls 50 es course Amplianto fluid scores.

Con las <flechas de cursor> y <+>/<-> puede realizar un "zoom" del sector que le interesa particularmente.

Simulación del torneado y taladrado



4.2.4 Mecanizado de la superficie frontal con TRANSMIT

Cada vez más tornos disponen de la posibilidad de ejecutar, con herramientas accionadas, también operaciones de fresado y taladrado en la superficie frontal y la superficie envolvente.

Obviamente, su control SINUMERIK en este tipo de máquina soporta todos estos mecanizados. Como ejemplo, se presenta aquí la programación para un patrón de taladros en la superficie frontal.

; Patrón de taladros en la superficie frontal Línea de comentario para una mayor legibilidad del programa

G54 G64 G90 G94 Funciones G básicas G18 Selección de plano

SPOS=0 Posicionamiento del cabezal (eje C) en 0°

T="TD5" D1 ; Broca espiral D5mm Llamada de herramienta

SETMS (2) El cabezal 2 (el cabezal que acciona la herramienta) se convierte en el denominado "cabezal maestro"). S2=1000 M2=3 La velocidad de giro y el sentido de giro del segundo cabezal se introducen con signo de igualdad (ver S1000 M3 para el cabezal de la máquina).

TRANSMIT

Con esta función (Transform Milling Into Turning) se realiza la transformación de los ejes para el fresado y taladrado en la superficie frontal.

Los posteriores movimientos de desplazamiento se pueden realizar en el sistema de coordenadas cartesiano (X, Y) habitual en el fresado. El control convierte estas secuencias de programa para los ejes reales (X, C). El eje Z permanece inalterable.

(Para el mecanizado de la superficie envolvente, la correspondiente función se llama TRACYL).

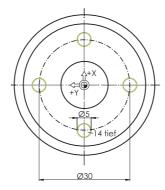
DIAMOF

G17

G0 X15 Z2

F140





Los valores X se refieren, a partir de aquí, al radio.

El plano XY se selecciona como plano de mecanizado. ¡Tenga en cuenta que, frente al fresado, los ejes X e Y están girados en 90°!

Aproximación a la posición inicial para el primer taladro. Observe en su caso la posición del contrapunto.

Velocidad de avance en mm/min (ver G94)

Como ejercicio, se utiliza aquí una vez el ciclo de taladrado profundo CYCLE83.





Rellene los campos de entrada.

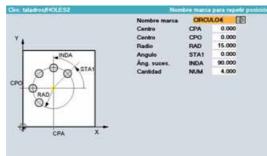
El ciclo se tiene que llamar en cuatro posiciones, es decir, tener una actividad modal (ver pieza "Guía longitudinal" en Fresado).

Para la consideración de la punta de la broca se añade aprox. 1/3 del ø de la herramienta a la profundidad final de taladro.

ок

Incorpore el ciclo en el programa.





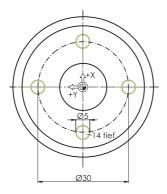
Las posiciones del patrón de taladros se pueden generar igualmente a través de un ciclo ...

Rellene los campos de entrada.

(La pantalla de ayuda es estática; en realidad, los ejes están girados en 90°.)



Incorpore el ciclo de patrón de taladros en el programa.



En lugar del ciclo, las 4 posiciones de taladrado se hubieran podido programar también mediante sencillas secuencias G0 (ver el ejemplo de fresado "Guía longitudinal"). He aquí la confrontación de los dos métodos, tal como se presentan en el editor:

; Ciclo Serie de taladro CIRCULO4:¶ HOLES2(0,0,15,0,90,4)¶ ENDLABEL:¶

> ; Posiciones programadas 'amano'¶ G0 X15 Y0¶ G0 X0 Y15¶ G0 X-15 Y0¶ G0 X0 Y-15¶

TRAFOOF
DIAMON
SETMS (1)

MCALL

El comando 'MCALL' vuelve a anular la actividad modal del ciclo de taladrado.

La función de transformación TRANSMIT se vuelve a desconectar.

Los siguientes valores X son nuevamente relativos al diámetro.

El cabezal se vuelve a convertir en "cabezal maestro".



Simulación en la vista de 2 caras que se puede llamar a través del pulsador de menú 🛺 ? 🔴 .

En la imagen se ha desactivado,

(T)

además, con Tray herr la representación de los recorridos de la herramienta.

Con 🔯 puede cambiar el foco entre las dos ventanas de simulación para efectuar así un zoom individual de las imágenes, etc.

Abandonar el gráfico de simulación.

Cerrar el editor para guardar el programa.

En la siguiente página encuentra, una vez más, todo el programa de mecanizado en resumen.



```
Editor
                           COMPLETO\COMPLETO.MPF
TCP ;
         Desplazar Portaherramienta a punto de cambio¶
T="RT2" D1
             ; Cuchilla de desbastar (para destalonado) 35° R0.8¶
G96 S230 LIMS=3000 M4 M8¶
G18 G54 G90¶
G0 X94 Z0¶
G1 X-1.6 F0.2¶
G0 Z2¶
CYCLE95("CONTORNO",2,0.2,0.5,0.3,0.25,0.15,,1,0,0,1)¶
TCP¶
T="FT2" D1
           ; Cuchilla de acabar (para destalonado) 35° R0.4¶
G96 S260 LIMS=3000 M4 M8¶
G18 G54 G90¶
G0 X40 Z5¶
G0 G42 Z1¶
FØ.16¶
CONTORNO
G0 G40 X110¶
TCP¶
; Taladrado centrado¶
T="SD16" D1 ; Broca maciza D16mm¶
G97 S1200 M3 M8¶
G17 G54 G90 G95¶
G0 X0 Z2¶
G1 Z-105 F0.1¶
G0 Z2¶
TCP¶
; Patron de talados en la superficie frontal¶
G54 G60 G90 G94¶
G18¶
SPOS=0¶
T="TD5" D1 ; Broca espiral D5mm¶
SETMS(2)¶
S2=1000 M2=3¶
TRANSMIT¶
DIAMOF¶
G17¶
G0 X15 Z2¶
F140¶
MCALL CYCLE83(2,0,1,-15.7,,-5,,1,0,,1,0,3,3,0.5,0,)¶
CIRCULO4:¶
HOLES2(0,0,15,0,90,4)¶
ENDLABEL: ¶
MCALL¶
TRAFOOF¶
DIAMON¶
SETMS(1)¶
TCP¶
M30¶
```

	Para sus notas
a mill	
6	

Índice alfabético

A	Comentario96
ABS 6	1 Compensación del radio31
Acabado81, 10	2 Comportamiento de arranque G450
Acotado absoluto 5	8 Conexión 19
Actividad modal 62, 6	7 Conmutación de áreas20
Agujeros pasantes 6	5 Copiar83
Ajustes de simulación 7	
Ángulo	
Ángulo central11	5 Cota incremental58
Ángulo de despulla39, 11	5 Cotas absolutas8, 11
Ángulo final 11	
Ángulo inicial11	
Anular corrección del radio de la fresa 7	8 Crear un subprograma67
Aparato de programación 4	3 D
Aproximación al punto de referencia 1	
Aproximación con contacto 4	Desbastado80
Arco de circunferencia 7	
Avance 5	
Avance sobre la trayectoria 7	
Ayuda en línea7	Bill Cotorio do di criivo illinininininininininininininininininin
C	Disquete43
Cadena de símbolos11	
Calculadora de contornos	•
Cambio de herramienta 5	
Campo de manejo	_
Campo de manejo 'Programa'	
Campo de manejo 'Diagnosis'	
Campo de manejo 'Máquina' 2	
Campo de manejo 'Parámetros' 2	n ^F
Campo de manejo 'Puesta en marcha' 2	₁ Fijacion dei origen40
Campo de manejo 'Servicios' 2	1 FIIO
Campos de manejo2	n Fill dei programa 102
Cargar almacén 3	2 Fin dei subprograma68, 97
Cartesiano9 1	2 F00027
Centrar5	Frontal del panel de servicio18
Chaflán CHR/CHF 96, 10	
Ciclo de caja circular POCKET4 8	2 G
Ciclo de caja rectangular POCKET3 7	-
Ciclo de desbaste CYCLE95 10	
Ciclo de entallado CYCLE93 10	
Ciclo de garganta CYCLE94 10	
Ciclo de patrón de taladros 69, 12	
Ciclo de roscado CYCLE97 10	
Ciclo de taladrado CYCLE826	
Ciclo de taladrado profundo 12	
•	INC 61

introducción de cotas incrementales8, 11
L 14, 15, 16, 17 Línea de comentario 55 Lista de almacén 29 Lista de herramientas 30 Llamada de herramienta 56, 98 Lubricante 57, 58, 97
M
Memoria principal CN
N
Notas
Origen de máquina7
Origen de pieza
Panel de mando de máquina
R Padio do corto
Radio de corte

S	
Secuencia a secuencia	71
Secuencia siguiente	71
Sentido de giro	97
Simulación	
SinuTrain	19
Subprograma	60
Subprogramas	53, 91
T	
Taladro para roscar	63
Teclado completo CNC	
Teclado de instrucción	23
Teclado DIN	24
Teclado QWERTY	24
Teclas	23
Teclas de PC	23
Tipos de herramienta	35
Transición tangencial	117
V	
Valores de compensación	31, 37
Velocidad de desplazamiento rápid	lo 57, 100
Velocidad de giro	
Velocidad de simulación	71

Comandos y direcciones tratados

AP= 78 J 10, 77 C CFTCP 75 K 13, 114 CHF= 96 CHR= 96 CR= 77 LIMS= 16, 99 D M D 38, 98 M2 = 121DIAMON 6, 94 M3 57, 107, 120 DIAMOF 6, 94 M4 99 DIAM90 94 M5 58 M6 56 M8 57, 99 F 15, 17, 58, 100 M9 58, 97 M17 68, 69, 96, 97, 118 M30 59, 86 G MCALL 62, 123 G0 57, 100 G1 58, 100 G2 10, 13, 77 G3 13 RND= 96, 118 RP= 78 G17 5, 6, 56, 99, 120, 121 G18 6, 56, 99, 120 G19 6, 56, 99 G40 78, 102, 119 S 14, 16, 57, 97, 99, 120 G41 76 S2= 121 G42 102, 119 SETMS() 121, 123 G53 56, 99 G54 39, 40, 56, 99 т G55 56, 99 T 56, 98 G56 56, 99 T=" " 56, 98 G60 56, 99 TRANSMIT 121 G64 56, 99 TRACYL 121 G90 8, 11, 56, 99 TRAFOOF 123 G91 8, 11, 56, 99 G94 56.99 G95 56, 99, 120 G96 16, 99 X 5, 57, 94, 121 G97 16, 120 G111 78 G450 75, 76 Y 5, 57, 121 G451 75, 76 Z 5, 57, 94 I 10, 13, 77, 114

Ciclos tratados

Ciclos de taladrado

CYCLE82 61 CYCLE83 121

Ciclos de fresado

POCKET3 80, 81 POCKET4 82

Ciclos de torneado

CYCLE93 109 CYCLE94 106 CYCLE95 101 CYCLE96 106 CYCLE97 107

Ciclos de posiciones

HOLES2 69, 122

Una descripción de todos los comandos y ciclos del control se encuentra en la documentación para el usuario
'Instrucciones de programación Conceptos'

Índice de imágenes

Agradecemos a las empresas

DMG

Europa-Verlag

Iscar

Reckermann

Sandvik

Seco

por la puesta a disposición de material gráfico en las páginas 14, 15, 16, 17, 38 y 39.

Más información

Más información acerca de JobShop en: www.siemens.com/jobshop

Encontrará documentación técnica detallada en nuestro portal de asistencia y servicio técnico: www.siemens.com/automation/support

Si prefiere mantener una conversación personal, encontrará a los responsables más próximos a su localidad en: www.siemens.com/automation/partner

En la página Mall podrá hacer directamente sus pedidos en Internet: www.siemens.com/automation/mall

Siemens AG Industry Sector Drive Technologies Motion Control Postfach 3180 91050 Erlangen DEUTSCHLAND

www.siemens.com/sinutrain

Subject to change without prior notice 6FC5095-0AB00-0EP1

© Siemens AG 2008